torch 笔记

徐世桐

1 import

```
from torch import nn, optim
import torch.nn.functional as F
from torchvision import models, transforms, utils.make_qrid
from PIL import Image
from numpy.random import default_rng
import 自定义函数
   python_file: 调用 import 的 python 文件
   程序 path: python_file 的文件夹 path
   运行 path: 执行 python python_file 时终端所在的 path
   import path:被 import 的程序 path (包含文件名)
   1. 当程序 path 和运行 path 相同
    from directory. ... .python_file import func
   2. 当程序 path 和运行 path 不同时
     import sys
     sys.path.append(PATH1)
    from PATH2 import func
      保证 PATH1 + PATH2 = import path 即可
     sys.path 中已包含程序 path, 但不可使用 import ..path 得到 不为程序 path 子文件夹内
的程序
   3. 在 jupyter-notebook 中运行时
     方法 1: 2. 中 path 需包含至运行 path 最底文件夹位置
     方法 2:代码同 2. 在 import 中的 path 每一文件夹下创建空 __init__.py 文件,重启 jupyter
kernel 后运行
   得到运行 path:
     import os
    path = os.path.abspath(os.path.join('.'))
   得到现有 sys path:
    import sys
    path = sys.path
```

import path: 作用为在每一 sys.path 后连接 path

2 tensor 使用 GPU

if torch.cuda.is_available(): dev = "cuda:0" else: dev = "cpu" device = torch.device(dev) 得到 device 数据类型,定义使用 CPU 或使用哪一 GPU Tensor.get_device() 查看张量存在的 CPU/GPU tensor 数据类型 torch.arange torch.arange(a) 得到 Tensor[0,1,...,|a|]torch.arange(a, b) 得到 Tensor[a, a+1, ..., a+n], n 为整数且 a+n < btorch.arange(a, b, c) 得到 Tensor[a, a+c, ..., a+nc], n 为整数且 a+nc < btorch.arange(..., requires_grad=True) 分配空间记录斜率, 同 mxnet 的 attach_grad() torch.arange(..., device=device 数据类型) 将张量分配进指定 CPU/GPU torch.tensor([], REQUIRES_GRAD, DEVICE) 通过 python 数组创建 Tensor REQUIRES GRAD = True 分配空间记录斜率 DEVICE = device 数据类型将张量分配进指定 CPU/GPU torch.numpy() 得到 numpy array torch.tolist() 得到 python 数组 Torch.item() 当张量中仅有一个元素,得到此元素 torch.from_numpy(NDArray) 从 NDArray 创建 Tensor torch.mm(Tensor, Tensor) tensor 矩阵乘法 torch.mm(Tensor, Tensor) 矩阵 向量乘法 torch.matmul(Tensor, Tensor) 任意张量间乘法 张量间乘法: 两张量最后两维符合矩阵乘法, 高维使用广播机制广播矩阵 +-*/ 同 NDArray 使用广播机制 广播机制要求:形状从最后一维开始,每一维元素/张量个数相同 或 其中一个数为 1 torch.sum(Tensor, *DIM) 将某一纬度一下的值求和 torch.max(Tensor, *DIM) 当没有指定维度 DIM, 求所有 Tensor 元素最大值 当给定纬度 DIM,返回 (Tensor 1, Tensor 2) 元组。第一张量为给定维度最大元素,第二张量为 给定维度最大元素 index Tensor[:, ..., None]

'[]' 中前 n 位置为':', 则在第 n 至 第 n+1 维间插入一维则形状由 $(s_1,...,s_n,s_{n+1},...)$ 转为 $(s_1,...,s_n,1,s_{n+1},...)$ 可使用多个 None 加入多个 1 元素维

Tensor.unsqueeze(dim*)

在第 dim-1 至 dim 维加入一维, 同 Tensor[(: * dim), None]

Tensor.squeeze(dim)

若第 dim 维为 1 元素维 (即 Tensor.shape[dim] == 1), 则删除此维。

若 dim 为 None,则将所有 1 元素维删除

Tensor.reshape() 改变形状,新形状元素数必须等于输入元素数

Tensor.permute(SHAPE) 等同 mxnet 的 transpose, 更改纬度顺序

Tensor.transpose(dim0, dim1) 交换两个纬度

torch.vstack([Tensor, Tensor, ...]) 在第 0 维方向连接张量,(对矩阵即在竖直方向上连接)

torch.hstack([Tensor, Tensor, ...]) 在第 1 维方向连接张量,(对矩阵即在水平方向上连接)

即 vstack 的形状第 0 位置值可不同, hstack 形状第 1 位置可不同

在循环中加入行得到张量, 初始化张量为 torch.tensor([]).reshape((.., 0, ..))

