



汇编语言程序设计

Assembly Language Programming

主讲：徐娟

计算机与信息学院 计算机系 分布智能与物联网
研究所

E-mail: xujuan@hfut.edu.cn,

Mobile: 18055100485

- 数据传送指令
- 算术运算指令
- 逻辑运算和移位指令
- 串操作指令
- 控制转移指令
- CPU控制指令

什么是指令系统

- ❖ 计算机的指令系统就是指该计算机能够执行的全部指令的集合
- ❖ 每种计算机都有它支持的指令集合
- ❖ 16位8086指令系统是Intel 80x86系列微处理器指令系统的基础
- ❖ Intel 80x86系列微处理器指令系统：
 - 整数指令
 - 浮点指令
 - 多媒体指令

8086指令系统概述

❖ Intel 8086指令系统共有117条基本指令

❖ 可分成6个功能组

- ① 数据传送类指令
- ② 算术运算类指令
- ③ 位操作类指令
- ④ 串操作类指令
- ⑤ 控制转移类指令
- ⑥ 处理机控制类指令

如何学习

学习指令的注意事项

- ❖ **指令的功能**——该指令能够实现何种操作。通常指令助记符就是指令功能的英文单词或其缩写形式
- ❖ **指令支持的寻址方式**——该指令中的操作数可以采用何种寻址方式
- ❖ **指令对标志的影响**——该指令执行后是否对各个标志位有影响，以及如何影响
- ❖ **其他方面**——该指令其他需要特别注意的地方，如指令执行时的约定设置、必须预置的参数、隐含使用的寄存器等

汇编语言指令格式

❖ 指令的一般格式

【标号：】	指令助记符	操作数1	操作数2	【； 注释】
-------	-------	------	------	--------

- 有些指令不需要操作数，通常的指令都有一个或两个操作数，个别指令有3个甚至4个操作数

● 标号表示该指令在主存中的逻辑地址

● 每个指令助记符就代表一种指令

● 目的和源操作数表示参与操作的对象

● 注释是对该指令或程序段功能的说明

2.1 数据传送类指令

- ❖ 数据传送是计算机中最基本、最重要的一种操作
- ❖ 传送指令也是最常使用的一类指令
- ❖ 传送指令把数据从一个位置传送到另一个位置
- ❖ 除标志寄存器传送指令外，均不影响标志位
- ❖ 重点掌握
 - MOV XCHG
 - PUSH POP
 - LEA

传送指令MOV (move)

❖ 把一个字节或字的操作数从源地址传送至目的地址

1、立即数传送

mov al, 4 ; al ← 04h, 字节传送

mov cx, 0ffh ; cx ← 00ffh, 字传送

mov si, 200h ; si ← 0200h, 字传送

mov byte ptr [si], 0ah ; byte ptr 说明是字节操作

mov word ptr [si+2], 0bh ; word ptr 说明是字操作

注意立即数是字节量还是字量
明确指令是字节操作还是字操作

传送指令MOV (move)

2、寄存器传送

mov ax, bx	; ax ← bx, 字传送
mov ah, al	; ah ← al, 字节传送
mov ds, ax	; ds ← ax, 字传送
mov [bx], al	; [bx] ← al, 字节传送

传送指令MOV (move)

3: 存储器(内存)传送

`mov al, [bx]`

`mov dx, [bp]` ; $dx \leftarrow ss:[bp]$

`mov es, [si]` ; $es \leftarrow ds:[si]$

 不存在存储器向存储器的传送指令!

传送指令MOV (move)

