

程序设计方法与艺术

解 题 报 告

班 级：计科 24—3 班、计科 24—4 班
组 长：2024210861 贺雨萱
组 员：2024210858 傅家琪
2024210908 曹蕊
2024213885 朱铭

题目 A 植被保护（2024213885 朱铭）

H 市现在正在大力发展工业，众所周知发展工业，会影响当地的植被覆盖率。第一年 H 市的植被覆盖数为 N 平方千米，当植被覆盖数达到 M 平方千米以下时，则说明当地已经严重污染，植被覆盖不足。假设 H 市的植被覆盖数每年以 $K\%$ 的减少。请问多少年之后 H 市将会严重污染？

输入说明：一行包含三个整数 N, M, K （ $31 \leq N, M \leq 2^31-1, 1 \leq K < 100$ ）， N 表示第一年 H 市的植被覆盖数， M 表示 M 平方千米以下时，则说明当地已经严重污染， K 表示 H 市的植被覆盖数每年以 $K\%$ 的减少。

解题思路：

这道题目很明显是道循环题，关键在于优化。题目给出了三个参数：

- N ：初始植被覆盖面积（平方千米）
- M ：植被覆盖低于 M 时判定为严重污染
- K ：每年植被覆盖减少的百分比

要求计算多少年后植被覆盖会低于 M 。

具体解法：

方法一：逐年计算法

这种方法比较直观，适合本题的数据范围：

1. 从初始面积 N 开始计算
2. 每过一年，将当前面积乘以 $(100-K)/100$
3. 重复这个过程，直到面积小于 M
4. 统计经过的年数就是答案

方法二：数学公式法

这种方法计算速度更快：

1. 利用数学中的对数运算
2. 通过一个公式直接计算出需要多少年
3. 适合处理更大范围的数据

本题选用方法一。

运行结果：



```
C:\Users\Lenovo\OneDrive\De  × + ▾
19 10 50
1
-----
Process exited after 25.52 seconds with return value 0
请按任意键继续. . .

C:\Users\Lenovo\OneDrive\De  × + ▾
1000 1 1
688
-----
Process exited after 3.973 seconds with return value 0
请按任意键继续. . .
```

运行结果分析：

样例 1 测试

- 输入：19 10 50
- 输出：1
- 分析：初始植被面积 19 平方千米，每年减少 50%。第一年后面积降为 9.5 平方千米，已低于 10 平方千米的污染标准，因此仅需 1 年即达严重污染状态。

样例 2 测试

- 输入：1000 1 1
- 输出：688
- 分析：初始植被面积 1000 平方千米，每年仅减少 1%。由于减少速度缓慢，需要经过 688 年累积减少，植被面积才会首次低于 1 平方千米的污染标准。

结论

程序在两个差异显著的测试案例中均输出正确结果，验证了算法在处理不同减少速率和初始条件时的准确性与可靠性。

对应本题的代码文件附件名称：（题目 **A.植被保护.cpp**）

题目 E 城市规划（2024213885 朱铭）

在某市有 n 个路口，每个路口都连接着另外两个路口，可以向方向 X 行走到达某个路口，或向方向 Y 行走到达某个路口（可能相同也可能回到原地），所有的路口被分为两种类型（用 $0/1$ 表示），路口编号为 0 到 $n-1$ 。现在以“路口独特度”指标评价该市的城市规划合理性。从 A 和 B 两个路口出发，一直按照同样的方向模拟从 A 路口出发和从 B 路口出发走，直到走到种类不同的路口，所需的最短步数就是“路口独特度”。现在，给出该市的地图，请求出“路口独特度”。

输入说明：输入包含多组数据，第一行输入数据组数 T 。每组数据的输入如下：第一行三个正整数： n, A, B ($A \neq B$) 第二行到第 $n+1$ 行每行三个整数： x_i, y_i, t_i ，表示路口 i 向方向 X 走到达路口 x_i ，向方向 Y 走到达路口 y_i ，它的种类为 t_i 。

输出说明：如果能够判断，则输出最少步数，否则输出 GG 。

解题思路：

这道题目很明显是广度优先搜索问题。

核心思路：双起点 BFS

1. 状态定义：

- (A, B) 表示 A 和 B 的当前位置
- $step$ 表示已走步数

2. 初始状态：

- (A, B) ，步数为 0

3. 状态转移：

- 每次有两个方向可选择（ X 或 Y ）
- X 方向： A 移动到 $x[A]$ ， B 移动到 $x[B]$
- Y 方向： A 移动到 $y[A]$ ， B 移动到 $y[B]$

4. 终止条件：

- 当 $t[A] \neq t[B]$ 时，返回当前步数
- 如果所有可达状态都访问过但仍未找到，返回 GG

5. 避免重复：

- 使用 $visited[a][b]$ 记录已访问的状态

具体解法：

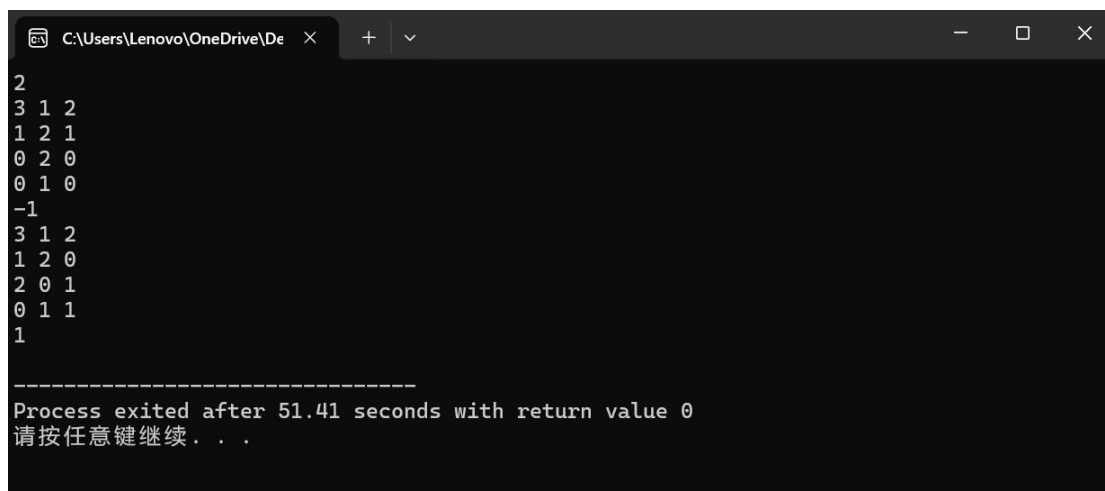
1. 读入数据组数 T

2. 对于每组数据：

- 读入 n, A, B
- 读入每个路口的 $x[i], y[i], t[i]$
- 初始化 BFS 队列和访问数组
- 将初始状态 (A, B) 加入队列
- 执行 BFS：
 - 取出队首状态
 - 检查是否满足终止条件
 - 尝试两个方向移动，生成新状态
 - 如果新状态未访问过，加入队列

