数据结构: 判别回文字符串 实验报告

毛子恒 李臻 张梓靖

2020年10月25日

小组成员

班级: 2019211309姓名: 毛子恒学号: 2019211397分工: 代码 文档班级: 2019211310姓名: 李臻学号: 2019211458分工: 测试 文档班级: 2019211308姓名: 张梓靖学号: 2019211379分工: 文档

Contents

1	需求分析	2
2	概要设计	3
3	详细设计	4
4	调试分析报告	9
5	用户使用说明	9
6	测试结果	10

1 需求分析

1.1 题目描述

输入稀疏矩阵 A 和 B, 检测 A 和 B 能否相加/相乘。 如能, 做矩阵相加/相乘运算, 并打印运算结果; 如不能, 显示原因。

1.2 输入描述

程序从标准输入中读入数据。输入两行两个整数,用空格分隔,分别表示矩阵的行数和列数 n,m。每行整数后紧接着输入 n*m 个整数,用空格隔开,表示稀疏矩阵中的数据。

1.3 输出描述

程序向标准输出中输出结果。

输出分为两种情况:

- 1. 输入合法,程序正常运行结束。此时输出矩阵运算的结果。
- 2. 如矩阵不能相加,输出"Cannot add matrix A and B, An != Bn." 或"Cannot add matrix A and B, An != Bn."
- 3. 如矩阵不能相乘,输出"Cannot multiply matrix A and B, Am!= Bn."

1.4 样例输入输出

1.4.1 样例输入输出 1

【输入】

【输出】

1.4.2 样例输入输出 2

【输入】

【输出】

1.4.3 样例输入输出 3

【输入】

【输出】

1.4.4 样例输入输出 4

【输入】

【输出】

1.5 程序功能

程序判别稀疏矩阵 A 和 B 能否相加/相乘,并完成计算。

2 概要设计

2.1 问题解决的思路

2.2 矩阵的定义

```
//数据对象
  typedef struct
     int i, j, val;
  } Tuple;
  typedef struct
     Tuple * data;
     int * pos; // 每一行中首个非零元素的位置
10
     int n, m, tot; // 为非空元素总数tot
11
     int sizeOfMatrix; // 三元组存储单位的个数
12
  } Matrix;
14
15
   * 操作: 初始化矩阵
   * 前件: 指向一个空矩阵, an, >0m>0
17
   * 后件: 指向一个an*的零矩阵m
19
  void initMatrix(Matrix * a, int n, int m);
22
   * 操作: 扩展矩阵的存储空间
   * 前件: 指向一个矩阵c
   * 后件: 该矩阵扩展个三元组存储单位MATRIXINCREASESIZE
   */
  void expandMatrix(Matrix * c);
27
29
   * 操作: 把由一维数组存储的矩阵转化为由三元组表存储的矩阵
   * 前件: n, >0m, >0中存储一个矩阵, 矩阵元素vala[i][j存储在]val[(i-1)*m+j中]
   * 后件: 函数返回由三元组表作为存储形式的矩阵
32
   */
  Matrix array2Matrix(int n, int m, int val[]);
   * 操作: 把两个矩阵相加
   * 前件: a,为两个矩阵,并且行数和列数都相等b
   * 后件: 函数返回两个矩阵相加的结果
```

```
*/
  Matrix addMatrix(Matrix a, Matrix b);
43
   * 操作: 把两个矩阵相乘
   * 前件: a,为两个矩阵,并且的列数和的行数相等bab
   * 后件: 函数返回两个矩阵相乘的结果
  */
  Matrix mulMatrix(Matrix a, Matrix b);
   * 操作: 把由三元组表存储的矩阵转化为由一维数组存储的矩阵
   * 前件:为一个矩阵,指向一个至少有avaln*m个存储单位的+1类型的数组int
   * 后件: 指向由一维数组存储的矩阵,矩阵元素vala[i][j存储在]val[(i-1)*m+j中]
   */
  void matrix2Array(Matrix a, int val[]);
  * 操作: 释放矩阵空间
   * 前件: 指向一个矩阵a
   * 后件: 指向一个空矩阵a
  void destroyMatrix(Matrix * a);
```

2.3 主程序的流程

- 1. 输入,元素进入一维数组
- 2. 一维数组存储的矩阵转化为由三元组表存储的矩阵
- 3. 判断矩阵能否相加
- 4. 输出
- 5. 判断矩阵能否相乘
- 6. 输出
- 7. 释放空间