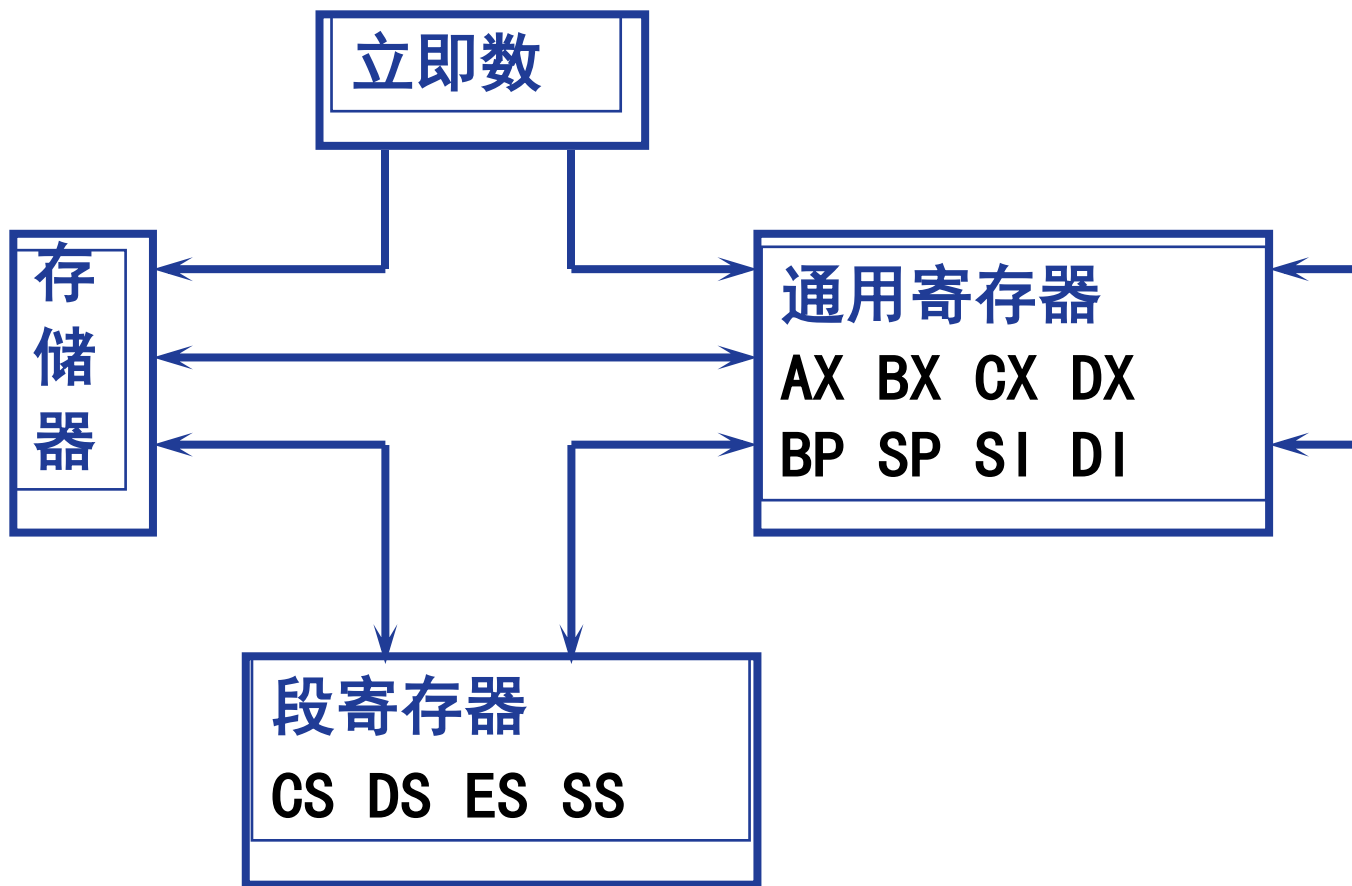
4: 段寄存器传送

```
mov [si], ds
```

```
{ mov ax, es           ; ax ← es  
  mov ds, ax           ; ds ← ax ← es
```

- 对段寄存器的操作有一些限制
- 不允许段寄存器之间的直接数据传送

MOV指令传送功能



MOV并非任意传送, 注意事项!

两个操作数的类型要一致



- ❖ 绝大多数双操作数指令，除非特别说明，目的操作数与源操作数必须类型一致，否则为非法指令

`MOV AL, 050AH` ; 非法指令：050Ah为字，而AL为字节

- ❖ 寄存器有明确的字节或字类型，有寄存器参与的指令其操作数类型就是寄存器的类型

- ❖ 对于存储器单元与立即数同时作为操作数的情况，必须显式指明；`byte ptr`指示字节类型，`word ptr`指示字类型

`mov byte ptr [si], 0ah`

两个操作数不能都是存储器



❖ 8086指令系统不允许两个操作数都是存储单元（除串操作指令），要实现这种传送，可通过寄存器间接实现

```
mov ax,buffer1 ; ax←buffer1 (将buffer1内容送ax)
```

```
mov buffer2,ax ; buffer2←ax
```

❖ buffer1和buffer2是两个字变量；实际表示直接寻址方式

要小心段寄存器的操作

❖ 不允许立即数传送给段寄存器

- `MOV DS, 100H` ； 非法指令：立即数不能传送段寄存器

❖ 不允许直接改变CS值

- `MOV CS, [SI]` ； 不允许使用的指令

❖ 不允许段寄存器之间的直接数据传送

- `MOV DS, ES` ； 非法指令：不允许段寄存器间传送



❖ 〔习题2.2〕指出下列指令的错误

- | | |
|----------------------------------|---------------|
| ❖ (1) <code>mov cx, di</code> | 两操作数类型不匹配 |
| ❖ (2) <code>mov ip, ax</code> | IP指令指针禁止用户访问 |
| ❖ (3) <code>mov es, 1234h</code> | 立即数不允许传给段寄存器 |
| ❖ (4) <code>mov es, ds</code> | 段寄存器之间不允许直接传送 |
| ❖ (5) <code>mov al, 300</code> | 两操作数类型不匹配 |
| ❖ (6) <code>mov [sp], ax</code> | 目的操作数应为[SI] |
| ❖ (7) <code>mov ax, bx+di</code> | 源操作数应为[BX+DI] |
| ❖ (8) <code>mov 20h, ah</code> | 立即数不能作目的操作数 |

2. 交换指令XCHG (exchange)