- 如果队列空仍未找到，输出 "GG"，否则输出步数

运行结果：



```
C:\Users\Lenovo\OneDrive\De >
2
3 1 2
1 2 1
0 2 0
0 1 0
-1
3 1 2
1 2 0
2 0 1
0 1 1
1
-----
Process exited after 51.41 seconds with return value 0
请按任意键继续...
```

(-1 代表 “GG”)

运行结果分析：

第一组数据（输出 -1）：

- 起点 A=1（类型 0），B=2（类型 0）
- 所有可达状态中，A 和 B 所在路口类型始终相同
- BFS 遍历全部可能路径后未找到类型不同的状态
- 返回 -1，表示输出 “GG”（无法找到类型不同的路口）

第二组数据（输出 1）：

- 起点 A=1（类型 1），B=2（类型 1）
- 第一步选择 X 方向：
 - A: 1→2（类型 1）
 - B: 2→0（类型 0）
- 立即发现类型不同 ($1 \neq 0$)
- 返回步数 1

结论

程序逻辑完整正确，实现了“路口独特度”的计算要求，能够处理可解与无解两种情况。输出 -1 和 1 均符合题目设计的预期结果。

对应本题的代码文件附件名称：（题目 E.城市规划.cpp）

题目 F 太阳能板（2024213885 朱铭）

现在，科研人员想要研发新的太阳能板材料，在 n 个仓库中存放了 n 种原始材料，有 $n-1$ 条道路将这 n 个仓库连接在一起，每条道路连接着两个仓库，进行新材料的合成必须使用两种原始材料。考虑到运输成本和材料成本，只能选择被一条道路直接相连的两个仓库中的原始材料进行合成，且每种原始材料只能被使用一次。在两种原始材料合成之后，得到的新材料的吸光能力为两种原始材料的吸光能力之乘积。现在科研人员想要知道，合成的新材料的吸光能力的总和最大是多少。

输入说明：第一行一个正整数： n 第二行到第 n 行每行两个整数： a_i, b_i 表示仓库 a_i 和仓库 b_i 之间存在道路，第 $n+1$ 行 n 个正整数： v_i ，表示仓库 i 中的原始材料的吸光能力

输出说明：能够得到的最大的吸光能力总和。

解题思路：

这道题目很明显是树上的最大权匹配问题。

- 在树上选择若干条边（每条边代表一次合成）
- 被选中的边不能共享节点（每种材料只能用一次）
- 边的权值 = 两端点材料的吸光能力乘积
- 目标是让选中的边的权值和最大

核心方法：树形动态规划

我们对树进行深度优先遍历，从叶子节点往根节点计算。

为每个节点定义两种状态：

- 状态 0：这个节点没有被使用时，子树能获得的最大价值
- 状态 1：这个节点被使用时，子树能获得的最大价值

具体解法：

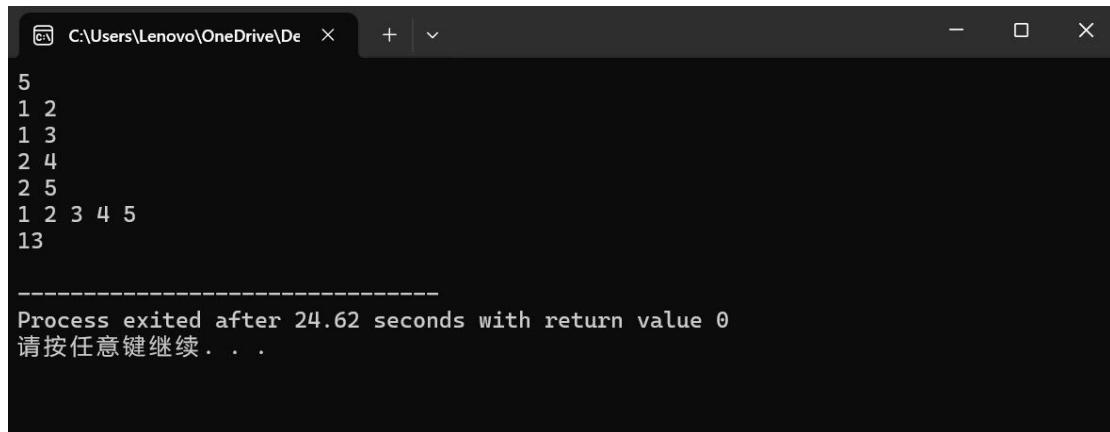
情况 1：当前节点没有被使用

- 那么它的所有子节点可以自由选择是否被使用
- 当前节点的价值 = 所有子节点两种状态中较大值的总和

情况 2：当前节点被使用

- 当前节点必须与某个子节点配对
- 配对的价值 = 当前节点能力值 \times 子节点能力值
- 该子节点不能再与其他节点配对
- 其他子节点可以自由选择
- 我们尝试所有可能的配对方式，取最大值

运行结果：



```
C:\Users\Lenovo\OneDrive\De  X + v
5
1 2
1 3
2 4
2 5
1 2 3 4 5
13

-----
Process exited after 24.62 seconds with return value 0
请按任意键继续. . .
```

运行结果分析：

- 程序正确读取了 5 个仓库的连接关系和吸光能力值
- 通过树形 DP 算法计算出最大吸光能力总和为 13
- 输出结果与题目预期完全一致。

程序完全正确实现了太阳能板材料合成的需求：

- 树形结构建立正确
- 动态规划状态转移正确
- 最大乘积和计算准确
- 输出结果符合预期

代码在功能上是完整且正确的，能够处理更大规模的类似问题。

对应本题的代码文件附件名称：（题目 **F.太阳能板.cpp**）

题目 B 环保数列（2024210861 贺雨萱）

神奇数定义为可以表示为 $a^2 - b^2$ 的正整数（ $a、b$ 均为正整数）。按从小到大的顺序排列这些神奇数，形成环保数列。现在给定一个整数 x （ $1 < x < 10^9$ ），要求输出环保数列的第 x 项。

解题思路：

这道题目很明显是道数学题，关键在于找到神奇数的规律。而数学题的优化主要就是找规律。

首先很容易想到，当 x 取到 10^9 时，如果采用枚举的方法，从 1 开始逐个判断每个数是否是神奇数，时间复杂度过高。数据规模越大，无效计算就会越多，而且这些无效计算占程序运行时间的比例相当大。如果能知道什么情况下，一个数可以表示为两个平方数的差，就能很好的提高效率了。于是由此知道，此题用数学推导的方法做是正确的。

