

第二章 静电场中的导体和电介质

- § 2.1 物质的电性质
- § 2.2 静电场中的导体
- § 2.3 电容与电容器
- § 2.4 电介质
- § 2.5 极化强度矢量P
- § 2.6 电介质中静电场的基本定理
- § 2.7 静电场的能量

静电场与物质的相互作用

- ■物质存在形式:
 - ■由基本粒子乃至原子、分子构成的实体存在形式
 - ■以场的形式存在,如电场,具有能量,能量交换
 - ■物质的实体与场是物质存在的两种基本形式
 - ■物质:复杂的电荷系统,由原子/分子/离子构成
 - ■电场与物质相互作用的过程:

电性质差异

电场

物质中的电荷在电场作用下重新分布 **达到某种新的平衡**

物质电荷分布改变反过来影响外电场

17717

§ 2.1 物质的电性质

1、物质的电性质

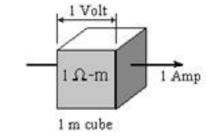
- 各种物质电性质不同
- 早在1729年,英国人格雷发现金属和丝绸的电性质不同
 - 金属能很快把电荷转移到别的地方, 使自己不带电
 - 丝绸不能转移电荷,但是可以带电
- 不同物质中,或者同一种物质在不同环境下,电子的 状态不一样,导致自由电荷的转移能力差别很大,物 质的导电电性能迥异。



电阻率

电阻:
$$R = \frac{U}{I}$$

电阻率:
$$\rho = \frac{RS}{l}$$



- 电阻率与物质的性质有关,与尺寸无关。
- 电阻率反映在一定温度压强条件下物质的导电能力,是物质的原子结构决定的属性。
- 根据电阻率,人们把材料分为导体、半导体和绝缘体。



- 转移和传导电荷能力很强的材料,或者说电荷很容易在其中移动的物质。
- 电阻率在10-8-10-6 Ωm之间
- 常见导体
 - 固体: 金属、合金、石墨、人体、地等
 - 液态: 电解液等
 - 气态: 各种电离气体
- 导体中存在着大量的自由电子,数密度约为n e~10²²/cm³



绝缘体

- 转移和传导电荷能力很差的材料,或者说电荷在其中很难移动的物质。
- 电阻率在10⁶-10¹⁸ Ωm之间
- 常见绝缘体
 - 固体: 玻璃、橡胶、塑料、瓷器、云母、纸等
 - 液态: 如各种油
 - 气态: 未电离的各种气体



- 半导体材料的导电性能介于导体与绝缘体 之间。
- 电阻率在10-6-106 Ωm之间
- 常见半导体有
 - Si, Ge
 - GaP, InSb, InAs, GaSb, GaAs, GaN, SiC.

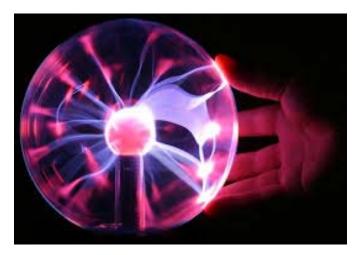


超导体

- 某些金属或合金的温度降到接近绝对零度某一温度*Tc*时,其电阻突然变为零或接近于零,这种现象称为超导电现象。*Tc*称为超导体的临界温度。
- 现代超导重力仪的观测表明,超导态物体的电阻率必定小于10⁻²⁸ Ω m,远远小于正常金属迄今所能达到的最低电阻率10⁻⁸ Ωm,因此,可以认为超导态的电阻率确实为零。
- 导电机制:库伯对

等离子体

- 等离子体是部分或完全电离的气体,由大量自由电子和正离子以及中性原子、分子组成。
- 物理性质主要由电磁相互作用决定。
- 等离子体在宏观上是近似电中性的,即从宏观上说, 所含的正电荷与负电荷几乎处处相等。
- 物质的第四态。



载流子——可以自由移动的带电物质微粒

物质导电取决于有载流子!

- 金属导体:原子最外层的价电子,自由电子
- 电解质:载流子是正、负离子
- 电离气体: 载流子是电子和正、负离子
- 绝缘材料:微量自由电子,本征离子,杂质 离子
- 半导体: 载流子为
 - n型半导体中的自由电子
 - p型半导体中的空穴
- 超导体:载流子为电子对,又称库珀对

2、电场对电荷系统的作用

$$F = qE. \qquad (2.1.1)$$

$$F = \iiint_{V} \rho_{e} E dV, F = \iint_{S} \sigma_{e} E dS, F = \int_{L} \lambda_{e} E dl. \quad (2.1.2)$$

- ■电场*E*为外场,即施力带电体产生的电场,不包括 受力带电体的电场;
- ■受力带电体已经不限于试探电荷,所以受力带电体对施力电荷的分布,即对施力带电体的电场存在影响;
 - E是经过受力带电体影响之后的施力带电体的电场。

$E = E_{t} - E_{1}$ (2.1.3)

- ■Et 施力和受力带电体的总电场
- ■E1 为受力带电体产生的电场
- ■E 为施力带电体的电场,即外场

■讨论

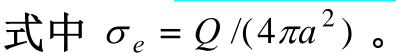
- ■实际问题中,Et常易于求得,只要求得E1,可得E。对体电荷和面电荷受力带电体这两种情况,我们只要从中分别减去体电荷元和面电荷元的贡献即可。
- ■这样做的后果是将受力带电体各部分的内力 也计入到总力*F*之中。幸运的是,由于内力 相互抵消。

- 体电荷: $E_1(r) = \rho_e r/(3\varepsilon_0), r \to 0 \Rightarrow E_1 \to 0$
- 面电荷: $E_1 = \pm \sigma_e / (2\varepsilon_0)$ (见下面例2.1)
- 线电荷: $E_1 = \lambda_e/2\pi\varepsilon_0 r$, $r \to 0 \Rightarrow E_1 \to \infty$
- 对受力带电体的情况: E = Et;
- 受力带电面的: *E =Et-E1*;
- 对线电荷: 不能利用 *E =Et E1*

[例2.1] 将一带电量为Q、半径为a 的均匀带 电球面切成两半, 求两半球面间的静电力。

[解] 由高斯定理求得球面两侧的总电场: n

$$E_t = \begin{cases} \sigma_e/\varepsilon_0, & (r = a + 0); \\ 0, & (r = a - 0); \end{cases}$$
式中 $\sigma_e = Q/(4\pi a^2)$ 。



■由受作用面元在自身两侧产生的电场为:

$$E_1 = \begin{cases} \sigma_e/(2\varepsilon_0), & (r = a + 0); \\ -\sigma_e/(2\varepsilon_0), & (r = a - 0). \end{cases}$$

■电场径向分量:

$$E = E_t - E_1 = \sigma_e / (2\varepsilon_0) \qquad (r = a)$$

■取球坐标, 使 z 轴与切割面垂直, 则有:

$$E = \sigma_e \hat{r} / (2\varepsilon_0)$$

代入式(2.1.2)求得两半球面之间的静电力为

$$\mathbf{F} = \iint_{s} \sigma_{e} \mathbf{E} dS = \iint_{s} \frac{\sigma_{e}^{2}}{2\varepsilon_{0}} \hat{r} dS$$

■由对称性分析可知,上述作用力只有 ♂分量:

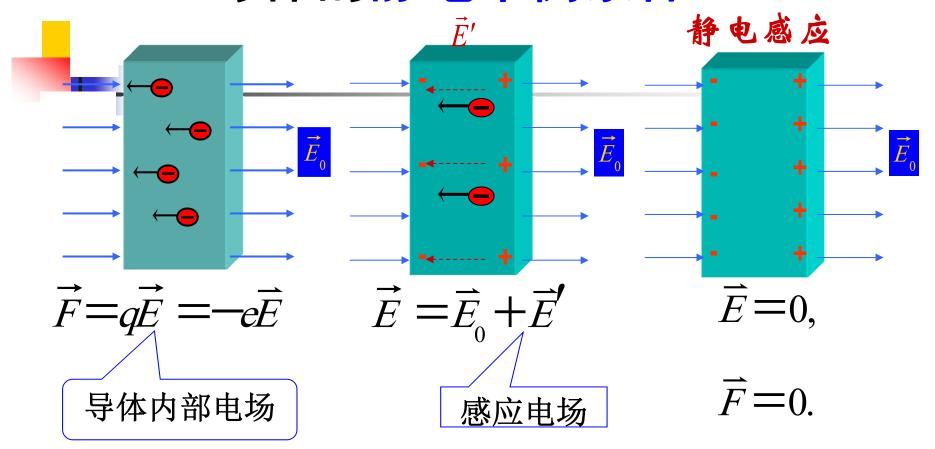
$$F = F_z = \frac{a^2 \sigma_e^2}{2\varepsilon_0} \int_0^{\pi/2} \cos\theta \sin\theta d\theta \int_0^{2\pi} d\phi = \frac{\pi a^2 \sigma_e^2}{2\varepsilon_0} = \frac{Q^2}{32\pi\varepsilon_0 a^2}$$

该力为正,表明两半球间的静电力为排斥力。

§ 2.2 静电场中的导体

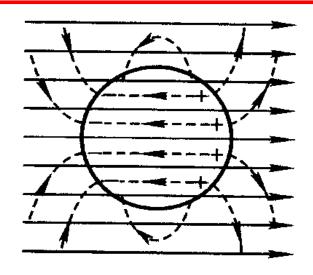
- 1. 导体达到静电平衡的条件
- ■静电场改变导体内电荷的分布 电荷分布的改变将影响电场的分布 使得导体内电场强度处处为零,则自由电荷不再运动 我们说导体达到静电平衡。
 - 这时导体内自由电荷分布以及导体内、外的电场分布不再随时间变化。 这个过程进行得很快,大约在 10^{-8} 10^{-10} s就完成了。
- ■对于不存在非静电力情况下的均匀、各向同性导体,达到静电平衡的条件是导体内部电场强度处处为零。

导体的静电平衡条件

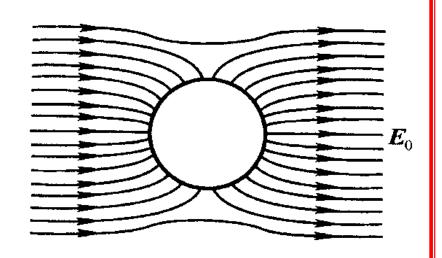


导体刚放入匀 强电场中 只要E不为零, 自由电子作定向运动

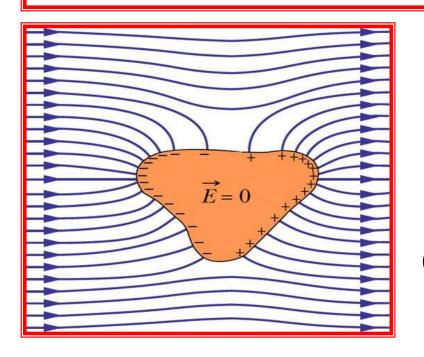
改变电荷分布, 产生附加场



(a) 感应电荷在球内的场强与外场源 在球内的场强大小相等方向相反



(b) 合电场的电场线

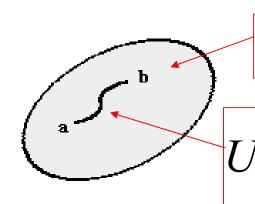


静电场中的导体球内部和周围的电场分布

(c)

- 2. 处在静电平衡条件下导体的性质
- (1)内部电场 导体内部电场 $E=E_0+E'=0$ (静电平衡条件)
 - (2) 电势分布

导体内部任意两点间电势差 为零一各点等电势一导体为 等势体 →表面为等势面



导体内部E=0

点等电势
$$\rightarrow$$
导体为 $\overline{E}_{h}=0$ 等势体 $U_{ab}=\int_{a}^{b}\overrightarrow{E}\bullet d\overrightarrow{l}=0$ 静电平衡时的导体

 E_{*} 上表面

(3) 整体电荷分布(实心导体)

当带电导体处于静电平衡状态时,导体内部处处没有净电荷存在,电荷密度处处为零**ρ**e=0。

电荷只分布在导体表面。导体表面电荷的电荷层 一般只有**1**至**2**个原子的厚度。

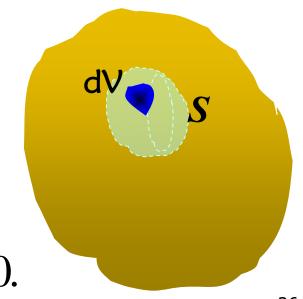
[证明]: 在导体内任取体积元dV, 再取任一闭合曲面C包围它, 由喜斯宁理。

任一闭合曲面5包围它,由高斯定理:

$$\varepsilon_0 \iiint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \sum_i q_i,$$

$$\therefore \vec{E} = 0, \quad \therefore \sum_{i} q_{i} = \iiint_{V} \rho_{e} dV = 0.$$

::体积元dV任取,即V任取 :: $\rho_o = 0$.