- ❖ 把两个地方的数据进行互换

XCHG reg, reg/mem ; reg \leftrightarrow reg/mem

- ❖ 寄存器与寄存器之间对换数据

```
mov ax, 1234h      ; ax=1234h
mov bx, 5678h      ; bx=5678h
xchg ax, bx        ; ax=5678h, bx=1234h
xchg ah, al        ; ax=7856h
```

- ❖ 寄存器与存储器之间对换数据

```
xchg ax, [2000h]    ; 字交换等同于 xchg [2000h], ax
xchg al, [2000h]    ; 字节交换等同于 xchg [2000h], al
```

- ❖ 不能在存储器与存储器之间对换数据

3. 换码指令XLAT (translate)

- ❖ 将BX指定的缓冲区中、AL指定的位移处的一个字节数据取出赋给AL

XLAT ; **al**←**ds:[bx+al]**

- 换码指令执行前：
主存建立一个字节量表格，含要转换成的目的代码
表格首地址存放于BX，AL存放相对表格首的位移量
- 换码指令执行后：将AL寄存器的内容转换为目标代码

```
mov bx,100h  
mov al,03h  
xlat
```

换码指令没有显式的操作数，但使用了BX和AL；因为换码指令使用了隐含寻址方式(采用默认操作数)

❖ 通用数据传送指令

❖ 堆栈操作指令

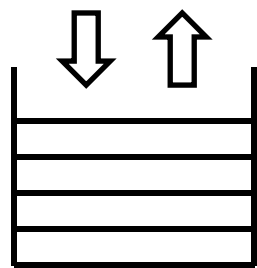
❖ 标志传送指令

❖ 地址传送指令

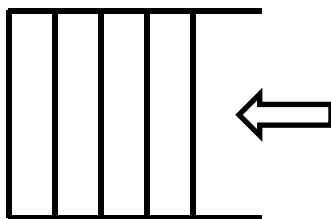
2.1.2 堆栈操作指令

- ❖ 堆栈：具有特殊访问方式的存储空间；特殊之处：按照**后进先出 (LIFO)** 的原则组织
- ❖ **SS段**寄存器记录其段地址；用堆栈指针寄存器**SP**指定栈顶（唯一出口）