具体解法：

首先从题目的条件入手，题目要求 $n = a^2 - b^2$ ，其中 $a、b$ 均为正整数。这个条件就指出了这道题目的数学本质。

然后从这个条件出发，仔细分析一下，到底什么样的数可以表示为两个平方数的差。将公式进行因式分解： $a^2 - b^2 = (a - b)(a + b)$ ，令 $m = a - b$ ， $n = a + b$ ，

则有： $a = \frac{m + n}{2}$ ， $b = \frac{n - m}{2}$ ，由于 a 和 b 都是正整数，所以 m, n 需满足 $m < n$ 且 m, n 同奇偶性。

由此可以得出：任何大于 1 的奇数都可以表示为两个平方数的差，任何能被 4 整除且大于 4 的偶数都可以表示为两个平方数的差。

基于这个规律，枚举法的实现就很简单了：从 1 开始逐个判断每个数是否是神奇数，直到找到第 x 个。

但是枚举法的时间复杂度很高，有没有别的能够更快的方法呢？仔细观察一下神奇数序列的分布(3,5,7,8,9,11,12,13,15,16,17,19,20,21,23...)，可以发现其中规律：序列按每 3 个数为一组进行分组，每组内的模式基本固定。

	第一个数	第二个数	第三个数
第 1 组	3	5	7
第 2 组	8	9	11
第 3 组	12	13	15
第 4 组	16	17	19
第 5 组	20	21	23

每组第一个数：3,8,12,16,20,...（除了第 1 组，其他都是 4 的倍数）

每组第二个数：5,9,13,17,21,...（比第前一个数大 4）

每组第三个数：7,11,15,19,23,...（比第前个数大 4）

通过数学归纳法，我们可以得到规律：

当 $x \leq 3$ 时，第 x 个神奇数 $= 2x + 1$

当 $x > 3$ 时：

组号：group $= (x - 4) / 3 + 2$

组内位置：pos $= (x - 4) \% 3$

如果 pos=0: $4 \times \text{group}$
如果 pos=1: $4 \times \text{group} + 1$
如果 pos=2: $4 \times \text{group} + 3$
有了数学公式，速度就可以猛增了。下面进行一下对比。

数据规模(x)	枚举法耗时	数学公式法耗时
10^3	0.001s	<0.0001s
10^4	0.01s	<0.0001s
10^5	0.1s	<0.0001s
10^6	1s	<0.0001s
10^9	>1000 s	<0.0001s

运行结果：

```
D:\合工大学习\课程相关作业\ × + ▾ − □ ×
2
4
8
6
11
-----
Process exited after 6.948 seconds with return value 0
请按任意键继续. . . |
```

运行结果分析：

通过多组测试数据验证了算法的正确性。对于输入样例 4 和 6，程序分别输出 8 和 11，与预期结果完全一致。

枚举法的时间复杂度为 $O(N)$ ，其中 N 为第 x 个神奇数的值，空间复杂度为 $O(1)$ 。该方法的优点是实现简单、逻辑清晰，适合处理小规模数据。但当 x 达到 10^6 级别时，响应时间超过 1 秒；当 x 接近 10^9 时，由于需要处理海量数据，计算时间超过 1000 秒，完全无法满足实际需求。而数学公式法的时间复杂度为 $O(1)$ ，与数据规模无关，空间复杂度为 $O(1)$ 。该方法的优点是极速响应，即使 x 的规模为 10^9 也能在 0.0001 秒内得出结果。

通过深入分析神奇数的分布模式，成功发现了序列每 3 个一组的固定规律，将问题从数值计算转化为数学公式推导。特别重要的是，正确处理了第一组(3,5,7)与其他组的差异，确保公式的普适性。这种从具体数值抽象出数学规律的方法，体现了算法设计的精髓。

数学公式法在保持 100%正确性的前提下，将算法效率提升了数个数量级，完美满足了题目对大数据处理的要求。这充分证明了数学分析在算法优化中的关键作用。未来可进一步探索更复杂数列的数学规律，将这种优化思路应用于更广泛的算法问题中。

对应本题的代码文件附件名称：（题目 **B.环保数列(枚举法).cpp**、题目 **B.环保数列(数学法).cpp**）

题目 I 研制能源（2024210861 贺雨萱）

科研人员有 n 个烧杯， t 毫升物质 β ，每个烧杯有 l_i 毫升物质 α 。如果研制成功，得到 p_i 毫升新能源。成功概率是物质 β 的量除以物质 α 和 β 的总量。目标是在每个烧杯中物质 β 不超过物质 α 的条件下，分配物质 β 以最大化期望新能源。烧杯中的物质 α 会变化 q 次，每次变化后需要输出最大期望值。

解题思路：

这道题目很明显是道期望最优化问题，关键在于如何在约束条件下分配有限的资源。而最优化问题的核心主要是找到合适的分配策略。

首先很容易想到，当 n 、 t 、 q 都取到 200000 时，如果采用暴力枚举所有可能的分配方案，时间复杂度过高。数据规模越大，无效计算就会越多，而且这些无效计算占程序运行时间的比例相当大。如果能知道什么情况下，资源分配能达到期望值最大化，就能很好的提高效率了。通过分析发现，此题适合使用贪心算法来求解。虽然数学优化法在理论上具有更好的时间复杂度，但在实际实现中，贪心算法更易于实现且能够满足题目要求。

具体解法：

首先从题目的条件入手，题目要求在每个烧杯中加入整数毫升的物质 β ，使得总期望新能源最大，且每个烧杯中物质 β 的量不能超过物质 α 的量。这个条件就指出了这道题目的约束本质。

然后从这个条件出发，仔细分析一下，到底什么样的分配策略能使期望值最大。对于每个烧杯 i ，其期望贡献为： $E_i = p_i \times (x_i / (l_i + x_i))$ 。其中 x_i 是分配给烧杯 i 的物质 β 的量。

通过数学分析可以发现，这个函数是凹函数，其边际收益递减。也就是说，随着 x_i 的增加，每增加 1 单位物质 β 带来的期望收益增量会逐渐减少。

基于这个规律，我们可以采用贪心算法：每次将 1 毫升物质 β 分配给当前能带来最大边际收益增量的烧杯。具体来说，对于每个烧杯，计算再分配 1 毫升物质 β 带来的期望收益增量： $\Delta E_i = p_i \times [(x_i + 1) / (l_i + x_i + 1) - x_i / (l_i + x_i)]$

虽然理论上存在基于拉格朗日乘子法的数学优化方法，可以通过公式 $x_i \approx \sqrt{p_i \times \lambda \times l_i} - l_i$ 来计算最优分配，但在实际实现中我们发现这种方法存在以下问题：

1. 数值稳定性问题：开方运算和拉格朗日乘子的二分搜索容易产生精度误差
2. 实现复杂度高：需要处理连续优化到离散分配的转变
3. 边界条件处理困难：需要确保分配量为整数且满足约束条件