2.4 各程序模块之间的层次关系

程序模块层次关系图如图 1。

3 详细设计

3.1 栈的实现

三元组设计中基本操作的伪代码算法如下:

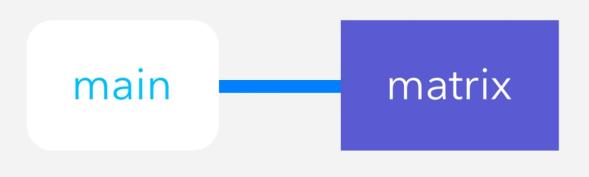


Figure 1: 程序模块层次关系

```
// 初始化矩阵
   void initMatrix(Matrix * a, int n, int m)
      a\rightarrow n \leftarrow n;
      a \rightarrow m \leftarrow m;
      a->tot <- 0;
      if (a->内存分配失败pos)异常退出
      a->sizeOfMatrix <- MATRIXINCREASESIZE;</pre>
      if (a->内存分配失败data)异常退出
10
12
13
   // 扩展矩阵的存储空间
   void expandMatrix(Matrix * c)
15
      // 分配更多存储空间
17
      if (c->内存分配失败data)异常退出
18
      c->sizeOfMatrix <- c->sizeOfMatrix + MATRIXINCREASESIZE
20
   }
21
22
   // 把由一维数组存储的矩阵转化为由三元组表存储的矩阵
23
  Matrix array2Matrix(int n, int m, int val[])
24
   {定义矩阵
25
      a 并初始化
      for (int i <- 1; i <= n; ++i)
27
         a.pos[i] \leftarrow a.tot + 1
         for (int j <- 1; j <= m; ++j)
            if (val[(i - 1) * m + j不为空])
32
33
               if 矩阵(的存储空间不足a)扩展矩阵的存储空间
35
               a.data[++a.tot] <- (Tuple) {i, j, val[(i - 1) * m + j]}
37
         }
      a.pos[n + 1] <- a.tot + 1返回
42
   // 两个矩阵相加
  Matrix addMatrix(Matrix a, Matrix b)
45
      if 两个矩阵的行列大小不相等()异常退出定义矩阵
47
48
```

```
c 并初始化
49
     if 有一个矩阵为空()返回空矩阵
51
     for (int i <- 1; i 小于等于a.n; ++i)
52
        c.pos[i] <- c.tot + 1定义整型
         p1 <- a.pos[i]定义整型
55
        p2 <- b.pos[i]
        while (p1 小于a.pos[i + 1] 或p2 小于b.pos[i + 1]) // 枚举矩阵和矩阵第行的非零元素abi
57
        {定义临时整型
           tempj,tempy // 用于记录矩阵中每一个位置加法的结果c
           if (矩阵本行没有元素或者矩阵非零元素列数小于矩阵非零元素的列数bab)
              c[i][j] <- a[i][j]
62
           }
           else if (矩阵本行没有元素或者矩阵非零元素列数小于矩阵非零元素的列数aba)
              c[i][j] \leftarrow b[i][j]
           }
           else
69
              c[i][j] \leftarrow a[i][j]+b[i][j]
           }
           if (c[i][j不为]0)
72
              if 矩阵(存储空间不足c)扩展矩阵的存储空间
75
              c.data[++c.tot] <- (Tuple) {i, tempj, tempv}</pre>
        }
77
     c.pos[c.n + 1] <- c.tot + 1返回
79
82
  // 两个矩阵相乘
83
  Matrix mulMatrix(Matrix a, Matrix b)
85
     if 第一个矩阵的列数不等于第二个矩阵的行数() // 两个矩阵不可相乘异常退出定义矩阵
      c 并初始化
     if 有一个矩阵为空()返回空矩阵
        c定义临时数组并分配内存
     temp // 临时数组,用于记录矩阵中每一行的结果c
     for (int i <- 1; i 小于等于a.n; ++i)
92
        memset(temp, 0, (a.m + 1) * sizeof(int));
        c.pos[i] \leftarrow c.tot + 1;
95
        for (int p <- a.pos[i]; p 小于a.pos[i + 1]; ++p) // 枚举矩阵第行的非零元素ai
```

```
{
97
             int k <- a.data[p].j // 矩阵的该非零元素为aa[i][k]
             for (int q <- b.pos[k]; q 小于b.pos[k + 1]; ++q) // 枚举矩阵第行的非零元素bk
100
                int j <- b.data[q].j // 矩阵的该非零元素为bb[k][j]</pre>
                c[i][j] \leftarrow c[i][j] + a[i][k]*b[k][j]
102
             }
103
          }
          for (int j <- 1; j 小于等于a.m; ++j)
105
             if (c[i][j不等于]0)继续下一轮循环
107
                if 矩阵(存储空间不足c)扩展矩阵的存储空间
110
             c.data[++c.tot] <- (Tuple) {i, tempj, tempv}</pre>
111
          }
112
113
       c.pos[c.n + 1] <- c.tot + 1;释放临时数组
       temp返回
115
       c
116
117
118
   // 把由三元组表存储的矩阵转化为由一维数组存储的矩阵
   void matrix2Array(Matrix a, int val[])
120
121
       memset(val, 0, sizeof(int) * (a.n * a.m + 1));
122
       for (int i <- 1; i 小于等于a.tot; ++i)
123
          val[(a.data[i].i - 1) * a.m + a.data[i].j] <- a.data[i].val; // a[i][j存储在]val[(i-1]*m+j中]
125
126
   // 释放矩阵空间
127
   void destroyMatrix(Matrix * a)
128
   {释放
       a->pos释放
130
       a->data
131
       a->n <- 0
132
       a\rightarrow m \leftarrow 0
133
       a->tot <- 0
       a->sizeOfMatrix <- 0
135
136
```