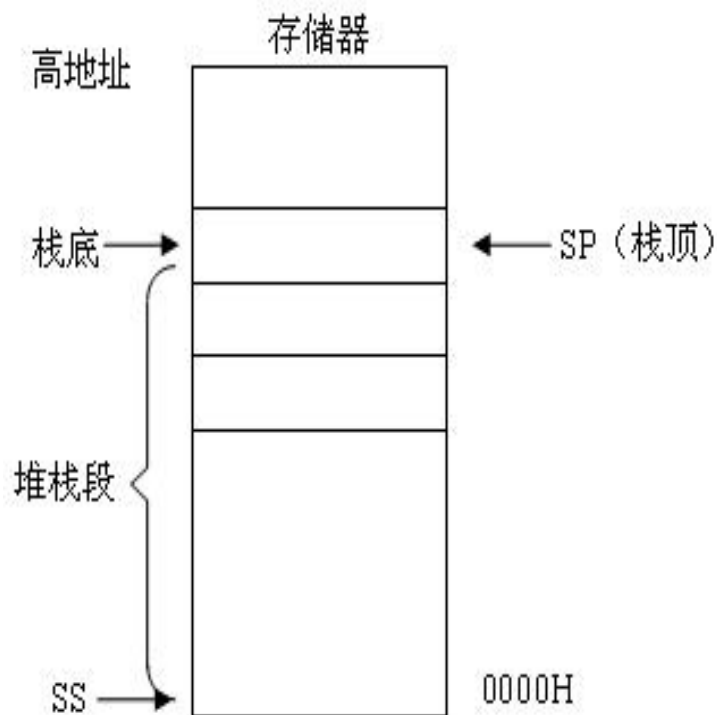
把一段内存当作栈来使用



堆栈:LIFO



队列:FIFO



堆栈的操作

- ❖ 堆栈只有两种基本操作：进栈 (PUSH) 和出栈 (POP)
- ❖ **PUSH**；进栈指令先使堆栈指针SP减2，然后把一个字操作数存入堆栈顶部

PUSH r16/m16/seg

1) $SP \leftarrow SP - 2$

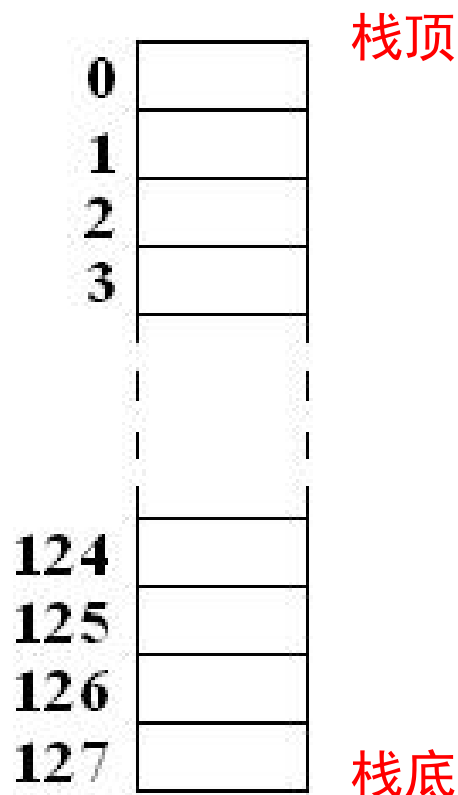
2) $SS:[SP] \leftarrow r16/m16/seg$

- ❖ **POP**；出栈指令把栈顶的一个字传送至指定的目的操作数，然后堆栈指针SP加2

POP r16/m16/seg

1) $r16/m16/seg \leftarrow SS:[SP]$

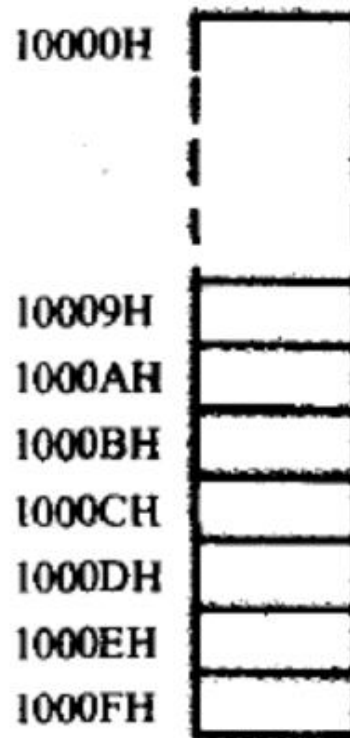
2) $SP \leftarrow SP + 2$



堆栈的操作

❖ 例:将10000H-1000FH这段内存当作栈来使用

```
mov ax,0123H  
push ax  
mov bx,2266H  
push bx  
mov cx, 1122H  
push cx  
pop ax  
pop bx  
pop cx
```



看动画：8086CPU的栈操作

堆栈的特点

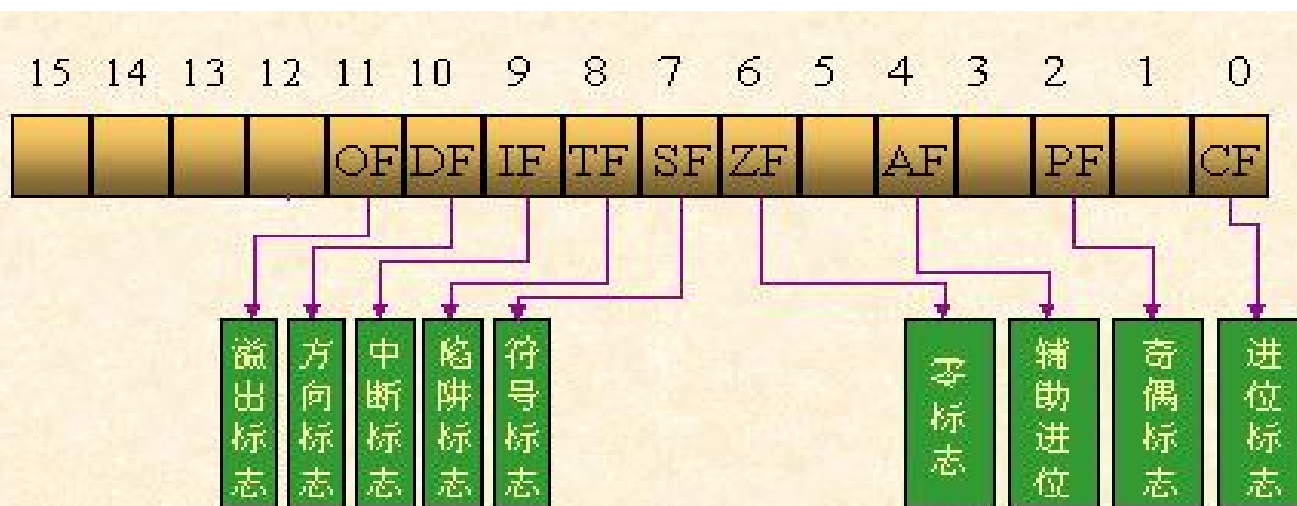
- ❖ 堆栈操作的单位是字，进栈和出栈只对字量
- ❖ 字量数据从栈顶压入和弹出时，都是低地址字节送低字节，高地址字节送高字节
- ❖ 堆栈操作遵循先进后出原则，但可用存储器寻址方式随机存取堆栈中的数据
- ❖ 堆栈常用来
 - 临时存放数据
 - 传递参数
 - 保存和恢复寄存器

