# 普通物理(電磁學)重點筆記

## 中央大學電機系許彧嘉

## June 17, 2025

## **Contents**

物理常數與重要符號 1					
易混淆觀念小提醒 2					
1	基本	公式與定義	2		
	1.1	電流密度、導體	2		
	1.2	電阻	2		
	1.3	歐姆定律 :: :::::::::::::::::::::::::::	2		
	1.4	磁場與帶電粒子運動	2		
	1.5	磁場與安培定律	3		
	1.6	磁場單位	3		
	1.7	通電直線、圓環、螺線管、環形線圈的磁場	3		
	1.8	電磁感應(法拉第定律與楞次定律)	3		
	1.9	自感與電感(Inductor)	3		
	1.10	電容、儲存能量	4		
2	2 電路:RL、RC、LC、RLC 電路 4				
	2.1	RC 電路	4		
	2.2	RL 電路	4		
	2.3	LC 與 RLC 電路	5		
3	。    交流電路與阻抗				
	3.1	交流電壓	5		
	3.2	電容元件	5		
	3.3	電感元件	6		
	2 /	PIC 並聯	6		

	3.5	相位關係			
4	靜電學與高斯定律				
	4.1	庫倫定律			
	4.2	電場與電勢			
	4.3	高斯定律			
	4.4	導體性質 "			
	4.5	電容器			
5	麥克	斯威方程組 			
出	田台島	ᆿᄱᄳᅸᆂᄼᄾᄭ <del>ᄼ</del>			
吊	州四里	<b>置微積分公式</b>			
物理常數與重要符號					
	<ul> <li>ϵ<sub>0</sub></li> </ul>	:真空介電常數 $\cdot$ $\epsilon_0=8.85 imes10^{-12}\mathrm{Fm^{-1}}$			
	• μ <sub>0</sub>	:真空磁導率・ $\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \mathrm{NA^{-2}}$			
	• c:	光速・ $c=3.00  imes 10^8  ext{ m/s}$			
	• k <sub>e</sub>	:庫倫常數 · $k_e = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} = 8.99 \times 10^9 \mathrm{N}\mathrm{m}^2\mathrm{C}^{-2}$			
	• q:	:電荷量·單位:C			
	• I :	:電流・單位:A			
	• V	:電壓或電勢差,單位:V			
	• R	:電阻,單位:□			
	• C	:電容,單位:F			
	• L	:電感·單位:H			
	• B	:磁場・單位:T			
	• E	:電場・單位: $\operatorname{V}\operatorname{m}^{-1}$			

• N:總圈數

Φ<sub>B</sub>:磁通量

€: 感應電動勢

• A:截面積或向量面積

• n:單位體積帶電粒子數密度/螺線管單位長度圈數(依情境)

## 易混淆觀念小提醒

- **感應電動勢**  $\mathcal E$  與端電壓  $V:\mathcal E$  指閉合路徑上的總感應電動勢,端電壓 V 為元件兩端的 電壓,兩者在電路分析中含義不同。
- **線圈圈數** n vs. N : n 表示「單位長度」圈數(如螺線管), N 表示「總圈數」(如電感、 環形線圈)。
- 電流方向與電子運動方向相反:計算時以「正電荷流動方向」為正。
- 向量公式注意:  $\vec{F} = q(\vec{v} \times \vec{B})$  為向量叉積 · 方向由右手定則判斷 •

#### 基本公式與定義 1

電流密度、導體 1.1

$$J = \frac{I}{A}$$

$$I = nav_A A$$

 $I = nqv_dA$ 

 $(n: 單位體積內帶電粒子數量, v_d: 漂移速度)$ 

電阻 1.2

$$R = \rho \frac{l}{A}$$

$$V = IR$$

歐姆定律 1.3

$$I = \frac{V}{R}$$

1.4 磁場與帶電粒子運動

$$\vec{F} = q(\vec{v} \times \vec{B})$$
 
$$r = \frac{mv}{qB}$$

圓周運動週期:

$$T = \frac{2\pi m}{qB}$$

迴旋運動軌跡 pitch (螺旋線移動):

$$\mathrm{Pitch} = v_{\parallel} T = v_{\parallel} \cdot \frac{2\pi m}{qB}$$

1.5 磁場與安培定律

$$\oint \vec{B} \cdot \mathrm{d}\vec{\ell} = \mu_0 I_{\mathrm{enc}}$$

1.6 磁場單位

$$1~T = 1~\frac{N}{A \cdot m}$$

- 1.7 通電直線、圓環、螺線管、環形線圈的磁場
  - 直線電流:

$$B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r}$$

• 圓形電流迴路中心:

$$B = \frac{\mu_0 I}{2R}$$

• 長螺線管:

$$B = \mu_0 nI$$

n: 單位長度圈數

• 環形 ( Toroid ):

$$B = \frac{\mu_0 NI}{2\pi r}$$

N: 線圈總圈數

1.8 電磁感應(法拉第定律與楞次定律)

$$\mathcal{E} = -rac{\mathrm{d}\Phi_B}{\mathrm{d}t}$$
  $U = -Nrac{\mathrm{d}\Phi_B}{\mathrm{d}t}$   $\Phi_B = \int ec{B}\cdot\mathrm{d}ec{A}$ 

楞次定律:感應電流方向總是反抗磁通量變化。

1.9 自感與電感 (Inductor)