导体空腔内没有带电体

■ 包围导体空腔的导体壳内表面上处处没有电荷,电荷

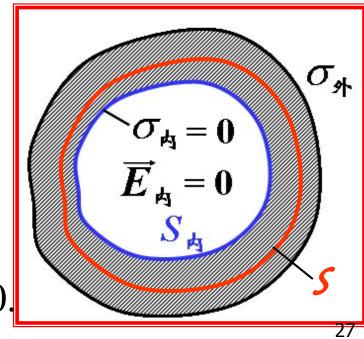
分布在导体外表面,空腔内处处E=0,空腔内处处电势

相等。

[证明] 在导体中包围空腔选取高斯面S,

则: $\iint_{S} \vec{E}_{\text{导内}} \cdot d\vec{s} = 0$, $\iint_{S} \sigma_{\text{内}} \cdot ds = 0$,

只能
$$E_{\mathbf{A}} = \mathbf{0} \rightarrow \Delta U = \int_{a}^{b} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0.$$



导体空腔内有带电体 q

■ 必有 $\sigma_{\text{内}} \neq 0$,且 $q_{\text{内表}} = -q$, σ_{h} 可不为0

[证明] 在导体中包围空腔选取高斯面S,则:

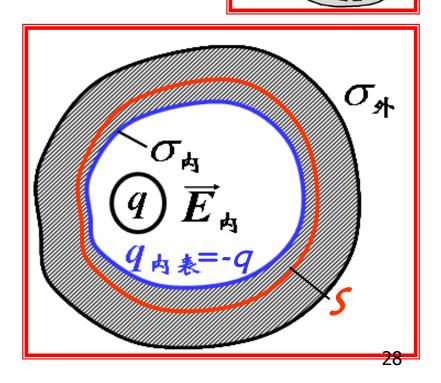
$$\oint_{S} \vec{E}_{\beta} \cdot d\vec{s} = \frac{1}{\varepsilon_{0}} (q + q_{\beta}) = 0$$

$$\therefore q_{h} = -q$$

$$\sigma_{\!\scriptscriptstyle A} \neq 0$$

$$E_{A} \neq 0$$

导体内表面上所带电荷与腔内电荷的代数和为零。



(4) 表面场强

导体表面附近的场强方向与表面垂直,大小

为**σ**e/**ε**0

[证明] 1) 方向: 如不垂直, E有切向分量, 电荷受力将移动→没有达到静电平衡; 2)大小:

$$\Phi_{E} = \iint_{S} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \sum_{S \nmid 1} q_{i} = \sigma_{e} \Delta S / \varepsilon_{0},$$

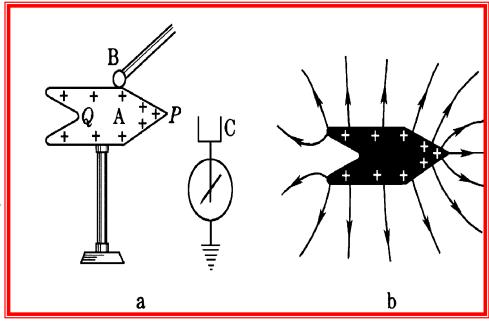
$$\vec{Z} \iint_{E} \vec{E} \cdot d\vec{S} + \iint_{\overline{K}} \vec{E} \cdot d\vec{S} + \iint_{\overline{M}} \vec{E} \cdot d\vec{S} = E \Delta S,$$

$$\therefore E = \sigma_{e} / \varepsilon_{0}, \qquad \vec{E} = \frac{\sigma_{e}}{\varepsilon_{0}} \vec{e}_{n}.$$

29

(5)表面电荷分布

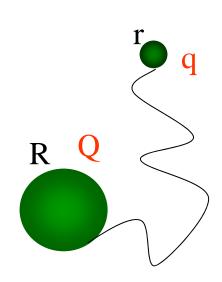
- 孤立导体表面的面电荷分布很复杂
- 分布与外表面曲率和导体形状有关
- 面电荷密度与曲率之间并不存在单一的函数关系
- •导体表面凸出而尖锐的地方(曲率较大),电荷面密度较大;
- •导体表面平坦的地方(曲 率较小),电荷面密度较小
- •导体表面凹进去的地方; (曲率为负),电荷面密度 更小。



[例]半径分别为R和r(R>r)导体球放置在相距无限远的两个地方,中间用细导线连接。导体球分别带电Q和q,求两球表面电荷面密度与曲率的关系。

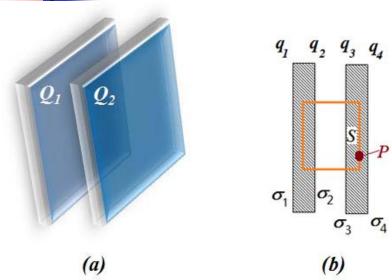
[解] 两个导体所组成的整体可看成是一个孤立导体系,U相等,每个球可近似的看作为孤立导体,球表面电荷分布均匀,则两球的电势为:

$$\begin{split} &U_R = U_r = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{Q}{R} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r}, \\ &\frac{Q}{q} = \frac{R}{r}, \qquad \frac{4\pi R^2 \sigma_R}{4\pi r^2 \sigma_r} = \frac{R}{r}, \\ &\frac{\sigma_R}{\sigma_r} = \frac{r}{R}. \quad \text{电荷面密度与半径成反比} \end{split}$$



[例]: 两块相同大小的导体板平行放置,相距很近,忽略边缘效应。若带电量分别为 Q_1 和 Q_2 ,求4个导体表面上的电荷。





作如图高斯面:

$$\sigma_2 + \sigma_3 = 0$$

P点电场强度=0:

$$E = \frac{\sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3 - \sigma_4}{2\varepsilon_0} = 0$$

电荷守恒:

$$Q_{1} = (\sigma_{1} + \sigma_{2})S \qquad Q_{2} = (\sigma_{3} + \sigma_{4})S$$

$$\sigma_{1} - \sigma_{4} = 0$$

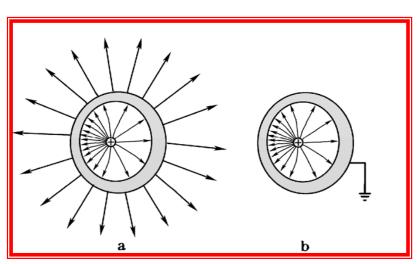
$$\Rightarrow q_{1} = q_{4} = \frac{Q_{1} + Q_{2}}{2} \qquad q_{2} = -q_{3} = \frac{Q_{1} - Q_{2}}{2}$$

3. 导体在静电场中性质的应用

- 尖端放电 曲率大, σ_e 大, $E = \sigma_e/\epsilon_0$ 大
 - 避雷针
 - 静电复印机
 - 场致发射显微镜
 - 范德格拉夫起电机



- 屏蔽室
- 带电作业
- 范德格拉夫起电机
- 库仑定律的精确验证



尖端放电及其应用

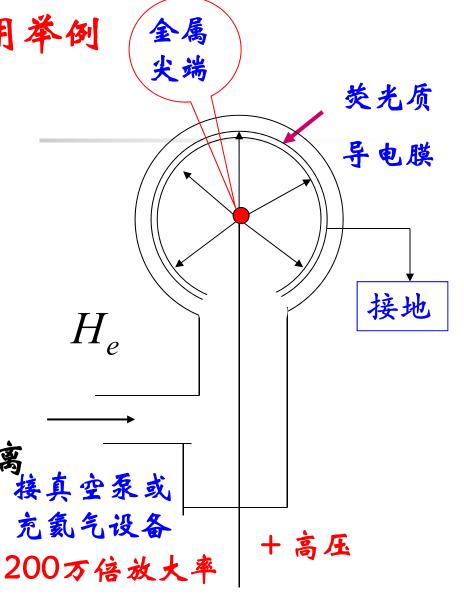
- 危害:
 - 雷击对地面上突出物体(顶端)的破坏性最大;
 - ■高压设备尖端放电漏电等。
- 应用实例:
 - ■避雷针
 - 高压输电中,把电极做成光滑球状
 - 范德格拉夫起电机起电原理就是利用尖端放电使起 电机起电
 - 场离子显微镜(FIM)、场致发射显微镜(FEM)乃至 扫描隧道显微镜(STM)等
 - ■静电复印机

金属尖端的强电场的应用举例

场离子显微镜(FIM)

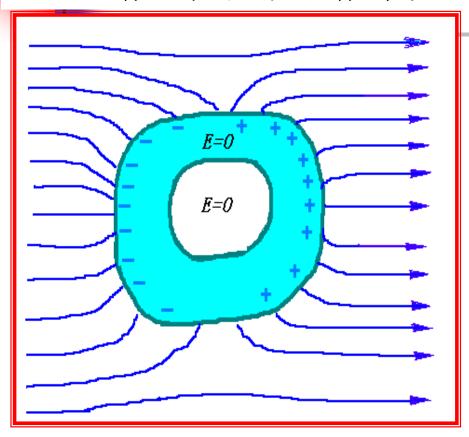
原理:

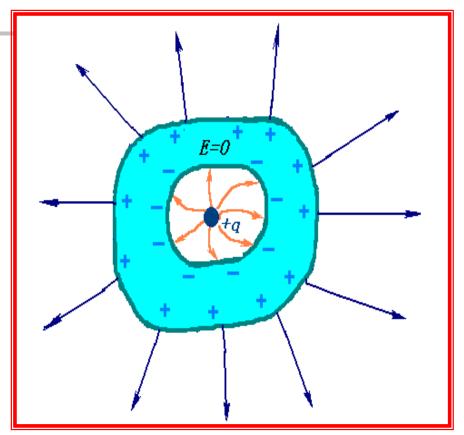
- •样品制成针尖形状
- 针尖与荧光膜之间加高压
- •样品附近有极强的电场
- •E使吸附在样品的氦原子电离 接真空泵或
- · 氦离子沿电力线运动, 撞击荧光膜引起发光
- •从而获得样品表面的图象



静电屏蔽

(1) 腔外不影响腔内 (2) 腔内却影响腔外

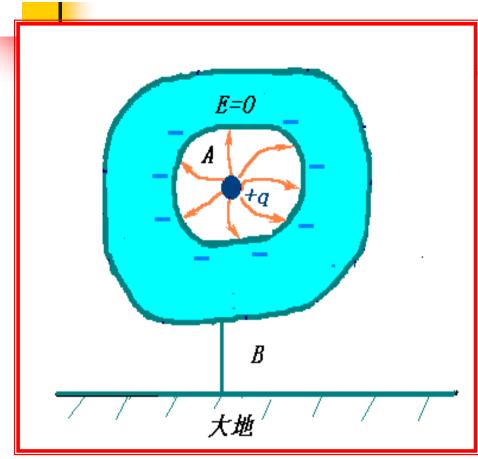


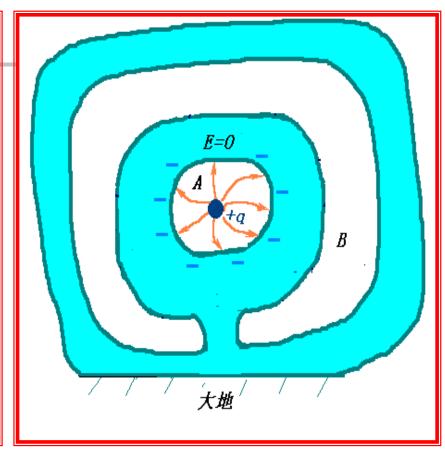


腔内无电荷

腔内有电荷

(3) 空腔接地, 腔内腔外互不影响



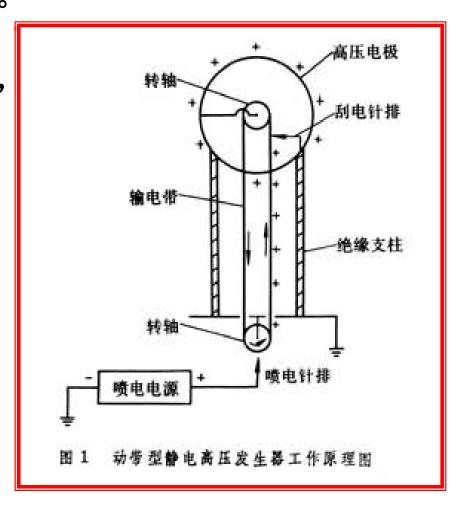


腔内有电荷,导体腔接地

等效图

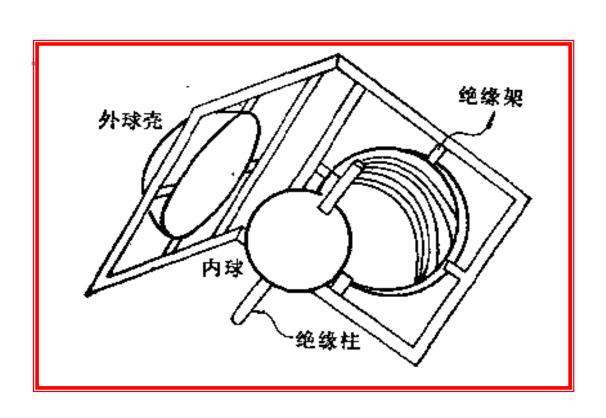
- 金属薄壁的高压电极由绝缘支柱支撑着,绝缘材料制成的输电带在两个转轴间不停地运动。
- 喷电针排连接在喷电电源上,通过针尖在气体中的电晕放电,使周围与针尖极性相同的离子在电场作用下从针尖喷向输电带,使输电带充电。
- 随着输电带的运动,带上的电荷进入高压电极。极内刮电针排同高压电极相连和输电带之间所形成的电场,同样使气体电晕放电,从而使电荷转移到高压电极上去。
- 随着不停传送电荷,高压电极的电压很快地升高。

范德格喇夫起电机



高斯定理和库仑定律的精确验证

导体内球固定在 绝缘支柱上,导体外 球壳为两个半球壳拼 接而成。实验时,先 使内球带电, 然后用 导线将内球与外球壳 连接, 使球壳带电, 再抽走导线。在上述 操作之后,将两半球 壳打开, 用精确的验 电器检测内球上的电 量。



卡文迪许的实验装置

§ 2.3 电容和电容器

一、孤立导体的电容

■ 孤立导体:空间只有一个导体,在其附近没有 其它导体和带电体 Capacitor: A device used to store an electric charge.