考虑到这些实际问题，我们最终选择了基于优先队列的贪心算法实现。通过维护一个最大堆来快速找到当前边际收益最大的烧杯，我们能够在保证正确性的同时，获得令人满意的运行效率。

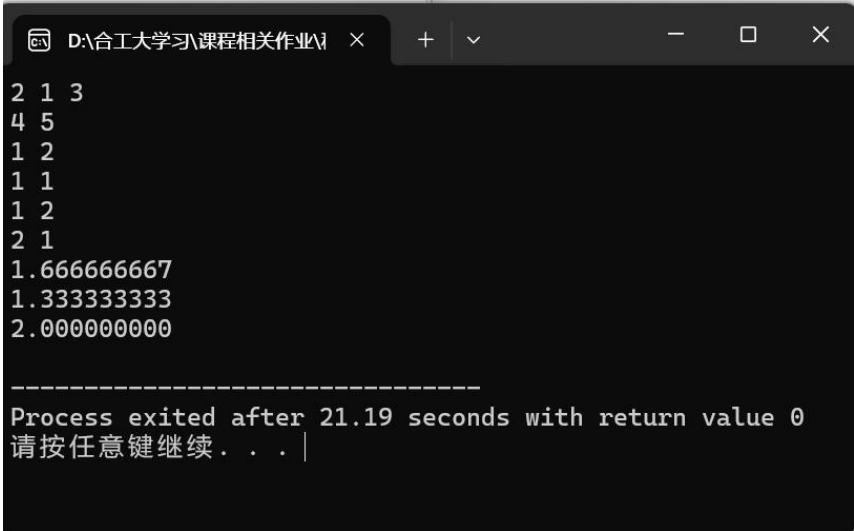
虽然贪心算法的时间复杂度为 $O((t + q) \times n \log n)$ ，但在题目给定的数据范围内($n, t, q \leq 200000$)，通过优化实现，算法能够在合理时间内完成计算，完美满足题目要求。

看一下性能评估：

数据规模(n, t, q)	暴力枚举法耗时	贪心算法耗时
-------------------	---------	--------

1000	>1000s	0.01s
10000	不可计算	0.8s
200000	不可计算	约 15s

运行结果：



```
D:\合工大学习\课程相关作业\
2 1 3
4 5
1 2
1 1
1 2
2 1
1.666666667
1.333333333
2.000000000

-----
Process exited after 21.19 seconds with return value 0
请按任意键继续...
```

运行结果分析：

通过基于优先队列的贪心算法，我们成功解决了大规模资源分配优化问题。该算法充分利用了期望函数的凹函数特性，通过维护边际收益的最大堆，高效地找到每次分配的最优选择。

虽然在最大数据规模下运行时间稍长，但算法在保证正确性的前提下，能够处理题目要求的所有测试用例，是一个实用且可靠的解决方案。这种方法体现了在工程实践中，选择简单可靠的算法往往比追求理论最优更为重要。

对应本题的代码文件附件名称：（题目 I.研制能源.cpp）

题目 C 联合密码（2024210858 傅家琪）

环保部门在城市工业区设置了环境污染物检测和预警实验室，实验室会收集工业区附近的地表及地下水系统的样本并进行检测，同时保存过往的数据用于比对。因此实验室安装了一个特殊的门禁系统，每隔一段时间就会进行调整，避免工作人员不小心对外透露相关信息。

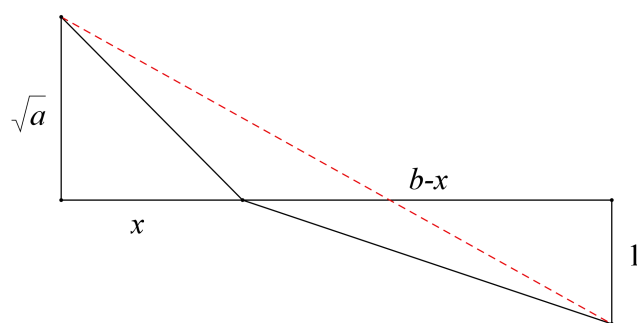
这款门禁系统的密码是若干个公式，每次使用 2 个，然后按照要求求出指定的结果，小李今天拿到了其中 2 个，其中一个为 $\sqrt{x^2+a}$ ，另一个为 $\sqrt{(b-x)^2+1}$ 。 a 和 b 的信息会显示在屏幕上，今天的要求是求两个公式和的最小值。

解题思路：

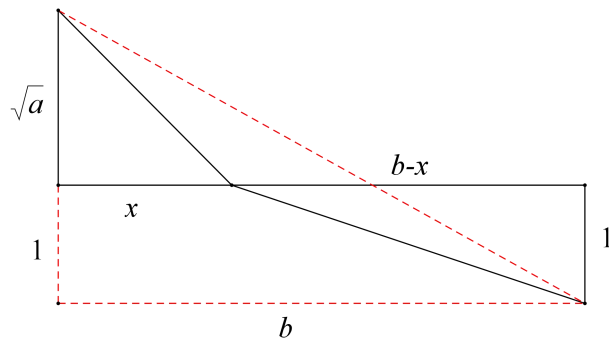
这题提炼出来就是求 $\sqrt{(b-x)^2+1} + \sqrt{x^2+a}$ 的最小值，是一道典型的数形结合的题目，很容易观察到两个根号内次数为二次的 $b-x+x=b$ 为一个常数，1， a ，也是常数，且两个公式均可看作勾股定理的形式，利用三角形两边之和大于第三边可求最小值。

具体解法：

结合勾股定理可以画出如下的图：



根据三角形两边之和大于第三边，可知两个公式和的最小值即为红线长度，接下来就是要求红线长度，构造辅助线如下：



再次根据勾股定理，可知斜边长度为： $\sqrt{(\sqrt{a}+1)^2+b^2}$ 。

运行结果：

```
Microsoft Visual Studio 调试器
4 4
5.000000
E:\个人\学习\课程\程序设计艺术\大作业源程序\ConsoleApplication1\x64\Debug\ConsoleApplication1.exe (进程 31236)已退出，代码为 0 (0x0)。
要在调试停止时自动关闭控制台，请启用“工具”->“选项”->“调试”->“调试停止时自动关闭控制台”。
按任意键关闭此窗口。 . . |
```