2.1.3 标志传送指令

❖ **标志寄存器传送指令**用来传送标志寄存器FLAGS的内容，方便进行对各个标志位的直接操作

❖ 有2对4条指令

- 低8位传送：LAHF和SAHF
- 16位传送：PUSHF和POPF



标志低字节进出AH指令

LAHF

； AH←FLAGS的低字节

- ❖ 将标志寄存器的低字节送寄存器AH
- ❖ SF/ZF/AF/PF/CF状态标志位分别送入AH的第7/6/4/2/0位，而AH的第5/3/1位任意

SAHF

； FLAGS的低字节←AH

- ❖ SAHF将AH寄存器内容送FLAGS的低字节
- ❖ 用AH的第7/6/4/2/0位相应设置SF/ZF/AF/ PF/CF标志

标志寄存器进出堆栈指令

PUSHF

； $SP \leftarrow SP - 2$

； $SS:[SP] \leftarrow \text{FLAGS}$

PUSHF指令将标志寄存器的内容压入堆栈，同时栈顶指针SP减2

POPF

； $\text{FLAGS} \leftarrow SS:[SP]$

； $SP \leftarrow SP + 2$

POPF指令将栈顶字单元内容送标志寄存器，同时栈顶指针SP加2

标志寄存器进出堆栈指令

例：置位单步标志

`pushf` ; 保存全部标志到堆栈

`pop ax` ; 堆栈中取出全部标志

`or ax,0100h` ; 设置D8=TF=1,

; ax其他位不变

`push ax` ; 将ax压入堆栈

`popf` ; $FLAGS \leftarrow AX$

; 将堆栈内容取到标志寄存器

2.1.3 标志传送指令

- ❖ **标志位操作指令**：直接对CF、DF、IF标志进行复位或置位，常用于特定的情况(不影响其他标志)
- ❖ **对标志位进行设置的指令**
 - CLC STC CMC
 - CLD STD
 - CLI STI

2.1.3 标志传送指令

❖ 进位标志操作指令, 用于任意设置进位标志

CLC ; 复位进位标志: $CF \leftarrow 0$

STC ; 置位进位标志: $CF \leftarrow 1$

CMC ; 求反进位标志: $CF \leftarrow \sim CF$

❖ 方向标志操作指令, 串操作指令中需要使用

CLD ; 复位方向标志: $DF \leftarrow 0$

STD ; 置位方向标志: $DF \leftarrow 1$

❖ 中断标志操作指令, 在编写中断服务程序时, 需要控制可屏蔽中断的允许和禁止

CLI ; 复位中断标志: $IF \leftarrow 0$

STI ; 置位中断标志: $IF \leftarrow 1$

2.1.4 地址传送指令

❖ 地址传送指令将存储器单元的逻辑地址送至指定的寄存器

- 有效地址传送指令 LEA
- 指针传送指令 LDS和LES

❖ 注意不是获取存储器单元的内容

有效地址传送指令LEA (load EA)

- ❖ 将存储器操作数的有效地址传送至指定的16位寄存器中

LEA r16,mem ; r16←mem的有效地址EA

mov bx,0400h

mov si,3ch

lea bx,[bx+si+0f62h]

; BX=0400h+003ch+0f62h=139EH

- 获得主存单元的有效地址；不是物理地址，也不是该单元的内容
- 可以实现计算功能

指针传送指令

LDS r16,mem

; r16←mem,

; DS←mem+2

❖ LDS指令将主存中mem指定的字送至r16，并将mem的下一字送**DS寄存器**

LES r16,mem

; r16←mem,

; ES←mem+2

❖ LES指令将主存中mem指定的字送至r16，并将mem的下一字送**ES寄存器**

指针传送指令

例：地址指针传送

mov word ptr [3060h],0100h


mov word ptr [3062h],1450h

les di,[3060h]; es=1450h, di=0100h

lds si,[3060h]; ds=1450h, si=0100h

D7 D0

00H	3060H
01H	3061H
50H	3062H
14H	3063H

 mem指定主存的连续4个字节作为逻辑地址（32位的地址指针），送入DS:r16或ES:r16

2. 算术运算指令

- ❖ 加法指令
- ❖ 减法指令
- ❖ 乘法指令
- ❖ 除法指令
- ❖ 十进制/BCD码调整指令

加法指令ADD

- ❖ ADD指令将源与目的操作数相加，结果送到目的操作数
- ❖ ADD指令按状态标志的定义相应设置

ADD reg,imm/reg/mem ; $\text{reg} \leftarrow \text{reg} + \text{imm/reg/mem}$

ADD mem,imm/reg ; $\text{mem} \leftarrow \text{mem} + \text{imm/reg}$

mov al,0fbh

add al,07h

mov word ptr [200h],4652h

mov bx,1feh

add al,bl

add word ptr [bx+2],0f0f0h

? 调试看看各标志位的情况

带进位加法指令ADC

- ❖ ADC指令将源与目的操作数相加，再加上进位CF标志，结果送到目的操作数
- ❖ ADC指令按状态标志的定义相应设置
- ❖ ADC指令主要与ADD配合，实现多字节加法运算