Tensor.nonzero() 得到一 list 的 index 向量 $\{v_i\}$, $Tensor[v_i]$ 为非零值

Tensor.to(device) 将张量分配进指定 CPU/GPU

Tensor = Tensor.type(torch.float64) Np.astype('float') 转换类型

F.one_hot(Tensor, NUM_CLASS)

将 Tensor 中每一元素转为 NUM_CLASS 长度的 onehot 向量, NUM_CLASS 默认为 Tensor 中最大值

torch.normal(MEAN, STD, SIZE*)

 $size=(x_1, x_2,...)$ 限定输出张量形状

mean=Tensor, std=Tensor/const 当没有限定 size 时 mean 必为 float Tensor,形状和输出形状相同。

mean=Tensor/const, std=Tensor/const 当限定 size 后 mean, std 可为 const 或单个值的 Tensor torch.rand(SIZE*)

得到 SIZE 形状的随机数张量,每一元素 $\in [0,1)$ 。SIZE 无定义则得到 const 随机数

代替 torch.uniform 功能

dataset = torch.utils.data.TensorDataset(样本 Tensor, 标签 Tensor)

dataiter = torch.utils.data.DataLoader(dataset, batch_size= 批量大小, shuffle=True)

使用 torch 进行批量迭代

dataiter 输出的 feature, label 使用的 CPU/GPU 和样本 Tensor,标签 Tensor 使用的 CPU/GPU 分别对应

torch.save(Tensor, '文件名') 文件中保存一张量

Tensor = torch.load(' 文件名') 读取文件中张量

torch.cuda.synchronize() 等待异步计算结束,打印结果同样等待异步计算

random_generator = default_rng()

shuffled_index = random_generator.permutation(列表大小)

得到乱序 index 列表

4 TORCH 神经网络 4

4 torch 神经网络

net = nn.Sequential()

神经网络定义: net.add_module(' 层名', 层)

层定义:

nn.Linear(输入节点数,输出节点数) 定义全连接层

当全连接层输入为 2 维以上的张量时,全连接层仅对最低维操作。即最低维元素数同输入节点数可使用层直接进行前向计算,训练函数中使用 [layer.weight, net.bias] 传入参数

前向计算为 (IBI, 特征数) 和 权重 矩阵相乘

使用 GPU 时层定义后需加.to(device),并不可以使用 device= 赋 GPU

net.weight/bias.data.fill_(值)对层中所有权重/偏差赋同一值

net.weight/bias = nn.Parameter(Tensor) 将参数初始化为指定张量,参数参与反向传播,作为.parameters()的输出之一

nn.init.xavier_uniform_(net.weight/.bias) 对层中所有权重/偏差使用 xavier 初始化 nn.init.normal_(net.weight/.bias, MEAN, STD) 对层使用 normal 初始化 def init_func(layer):

if isinstance(layer, nn.Linear):

// 根据上一条笔记更新 layer 的参数

net.apply(init_func) // 对每一层参数初始化权重 偏差

rnn = nn.RNN(...)

INPUT_SIZE: 一样本特征数

HIDDEN_SIZE: RNN 隐藏层 neuron 数

NUM_LAYERS: RNN 隐藏层数,每层隐藏层都有 HIDDEN_SIZE neuron。default 1

NONLINEARITY: 激活函数, 可'relu' 或'tanh' 字符创。default 为'tanh'

BIAS: hidden 计算中是否使用 b_x 和 b_h 。default 为 true

BATCH_FIRST: false 时输入 X 为 (时间步数, 批量大小, 特征数), true 时 X 为 (批量大小, 时间步数, 特征数)。default 为 false

DROPOUT: 定义每一隐藏层后 dropout 层的几率, default 为 0。即不使用 dropout

BIDIRECTIONAL: 是否为双向神经网络, default 为 false

rnn 不可用.weight/.bias 取参数

rnn(X, H)