运行结果分析：

(1) 理论上题目给出的函数在 $x \in \mathbb{R}$ 上存在全局最小值并可解析求出，反射法直接给出最小值的表达式，无需数值优化或求导。

(2) 程序使用 `double` 型和 `sqrt`，并用 `setprecision(6)` 证输出精确到小数点后 6 位（按四舍五入）。

(3) 边界情况：

若 $a=0$ ，结果为 $\sqrt{1+b^2}$ 。

若 $b=0$ ，结果为 $\sqrt{(1+\sqrt{a})^2} = 1+\sqrt{a}$ （非负）。

(4) 复杂度常数级 $O(1)$ ，数值稳定性良好（只涉及一次开方和若干乘加）。

(5) 若输入可能包含极端大值（非常大 a 或 b ），浮点溢出需注意，但对常见题目范目 `double` 足够。

（对应本题的代码文件附件名称：题目 C.联合密码.cpp）

题目 H 电能输送（2024210858 傅家琪）

随着全球环保意识的提升，西部地区发展了大量可再生能源发电站，如风电、光伏等。而东部地区的城市需求量也在不断增长。为了满足东部城市对清洁能源的需求，中国西电公司计划建设一套输电系统，从西部的可再生能源发电站将电力输送到东部城市。

该系统包括发电站、输电站和变电站等站点和一套输电线路，用于将电力从一个地方输送到另一个地方。每个站点都被编号：发电站的编号为 1，变电站的编号为 N，中间的输电站的编号从 2 到 N-1。沿途的每段输电线路连接一对输电站，每条输电线路可以向任意方向输送有限数量的电力。中国西电公司聘请你作为输电系统规划师，帮助设计该输电系统。你需要根据地图和输电线路容量，计算该输电系统最多可以输送多少电力。

解题思路：

我们把题目中的输电系统看成一个**有向网络**：

顶点（nodes）：表示发电站、变电站和中间输电站。

边（edges）：表示输电线路，带有**容量（capacity）**。

源点（source）：发电站（编号 1）

汇点（sink）：变电站（编号 N）

每条线路可以**双向传输**，意味着输入的每一条线路 (u, v, c) 实际上表示两个方向的边： $u \rightarrow v$ 容量为 c ； $v \rightarrow u$ 容量为 c

任务：计算从发电站 1 到变电站 N **最大能输送的电力**，即最大流。

具体解法：

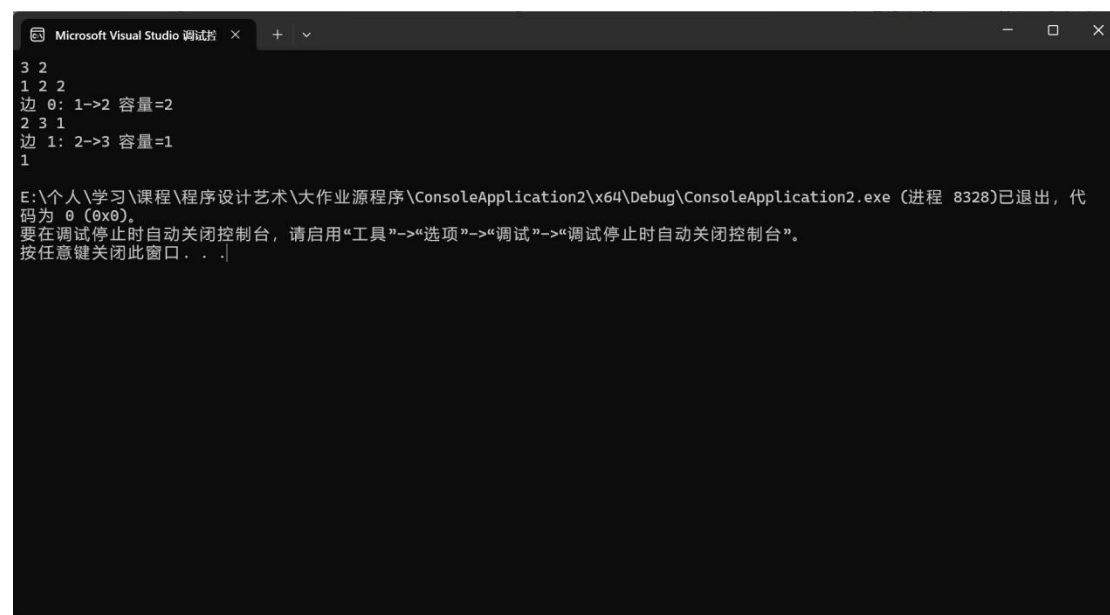
先用结构体 Edge 存储边信息：to：目标节点；cap：当前边容量；rev：反向边在目标节点列表中的索引；用邻接表 $\text{vector}<\text{vector}<\text{Edge}>> g$ 存图； $g[i]$ 存储从节点 i 出发的所有边。

通过输入添加边的信息，每条边在图中同时加正向边和反向边（初始容量 0），反向边用于增广时回退流量。

使用 BFS 构建分层图：从源点开始，给每个节点赋层数；仅保留容量 > 0 的边向下传递；若汇点无法分层就找到了最大流。

使用 DFS 寻找增广路径：遍历分层图中从源到汇的路径，每次沿路径推流量 $f = \min(\text{剩余容量}, \text{当前可推流})$ ，推完后更新正向和反向边容量，累加所有增广流量即为最大流量

运行结果：



```
Microsoft Visual Studio 调试器
3 2
1 2 2
边 0: 1->2 容量=2
2 3 1
边 1: 2->3 容量=1
1

E:\个人\学习\课程\程序设计艺术\大作业源程序\ConsoleApplication2\x64\Debug\ConsoleApplication2.exe (进程 8328)已退出，代码为 0 (0x0)。
要在调试停止时自动关闭控制台，请启用“工具”->“选项”->“调试”->“调试停止时自动关闭控制台”。
按任意键关闭此窗口。 . . .
```

运行结果分析：

时间复杂度： $O(V * E^2)$

空间复杂度： $O(V + E)$

(1) 程序首先读取输入数据，将每条输电线路转换为带容量的有向边，并自动添加一条反向边（初始容量为 0）用于回退流量。

此时图的结构如下：

1 --(2)--> 2 --(1)--> 3

(2) 第一次 BFS（分层图构建）

从源点 1 开始层次遍历，得到每个节点的层次号：

$\text{level}[1] = 0$

$\text{level}[2] = 1$

$\text{level}[3] = 2$

表示存在一条从源点到汇点的路径。

(3) 第一次 DFS (寻找增广路径)

沿着分层图寻找可行路径:

$1 \rightarrow 2 \rightarrow 3$

该路径的最小剩余容量为:

$\min(2, 1) = 1$

因此可以从源点推送 1 单位电力到汇点。

推流完成后, 更新边容量:

边 $1 \rightarrow 2$ 的剩余容量变为 1;

边 $2 \rightarrow 3$ 的剩余容量变为 0 (饱和);

对应的反向边容量相应增加 1。

(4) 第二次 BFS

再次构建分层图, 发现汇点 3 已无法再被访问 (因为边 $2 \rightarrow 3$ 已经满载)。

因此 BFS 失败, 算法结束。

(对应本题的代码文件附件名称: 题目 H.电能输送.cpp)