■ 电容定义:

■ 一个带有电荷为Q的孤立导体,其电势为U(无穷远

处为电势零点)则有:

 $C = \frac{Q}{U}$

- 物理意义:
 - 电容表征使导体每升高单位电势所需的电量
 - 电容是描述导体或导体系容纳电荷的性能的物理量
 - C由导体的形状、大小及周围的环境决定(介质)
 - C的值与导体所带电量多少和电势U的大小无关

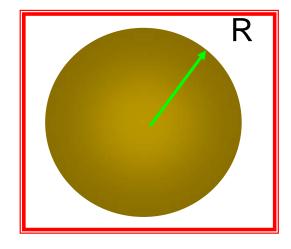
■ 电容的单位:

- C=Q/U
- 单位:库仑/伏特,简称法拉,记作F
- **1**μF(微法拉) = **10**-6F,**1**pF(微微法拉) = **10**-12F

[例]: 求孤立导体球的电容,设半径为R。

$$U = \int_{R}^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_{R}^{\infty} \frac{Q}{4\pi \varepsilon_0 r^2} dr = \frac{Q}{4\pi \varepsilon_0 R}$$

$$C = \frac{Q}{U} = 4\pi \varepsilon_0 R$$



注:

- 孤立导体的电容越大,U一定时储存的Q越多
- 孤立导体的半径越大,电容越大

思考: 用孤立导体球要得到1F的电容, 球半径为大?

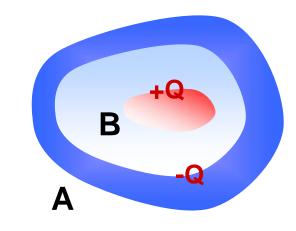
$$C = 1$$
F 时, $R = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} = 9 \times 10^9 \text{ (m)} \approx 1.4 \times 10^3 R_E$ $R = R_E$ 时, $C = 4\pi\varepsilon_0 R_E = 7 \times 10^{-4} F$, $(R_E = 6.4 \times 10^6 m)$

- 孤立导体的电容一般很小,不能满足使用的需求
- 实际的电容附近存在其他导体,孤立导体近似难满足
- 导体的电势,与周围的电荷、导体及介质有关

二、电容器 (capacitor)

- 构成:
 - ■两个彼此绝缘而又互相靠近的导体组成的系统
 - 导体可以是金属板,金属薄膜等
 - 两个导体带有等量异号的电荷,±Q
 - 夹层绝缘物质可以是空气、纸、云母片以及塑料等

- ■特点:
 - ■增大电容值
 - ■静电屏蔽



$$C = \frac{Q}{|U_A - U_B|} = \frac{Q}{U_{AB}}$$

导体壳内部的场只由腔内的电量和几何条件及介质 决定

■分类

- 结构: 固定电容器、可变电容器和半可调电容器
- 介质: 无机介质、有机介质、电解电容器、液体介质
- 用途: 高频旁路、低频旁路、滤波、调谐、高频耦合、 低频耦合、小型电容器。

■作用:通交流、阻直流

- 隔直流: 作用是阻止直流通过而让交流通过。
- 旁路: 为交流电路中某些并联的元件提供低阻抗通路。
- 滤波:将整流的锯齿波变为平滑的脉动波。
- 整流: 在预定的时间开或者关闭半导体开关元件。
- 储能:储存电能,用于必须要的时候释放。

几种典型的电容器的电容

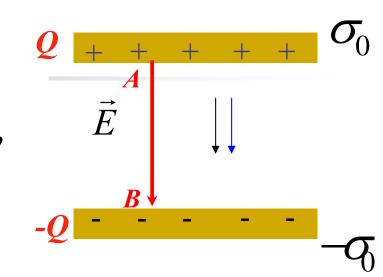
平板电容器,两极板面积 S,
 两极间距d (S>>d²)

[解] 令两极板分别带电量士Q,则:

极问电场强度:
$$E = \frac{\sigma}{\varepsilon_0} = \frac{Q}{\varepsilon_0 S}$$

两级问电势差:
$$\Delta U = Ed = \frac{Qd}{\varepsilon_0 S}$$

电容器的电容:
$$C = \frac{Q}{\Delta U} = \frac{\varepsilon_0 S}{d}$$



$$C = \frac{\varepsilon_0 S}{d}$$

 $C \propto S$, S 为有效面积, 即两极板相对之面积;

 $C \propto 1/d$,对其它形状电容器也适用;C与极间

介质有关

■同心导体球壳

设内球面半径 R_A ,外球面半径 R_B ,带电量为Q

$$E = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_{0}r^{2}}$$

$$U_{AB} = U_{A} - U_{B} = \int_{R_{A}}^{R_{B}} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{r}$$

$$= \int_{R_{A}}^{R_{B}} \frac{Q}{4\pi\varepsilon_{0}} \frac{dr}{r^{2}} = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_{0}} \left(\frac{1}{R_{A}} - \frac{1}{R_{B}}\right)$$

$$C = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_{0}} = 4\pi\varepsilon_{0}$$

•当
$$R_A$$
, R_B >> R_B - R_A 时,可令 R_B - R_A = d , R_B R_A = R^2 ,则同平板电容器 $C = 4\pi \varepsilon_0 R^2/d = \varepsilon_0 S/d$

• 当 $R_R >> R_A$ 时,同孤立导体球的电容 $C = 4\pi\varepsilon_0 R_{ss}$

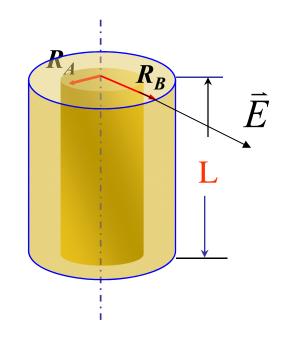
$$C = 4\pi \varepsilon_0 R_{35}$$

■ 同轴柱形导体壳 设长为L,带电量为Q,内半径为 R_A ,外半径为 R_B , 且 $L >> R_B - R_A$

$$U_{AB} = \int_{A}^{B} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L} = \int_{A}^{B} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{r}$$

$$\therefore E = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_{0}r}, \quad \lambda = \frac{Q}{L}$$

$$U_{AB} = \int_{R_{A}}^{R_{B}} \frac{1}{2\pi\varepsilon_{0}} \frac{\lambda}{r} dr = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_{0}} \ln \frac{R_{B}}{R_{A}}$$



$$C = Q/U_{AB}$$

 $= \frac{Q}{2\pi\varepsilon_0 L} \ln \frac{R_B}{R_A}$

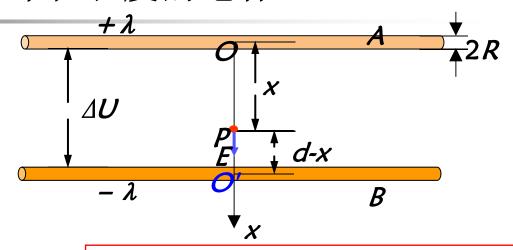
$$C = \frac{2\pi\varepsilon_0 L}{\ln R_B / R_A}$$

■ 平行直导线

设有两个半径都为R的平行直导线,它们之间的距离 为d,且d>>R,求单位长度的电容c

解:根据场强叠加原

理: +λ在X处的电场和 -λ在(d-X)处的电场和 -λ在(d-X)处的电场相加, E的方向沿X 轴的正方向,



$$E = \frac{1}{2\pi\varepsilon_0} \left(\frac{\lambda}{x} + \frac{\lambda}{d-x} \right)$$

$$c = \frac{\lambda}{\Delta U} \approx \pi \varepsilon_0 / \ln(d/R)$$

$$\Delta U = \int_{l} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{R}^{d-R} E dx$$

$$= \frac{1}{2\pi\varepsilon} \int_{0}^{d-R} (\frac{\lambda}{x} + \frac{\lambda}{d-x}) dx$$

$$= \frac{\lambda}{\pi\varepsilon} \ln \frac{d-R}{R} \approx \frac{\lambda}{\pi\varepsilon} \ln \frac{d}{R}$$

小结

$$C = 4\pi\varepsilon_0 R$$
$$C = \varepsilon_0 S / d$$

$$C = 4\pi\varepsilon_0 \frac{R_A R_B}{R_B - R_A}$$

$$C = \frac{2\pi\varepsilon_0 L}{\ln R_B / R_A}$$

- 计算电容的一般方法:
 - 先假设电容器的两极板带等量异号电荷
 - 求出极板之间的电场强度 E
 - 求出极板之间的电势差 U
 - ■代入定义式C=Q/U求出电容

电容器的连接

电容器的基本联接方式有两种: 串联与并联。

电容器串联

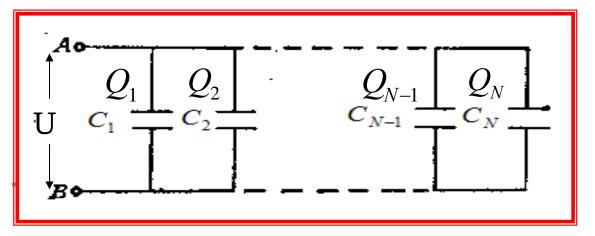
右图给出N个电容器串联的情况。 感应原理知,每一个电容器上带电量大小 都是0

$$Q = C_1 U_1 = C_2 U_2 = \dots = C_{N-1} U_{N-1} = C_N U_N,$$

$$U = U_1 + U_2 + \dots + U_N = \sum_{i=1}^N U_i = Q \sum_{i=1}^N \frac{1}{C_i},$$
得
$$U = V_1 + U_2 + \dots + U_N = \sum_{i=1}^N U_i = Q \sum_{i=1}^N \frac{1}{C_i},$$

$$\frac{1}{C} = \sum_{i=1}^{N} \frac{1}{C_i}$$

2. 电容器并联



右图给出N个电容器并联的情况。A、B两端电势差为U,总电量大小为Q,则

$$Q = Q_1 + Q_2 + \dots + Q_{N-1} + Q_N$$

= $C_1U + C_2U + \dots + C_{N-1}U + C_NU$.

总电容为C

$$C = \frac{Q}{U} = C_1 + C_2 + \dots + C_{N-1} + C_N = \sum_{i=1}^{N} C_i.$$

并联可增加系统的电容值。相反,串联会减小电容值,但可提高整个电容器的耐压性能。

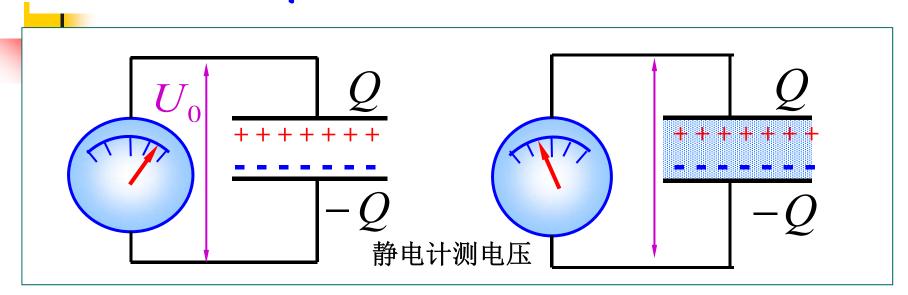
§ 2.4 电介质

电介质 (Dielectric)

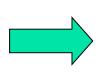
- 是由大量电中性的分子组成的电的绝缘体
- 分子中电子被原子核束缚得很紧
- 内部没有自由电荷,不能导电
- 紧束缚的正、负电荷在外场中是否发生变化?

电场 电介质相互作用?