ADC reg,imm/reg/mem ; reg←reg+imm/reg/mem+CF

ADC mem,imm/reg ; mem←mem+imm/reg+CF

mov ax,4652h ; ax=4652h

add ax,0f0f0h ; ax=3742h, CF=1

mov dx,0234h ;

adc dx,0f0f0h ;

多字节数相加

❖ **DX= 0002H AX= 0F365H**

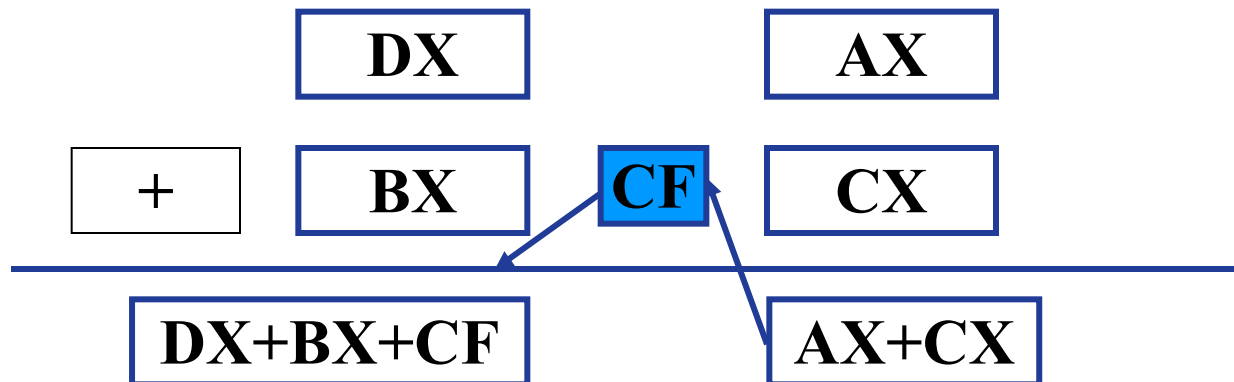
❖ **BX= 0005H CX= 0E024H**

❖ **(1) ADD AX, CX**

■ 执行后, **AX= 0D389H CF=1**

❖ **(2) ADC DX, BX**

■ 执行后, **DX= 0008H CF=0**



增量指令INC (increment)

- ❖ INC指令对操作数加1（增量）
- ❖ INC指令不影响进位CF标志，按定义设置其他状态标志

INC reg/mem ; reg/mem ← reg/mem + 1

```
inc bx  
inc byte ptr [bx]
```

减法指令SUB (subtract)

- ❖ SUB指令将目的操作数减去源操作数，结果送到目的操作数
- ❖ SUB指令按照定义相应设置状态标志

SUB reg,imm/reg/mem ; reg←reg-imm/reg/mem

SUB mem,imm/reg ; mem←mem-imm/reg

mov al,0fbh

sub al,07h

mov word ptr [200h],4652h

mov bx,1feh

sub al,bl

sub word ptr [bx+2],0f0f0h

带借位减法指令SBB

- ❖ SBB指令将目的操作数减去源操作数，再减去借位CF（进位），结果送到目的操作数。
- ❖ SBB指令按照定义相应设置状态标志
- ❖ SBB指令主要与SUB配合，实现多精度减法运算

SBB reg,imm/reg/mem ; $\text{reg} \leftarrow \text{reg} - \text{imm/reg/mem} - \text{CF}$

SBB mem,imm/reg ; $\text{mem} \leftarrow \text{mem} - \text{imm/reg} - \text{CF}$

mov ax,4652h ; ax=4652h

sub ax,0f0f0h ; ax=5562h, CF=1

mov dx,0234h ; dx=0234h

sbb dx,0f0f0h ; dx=1143h, CF=1

减量指令DEC (decrement)

- ❖ DEC指令对操作数减1（减量）
- ❖ DEC指令不影响进位CF标志，按定义设置其他状态标志
- ❖ INC指令和DEC指令都是单操作数指令，主要用于对计数器和地址指针的调整

DEC reg/mem ; reg/mem ← reg/mem - 1

dec cx

dec word ptr [si]

求补指令NEG (negative)

- ❖ NEG指令对操作数执行求补运算：用零减去操作数，然后结果返回操作数，也可以表达成：将操作数按位取反后加1
- ❖ NEG指令对标志的影响与用零作减法的SUB指令一样

NEG reg/mem; reg/mem ← 0 - reg/mem

mov ax,0ff64h

neg al ; ax=ff9ch, OF=0、SF=1、ZF=0、PF=1、CF=1

sub al,9dh ; ax=ffffh, OF=0、SF=1、ZF=0、PF=1、CF=1

neg ax ; ax=0001h, OF=0、SF=0、ZF=0、PF=0、CF=1

dec al ; ax=0000h, OF=0、SF=0、ZF=1、PF=1、CF=1

neg ax ; ax=0000h, OF=0、SF=0、ZF=1、PF=1、CF=0

比较指令CMP (compare)

- ❖ CMP指令执行的功能与SUB指令，但结果不回送目的操作数
- ❖ CMP指令将目的操作数减去源操作数，执行CMP之后，可以根据标志位判断两个数是否相等、大小关系等

CMP reg, imm/reg/mem ; reg ← imm/reg/mem

CMP mem, imm/reg ; mem ← imm/reg

cmp al,100 ; al-100

jb below ; al<100, 跳转到below执行

sub al,100 ; al≥100, al←al-100

inc ah ; ah←ah+1

比较AL与100

below: ...