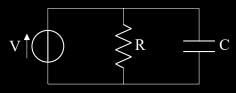
$$L = rac{N\Phi_B}{I}$$
  $L = rac{\mu_0 N^2 A}{l}$   $\mathcal{E}_L = -Lrac{\mathrm{d}I}{\mathrm{d}t}$   $U_B = rac{1}{2}LI^2$ 

## 1.10 電容、儲存能量

$$Q = CV$$
$$U_C = \frac{1}{2}CV^2$$

## 2 電路: RL、RC、LC、RLC 電路

## 2.1 RC 電路



充電時:

$$q(t) = CV \left(1 - e^{-t/RC}\right)$$
$$i(t) = \frac{V}{R}e^{-t/RC}$$

放電時:

$$q(t) = Q_0 e^{-t/RC}$$
$$i(t) = -\frac{Q_0}{RC} e^{-t/RC}$$

電容儲存能量:

$$U_C = \frac{1}{2}CV^2$$

## 2.2 RL 電路



通電時:

$$i(t) = \frac{V}{R} \left( 1 - e^{-t/\tau} \right), \quad \tau = \frac{L}{R}$$

斷電時:

$$i(t) = I_0 e^{-t/\tau}$$

電感儲存能量:

$$U_L = \frac{1}{2}LI^2$$

### 2.3 LC 與 RLC 電路

$$LC: \qquad Q = Q_0 \cos(\omega t + \phi), \quad \omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$
 
$$RLC: \qquad Q = Q_0 e^{-\gamma t} \cos(\omega' t + \phi)$$
 
$$\gamma = \frac{R}{2L}$$
 
$$\omega' = \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R}{2L}\right)^2}$$

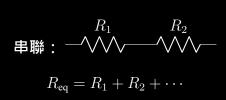
RLC 分類:

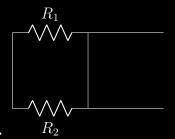
• 欠阻尼: $\omega' > 0$ 

• 臨界阻尼: $\omega'=0$ 

• 過阻尼: $\omega' < 0$ 

#### 串聯與並聯電阻示意





並聯:

$$\frac{1}{R_{\rm eq}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \cdots$$

## 3 交流電路與阻抗

#### 3.1 交流電壓

$$V(t) = V_{\rm max} \sin(\omega t)$$

### 3.2 電容元件

$$\begin{split} V_C &= V_{\text{max}} \sin(\omega t) \\ q_C &= C V_{\text{max}} \sin(\omega t) \\ i_C &= \frac{\mathrm{d}q}{\mathrm{d}t} = \omega C V_{\text{max}} \cos(\omega t) \\ X_C &= \frac{1}{\omega C} \\ I_{\text{max}} &= \frac{V_{\text{max}}}{X_C} \end{split}$$

### 3.3 電感元件

$$V_L = L rac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t}$$
  $X_L = \omega L$   $I_{\mathrm{max}} = rac{V_{\mathrm{max}}}{X_L}$ 

#### 3.4 RLC 並聯

$$V_{\text{max}}^2 = (I_{\text{max}}R)^2 + (I_{\text{max}}X_L - I_{\text{max}}X_C)^2$$
 
$$X = \sqrt{X_L^2 + X_C^2}$$

#### 3.5 相位關係

- $X_L > \overline{X_C}$ : 電流落後電壓(感性)
- $X_L = X_C$ : 電流與電壓同相 (共振)
- $X_L < X_C$ : 電流超前電壓(容性)

## 4 靜電學與高斯定律

### 4.1 庫倫定律

$$F = k_e \frac{|q_1 q_2|}{r^2}, \quad k_e = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} = 8.99 \times 10^9 \text{ Nm}^2 \text{C}^{-2}$$

## 4.2 電場與電勢

$$E = \frac{F}{q} = k_e \frac{|q|}{r^2}$$
 
$$V = k_e \frac{q}{r}$$
 
$$\vec{E} = -\nabla V$$
 
$$\Delta V = -\int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{\ell}$$

## 4.3 高斯定律

$$\oint \vec{E} \cdot \mathbf{d}\vec{A} = \frac{q_{\rm enc}}{\epsilon_0}$$

#### 導體性質 4.4

- 導體內部無電場
- 導體表面電場垂直
- 導體表面為等位面

#### 電容器 4.5

$$Q = CV, \quad C = \epsilon_0 \frac{A}{d}$$

$$U = \frac{1}{2}CV^2$$

並聯電容:

$$C_{\rm eq} = C_1 + C_2 + \cdots$$

串聯電容:

$$\frac{1}{C_{\rm eq}} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \cdots$$

#### 麥克斯威方程組 5

(1) 高斯定律

$$abla \cdot \vec{E} = rac{
ho}{\epsilon_0}$$

(2) 無磁單極

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0$$

(3) 法拉第電磁感應 
$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

(4) 安培-馬克士威定律  $\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$ 

## 常用向量微積分公式

• 散度定理 (Gauss's Theorem):

$$\int_{V} (\nabla \cdot \vec{A}) \ \mathrm{d}V = \oint_{\partial V} \vec{A} \cdot \mathrm{d}\vec{A}$$

• 斯托克斯定理 (Stokes' Theorem ):

$$\int_S (\nabla \times \vec{A}) \cdot \mathrm{d}\vec{A} = \oint_{\partial S} \vec{A} \cdot \mathrm{d}\vec{\ell}$$