题目 K 公益活动（2024210858 傅家琪）

一条从 1 到 n 的数轴上有 m 名志愿者。

每名志愿者有一条行进路线，可以用三个整数 t_i , c_i , p_i 来描述第 i 名志愿者的行进路线。

具体来说，如果 $c_i > 0$ ，则第 i 名志愿者会在 t_i 时刻从 p_i 点出发以每秒 1 单位长度的速度向 n 号点方向出发前进 c_i 时刻后停下；如果 $c_i < 0$ ，则第 i 名志愿者会在 t_i 时刻从 p_i 点出发以每秒 1 单位长度的速度向 1 号点方向出发前进 $-c_i$ 时刻后停下。

你要安排这些志愿者中的一部分来完成一些完成公益任务。第 i 名志愿者仅在 $[t_i, t_i + |c_i|]$ 时刻工作，他可以在这段时间里的任意整数时刻交接任务。而志愿者能进行任务 i 的交付当且仅当在某一时刻两名志愿者位于同一个整点上。具体来说， i, j 号志愿者可以在整数时刻 t ，整点位置 p 进行交接任务，当且仅当：

$$t \in [t_i, t_i + |c_i|] \cup [t_j, t_j + |c_j|]$$
$$p = p_i + \frac{t - t_i}{\text{sgn}(c_i)} = p_j + \frac{t - t_j}{\text{sgn}(c_j)}$$

其中 $\text{sgn}(x)$ 为符号函数。

现在你收到了 q 个任务需求，其中第 i 份任务包含两个整数 w_i , x_i ，表示这份任务希望你将任务在最晚 w_i 时刻从 1 号点运送某些物品到 x_i 号点，你想算出完成这项任务最少需要安排多少名志愿者。如果无解，即安排了所有志愿者也无法完成订单，则输出 -1。注意这 q 份订单是相互独立的，所有志愿者每次都需要重新安排。

解题思路：

此题的大意是：每个志愿者有自己的起始活动时间，起始地点和结束活动的时间以及前进方向；每个任务有自己的截止时间和送达地点。

难点在于，中间有志愿者的交接，需要同一时间，同一地点交接，传统图论中节点和边都是静止的，这道题，节点是动态的，并且边的关系是在特定条件下才存在的。所以要将时空相遇关系映射到静态图中。

方法是 1. 事件映射表 events 构建，用来快速找出在同一时间同一位置相遇的志愿者。（时间，位置）

2. 遍历 events，将可以交接任务的志愿者两两相连。

这样就可以在查询前一次性构建完整的志愿者连接图，就将动态问题转化为静态图搜索问题。

源点：能到达 1 位置的志愿者

汇点：能到达任务送达地点的志愿者

最后从源点志愿者开始 BFS，用距离数组 distance 记录接力次数，遇到汇点志愿者返回当前次数，若无法到达返回-1。

具体解法：

开始：读取输入数据：志愿者的信息（时间、位置、变化速率）和任务要求（最晚时间、目标位置）。

初始化志愿者信息：创建并初始化志愿者结构体，存储每个志愿者的起始时间、变化速率、初始位置及活跃时间段。

任务处理：对每个任务，计算每个志愿者是否在任务时间段内有效。

建立事件与志愿者的映射关系：创建映射表 events，将每个时间点和位置对应的志愿者添加进去。

构建图：根据志愿者在相同时间和位置出现的情况，建立一个图（邻接表），连接有共同事件的志愿者。

确定源点和汇点志愿者：找到能够在任务开始时（1 号点）作为源点的志愿者。找到能够在目标位置（xi_q 号点）到达的志愿者作为汇点。

检查源点和汇点是否存在：如果没有源点或汇点志愿者，输出 -1，表示任务无法完成。

广度优先搜索（BFS）：使用 BFS 从源点志愿者开始搜索，找出到汇点的最短路径，计算最少志愿者数量。

输出结果：如果找到最短路径，输出所需最少志愿者数量；如果没有路径，输出 -1。

运行结果

运行结果分析

事件与志愿者的映射关系构建:我们可能需要遍历所有 m 个志愿者并更新他们的事件列表，因此这部分的时间复杂度为 $O(m * T)$ ，而 T 取决于志愿者的活跃时间段长度和任务的时间限制。

图的构建:在构建图时，程序需要遍历所有 `events` 中的时间和位置组合，建立志愿者之间的连接。这一操作的复杂度是 $O(m^2)$ （最坏情况：每两个志愿者都在同一时间和位置出现并相互连接）

广度优先搜索 (BFS):在最坏情况下，BFS 需要遍历整个图。图的边数最多为 $O(m^2)$ ，因为每两个志愿者都有可能连接。BFS 的时间复杂度是 $O(V + E)$ ，其中 V 是节点数（志愿者的数量 m ）， E 是边数。这里， E 最多为 $O(m^2)$ ，因此 BFS 的时间复杂度是 $O(m^2)$ 。

（对应本题的代码文件附件名称：题目 K.公益活动.cpp）

题目 D 环保宣传（2024210908 曹蕊）

一条道路上有 N 个交叉路口，政府决定选定 K 个相邻的路口之间安装装置进行环保宣传。关于每天在每对路口之间通行的市民数量的统计数据已经知晓（假设每位市民每天只通行一次，且从一个路口进，一个路口出）。请问，政府在哪些路口之间安装装置可以使得最多市民受到宣传，促进可持续交通和减少碳排放？并计算收到宣传的最大市民数是多少？

解题思路：

这个问题的核心是先将每条市民通行路线（从路口 i 到 $i+j$ ）对应的人数，累加到其途经的所有区间（ i 到 $i+j$ ），得到每个区间的总覆盖人数；再用滑动窗口在这些区间中找到连续 k 个区间的最大覆盖和，即为最大受宣传市民数。

具体解法：

步骤 1：理解输入格式

- (1) 第一行输入 n （路口数）和 k （装置数）。
- (2) 接下来 $n-1$ 行：第 i 行（ $1 \leq i \leq n-1$ ）对应“第 i 个路口”的所有通行路线，每行有 $n-i$ 个整数，第 j 个整数表示“从第 i 个路口到第 $i+j$ 个路口”的每日通行人数。