习题

例：x、y、z均为双精度无符号数，分别存放在地址为X, X+2; Y, Y+2; Z, Z+2的存储单元中，用指令序列实现 $w \leftarrow x+y+24-z$ ，并用W, W+2单元存放w。

2.2.4 乘法指令 (Multiplication)

MUL r8/m8

； 无符号字节乘法

； $AX \leftarrow AL \times r8/m8$

MUL r16/m16

； 无符号字乘法

； $DX:AX \leftarrow AX \times r16/m16$

IMUL r8/m8

； 有符号字节乘法

； $AX \leftarrow AL \times r8/m8$

IMUL r16/m16

； 有符号字乘法

； $DX:AX \leftarrow AX \times r16/m16$

❖ 乘法指令的源操作数显式给出，隐含使用另一个操作数AX和DX

- 字节量相乘：AL与r8/m8相乘，得到16位的结果，存入AX
- 字量相乘：AX与r16/m16相乘，得到32位的结果，其高字存入DX，低字存入AX

❖ 乘法指令利用OF和CF判断乘积的高一半是否具有有效数值

乘法指令对标志的影响

❖ 乘法指令如下影响OF和CF标志：

- MUL指令——若乘积的高一半（AH或DX）为0，则OF=CF=0；否则OF=CF=1
- IMUL指令——若乘积的高一半是低一半的符号扩展，则OF=CF=0；否则均为1

❖ 乘法指令对其他状态标志没有定义

- 对标志没有定义：指令执行后这些标志是任意的、不可预测（就是谁也不知道是0还是1）
- 对标志没有影响：指令执行不改变标志状态

2.2.4 乘法指令

例: $(AX) = 16A5H$, $(BX) = 0611H$

(1) **IMUL BL** ; $(AX) \leftarrow (AL) * (BL)$
; $A5 * 11 \Rightarrow 5B * 11 = 060B \Rightarrow F9F5$
; $(AX) = 0F9F5H$

(2) **MUL BX** ; $(DX, AX) \leftarrow (AX) * (BX)$
; $16A5 * 0611 = 0089\ 5EF5$
; $(DX) = 0089H$ $(AX) = 5EF5H$

2.2.5 除法指令 (division)

DIV r8/m8 ; 无符号字节除法:

$AL \leftarrow AX \div r8/m8$ 的商, $Ah \leftarrow AX \div r8/m8$ 的余数

DIV r16/m16 ; 无符号字除法:

; $AX \leftarrow DX$. $AX \div r16/m16$ 的商, $DX \leftarrow DX$. $AX \div r16/m16$ 的余数

IDIV r8/m8 ; 有符号字节除法:

$AL \leftarrow AX \div r8/m8$ 的商, $Ah \leftarrow AX \div r8/m8$ 的余数

IDIV r16/m16 ; 有符号字除法:

; $AX \leftarrow DX$. $AX \div r16/m16$ 的商, $DX \leftarrow DX$. $AX \div r16/m16$ 的余数

除法指令的功能

- ❖ 除法指令分无符号和有符号除法指令
- ❖ 除法指令的除数显式给出，隐含使用另一个操作数AX和DX作为被除数
 - 字节量除法：AX除以r8/m8，8位商存入AL，8位余数存入AH
 - 字量除法：DX. AX除以r16/m16，16位商存入AX，16位余数存入DX
- ❖ 除法指令对标志没有定义
- ❖ 除法指令会产生结果溢出

除法错中断

❖ 当被除数远大于除数时，所得的商就有可能超出它所能表达的范围。如果存放商的寄存器AL/AX不能表达，便产生溢出，8086CPU中就产生编号为0的内部中断——**除法错中断**

DIV指令：除数为0，在字节除时**商超过8位**，或者在字除时**商超过16位**

IDIV指令：除数为0，在字节除时**商不在-128~127范围内**或者在字除时**商不在-32768~32767范围内**

例：除法运算

```
mov ax,0400h      ; ax=400h=1024  
mov bl,0b4h       ; bl=b4h=180  
div bl            ; 商al=05h=5  
                  ; 余数ah=7ch=124
```

```
mov ax,0400h      ; ax=400h=1024  
mov bl,0b4h       ; bl=b4h=-76  
idiv bl           ; 商al=f3h=-13  
                  ; 余数ah=24h=36
```

2.2.6 符号扩展指令

❖ 符号扩展：用一个操作数的符号位（即最高位）形成另一个操作数，**后一个操作数的各位是全0（正数）或全1（负数）**
符号扩展不改变数据大小

- 对于数据64H（表示数据100），其最高位D7为0，符号扩展后高8位都是0，成为0064H（仍表示数据100）
- 对于数据FF00H，其最高位D15为1，符号扩展后高16位都是1，成为FFFFFFFF00H（仍表示有符号数-256）



