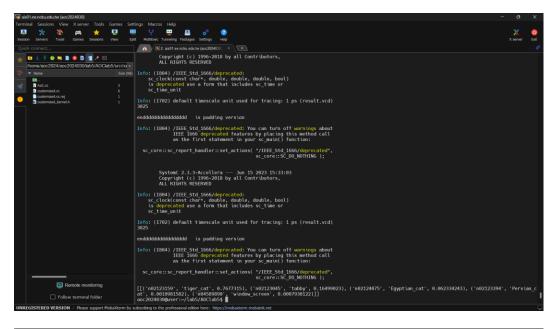
## 人工智慧晶片設計與應用

AI-ON-CHIP FOR MACHINE LEARNING AND INFERENCE

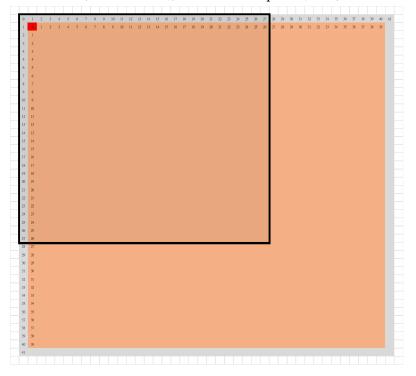
Lab 5 E14096724 鄭喆嚴 1. Pass: terminal result after run "python3 gallery/tutorial/customized.py" as same as the value below



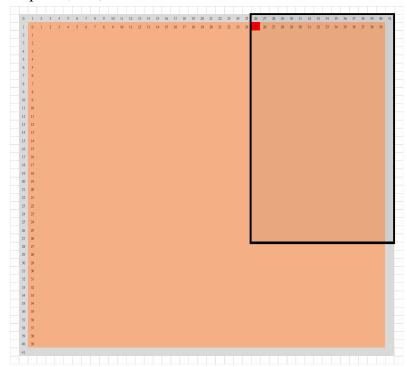
[[('n02123150', 'tiger\_cat', 0.7677315), ('n02123045', 'tabby', 0.16499023), ('n02124075', 'Egyptian\_cat', 0.062334243), ('n02123394', 'Persian\_cat', 0.010901582), ('n04589800', 'window\_screen', 0.0007930122)]]
acc2024030@user:~/lab5/A0Clab5\$

2. Explain how you tile feature map?

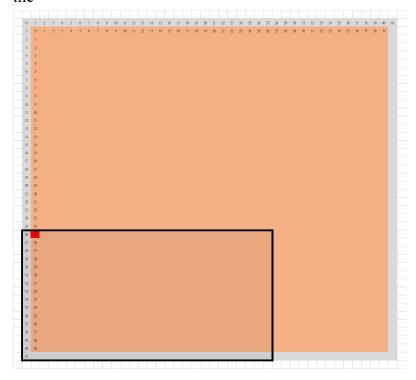
我的 tile size 是 28,假設 padding 過後的 feature map 的寬和高都是 42,先 從位置 0 開始 tile,接著往 feature map 的寬進行下一次的 tile。



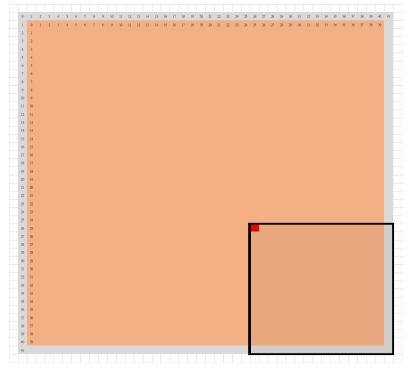
需要和上一次的 tile 重複兩排,因為 filter 是 3\*3,所以下次 tile 時還是會用到上次 tile 的最後兩排,如果 feature map 剩餘的寬度小於等於 tile size,就把 tile 的寬度調整成剩餘的寬度,並且回到一開始 tile 的位置往 feature map 的高進行下一次的 tile。



需要和上一次的 tile 重複兩列,因為 filter 是 3\*3,所以下次 tile 時還是會用到上次 tile 的最後兩列,如果 feature map 剩餘的高度小於等於 tile size,就把 tile 的高度調整成剩餘的高度,並且往 feature map 的寬進行下一次的 tile。



需要和上一次的 tile 重複兩排,因為 filter 是 3\*3,所以下次 tile 時還是會用到上次 tile 的最後兩排,如果 feature map 剩餘的寬度和高度都小於等於 tile size,就把 tile 的寬度和高度都調整成剩餘的寬度和高度,在完成這次 tile 的運算後還下一張 feature map。



## 3. Explain how you assign DRAM address? input feature map DRAM address:

將 ifmap 的 address 起始點加上 channel 的 shift,就是當前所在 ifmap 的 channel 乘上 ifmap 的寬乘高,再加上當前在 DRAM 中的高乘 ifmap 的寬,再加上當前在 DRAM 中的寬。當前在 DRAM 中的高要判斷是否有 ifmap 上方的 padding 並且判斷當前 tile 的高度位置使否在 0 來得到當前 tile 起始的高度位置對應到 DRAM 中的高;當前在 DRAM 中的寬要判斷是否有 ifmap 左邊的 padding 並且判斷當前 tile 的寬度位置使否在 0 來得到當前 tile 起始的寬度位置對應到 DRAM 中的寬。

 $dram\_addr = DRAM\_INPUT\_START\_ADDR +$ 

ifmap\_W \* ifmap\_H \* k +
ifmap i + ifmap j \* ifmap W;

output feature map DRAM address:

將 ofmap 的 address 起始點加上 ofmap 張數的 shift,就是當前所在 ofmap 的張數乘上 ofmap 的寬乘高,再加上當前 tile 起始的高度位置乘 ofmap 的寬,再加上 tile 起始的寬度。

dram\_addr = DRAM\_OUTPUT\_START\_ADDR +

(padded\_w - filter\_W + 1) \* (padded\_h - filter\_H + 1) \* out\_c +

i + j \* (padded\_w - filter\_W + 1);

## 4. Lesson Learned

這次的 Lab 讓我學習到如何進行資料的 tiling,如何調整 tiling 的window 才能正確的拿取資料,像是要設計在 tiling 的 window 超出 feature map 的時候要如何調整拿取資料的寬度,還要設計 padding 後的 feature map 的 address 要如何調整,我覺得在設計 feature map 和 output feature map 的地址時是最困難的,這考驗是否了解整個 convolution 的運作,計算 address 時還要考慮到一開始 feature map 的 padding 後調整,我覺得這次的 Lab 有讓我更加了解有關 AI compiler 如何進行 feature map 的 tiling。