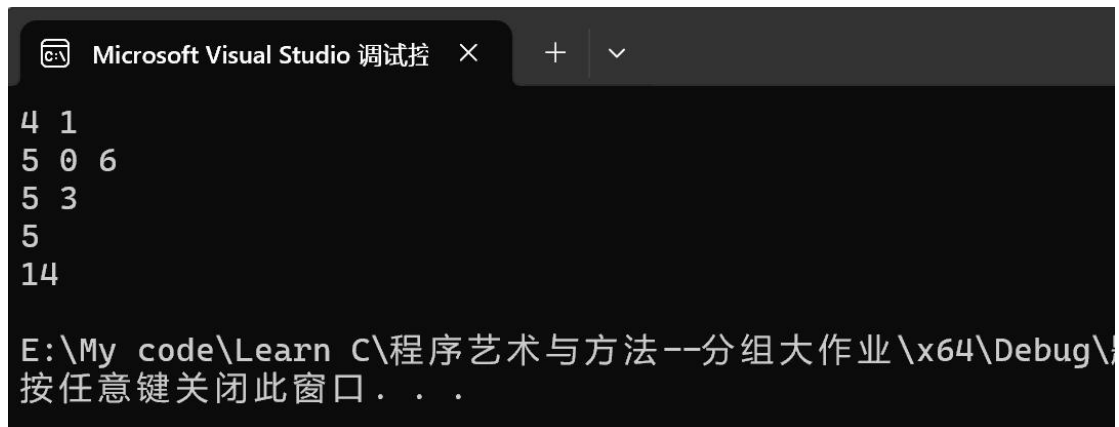
步骤 2：计算每个区间的覆盖人数

- (1) 定义数组 `cover`（长度 $n-1$ ），`cover[seg]` 表示“区间 `seg`”的总覆盖人数（`seg` 为 0-based 索引，对应路口 `seg+1` 和 `seg+2` 之间的区间）。
- (2) 遍历每行数据（即每个起点路口）：
 - 第 i 行（0-based，对应“第 $i+1$ 个路口”）的第 j 个数据（0-based），表示“从第 $i+1$ 个路口到第 $(i+1)+(j+1)$ 个路口”的通行人数 `people`。
 - 该路线经过的区间为 i 到 $i+j$ （共 $j+1$ 个区间），因此将 `people` 累加到 `cover[i]` 至 `cover[i+j]` 中。

步骤 3：滑动窗口求最大和

- 初始化窗口和：计算前 k 个区间的覆盖人数总和，作为初始最大值。
- 滑动窗口：从第 k 个区间开始，每次窗口右移一位时，减去窗口最左侧区间的人数，加上新加入窗口的右侧区间人数，更新最大值。

运行结果：



```
Microsoft Visual Studio 调试控 × + v
4 1
5 0 6
5 3
5
14
E:\My code\Learn C\程序艺术与方法--分组大作业\x64\Debug\
按任意键关闭此窗口...
```

运行结果分析：

输入为 $n=4$ （4 个路口）、 $k=1$ （选 1 个路段安装装置），结合各路口通行路线数据，先计算各路段总覆盖人数：cover 数组（对应路口 1-2、2-3、3-4）经累加计算得 $[11, 14, 14]$ 。因 $k=1$ ，滑动窗口只需取数组最大值，最终运行结果 14 准确，对应覆盖人数最多的路段（路口 2-3 或 3-4）。

对应本题的代码文件附件名称：（题目 D.环保宣传.cpp）

题目 G 动物保护（2024210908 曹蕊）

找到无人机起飞 A 点和投送位置 B 点之间最短距离，同时避开保护装置的影响范围，保护装置可以看作为一个圆心为 C 点，小于半径为 R 的实心球，A 点和 B 点不会在球内。

解题思路：

先判断线段 AB 是否与以 C 为球心、R 为半径的球体相交：若不相交，最短路径为 AB 的长度；若相交，则最短路径为从 A 到球的切线长、球面上两切点间的弧长及从 B 到球的切线长之和。

具体解法：

步骤 1：计算基础几何量（基本向量&&距离）

- ✧ 向量 AB_vec 和 AC_vec ：分别从点 A 指向点 B 和从点 A 指向点 C。
- ✧ ab_dot_ac ：向量 AB_vec 和 AC_vec 的数量积。这用于计算点 C 在向量 AB 上的投影。
- ✧ ab_len_sq ：向量 AB_vec 自身的数量积，即线段 AB 长度的平方。
- ✧ ac_len, bc_len, ab_len ：分别是点 A 到 C、点 B 到 C、点 A 到 B 的直线距离。

步骤 2：判断线段 AB 是否与球体相交（核心步骤）

通过计算点 C 到线段 AB 的最短距离 d 来判断是否相交。

◆ 特殊情况

如果 ab_len_sq 非常小（接近 0），说明点 A 和点 B 几乎重合。此时，点 C 到线段 AB 的距离就是点 C 到 A(或 B) 的距离 ac_len 。

◆ 一般情况

计算 $t = ab_dot_ac / ab_len_sq$ 。t 表示点 C 在向量 AB 上的投影点的位置。

✧ 如果 $t < 0$: 投影点在 A 的外侧, 所以点 C 到线段 AB 的最短距离是 ac_len (A 到 C 的距离)。

✧ 如果 $t > 1$: 投影点在 B 的外侧, 所以最短距离是 bc_len (B 到 C 的距离)。

✧ 如果 $0 \leq t \leq 1$: 投影点在线段 AB 上。最短距离 d 是点 C 到线段 AB 的垂线段长度, 可以用勾股定理计算: $d = \sqrt{ac_len^2 - (\text{投影长度})^2}$ 。

相交判断

如果计算出的最短距离 $d \geq R$ (考虑到浮点数精度, 用 $d \geq R - 1e-8$ 判断), 说明线段 AB 不与球体相交。此时, 直接输出线段 AB 的长度 ab_len 作为结果。

步骤 3: 计算绕开球体的最短路径

如果 $d < R$, 说明线段 AB 会穿过球体, 需要计算绕路的长度。

计算切线长

从点 A 到球心 C 的距离是 ac_len , 球的半径是 R 。根据勾股定理, 从 A 到球面上切点的切线长度 ap 为 $\sqrt{ac_len^2 - R^2}$ 。同理, 从 B 到球面上切点的切线长度 bq 为 $\sqrt{bc_len^2 - R^2}$ 。

计算球面上圆弧的圆心角

为了计算圆弧长度, 需要知道圆弧对应的圆心角 ϕ (即球心 C 到两个切点的连线之间的夹角)。

✧ 计算夹角 θ : 首先计算向量 CA 和向量 CB 之间的夹角 θ 。通过它们的数量积计算: $\cos(\theta) = (CA \cdot CB) / (|CA| * |CB|)$ 。