一、法拉第实验: 电介质对电场的影响



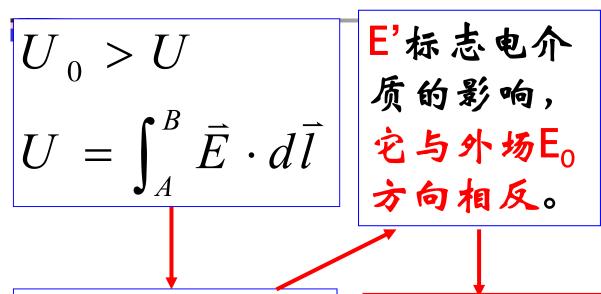
- ■充电的电容器两板连接到静电器
- ■静电计指针显示两板间的电势差
- ■保持一切条件不变,插入电介质
- ■静电计指示两极板间电势差减小



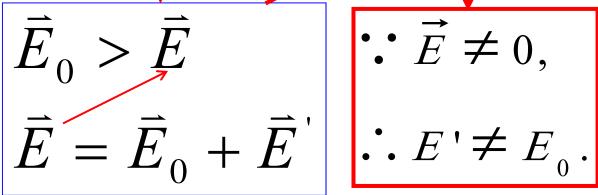
介质与生相互作用

法拉第实验: 电介质对电场的影响

■物理原因

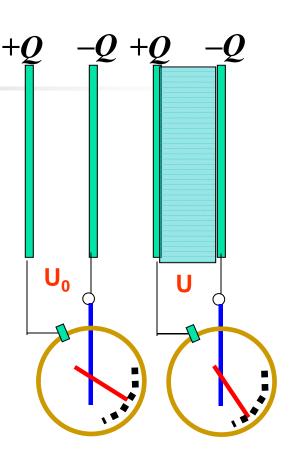


E'标志电介 方向相反。



$$\vec{\cdot}\vec{E} \neq 0,$$

$$\therefore E' \neq E_0$$



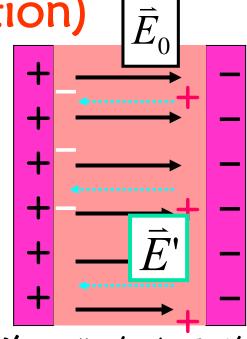
静电计测电压

介质极化 (polarization)



只有电荷才能 产生电场

电介质的表 面出现了与 极板电荷异 号的电荷



极化电荷: 电介质表面出现的这种电荷只能在分子范 围内移动,与电介质是不可分离的,称为极化电荷或 束缚电荷。

电介质在外电场作用下,其表面甚至内部出现 极化电荷的现象, 叫做电介质的极化。

电介质中的总电场为两个电场之和: $ec{E}=ec{E}_0+ec{E}'
eq 0$

$$\vec{E} = \vec{E}_0 + \vec{E}' \neq 0$$

三、介质微观结构

■ 重心模型:

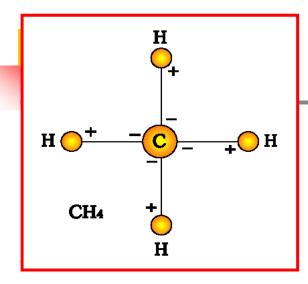
- 在分子中,所有正点荷和所有负点荷分别集中于两个几何点上,此点称为正、负电荷的重心。
- 电荷分布和其重心都是对"时间"的一种平均。

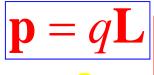
• 介质分类

电介质分子可分为有极和无极两类

- 无极分子:分子电荷的正、负"重心"重合,在无外场作用下整个分子无固有电偶极矩。如: He, Ne, O₂, N₂, CH₄ ···
- **有极分子**: 分子电荷的正、负"重心"分开,在无外场作用下整个分子有固有电偶极矩,如: 水, HC1, NH₃, CH₃OH ···

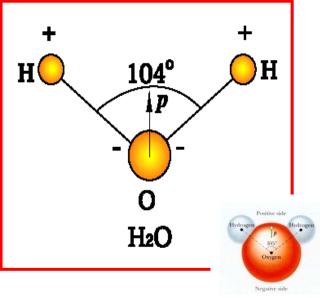
无极分子



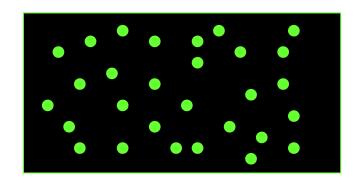




有极分子

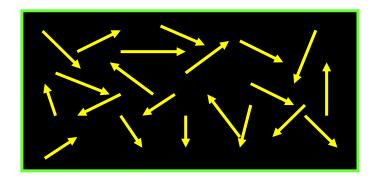


无外场时(热运动)



无序排列 对外不呈 现电性!

整体对外不显电性



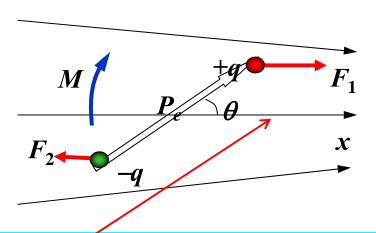
$\mathbf{F} = (\mathbf{p} \cdot \nabla) \mathbf{E}(\mathbf{r}),$

$L = p \times E$

- 电偶极子在E中的受力

 P_{θ} F_{1} F_{2} M

电偶极子在E中的力矩



 $\Sigma \mathbf{F} \neq \mathbf{0}$ (均匀电场); $\Sigma \mathbf{F} \neq \mathbf{0}$ (非均匀电场)

均匀外场中电偶极子不受力;

在外电场力矩作用下,p总是朝向E一致的方向偏转。

四、极化微观模型

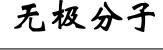
(1) 无极分子的极化

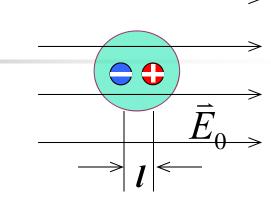
在进入外电场前,无极分子的正、负电荷重心重合,没有电偶极矩。

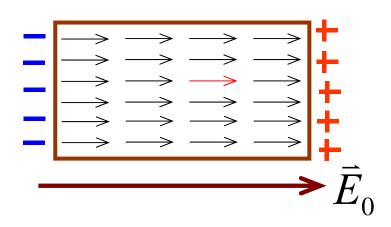
$$\mathbf{p}_{\mathcal{H}} = 0$$

$$\sum \mathbf{p}_{\mathcal{H}} = 0$$

- 进入外场后,在电场的作用下,正、负电荷的中心发生位移,不再重合,形成电偶极子,表面出现束缚电荷。
- 这时极化是电荷重心相对位 移的结果,称为位移极化。







位移极化

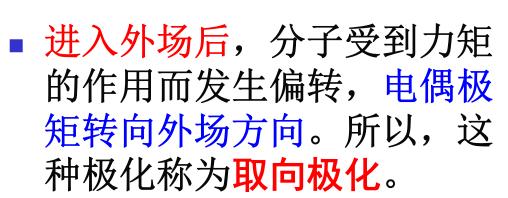
$$\sum \vec{p}_{\text{MF}} \neq 0$$

(2) 有极分子的极化

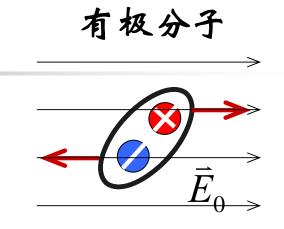
进入外场前有极分子就相当 一个电偶极子,只是由于热 运动而排列无序。

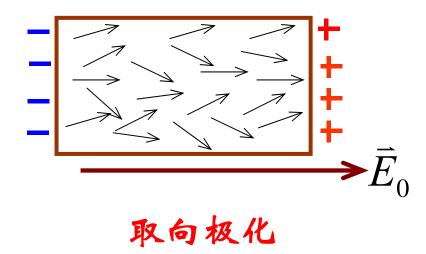
$$\mathbf{p}_{\text{分子}} \neq 0$$

$$\mathbf{p}_{\text{df}} \neq 0 \quad \sum \mathbf{p}_{\text{df}} = 0$$



$$\sum \mathbf{p}_{\mathcal{H}} \neq 0$$





几点说明:

- **在外电场中**,均匀介质内部各处仍呈电中性,只在介质 表面出现极化电荷。
- 极化电荷不能离开电介质到其它带电体,也不能在电介质内部自由移动,它不象导体中的自由电荷能用传导方法将其引走。
- 介质极化: 无电荷宏观移动,只有微观迁移,对应束缚电荷的变化;静电感应:有自由电荷的宏观移动,出现感应电荷。
- 无外场下,所具有的电偶极矩称为固有电偶极矩;有外电场时,产生的电偶极矩称感应电偶极矩(约是前者的10⁻⁵)。
- 无极分子只有位移极化,感生电矩的方向沿外场方向; 有极分子有上述两种极化机制,取向极化远强于位移极 化(约大一个量级)。
- 极化电荷的电场使介质中实际电场减弱。

电介质与导体的区别

		电介质	导体
	导电性	不导电	导电
	在静电场中	电子和原子核在电 场力作用下在原子范 围内作微观的相对位 移	自由电子在电 场力作用下脱离 所属原子作宏观 移动
	静电平衡时	内部场强 E ≠0	内部场强 E =0



§ 2.5 极化强度矢量P

- 一、极化强度矢量P
- 二、P与极化电荷的关系
- 三、P与E的关系

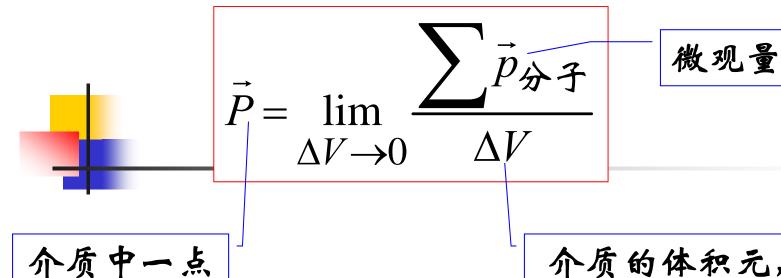
一、极化强度矢量P (electric polarization)

• 引入: 电介质极化后,在其内部任意一宏观体积元 ΔV 内 $\sum \vec{p}_{\beta \neq 1} \neq 0$ \rightarrow 如何定量描述介质的极化?

■ 定义: 单位体积内分子电偶极矩的矢量和 ■

$$\vec{P} = \frac{\sum \vec{p}_{\hat{\mathcal{P}} + \hat{\mathcal{T}}}}{\Delta V} \quad or \quad \vec{P} = \lim_{\Delta V \to 0} \frac{\sum \vec{p}_{\hat{\mathcal{P}} + \hat{\mathcal{T}}}}{\Delta V}$$

- ■描述介质在外电场作用下被极化程度和方向的量
- 单位: 库仑/米², C.m⁻²。



的P(宏观量)

介质的体积元,宏观小 微观大(包含大量分子)

- 极化强度是一个宏观矢量的点函数,其微观值 无意义。
- 电介质中每一个点有唯一的极化强度,各处的 P值相同,则称电介质在电场中均匀极化。
- P反映分子电矩p_{分子}的大小和空间有序化程度

■极化电荷

- ■从原来处处电中性变成出现了宏观的极化电荷
- ■可能出现在介质表面(均匀介质),面分布
- ■可能出现在整个介质中(非均匀介质),体分布

 $q'(\sigma', \rho')$

■退极化场

- ■极化电荷会产生电场——附加场(退极化场)
- ■极化过程中:极化电荷与外场相互影响、相互制约,过程复杂——达到平衡(不讨论过程)
- ■平衡时总场决定了介质的极化程度

$$\vec{E} = \vec{E}_0 + \vec{E}'$$



极化的后果

$$\begin{cases} \vec{P} \\ q'(\sigma', \rho') \\ \vec{E} = \vec{E}_0 + \vec{E}' \end{cases}$$
描绘极化

- 三者从不同角度定量地描绘同一物理现象—介质 极化
- 它们间必有联系,这些关系—电介质极化遵循的规律

P与极化电荷的关系

1) $P = \rho_e'$ 关系: 以位移极化为模型讨论

$$\mathbf{p}_{\mathcal{H}} = q\mathbf{L}, \qquad \mathbf{P} = n\mathbf{p}_{\mathcal{H}} = nq\mathbf{L}$$

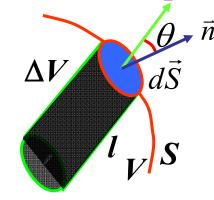
- ■在介质中取一长1、底面积dS斜柱体
- ■其中 / 是平均分子正,负电荷中心距
- lacksquare 设L矢量穿过dS,每个分子对dV内电量贡献为-q
- dV内电量可记为为dq, 分子数密度n:

$$dq' = -nqdV = -nq(ldS\cos\theta)$$
$$= -nq\mathbf{L} \cdot d\mathbf{S} = -\mathbf{P} \cdot d\mathbf{S},$$

