Due maniere di implementare i thread

supportati dal kernel (Windows NT/95/98, Mach, Linux)

implementati in spazio utente (Java Virtual Machine, Ada, Posix Threads,...)

ibrido: thread sia nel kernel che in spazio utente (Solaris)

Thread in spazio utente

Realizzati in una libreria thread table

II context switch non richiede di saltare in modo kernel \Rightarrow molto veloce!

Posso avere i thread su SO che non li supportano

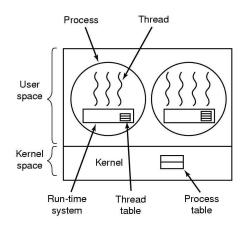
Problema: system call bloccanti ⇒ se eseguo una chiamata

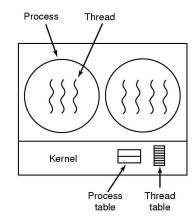
bloccante si bloccano tutti i thread

Problena: non posso sfruttare più CPU

Problema: context switch sempre volontario

Implementare i thread in spazio utente vs. nel kernel





Chiamate di sistema bloccanti e user-level threads

Soluzione: wrapper code around system calls

Occorre modificare la system call library

Esempio: il programma contiene

read(fd, buf, len)

II wrapper esegue select(2) per sapere se read(2) bloccherebbe o no

read(2) viene eseguita solo quando non blocca

Kernel-level threads

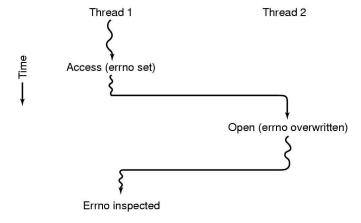
II SO gestisce i thread

La thread table si affianca alla process table

(In Linux esiste una tabella sola)

Le chiamate bloccanti sono gestite dal kernel

Conflitto sull'uso della globale errno



I thread e le variabili globali

La globale errno(3) indica il motivo del fallimento di una syscall

```
if (-1 == open("foo.txt", 0_RDONLY)) {
  fprintf(stderr, "error in open: %d\n", errno);
  exit(EXIT_FAILURE);
}
```

Nota: errno(3) è parte della libreria standard $C \Rightarrow$ per usare i thread occorre modificare la lib std C

Thread-local storage

Una variabile TLS ha un valore diverso per ciascun thread

Ogni thread ha la sua copia

Un solo nome!

TLS usato nelle implementazioni thread-safe della lib std C

(non solo errno; anche malloc(3) ...)

Creare thread in Linux

```
int clone(int (*fn)(void *), void *child_stack, int
flags, void *arg);
```

creates a new process, just like fork(2). [...] Unlike fork(2), these calls allow the child process to share parts of its execution context with the calling process, such as the memory space, the table of file descriptors, [...]

non è standard!

Esempio:

```
#define STK_SIZE (512*1024)
int f(void * pv) { printf("hello, threaded world!\n"); }
...
void * stack = malloc(STK_SIZE);
clone(f, stack + STK_SIZE - 4, CLONE_FS | CLONE_FILES | CLONE_VM
```

POSIX threads

```
Problema: molti linguaggi non prevedono i thread (C, C++, ... )
```

Le syscall per i thread non sono standard

POSIX threads: uno standard per scrivere programmi portabili

Possono essere user-level o kernel-level (implementation detail)

In Linux: kernel-level

Creare thread in Windows

```
int _beginthread(
   void( *start_address )( void * ),
   unsigned stack_size,
   void *arglist
   );
```

... ma c'è anche CreateThread con 6 parametri ...

```
int pthread_create(
    pthread_t * thread,
    pthread_attr_t * attr,
    void * (*start_routine)(void *),
    void * arg);
```

creates a new thread of control that executes concurrently with the calling thread — manuale di pthread create(3)

Esempio con pthread create

```
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
void * fn (void *pv) {
  int i;
  char * msg = pv;
  for (i=0; i<3; i++) {
    printf('%s\n'', msg);
    sleep(1);
  return NULL;
main() {
  pthread_t id0, id1;
  int err:
  err = pthread_create(&id0, NULL, fn, 'Sono il primo!'');
  err = pthread_create(&id1, NULL, fn, 'Sono il secondo!");
  return 0;
int pthread_join(pthread_t th, void **thread_return);
suspends the execution of the calling thread until the thread
identified by th terminates
                                — manuale di pthread join(3)
main() {
  pthread_t id0, id1;
  int err;
  void * retval;
  err = pthread_create(&id0, NULL, fn, 'Sono il primo!'');
  err = pthread_create(&id1, NULL, fn, 'Sono il secondo!");
  pthread_join(id0, &retval);
  pthread_join(id1, &retval);
  return 0;
```

L'output non corrisponde a quello che ci aspetteremmo...

```
$ gcc -Wall pthread_create_example.c -lpthread
$ ./a.out
Sono il primo!
Sono il secondo!
$
```

Solo due scritte, poi termina

II thread principale termina subito \Rightarrow occorre attendere che tutti i thread terminino

Ora funziona...

```
$ gcc -Wall pthread_create_example.c -lpthread
$ ./a.out
Sono il primo!
Sono il secondo!
Sono il primo!
Sono il primo!
Sono il primo!
Sono il primo!
Sono il secondo!
$
```