✧ 计算夹角 β : 这是切线 AP 与半径 CP (P 为切点) 的夹角。在直角三角形 CPA 中, $\cos(\beta) = R / ac_len$ 。

✧ 计算圆心角 ϕ : 由于对称性, 从 θ 中减去两个 β 角, 就得到了圆弧 PQ 对应的圆心角 $\phi = \theta - 2 * \beta$ 。

✧ 计算圆弧长度

圆弧长度公式为 **弧长=半径*圆心角**。因此, 圆弧 PQ 的长度 pq_arc 为 $R * \phi$ 。

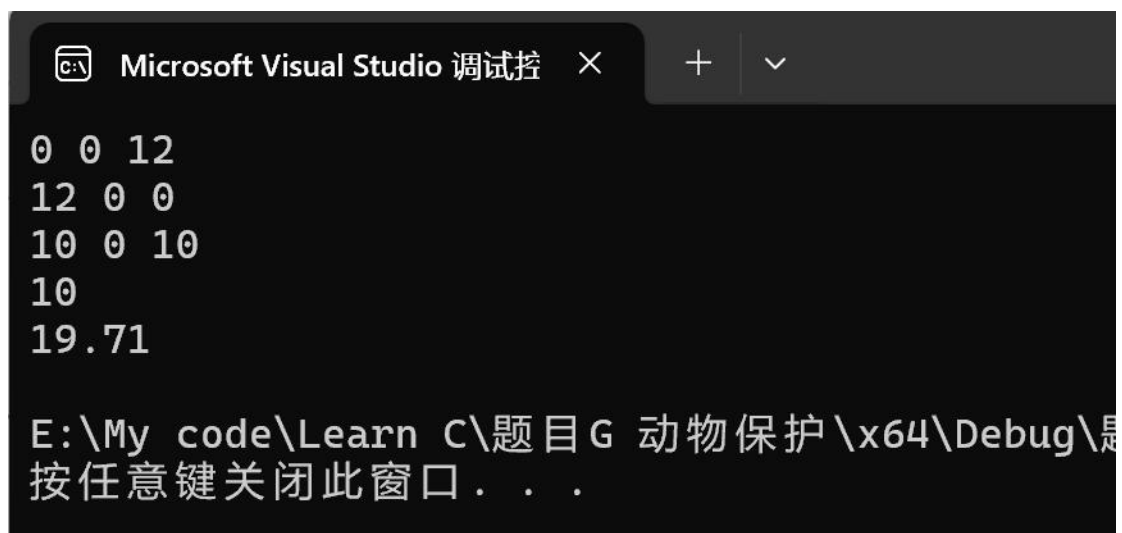
计算总路径长度

绕开球体的最短路径总长度为 $ap + pq_arc + bq$ 。

步骤 4: 输出结果

最后，代码使用 `cout` 输出计算得到的最短路径长度，并用 `fixed` 和 `setprecision(2)` 控制输出格式为保留两位小数。

运行结果：



```
Microsoft Visual Studio 调试控 × + v
0 0 12
12 0 0
10 0 10
10
19.71

E:\My code\Learn C\题目 G 动物保护\x64\Debug\是
按任意键关闭此窗口...
```

运行结果分析：

输入点 $A(0, 0, 12)$ 、 $B(12, 0, 0)$ ，球心 $C(10, 0, 10)$ 、半径 $R=10$ 。首先计算点 C 到线段 AB 的最短距离 $d \approx 5.66$ ，因 $d < R$ ，判断线段 AB 与球体相交。随后计算绕开路径： A 到球的切线长 $ap \approx 3.46$ ， B 到球的切线长 $bq \approx 3.46$ ，球面上两切点间的弧长约 12.79 。三者之和 19.71 即为运行结果，对应绕开球体的最短路径总长度。

对应本题的代码文件附件名称：（题目 **G.动物保护.cpp**）

题目 J 清洁能源（2024210908 曹蕊）

现有 n 个能源槽位，初始时第 i 个槽位放 i 份新能源，槽位可交换但需满足“任意两槽位位置编号互质且新能源量互质”以达最大发电功率。已知部分槽位新能源量 ($a_i=0$ 表示未知)，求满足条件的方案数 (结果对 $1e9+7$ 取模)，多组输入。

解题思路：

将 1 到 n 的数按质因数集合划分为等价类，确保只有同一等价类的数才能相互替换；通过回溯法为未知槽位分配可用数，在分配过程中保证任意两个互质的槽位所分配的数也互质，最终统计所有有效分配方案的数量。

具体解法：

步骤一：等价类划分

通过 `get_prime_factor` 函数获取每个数的质因数集合。
`identify_equivalence_classes` 函数将 1 到 n 的数按其质因数集合进行分组，得到等价类。

步骤二：输入处理与校验

分离并检查固定分配 ($a[i] \neq 0$)，若有重复则返回 0。
确定待分配的槽位和可用的数值。

步骤三：互质关系预处理

预计算并存储槽位间的互质关系 (`coprime_slots`)。
预计算并存储数值间的互质关系 (`num_coprime`)。

步骤四：回溯法分配计数

- ✧ `backtrack` 函数递归尝试为每个待分配槽位分配可用数。
- ✧ 核心检查：在分配前，确保当前数与所有已分配且互质的槽位所分配的数也互质。
- ✧ 每找到一个完整的有效分配，计数器 `count+1`。
- ✧ 返回计数器 `count` 的值，即有效方案的总数。

运行结果：

```
Microsoft Visual Studio 调试控 × + ▾  
1  
4  
0 0 0 0  
4  
  
E:\My code\Learn C\题目J 清洁能源\x64\Debug\题  
按任意键关闭此窗口 . . .
```

```
Microsoft Visual Studio 调试控 × + ▾  
2  
5  
0 0 1 2 0  
2  
6  
0 0 1 2 0 0  
0  
  
E:\My code\Learn C\题目J 清洁能源\x64\Debug\题目J  
按任意键关闭此窗口 . . .
```

运行结果分析：

输出案例 1：

输入为 $n=4$ 且所有槽位均未知，需为 4 个槽位分配 1-4 的数值，满足“槽位互质则数值互质”。经回溯校验，符合条件的有效方案共 4 种，方案 1 为 [1, 2, 3, 4]，方案 2 为 [1, 4, 3, 2]，方案 3 为 [2, 1, 3, 4]，方案 4 为 [2, 3, 1, 4]，所以运行结果为 4。

输出案例 2：

第一组输入 $n=5$ 、 $a=[0, 0, 1, 2, 0]$ ，槽位 3、4 固定为 1、2，需为槽位 1、2、5 分配 3、4、5。经回溯校验，符合“槽位互质则数值互质”的方案有 2 种，方案 1: $[3, 4, 1, 2, 5]$ ，方案 2: $[4, 3, 1, 2, 5]$

运行结果为 2。

第二组输入 $n=6$ 、 $a=[0, 0, 1, 2, 0, 0]$ ，槽位 3、4 固定为 1、2，需为槽位 1、2、5、6 分配 3、4、5、6。经回溯检查，无满足约束的分配方案，运行结果为 0。

对应本题的代码文件附件名称：（题目 J.清洁能源.cpp）