又 $dq' = \rho'_{\rho} dV$, 两右边相等,







介质中

$$\nabla \cdot \mathbf{P} = -\rho'_e$$

$$\iint_{S} \mathbf{P} \cdot d\mathbf{S} = -\iiint_{V} \rho'_{e} dV = -Q';$$

$$\nabla \cdot \mathbf{P} = -\rho'_e$$

- □均匀介质,均匀极化: P是常矢量, p'=0
- □非均匀介质: 非均匀极化, P是空间

位置矢量, ρ'≠0

2) $P与\sigma'$ 。关系

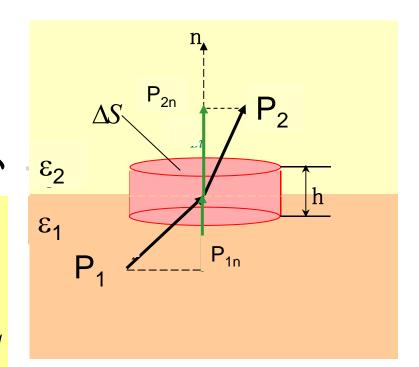
- 在介质分界面取一面元 △S
- 过△S作扁盒型高斯面,h小

$$\therefore Q' = - \iint_{S} \mathbf{P} \cdot d\mathbf{S}$$

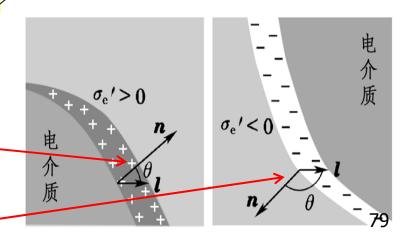
$$\therefore \sigma'_{e} dS = -(\mathbf{P}_{2} - \mathbf{P}_{1}) \cdot \mathbf{n} dS$$

$$\sigma'_e = -(\mathbf{P}_2 - \mathbf{P}_1) \cdot \mathbf{n}$$

$$\sigma'_{e} = \mathbf{P} \cdot \mathbf{n}$$
 $(\mathbf{P}_{1} = \mathbf{P}, \mathbf{P}_{2} = 0)$
 $\theta < 90^{\circ}, \sigma'_{e} = \mathbf{P} \cdot \mathbf{n} = P_{n} > 0$
 $\theta > 90^{\circ}, \sigma'_{e} = \mathbf{P} \cdot \mathbf{n} = P_{n} < 0$

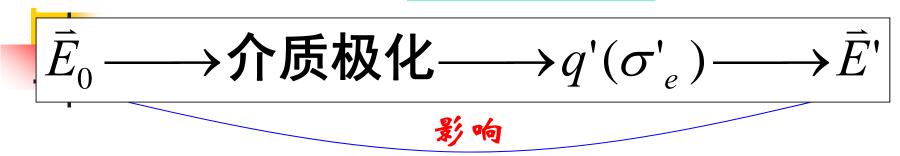


电介质2为真空时

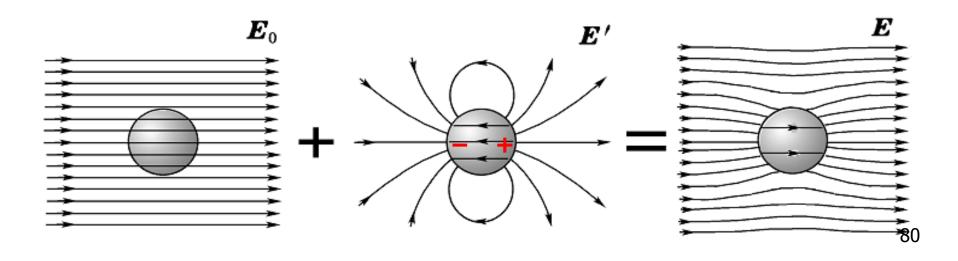


退极化场

$$\vec{E} = \vec{E}_0 + \vec{E}'$$



- **在电介质内部**: **E**'是由极化电荷产生的附加场,与外场 **E**o方向相反,起着减弱极化的作用,称作**退极化场**
- 在电介质外部: 附加场大部分与外电场方向相同,加强



[例2.3] 沿轴均匀极化的电介质圆棒;棒长21,半径R,极化强度矢量P。求极化电荷的分布和体内轴线上的E'。

[解]

1) P是常数 $\rho'_e = -\nabla \cdot \vec{P} = 0$ **n**

3) 退极化场等效与两圆盘产生的电场,由[例1.10]

81

可推出:
$$\vec{E}' = -\frac{\vec{P}}{2\varepsilon_0} (2 - \cos\theta_1 + \cos\theta_2)$$

[例2.4] 均匀极化的电介质球,半径为R, 极化强度矢量P, 求表面上极化电荷分布和球心处的退极化场

[解](1)球关于z轴旋转对称,其表

面任意一点的极化电荷面密度 σ_e

只与 θ 有关,则有:

$$\sigma_{e}^{\prime} = P\cos\theta$$
 を表す。 $\theta < 90^{\circ}, \sigma_{e}^{\prime} > 0$ を表す。 $\theta > 90^{\circ}, \sigma_{e}^{\prime} < 0$ を表す。 $\theta = 0$ 、 π , $|\sigma_{e}^{\prime}|$ 最大

(2) 球心退极 $dq' = \sigma' dS = P \cos \theta dS = P \cos \theta R^2 \sin \theta d\theta d\phi$

化场: (取小面元 $d\vec{E}' = \frac{-1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{dq'}{R^3} \vec{R}$ $\vec{E}' = \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} d\vec{E}' = -\frac{\vec{P}}{3\varepsilon_{082}}$

三、P与E的关系

- 极化规律: P ∝ E
 - ■电介质内任一点的P是由在该点的总电场E决定的。
 - 不同的电介质极化规律不同,可由实验来测定
 - 介质分类:

根据介质极化规律的不同,可将介质分为:

- 各向同性电介质
- 各向异性电介质
- 铁电体
- ▶永电体

■ 各向同性电介质

■ P和E方向相同,且有简单的正比关系

$$\mathbf{P} = \chi_e \varepsilon_0 \mathbf{E}$$

- 电极化率 $\chi_e \geq 0$
- 当场强不是很大是, χ_与E无关,为线性介质
- 当场强很大时,χ_e与E有关,为非线性介质

■ 各向异性电介质

- P与E不平行,关系较为复杂
- χe常表示为张量形式,称做极化率张量
- 对线性介质,极化率张量与E无关,且为对称张量

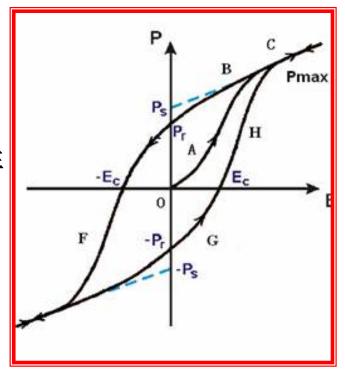
$$\begin{cases} P_x = (\chi_e)_{xx} \varepsilon_0 E_x + (\chi_e)_{xy} \varepsilon_0 E_y + (\chi_e)_{xz} \varepsilon_0 E_z, \\ P_y = (\chi_e)_{yx} \varepsilon_0 E_x + (\chi_e)_{yy} \varepsilon_0 E_y + (\chi_e)_{yz} \varepsilon_0 E_z, \\ P_z = (\chi_e)_{zx} \varepsilon_0 E_x + (\chi_e)_{zy} \varepsilon_0 E_y + (\chi_e)_{zz} \varepsilon_0 E_z. \end{cases}$$

对称张量,即
$$(\chi_e)_{xy} = (\chi_e)_{yx}$$
, $(\chi_e)_{xz} = (\chi_e)_{zx}$,
$$(\chi_e)_{yz} = (\chi_e)_{zy}.$$

■铁电体

- 极化状态不仅决定于电场,还与极化历史有关
- 极化强度P和电场强度E有复杂的非线性关系, χ_e 不是常量,它随E变,最大可达几千;
- 当温度超过某一温度时,铁电性消失,这一温度叫做居里温度;
- 铁电体同时也是<mark>压电体</mark>,但压电体 不一定是铁电体
- 典型的铁电体有酒石酸钾钠单晶、 钛酸钡陶瓷等

电滞回线

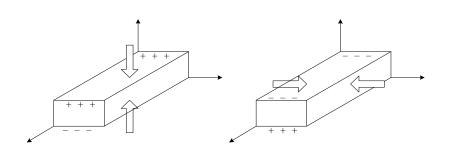


C: 饱和点

Pr: 剩余极化强度

■ 正压电效应

- 当晶体受到某固定方向外力的作用时,内部就产生电极化现象,同时在某两个表面上产生符号相反的电荷;
- 当外力撤去后,晶体又恢复到不带电的状态
- 当外力作用方向改变时,电荷的极性也随之改变;晶体受力所产生的电荷量与外力的大小成正比。





• 逆压电效应

对晶体施加交变电场引起晶体机械变形的现象,又称电致伸缩效应。

■ 驻极体 (永电体)

- 一种具有持久性极化的固体电介质。
- 如当蜡和松香的混合物在外加的强电场中从融熔态固化后,再除去外电场时,混合物固体会长期保持极化状态
- 驻极体可以在周围空间产生电场,因此可以类比于 永磁体的一种带电体。
- 室温下驻极体的极化状态可以长期保存,但在高温下则衰减得很快。
- 驻极体可作为静电场的源,如在电容式声电换能器中,可用驻极体代替电容的一个极板,从而省去了直流偏压。

■ P与E 是否成正比(线性与非线性)

- $\vec{P} = \chi_e \varepsilon_0 \vec{E}$
- 凡χ。不含E的介质——线性介质
- 凡 χ_e 含E的介质——非线性介质
- 介质性质是否随空间坐标变 (空间均匀性)
 - χ_e —与空间坐标无关:均匀介质;
 - *χ。*—坐标的函数: 非均匀介质
- 介质性质是否随空间方位变(方向均匀性)
 - *χ_e*—标量: 各向同性介质;
 - *χ。*—张量: 各向异性介质
- 以上概念是从三种不同的角度来描述介质的性质
 - 空气: 各向同性、线性、一般是非均匀介质
 - 水晶: 各向异性、线性介质
 - 酒石酸钾钠、钛酸钡:各向同性非线性介质——铁电体

感应、自由 极化、束缚

- **感应电荷**:导体中自由电荷在外电场作用下作宏观移动使导体的电荷重新分布——感应电荷
 - ■特点:导体中的感应电荷是自由电荷,可以从导体的一处转移到另一处,也可以通过导线从一个物体传递到另一个物体
 - 极化电荷: 电介质极化产生的电荷
 - 特点:极化电荷起源于原子或分子的极化,因而总是 牢固地束缚在介质上,既不能从介质的一处转移到另一处,也不能从一个物体传递到另一个物体。若使电介质与导体接触,极化电荷也不会与导体上的自由电荷相中和。因此往往称极化电荷为束缚电荷。

束缚电荷 一秒 极化电荷 否!

- 用摩擦等方法使绝缘体带电
 - 绝缘体上的电荷——束缚电荷
 - 实际上它是一种束缚在绝缘体上的自由电荷
 - 并非起源于极化,因而可能与自由电荷中和
- 介质在随时间变化的电场作用下
 - 由极化产生的极化电荷——束缚电荷(约束在原子范围内)
 - 不可能与自由电荷中和
 - 但它能变化并产生电流——极化电流,由∂P/ ∂t决定
- 自由、束缚是指电荷所处的状态;
- 感应、极化或摩擦起电是指产生电荷的原因

[例2.5]平行板电容器间充满极化率为 χ_e 的均匀线性各向同性介质,极板自由电荷面密度为 σ_{e0} ,求介质的 σ'_e 、P、E 和电容C

[解] 关键是求E,注意: E_0 , P, E'和 E均 与 极 板 垂 直

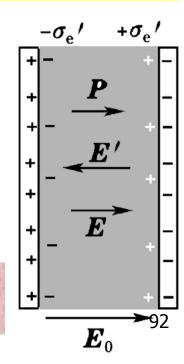
$$E = E_0 + E'$$
, $E_0 = \sigma_{e0}/\varepsilon_0$, $E' = -\sigma'_e/\varepsilon_0 = -P/\varepsilon_0 = -\chi_e E$

$$\therefore E = E_0/(1+\chi_e) = \sigma_{e0}/[(1+\chi_e)\varepsilon_0]$$

$$\sigma'_{e} = P = \chi_{e} \varepsilon_{0} \dot{E} = \frac{\chi_{e} \sigma_{e0}}{1 + \chi_{e}}$$

$$C = \frac{Q}{U} = \frac{\sigma_{e0}S}{Ed} = \frac{(1+\chi_e)\varepsilon_0S}{d} = (1+\chi_e)C_0 = \varepsilon_r C_0$$