计算 $H, H_n = \sigma(XW_{xh} + b_x + H_nW_{hh} + b_h)$

X 形状见 RNN BATCH_SIZE 变量说明

H 形状 (隐藏层数,时间步数,每层 neuron 数,特征数)。双向 RNN 中第一维值 $\times 2$ H_n 为所有隐藏层的输出,

输出仅为隐藏状态,不包含全连接层计算

H 为参与最后全连接层计算的输出,即所有时间步的隐藏状态。

 H_n 为参与下一次计算的隐藏状态张量,即最后一时间步的隐藏状态,与 H 中最后一张量相同loss

= nn.MSELoss(REDUCTION*) 平方代价函数

5 读取图像 5

REDUCTION = 'none' | 'mean' | 'sum' 得到每一样本代价值向量 | 得到平均代价 | 得到代价和。默认为'mean'

- = nn.CrossEntropyLoss() catagorical 交叉熵损失函数,已经包含 softmax 计算
- = nn.BCELoss() 二元交叉熵损失函数
- = nn.BCEWithLogitsLoss() 包含 sigmoid 的二元交叉熵损失函数,数值稳定性更高trainer
 - = optim.SGD(net.parameters(), lr= 学习率) SGD 迭代函数
 - = optim.Adam(net.parameters(), lr= 学习率) Adam-SGD 迭代

trainer.step() 进行迭代

每一迭代中 trainer.grad_zero() 清零斜率,否则训练斜率为随机值,代价值在某一高值波动net.parameters() 得到权重

list(net.parameters()) 得到 param 类型数组,包含 [第一层权重,第一层偏差,...,最后一层参数]

param 类型数组.data 得到参数张量

param 类型数组.name 得到所属层名,可为空

loss(y_hat, y).backward() 得到代价函数值, 求导

不会调用.sum()或.mean(),求和方法在 loss 函数中定义

Tensor.detach()

当此 Tensor 作为另一神经网络输入时, detach 导致此张量不参与反向传播。即不对此张量和得到此张量的计算求导

Tensor.require_grad=False

前向计算中仍记录数值用于反向计算,但调用 step() 不会更新参数

class out image(nn.Module):

def __init__(self):

super().__init__()

def forward(self, x):

自定义神经网络

net = models.NET_NAME(pretrained=True) 得到预训练的神经网络

5 读取图像

image = Image.open('图像路径'))

得到图片,显示图片直接调取 image.show(),显示结果不阻断 python 程序。

transform = transforms.Compose([trans1, trnas2, ...])

合并多个对图像的变换

transforms.Resize(图片形状)缩放图片

transforms.ToTensor() 图片变为张量

transforms.Normalize(MEAN, STD) 对图片的张量输入,求标准化。MEAN, STD 可为张量

内部实现:对 RGB 3 通道上的像素分别使用 (3,)形状的 MEAN, STD 值求标准化

transform(image) 使用 transform

显示图片

6 常见错误 6

```
image = transforms.ToPILImage()(image_tensor)
   image.show()
   或使用自定义包, 支持反标准化
   import sys
   sys.path.append('../machine_learning/')
   from utils.functions import show_tensor_image, un_normalize_image
   show_tensor_image(un_normalize_image(image.reshape((3, height, width)), image_mean,
image_std))
   显示多行图片,图片大小相同
    grids = make_grid([Tensor], nrow, padding)
    plt.imshow(grids.permute((1, 2, 0)))
    plt.show()
      nrow 定义一行图片个数
      padding 定义连接 2 图像时间隔像素数
      make_grid 得到 (n, c, h, w) 形状张量,即 n 张图片,每一图使用 c 通道。返回将所有图
片连接结果,形状为(3, h', w')
   并行显示图片, 图片大小可不同
    plt.subplot(abc)
    plt.plot
      共 a 行 b 列, 在第 c 图片位置画图
```

6 常见错误

调用 trainer.zero_grad()

否则参数代价值高,并迭代后不下降

使用网络层作为权重,不参与斜率计算时 调用 layer.requires_grad_(False)

否则调用 loss.backward() 时提示需要 retain_graph=True, 由于反向传播在错误的试图更新网络权重

transforms.ToPILImage() 不保证像素值在 [0,1] 区间,需调用 image_tensor.clamp(min=0, max=1) d2lzh 自动对图像做 clip, 保证值在 [0,1] 区间

否则图像中包含突出像素点,如红 紫 蓝像素。

循环中更改 Tensor 值并将 Tensor 加入数组,使用 Tensor.clone() 复制斜率

否则下一迭代可能更改上一迭代已经加入数组的张量

前向计算中不能调用 Tensor.detach()

否则此项无法求斜率, 无法进行迭代

retain_graph=True

当一次前向计算保存的记录需要被再次使用,设置 retain_graph=True 由于调用.backward() 后前向传播记录被清空