3.2 函数的调用关系图

函数调用关系图如图 2。

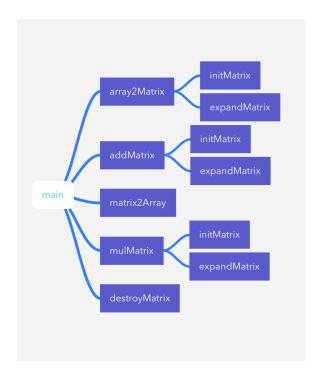


Figure 2: 函数调用关系图

4 调试分析报告

- 4.1 调试过程中遇到的问题和思考
- 4.2 设计实现的回顾讨论
- 4.3 算法复杂度分析
- 4.4 改进设想的经验和体会
- 4.4.1 改进 1

5 用户使用说明

5.1 栈和队列的顺序实现

使用 gcc 编译生成可执行文件。

gcc -o main -std=c11 main.c stack.c queue.c

执行可执行文件:

./main

在 Windows cmd 下:

main

之后通过标准输入输入数据,输入格式参考 1.2 节的输入描述,结果通过标准输出返回。如果输入合法并且程序正常运行结束,主函数返回值为 0。

5.2 栈和队列的链表实现

使用 gcc 编译生成可执行文件。

gcc -o main -std=c11 main1.c stack.c queuelist.c

执行可执行文件:

./main

在 Windows cmd 下:

main

之后通过标准输入输入数据,输入格式参考 1.2 节的输入描述,结果通过标准输出返回。如果输入合法并且程序正常运行结束,主函数返回值为 0。

6 测试结果

本题的两种实现方式均通过以下测试。 测试环节分为三个步骤。

6.1 测试第一部分

对 1.4 节给出的样例进行测试。

6.2 测试第二部分

测试边界条件。

【输入】

#

(认为空串是回文串)

【输出】

YES

【输入】

1#

【输出】

YES

【输入】

00#

【输出】

YES

6.3 测试第三部分

将原解法与 4.4.1 节改进解法比对。

测试在 macOS Catalina 10.15.6 下进行。

在 LEN <= 10,LEN <= 1000,LEN <= 1000000 的范围下分别随机生成 1000 组测试数据,分别传入 main 和 test,并且比对两程序的输出。

3000 组数据中两程序的输出均相同。

数据生成程序 (testing/data.cpp) 如下:

```
#include <bits/stdc++.h>
   using namespace std;
   const int LEN = 1e6;
   char a[LEN + 10];
   int main()
      srand(time(0));
      int n = rand() \% LEN + 1;
11
      for (int i = 1; i <= n / 2; ++i)
12
          printf("%c", a[i] = rand() % 26 + 'a');
13
      if (rand() % 2 == 1)
14
      {
          for (int i = 1; i <= n / 2; ++i)
16
             printf("%c", a[i]);
      }
      else
19
      {
          for (int i = n / 2; i >= 1; --i)
21
             printf("%c", a[i]);
22
23
      puts("#");
      return 0;
26
```

比对脚本 (testing/chk.sh) 如下:

```
for i in {1..100}
do

sleep 1
    ./data >in.in
    ./main <in.in >out.out
    ./test <in.in >out1.out
    if ! diff out.out out1.out
    then
    break
fi
    echo "Correct"
done
```