令 $\varepsilon_r = (1 + \chi_e)$, 称相对介电常数



§ 2.6 电介质中静电场的基本定理



■环路定理

■ 电位移线

■举例应用

真空中静电场的基本定理

$$\iint_{\mathbf{S}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{1}{\varepsilon_0} \sum_{\mathbf{S} | \mathbf{h}} q,$$

$$\iint_{L} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0.$$

- 电介质在外场中会被极化,出现极化电荷
- 不但自由电荷要激发电场 E₀,电介质中的束缚电荷同样也要在它周围空间激发电场 E' (无论电介质内部或外部)
- 由电场强度叠加原理,在有电介质时,某 点的总电场强度

$$\mathbf{E} = \mathbf{E_0} + \mathbf{E'}$$

一、高斯定理

$$\begin{array}{c}
q_0 \to \mathbf{E}_0 \\
q' \to \mathbf{E}'
\end{array} \longrightarrow \mathbf{E} = \mathbf{E}_0 + \mathbf{E}'$$

$$\iiint_{\mathbf{S}} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \frac{1}{\varepsilon_0} \left(\sum q_{0|\mathcal{H}} + \sum q'_{\mathcal{H}} \right)$$

$$\iint_{S} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \left(\sum q_{0 \mid h} + \sum q'_{\mid h} \right)$$

$$\mathbf{Z} \quad Q' = \sum q'_{|\mathbf{h}|} = - \mathbf{\prod}_{\mathbf{S}} \mathbf{P} \cdot d\mathbf{S}$$

$$\Rightarrow \iint_{S} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \sum_{S} q_{0 \nmid 1} - \frac{1}{\varepsilon_{0}} \cdot \iint_{S} \mathbf{P} \cdot d\mathbf{S}$$

$$\therefore \quad \iint_{\mathbf{S}} (\boldsymbol{\varepsilon}_0 \mathbf{E} + \mathbf{P}) \cdot d\mathbf{S} = \sum q_{0|\mathbf{h}|}$$

令
$$\mathbf{D} = \varepsilon_0 \mathbf{E} + \mathbf{P}$$
 称**D**为电位移矢量

于是有:

单位是C/m² (库每平方米)

$$\iint_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \sum q_{0h} = Q_{0}$$
 电介质中的 高斯定理

对各向同性介质: $\mathbf{P} = \chi_{o} \mathcal{E}_{0} \mathbf{E}$

$$\therefore \mathbf{D} = \varepsilon_0 \mathbf{E} + \chi_e \varepsilon_0 \mathbf{E} = \varepsilon_r \varepsilon_0 \mathbf{E} = \varepsilon \mathbf{E}$$

$$\mathcal{E} \equiv \mathcal{E}_r \mathcal{E}_0 = (1 + \chi_e) \mathcal{E}_0 \frac{\mathcal{E}}{\mathcal{E}_r}$$
 为绝对介电常数,
$$\frac{\mathcal{E}}{\mathcal{E}_r}$$
 为相对介电常数。

如果是带电体,令 ρ_{e0} 为自由电荷密度, ρ'_{e} 为极 化电荷密度, ρ。为总电荷密度:

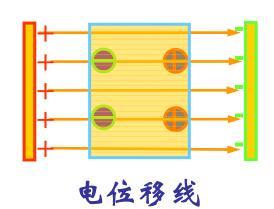
$$-\rho_{e} = \rho_{e0} + \rho'_{e}$$

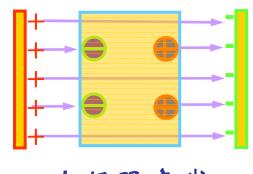
$$\iint_{S} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \iiint_{V} \rho_{e} dV = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \iiint_{V} (\rho_{e0} + \rho'_{e}) dV$$
 由前结果 $\iint_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \iiint_{V} \rho_{e0} dV = Q_{0}$ 可得电介质中高斯定理微分表达式:

$$\nabla \cdot \mathbf{E} \stackrel{\checkmark}{=} \frac{\rho_e}{\varepsilon_0} = \frac{1}{\varepsilon_0} (\rho_{e0} + \rho'_e), \qquad \nabla \cdot \mathbf{D} \stackrel{\searrow}{=} \rho_{e0}$$

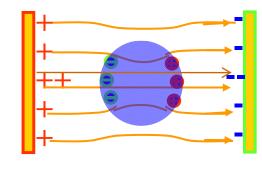
三、电位移线

- D矢量,是表述有电介质时电场性质的一个辅助量, 在有电介质时的电场中,各点的场强都对应着一个 电位移矢量。
 - 仿照电场线的画法,可以作一系列电位移线,线上每点的切线方向就是该点电位移矢量的方向,并令垂直于线单位面积上通过的线条数,在数值上等于该点电位移D的大小。
 - D线和E线:



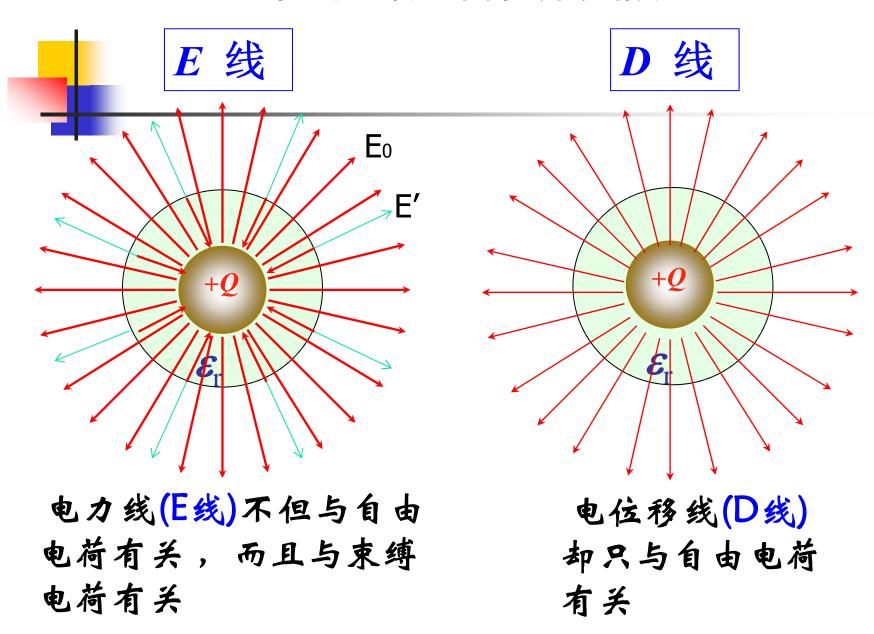






线性非均匀介质的D线

线性均匀各向同性介质情况



二、环路定理

- ■电介质的存在,只是增加了一些新的场源(电荷)
 - ■电介质的存在,并没有改变电场的基本性质
 - ■静电平衡时,自由电荷和极化电荷满足库仑定律, 产生的电场都是静电场
 - ■总电场的保守场性质不变,所以仍满足环路定理:

四、举例

[例2-6-1]证明均匀线性各向同性介质内 ρ_0 =0处 必有 ρ' = 0。

[解]
$$\therefore \Delta q'_{\uparrow \uparrow} = -\iint_{S} \vec{P} \cdot d\vec{S}$$

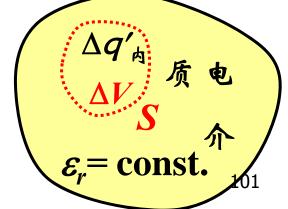
$$\vec{Z} \quad \vec{P} = \varepsilon_{0}(\varepsilon_{r} - 1)\vec{E} = \varepsilon_{0}(\varepsilon_{r} - 1)\frac{\vec{D}}{\varepsilon} = (1 - \frac{\varepsilon_{0}}{\varepsilon})\vec{D}$$

$$\Delta q'_{\bowtie} = - \iiint_{S} \overline{(1 - \frac{\mathcal{E}_{0}}{\mathcal{E}})\vec{D}} \cdot d\vec{S} = (\frac{\mathcal{E}_{0}}{\mathcal{E}} - 1) \iiint_{S} \vec{D} \cdot d\vec{S} = (\frac{\mathcal{E}_{0}}{\mathcal{E}} - 1) \cdot \Delta q_{0\bowtie}$$

$$\rho' = \lim_{\Delta V \to 0} \frac{\Delta q'_{||}}{\Delta V} = (\frac{\varepsilon_0}{\varepsilon} - 1) \cdot \lim_{\Delta V \to 0} \frac{\Delta q_{0||}}{\Delta V}$$

$$= (\frac{\varepsilon_0}{\varepsilon} - 1)\rho_0 \qquad \therefore \rho_0 = 0 \longrightarrow \rho' = 0_{\circ}$$

$$\varepsilon_r = \text{const.}$$



[例2-6-2]求相对介电常数为 ɛr的无限大均匀线性 各向同性电介质中点电荷 q的场分布。

[解]: q的场是球对称场,可以以电荷为球心,作球形高斯面

介质内场强削弱了 $1/\epsilon_r$ 倍; 电容增加了 ϵ_r 倍, ϵ_r 202 又称为电容率。

[例2-6-3] 导体球R₁、Q₀和均匀线性各向同性介质球壳R₂、

ε_r. 求E、σ'_e、U

[解]一维对称问题。分三个区分别讨论。

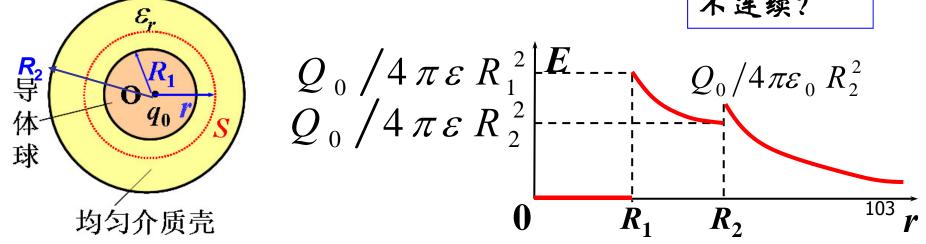
1) 利用高斯定理: $\iint_S \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = D \cdot 4\pi r^2 = Q_0$

$$\vec{D} = 0 \qquad \vec{E}_I = 0 \qquad (r < R_1)$$

$$\vec{D} = \frac{Q_0 \vec{r}}{4\pi r^3} \qquad \vec{E}_{II} = \frac{Q_0 \vec{r}}{4\pi \varepsilon r^3} \qquad (R_1 \le r \le R_2)$$

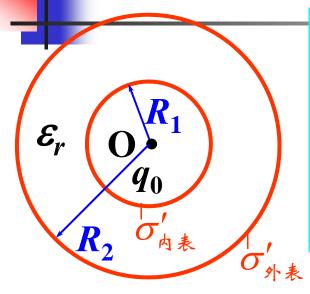
$$\vec{D} = \frac{Q_0 \vec{r}}{4\pi r^3} \quad \vec{E}_{III} = \frac{Q_0 \vec{r}}{4\pi \varepsilon_0 r^3} \quad (r > R_2)$$

思考 为什么曲线 不连续?



2) 下面求极化电荷 q'的分布:

在介质内部: $\varepsilon_{i} = 常数, \rho_{0} = 0 \Rightarrow \rho'_{i} = 0$



$$\vec{P} = \chi_e \varepsilon_0 \vec{E} = (\varepsilon - \varepsilon_0) Q_0 \vec{r} / 4\pi \varepsilon r^3$$

$$\sigma'_{eta_{\mathbb{R}}} = P_n \Big|_{r=R_1} = -(\varepsilon - \varepsilon_0) Q_0 / 4\pi\varepsilon R_1^2$$

$$\sigma'_{h,k}$$
 $\sigma'_{h,k}$ $\sigma'_{h,k} = P_n \Big|_{r=R_2} = (\varepsilon - \varepsilon_0) Q_0 / 4\pi \varepsilon R_2^2$ 以 $\sigma'_{h,k} = -(\varepsilon - \varepsilon_0) \sigma_{e0} / \varepsilon$

即
$$\sigma'_{d} = -(\varepsilon - \varepsilon_0)\sigma_{e0}/\varepsilon$$

3) 导体球的电势:

$$U = \int_{R_1}^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{R_1}^{R_2} \vec{E}_{II} \cdot d\vec{r} + \int_{R_2}^{\infty} \vec{E}_{III} \cdot d\vec{r}$$

$$=\frac{Q_0}{4\pi\varepsilon}\left(\frac{1}{R_1}-\frac{1}{R_2}\right)+\frac{Q_0}{4\pi\varepsilon_0R_2}$$

小结:

真空

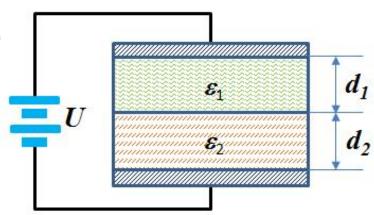
有介质

- 各向同性线性介质中D 正比于 E
- 普遍情况下,两者关系不简单,不一定成正比关系

【例】平行板电容器内充满两层均匀电介质,电容器所加电压为U。求: (1)电容器的电容; (2)介质表面上的极化电荷和总电荷密度。



【解】设极板上自由电荷密度为 $\pm \sigma_0$



则两种电介质中的电位移矢量为:

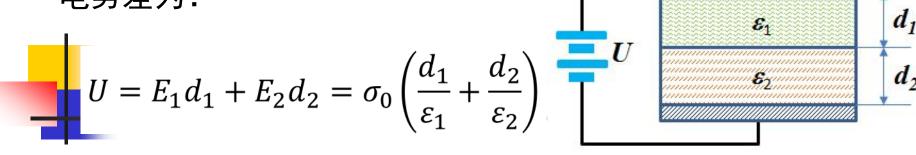
$$D_1 = D_2 = \sigma_0$$

可得电场强度为:

$$E_1 = \frac{D_1}{\varepsilon_1} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_1}$$
 $E_2 = \frac{D_2}{\varepsilon_2} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_2}$

$$\frac{E_1}{E_2} = \frac{\varepsilon_2}{\varepsilon_1}$$

电势差为:

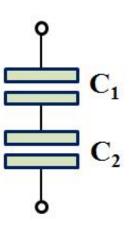


电容为:
$$C = \frac{Q}{U} = \frac{\sigma_0 S}{\sigma_0 \left(\frac{d_1}{\varepsilon_1} + \frac{d_2}{\varepsilon_2}\right)} = \frac{\varepsilon_0 S}{\left(\frac{d_1}{\varepsilon_{r1}} + \frac{d_2}{\varepsilon_{r2}}\right)}$$

两个电容串联:

$$C_1 = \frac{\varepsilon_{r1}\varepsilon_0 S}{d_1} \qquad C_2 = \frac{\varepsilon_{r2}\varepsilon_0 S}{d_2}$$

$$C = \frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}} = \frac{\varepsilon_0 S}{\left(\frac{d_1}{\varepsilon_{r1}} + \frac{d_2}{\varepsilon_{r2}}\right)}$$

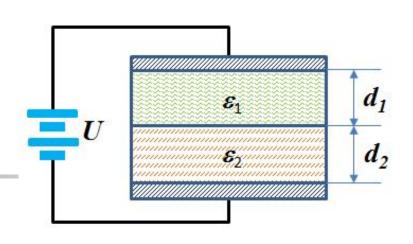


上极板与电介质1交界面处的电荷:



• 自由电荷密度:

$$\sigma_0 = CU/S$$



• 极化电荷密度:

$$\sigma' = -P_1 = -(\varepsilon_1 - \varepsilon_0)E_1 = -(\varepsilon_1 - \varepsilon_0)\frac{\sigma_0}{\varepsilon_1} = -\left(1 - \frac{1}{\varepsilon_{r1}}\right)\sigma_0$$

• 总电荷密度:

$$\sigma = \varepsilon_0 E_1 = \frac{\varepsilon_0 \sigma_0}{\varepsilon_1} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_{r1}}$$
$$\sigma = \sigma_0 + \sigma' = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_{r1}}$$

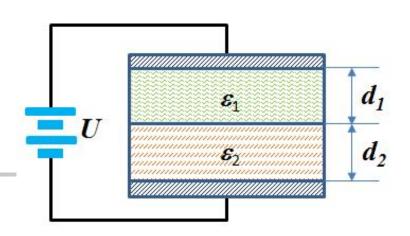
总电荷密度小于自由电荷密度

下极板与电介质2交界面处的电荷:



• 自由电荷密度:

$$-\sigma_0 = -CU/S$$



• 极化电荷密度:

$$\sigma' = P_2 = (\varepsilon_2 - \varepsilon_0)E_2 = (\varepsilon_2 - \varepsilon_0)\frac{\sigma_0}{\varepsilon_2} = \left(1 - \frac{1}{\varepsilon_{r2}}\right)\sigma_0$$

• 总电荷密度:

$$\sigma = -\varepsilon_0 E_2 = -\frac{\varepsilon_0 \sigma_0}{\varepsilon_2} = -\frac{\sigma_0}{\varepsilon_{r2}}$$

$$\sigma = -\sigma_0 + \sigma' = -\frac{\sigma_0}{\varepsilon_{r2}}$$

上极板总电荷密度不等于下极板

电介质1与电介质2交界面处的电荷:

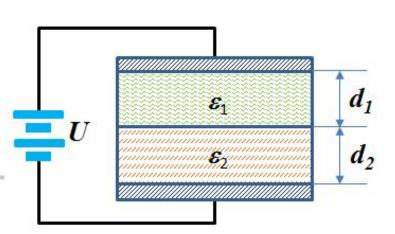


• 自由电荷密度:

$$D_2$$

$$D_2 - D_1 = 0$$
 $D_1 = D_2$

$$D_1 = D_2$$



• 极化电荷密度:

$$\sigma' = -(P_2 - P_1) = -\left[\left(1 - \frac{1}{\varepsilon_{r2}}\right)\sigma_0 - \left(1 - \frac{1}{\varepsilon_{r1}}\right)\sigma_0\right]$$
$$= \left(\frac{1}{\varepsilon_{r2}} - \frac{1}{\varepsilon_{r1}}\right)\sigma_0$$

• 总电荷密度:

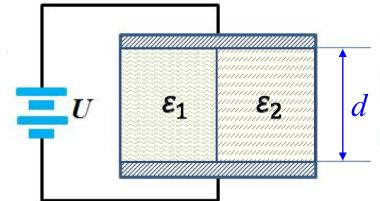
$$\sigma = \varepsilon_0(E_2 - E_1) = \varepsilon_0 \left(\frac{1}{\varepsilon_2} - \frac{1}{\varepsilon_1}\right) \sigma_0 = \left(\frac{1}{\varepsilon_{r2}} - \frac{1}{\varepsilon_{r1}}\right) \sigma_0 \neq 0$$

【例】平行板电容器内充满两列均匀电介质,电容器所加电压为U。求: (1)电容器的电容; (2)介质表面上的极化电荷和总电荷密度。

【解】两种电介质中的电场强度为:

$$E_1 = E_2 = \frac{U}{d}$$

$$E_1 = E_2$$



则两种电介质中的电位移矢量为:

$$D_1 = \varepsilon_1 E_1 = \frac{\varepsilon_1 U}{d}$$

$$D_2 = \frac{\varepsilon_2 U}{d}$$

$$\frac{\boldsymbol{D_1}}{\boldsymbol{D_2}} = \frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_2}$$

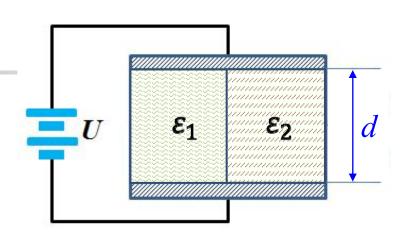
电场强度连续,电位移矢量成比例!

极板与两种电介质交界面上的自由电荷密度:



$$\sigma_{01} = D_1 = \frac{\varepsilon_1 U}{d}$$

$$\sigma_{02} = D_2 = \frac{\varepsilon_2 U}{d}$$

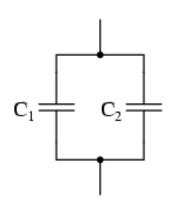


电容为:

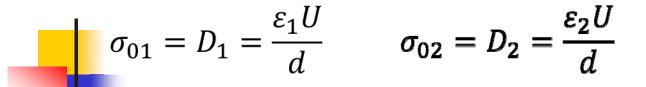
$$C = \frac{Q}{U} = \frac{(\sigma_{01} + \sigma_{02})S/2}{U} = \frac{(\varepsilon_1 + \varepsilon_2)S}{2d}$$

两个电容并联:

$$C = C_1 + C_2 = \frac{(\varepsilon_1 + \varepsilon_2)S}{2d}$$



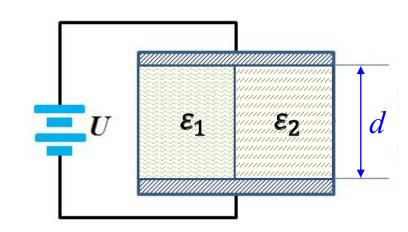
极板与两种电介质交界面上的自由电荷密度:



极化电荷密度:

$$\sigma_1' = -P_1 = -(\varepsilon_1 - \varepsilon_0)E_1 = -(\varepsilon_1 - \varepsilon_0)\frac{U}{d}$$

$$\sigma_2' = -P_2 = -(\varepsilon_2 - \varepsilon_0)E_2 = -(\varepsilon_2 - \varepsilon_0)\frac{U}{d}$$



总电荷密度:

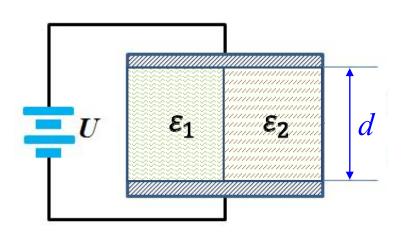


$$\sigma_1 = \sigma_{01} + \sigma_1' = \frac{\varepsilon_0 U}{d}$$

$$\sigma_1 = \sigma_{01} + \sigma_1' = \frac{\varepsilon_0 U}{d}$$
 $\sigma_2 = \sigma_{02} + \sigma_2' = \frac{\varepsilon_0 U}{d}$

$$\sigma_1 = \varepsilon_0 E_1 = \frac{\varepsilon_0 U}{d} = \varepsilon_0 E_1 = \sigma_2$$

- 自由电荷密度不同,极化电荷不同
- 总电荷密度相同





■ § 2.7 边值关系和唯一性定理

- 一、边值关系 电场强度 电位移矢量 电势
- 二、唯一性定理
- 三、应用举例

一、边值关系

- 电场内存在多种介质 → 介质间的交界面 → 极化电荷
- 介质未充满电场空间→导体和介质的交界面→极化和自由电荷
- 交界面的存在会影响整个空间的电场分布
 - →研究电场在交界处的行为十分重要

■ 将电场的基本方程用到交界面上,研究界面 两边电场改变的一般规律,即"边值关系"。

(1) 电场强度

在介质交界面取一较小的矩形环路用环路定理:

$$\iint_{\mathbb{R} \to \mathbb{R}} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \vec{E}_1 \cdot (-\Delta l \cdot \vec{e}_t) + \vec{E}_2 \cdot (\Delta l \cdot \vec{e}_t)$$

$$= (E_{2t} - E_{1t})\Delta l = 0 \implies E_{1t} = E_{2t}$$

界面两边电场强度的切向分量总是相等。

或写成
$$\mathbf{n} \times (\mathbf{E}_2 - \mathbf{E}_1) = 0$$
.
$$D_{1t} = \varepsilon_1 E_{1t}; \quad D_{2t} = \varepsilon_2 E_{2t} \qquad \text{ for } \Sigma_2 \in \Sigma_1$$

$$D_{1t} / D_{2t} = \varepsilon_1 / \varepsilon_2 \qquad \text{ for } \Sigma_1 \in \Sigma_1$$

(2) 电位移矢量

利用高斯定理,跨界面作柱形高斯面:

$$\iiint \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \mathbf{D}_2 \cdot (\Delta S \cdot \mathbf{n}) + \mathbf{D}_1 \cdot [\Delta S \cdot (-\mathbf{n})] - \mathbf{n} : 1 \longrightarrow 2$$

$$= (D_{2n} - D_{1n})\Delta S = \sigma_0 \Delta S \qquad D_{2n} - D_{1n} = \sigma_0$$

$$D_{2n} - D_{1n} = \sigma_0$$

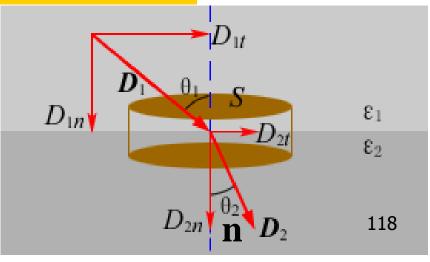
■在电介质界面上,一般 σ_0 = $\mathbf{0}$,即无自由电荷,所以:

$$D_{1n} = D_{2n} \quad \mathbf{\vec{y}} \quad \mathbf{n} \cdot (\mathbf{D}_2 - \mathbf{D}_1) = 0$$

$$: (\vec{P}_1 - \vec{P}_2) \cdot \vec{n} = \sigma'_e$$

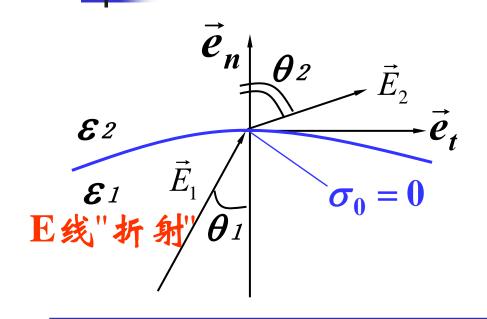
$$\therefore (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) \cdot \vec{n} = \sigma_e / \varepsilon_0$$

O。为总面电荷密度



电场线在界面上的折射

若
$$\sigma_0 = 0$$
,则 $D_{1n} = D_{2n} \rightarrow \varepsilon_1 E_{1n} = \varepsilon_2 E_{2n}$,



电场线在穿过介质界面 时会产生类似光线折射 的现象

$$\sum E_{1t} = E_{2t}$$

$$\therefore \frac{E_{1t}/E_{1n}}{E_{2t}/E_{2n}} = \frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_2}$$

$$\frac{\operatorname{tg}\,\theta_1}{\operatorname{tg}\,\theta_2} = \frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_2}$$