2.2.6 符号扩展指令

➤ 符号扩展指令常用于获得倍长的数据

CBW (Byte-Word) ; AL的符号扩展至AH
; 如AL的最高有效位是0, 则AH=00
; AL的最高有效位为1, 则AH=FFH。AL不变

CWD (Word-Dword) ; AX的符号扩展至DX
; 如AX的最高有效位是0, 则DX=00
; AX的最高有效位为1, 则DX=FFFFH。AX不变

mov al,80h

cbw

add al,255

cbw

例：AX ÷ BX

cwd	; DX.AX ← AX
idiv bx	; AX ← DX.AX ÷ BX

- 对有符号数除法：可以利用符号扩展指令得到倍长于除数的被除数
- 对无符号数除法：采用直接使高8位或高16位清0，获得倍长的被除数。这就是零位扩展

2.2.7 十进制调整指令

- 十进制数调整指令对二进制运算的结果进行十进制调整，以得到十进制的运算结果
- 分成压缩BCD码和非压缩BCD码调整

❑ 压缩BCD码就是通常的8421码；它用4个二进制位表示一个十进制位，一个字节可以表示两个十进制位，即00~99

❑ 非压缩BCD码用8个二进制位表示一个十进制位，只用低4个二进制位表示一个十进制位0~9，高4位任意，通常默认为0

真值

二进制编码

压缩BCD码

非压缩BCD码

8d

08H

08H

08H

64d

40H

64H

0604H

十进制/BCD调整指令

❖ 压缩BCD码调整指令：DAA/DAS

- “DAA” 和 “DAS” 指令必须紧跟在相应的加法指令和减法指令后面
- 调整的数据只能是AL中的内容
- DAA和DAS指令对OF标志无定义，按结果影响其他标志，例如CF反映压缩BCD码相加或减的进位或借位状态

❖ 非压缩BCD码调整指令

- AAA (ASCII Adjust for Addition)
- AAS (ASCII Adjust for Subtraction)
- AAM (ASCII Adjust for Multiplication)
- AAD (ASCII Adjust for Division)

压缩BCD码加、减调整指令

例：压缩BCD加法

mov al,68h ; al=68h, 压缩BCD码表示真值68
mov bl,28h ; bl=28h, 压缩BCD码表示真值28
add al,bl ; 二进制加法: $al=68h+28h=90h$
daa ; 十进制调整: $al=96h$
; 实现压缩BCD码加法: $68+28=96$

例：压缩BCD减法

mov al,68h ; al=68h, 压缩BCD码表示真值68
mov bl,28h ; bl=28h, 压缩BCD码表示真值28
sub al,bl ; 二进制减法: $al=68h-28h=40h$
das ; 十进制调整: $al=40h$
; 实现压缩BCD码减法: $68-28=40$



例：压缩BCD减法

mov ax,1234h

mov bx,4612h

sub al,bl

das

xchg al,ah

sbb al,bh

Das

xchg al,ah

习题2.9

- ❖ 设X、Y、Z、V均为16位带符号数，分别存放在X、Y、Z、V存储单元中，阅读如下程序段，得出它的运算公式，并说明运算结果存于何处？

```
mov ax,X
imul Y           ; DX.AX=X×Y
mov cx,ax
mov bx,dx        ; BX.CX=X×Y
mov ax,Z
cwd              ; DX.AX=Z
add cx,ax
adc bx,dx        ; BX.CX=X×Y+Z
```

	65	
	F3	V
	02	
	00	Z
	24	Y
	E0	X
	05	
	00	
	⋮	
	⋮	

习题2.9

- ❖ 设X、Y、Z、V均为16位带符号数，分别存放在X、Y、Z、V存储单元中，阅读如下程序段，得出它的运算公式，并说明运算结果存于何处？

```
sub cx,540
```

```
sbb bx,0           ;  $BX.CX = X \times Y + Z - 540$ 
```

```
mov ax,V
```

```
cwd               ;  $DX.AX = V$ 
```

```
sub ax,cx
```

```
sbb dx,bx         ;  $DX.AX = V - (X \times Y + Z - 540)$ 
```

```
idiv X            ;  $DX.AX = (V - (X \times Y + Z - 540)) \div X$ 
```



The screenshot shows the DOSBox 0.74 interface. A 'DOSBox Status Window' is open, displaying a welcome message and instructions. The main window shows the command prompt with the following commands and output:

```
Z:\>SET BLASTER=A220 I7 D1 H5 T6

Z:\>mount c: d:\asm
Drive C is mounted as local directory d:\asm\

Z:\>c:

C:\>debug
```

At the bottom of the screen, there is a text input field with the text '谷歌拼音输入法 2 半 :'. The background of the DOSBox window is black, and the text is white. The status window has a blue background and white text.

在正确理解每条指令的功能基础上，可以阅读和编写有实际意义的程序段

多多阅读程序段

