Report.md 2025-09-28

# 实验报告(实验 1: RISC-V 引导与裸机启动)

# 一、实验目的

通过参考 xv6 的启动机制,理解并实现最小操作系统的引导过程,最终在 QEMU 中输出 "Hello 05"。

#### 具体目标:

- 1. 掌握 RISC-V 裸机启动流程。
- 2. 学会编写启动汇编、链接脚本。
- 3. 理解 BSS 段清零、栈初始化的重要性。
- 4. 实现最小串口驱动并输出字符串。
- 5. 熟悉 QEMU + GDB 调试方法。

# 二、实验环境

硬件:x86\_64 主机

软件:

QEMU (支持 RISC-V virt)

RISC-V GNU 工具链 (riscv64-unknown-elf-gcc)

GDB (gdb-multiarch)

系统: Ubuntu 24.04

# 三、实验内容与步骤

#### 1. 启动流程分析

参考 xv6 的 entry.S、kernel.ld 等·理解:\_start 入口设置栈指针。BSS 清零·保证全局变量为 0。 跳转到 C 函数继续执行。

链接脚本定义内存布局(0x800000000 起始地址)。

### 2. 启动流程设计

栈放置:在 `.bss` 段之后,大小 4KB。

BSS 清零:必要,否则全局变量可能随机值。 串口输出:使用内存映射 UART (0x10000000)。

流程图链:QEMU Reset → \_start (entry.S) → 栈初始化 → 清零 BSS → 调试点输出 (S / P /

B)

- → 跳转到 main (C 代码)
- → UART 输出 "Hello 05"
- → 死循环

### 3. 代码实现

#### (1) entry.S

Report.md 2025-09-28

设置栈,清零 BSS,增加调试点输出 S/P/B ,跳转到 `main`。

#### (2) kernel.ld

设定入口地址为 `0x80000000`·定义 `.text`、`.data`、`.bss`段·定义 `stack\_top` 符号。

#### (3) uart.c

实现 `uart\_putc` 和 `uart\_puts`,用 MMIO 而非 PMIO 访问 UART。

#### (4) main.c

调用 `uart\_puts("Hello 05\\n");` 死循环防止退出。

## 4. 调试方法(README.md)

1. 调试点字符输出:

S: 进入\_start。

P: 栈初始化完成。

B:BSS 清零完成。

Hello 05:C 函数执行成功。

2. QEMU GDB 调试: make qemu-gdb → QEMU 挂起。

gdb-multiarch kernel.elf → GDB 加载符号。

target remote :1234 → 连接。

b \_start、b main → 设置断点。

si单步执行汇编。

## 5. 实验结果截图

运行make run后终端输出:

Report.md 2025-09-28

### 6. 实验思考

考虑到函数调用深度·我采用4kb大小的栈。若溢出·可能会造成程序崩溃·可在栈底添加一个魔数。 BSS段如果不清零·全局变量的值是随机的·除非每一个全局变量均进行了初始化。

与xv6其支持多核,中断以及内存管理等,但是在lab1中支持单核,串口输出。

# 四、实验总结

通过本实验·我掌握了 RISC-V 裸机启动流程·学会了如何从 \_start 设置栈、清零 BSS·再跳转到 C 函数·并通过串口打印输出验证结果。使用 QEMU + GDB·可以精确调试每一步。

最终成功实现最小 OS 输出 "Hello 05"。其中遇到了一些问题,比如我没注意到entry.S文件名后缀应该是大写的'S',而非小写,导致在make run 中一直报错——最后通过多次询问ChatGpt解决问题。 另外,编译过程中还遇到"编译器在生成对字符串常量 "Hello 05\n" 的访问时,尝试用 RISC-V 的 auipc+addi 模式,结果因为地址太远而失败"这类错误,因为是在裸机中,我们把程序加载在 0x80000000,而默认编译选项假设 .rodata 可能在更远的地方。故而我在链接脚本中将.rodata 紧跟 .text,地址更近,也避免 relocation 溢出。 除此之外,在进行调试的时候也出现了一些问题如"(gdb) c The program is not being run.",最后发现是由于输入"target remote :1234"未连接成功