Thread-Local storage (ovvero Thread-Specific Data)

```
Creare una nuova variabile TLS:
int pthread_key_create(pthread_key_t *key,
    void (*destr_function) (void *));
Leggere e scrivere il valore della variabile:
int pthread_setspecific(pthread_key_t key, const void
*pointer);
void * pthread_getspecific(pthread_key_t key);
Esempio:
pthread_key_t pippo;
pthread_key_create(&pippo, NULL);
pthread_setspecific(pippo, 123);
Frammento di /usr/include/bits/errno.h
# if !defined _LIBC || defined _LIBC_REENTRANT
/* When using threads, errno is a per-thread value. */
   define errno (*_errno_location ())
# endif
dunque i due frammenti di prima diventano
(*_errno_location()) = 123;
printf('",'d\n'', (*_errno_location()));
La variabile TLS contiene l'indirizzo di una var intera
int * __errno_location() {
  int * p;
 pthread_getspecific(errno_key, &p);
  return p;
```

Come mantenere compatibilità con errno?

```
due problemi:
   assegnare ad errno: errno = 123;
leggere errno: printf(','%d\n', errno);
```

Esercizi!

Scrivere programmi C che sfruttino

- a) tutte le syscall che abbiamo visto
- b) i thread con la libreria pthreads

fateli!!!

Inter-Process Communication

Un ciclo che incrementa global fino a 10 (?!)

```
int global = 0;
fn () {
  while (global < 10) global++;
}</pre>
```

Cosa succede se fn è eseguita da più thread?

Una esecuzione "sfortunata"

Una esecuzione "sfortunata"

Thread A	Thread B
test: global < 10?	

Thread A	Thread B
test: global < 10?	
	test: global < 10?

Una esecuzione "sfortunata"

Thread A Thread B test: global < 10? test: global < 10? sì, dunque eseguo global++

Race condition

Definizione

una *race condition* si ha quando il risultato di una computazione concorrente dipende dalla velocità di esecuzione dei processi

Una esecuzione "sfortunata"

Thread A	Thread B
test: global < 10?	
	test: global < 10?
sì, dunque eseguo global++	
	sì, dunque eseguo global++

risultato: global == 11 !!!

Le race condition sono un grosso problema

Il difetto si manifesta "raramente"

... magari solo in produzione!

Difficili da debuggare perché difficili da riprodurre

Possono solo capitare in programmi concorrenti

Il disastro del Therac-25

Abbiamo bisogno della mutua esclusione

Macchina da radioterapia

Prima macchina del suo genere interamente controllata in software

Rilasciata nel 1983

Uso sospeso nel 1987

tre morti per sovradosaggio; e tre feriti

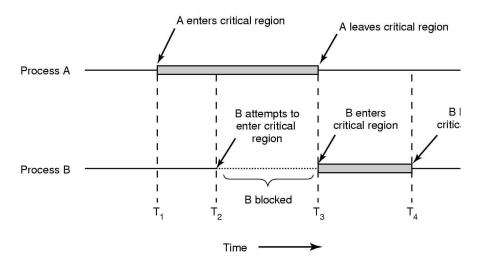
causa del problema: una race condition

regione critica: le parti di programma che accedono alla risorsa condivisa

Quattro condizioni

- non più di un thread all'interno della regione
 nessuna assunzione sulle velocità dei processi
 nessun processo fuori della sezione critica può impedire ad un
- altro di entrare accesso alla sezione critica consentito entro un tempo finito

Mutua esclusione con regioni critiche



Soluzione: disabilitare gli interrupt

può essere fatto solo in kernel mode

solo per brevissimi periodi!

e se ho più di una CPU?

⇒ solo nel kernel, solo per poche istruzioni

Non-soluzione con variabile di lock

```
int g_lock = 0; /* variabile globale */
...
/* codice eseguito da tutti i thread: */
while(1) {
  DoSomeWork();
  while (g_lock != 0)
    ; /* busy wait */
  g_lock = 1;
  CriticalSection();
  g_lock = 0;
}
```

Purtroppo, NON funziona!

Quasi-soluzione: accesso alternato

Garantisce la mutua esclusione;

ma permette a un thread fuori CS di impedire a un altro l'accesso alla CS

Viola la condizione 3, quindi non è una buona soluzione!

Quasi soluzione: accesso alternato

```
/* var globale */
                               /* codice del thread n. 1 */
int g_turn = 0;
                                 while(1) {
                                   DoSomeWork();
/* codice del thread n. 0 */
                                   while (g_turn != 1)
                                     ; // busy wait
  while(1) {
   DoSomeWork();
                                   EnterCriticalSection();
   while (g_turn != 0)
                                   g_{turn} = 0;
     ; // busy wait
    EnterCriticalSection();
    g_turn = 1;
```

Una soluzione hardware

- Istruzione TSL reg,addr (Test and set)
 - copia il contenuto della cella addr nel registro reg
 - mette nella cella addr il valore 1
 - tutto ciò in maniera atomica

```
int tsl(int *g) {
  int old = g;
  g = 1;
  return old;
}
...
/* codice eseguito da ogni thread: */
while(1) {
  DoScmeWork();
  while (tsl(&g_lock) != 0)
    ; /* busy wait */
  EnterCriticalSection();
  g_lock = 0;
}
```

Il busy wait è cattivo

- Peterson e TSL usano busy waitII busy wait sciupa CPU

- Priority inversion
 Preferire l'uso di primitive fornite dal kernel
 Per es.: Suspend e Resume