若
$$\varepsilon_1 < \varepsilon_2$$
,则 $\theta_1 < \theta_2$

(3) 电势

- 在介质分界面两侧取距 界面为h的 1,2 两点
 - 其连线平行法线,两点的电势分别为U₁和U₂
 - 当h→0时,两点的电势 差为0,即:

$$U_1 = U_2$$

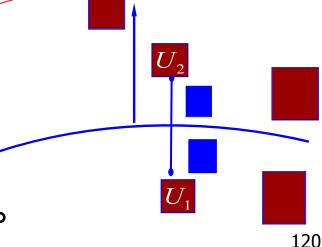
介质界面两侧电势总是连续的。

$$U_{1} - U_{2} = \int_{1}^{2} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

$$= E_{1n}h + E_{2n}h$$

$$= E_{1n}h(1 + \varepsilon_{1}/\varepsilon_{2})$$

$$\xrightarrow{h \to 0} U_{1} - U_{2} = 0$$



小结

- 1、E的切向分量连续 1
 - 界面一点上的法线方向只有一个, 而该点的切线方向却有无数多个, 结论对任一切线方向成立
 - 2、对无自由电荷的界面, D的法向分量连续
 - 3、介质界面两侧的 电势总是连续的
- 4、极化强度矢量和极化面电荷

$$E_{1t} = E_{2t}$$

$$\left| \frac{D_{1t}}{D_{2t}} = \frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_2} \right|$$

$$D_{1n}=D_{2n}$$

$$\frac{E_{1n}}{E_{2n}} = \frac{\varepsilon_2}{\varepsilon_1}$$

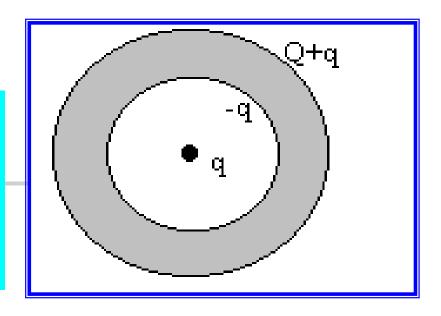
$$U_1 = U_2$$

二、唯一性定理

- ■求解静电场问题
 - 给定空间电荷的分布,如何知道空间各处的电场?
 - 原则:库仑定律+叠加原理→空间各点电场强度E
- 实际情况:
 - ■要知道每个导体表面的面电荷分布很困难
 - 即使知道σ_e,但E是矢量,使得计算极为繁杂
 - ■容易确定的是每个导体的电势或者总电量
- ■求解思路: 先求得U, 再利用E=-▽U得E₁₂

基本方程:

$$abla \cdot \mathbf{E} = \rho_e / \varepsilon_0, \quad \mathbf{E} = -\nabla U.$$
 $abla^2 U = -\rho_e / \varepsilon_0 \rightarrow \text{泊松方程}$
 $abla^2 U = 0 \rightarrow \text{拉普拉斯方程}$



- 将问题转换为求解一个标量函数的二阶偏微分方程
- · 但仅有此方程不能确定空间U分布,还需边界条件.

典型的静电场问题: 即在满足一定边界条件下求解 空间电场分布的问题。

对于静电场,给定什么样的条件,空间存在确定的电场解?——唯一性定理123

带电导体系一唯一性定理

- 当给定电场的边界条件,即给定包围电场空间的边界面S上的电势U_S,给定S内各导体的形状、大小及各导体之间的相对位置,同时再给定下列两条件之一;
 - (1) S面内每个导体的电势 U_i
 - (2) S面内每个导体上的总电量 q_i (其中i=1,2,....为导体的编号)
 - ■则在以S为边界面的空间内由高斯定理和环 路定理确定的静电场解是唯一的。

含电介质体系——唯一性定理

- 当给定空间边界面S上的电势 U_S ,给定S面内各均匀介质按区域分布的情况和各电介质的介电常数 ε_i ,给定S内各导体的形状、大小及各导体之间的相对位置,同时再给定下列两条件之一:
 - (1) S面内每个导体的电势 U_i
 - (2) S面内每个导体上的总电量 q_i (其中i=1,2,....为导体的编号)
 - 则边界面S所包围的空间内静电场解是唯一的。

唯一性定理的含意

满足一定的条件和边界条件的、存在于空间的电场分布应该是唯一的,即给定这些条件后, 不可能存在不同的静电场分布。

■证明:

- ■利用反证法论证见书中P345
- 理论证明在电动力学中给出

几点说明

- 唯一性定理提出了定解的充分必要条件。
 - 求解时,我们总要判断问题的边界条件是否足够
 - 当满足必要的边界条件时,则可断定解是唯一的
 - 不同的方法得到的解在形式上可能不同,但等价

- 唯一性定理对于解决实际问题有着重要的意义。
 - 因为它告诉我们,哪些因素可以完全确定静电场
 - 对于许多实际问题,往往需要根据给定的条件作 一定的分析,提出尝试解。
 - 如果所提出的尝试解满足唯一性定理所要求的条件, 它就是该问题的唯一正确的解。 127



三、应用举例

研究分区均匀线性各向同性介质的电场求解问题:

■ 介质界面与电场线重合的情况

■ 介质界面与等势面重合的情况

■ 其他情况: 电动力学方法处理

介质界面与电场线重合

■ 见右下图,带电量为②的球形电容器。E 与介质界面重合,则P在界面上没有法向分 量,则两种介质分界面上极化面电荷为0。

$$\vec{P} = \chi_e \varepsilon_0 \vec{E}$$

 $\sigma_e = -(\bar{P}_2 - \bar{P}_1) \cdot \vec{n}$

· σ'e只可能存在于介质和导体的边界面上。

■ 而导体静电平衡要求导体内的E恒为O,所以导体表面的自由电荷会自动调整,从而 维持总电荷面密度分布形式不变:

 \therefore 介质中 $E = \alpha E_0$ 其中 α 是个常数。

 $\mathcal{L}_{\mathbf{Q_0}}$ $\mathcal{E}_{\mathbf{Q_0}}$ $\mathcal{E}_{\mathbf{Q_2}}$

■ 为确定α因子,我们要用到高斯定理:

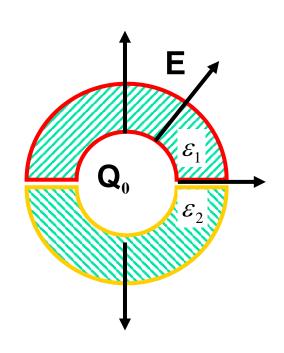
$$\iint_{S} \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \sum_{i} \iint_{S_{i}} \varepsilon_{i} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \sum_{i} \alpha \iint_{S_{i}} \varepsilon_{i} \mathbf{E}_{0} \cdot d\mathbf{S} = Q_{0}$$

$$\alpha \sum_{i} \iint_{S_{i}} \varepsilon_{i} E_{0} \cdot d\mathbf{S} = Q_{0}$$

式中S为包含某导体面的高斯面, S_i 是S的一部分,它位于第i种介质之中; Q_0 为该导体所带的自由电荷量,在真空中所产生的电场为 B_0 。

- 对E₀一维对称性问题,则E也有一维对称性,不必引入α, 使得问题简化。这时可利用高斯定理直接计算电场强度E。
- [例2-7-1]球形电容器带电量 Q_0 ,极板间充满介电常数分别为 ϵ_1 和 ϵ_2 的两种介质,求介质中的D和E

[解]介质界面与电场线重合,且是一维对称性问题,所以可以直接利用高斯定理: $\iint_S \bar{D} \cdot d\bar{S} = 2\pi r^2 (D_1 + D_2)$



$$= \vec{E}(2\pi r^{2}\varepsilon_{1} + 2\pi r^{2}\varepsilon_{2}) = Q_{0},$$

$$\Rightarrow \vec{E} = \frac{Q_{0}\vec{r}}{2\pi(\varepsilon_{1} + \varepsilon_{2})r^{3}},$$

$$\vec{D}_{1} = \varepsilon_{1}\vec{E} = \frac{\varepsilon_{1}Q_{0}\vec{r}}{2\pi(\varepsilon_{1} + \varepsilon_{2})r^{3}},$$

$$\vec{D}_{2} = \varepsilon_{2}\vec{E} = \frac{\varepsilon_{2}Q_{0}\vec{r}}{2\pi(\varepsilon_{1} + \varepsilon_{2})r^{3}}.$$

[例2-7-2]平行板电容器,带电 Q_0 ,板间距d,长度a,宽度 $b=b_1+b_2$ 。介电常数为 ϵ_1 和 ϵ_2 。求C和极板上自由电荷 σ_e

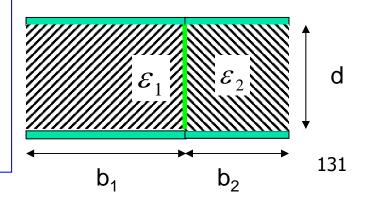
「解」介质界面与电场线重合,且是一维对称性问题,所以 可以直接利用高斯定理:

$$\iint_{S} \vec{D} \cdot d\vec{S} = E(b_{1}\varepsilon_{1} + b_{2}\varepsilon_{2})a = Q_{0} \implies E = \frac{Q_{0}}{(b_{1}\varepsilon_{1} + b_{2}\varepsilon_{2})a},$$

$$C = \frac{Q_0}{Ed} = \frac{(b_1 \varepsilon_1 + b_2 \varepsilon_2)a}{d}, \quad \sigma_{e1} = D_{n1} = \varepsilon_1 E = \frac{\varepsilon_1 Q_0}{(b_1 \varepsilon_1 + b_2 \varepsilon_2)a},$$

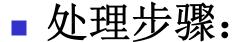
$$\sigma_{e2} = D_{n2} = \varepsilon_2 E = \frac{\varepsilon_2 Q_0}{(b_1 \varepsilon_1 + b_2 \varepsilon_2)a}.$$
 自由电荷 $\sigma_{e1} \neq \sigma_{e2}$

自由电荷在极板上分布是不均匀的, 但这种不均匀性正好由极化电荷所补 偿, 总面电荷密度是均匀分布的。 电 容器内电场仍是均匀分布的。

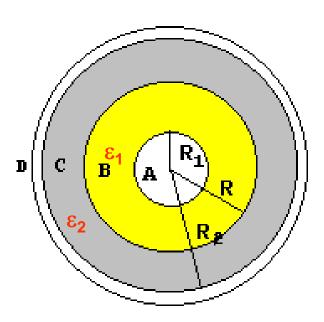


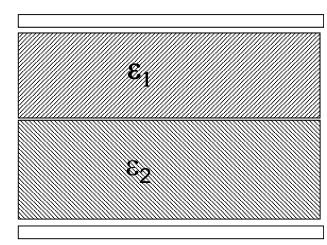
介质界面与等势面重合

- ♪介质界面与等势面重合 ◆ → 介质 界面与电场线垂直,见右两图问题
- 由D的法向分量连续,**猜**介质中 $D=\varepsilon_o E_o$,可证明D 和 $\varepsilon_o E_o$ 同时 满足高斯定理和环路定理,见P59。
- *E_o*为自由电荷的电场,其计算完全等同于真空中的静电场。



- <mark>首先</mark>去掉介质,计算自由电荷产 生的电场**E**₀
- 利用 $\mathbf{E}_i = \varepsilon_0 \mathbf{E}_0 / \varepsilon_i$ 求出 \mathbf{E}_i ($\mathbf{D} = \varepsilon_i \mathbf{E}_i$, 且 $\mathbf{D} = \varepsilon_0 \mathbf{E}_0$)





[例2-7-3]平行板电容器,两板间充满厚度分别为 d_1 、

 d_2 , 介电常数为 ε_1 , ε_2 的两层介质; 板间电压为U。求

- 1) 两板间的电场; 2) 介质分界面处的总面电荷密度;
- 3) 介质分界面处的自由面电荷密度?

[解] 介质界面与电场线垂直, $\mathbf{E}_i = \mathbf{D}/\varepsilon_i = \varepsilon_0 E_0/\varepsilon_i$

1)
$$U = E_1 d_1 + E_2 d_2 = \varepsilon_0 E_0 d_1 / \varepsilon_1 + \varepsilon_0 E_0 d_2 / \varepsilon_2$$
,

$$\therefore E_0 = \frac{U}{\varepsilon_0(d_1/\varepsilon_1 + d_2/\varepsilon_2)} \Longrightarrow E_1 = \frac{\varepsilon_0 E_0}{\varepsilon_1}, E_2 = \frac{\varepsilon_0 E_0}{\varepsilon_2}.$$

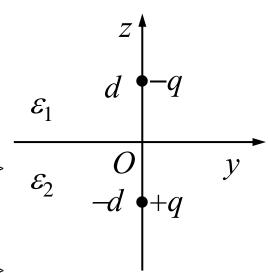
2) $\vec{n} \cdot (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = \sigma_t / \varepsilon_0$, $\sigma_t = \varepsilon_0 (E_2 - E_1)$

3)
$$\vec{n} \cdot (\vec{D}_2 - \vec{D}_1) = \sigma_0$$
, $\varepsilon_1 \quad E_1 \quad \downarrow d_1$
 $\vdots \vec{D} = \varepsilon_0 \vec{E}_0 = \vec{D}_1 = \vec{D}_2$, $\vdots \quad \sigma_0 = 0$.

[例2.7.4]如右图所示,一无限大平面(z = 0)将介 电常量分别为 ε_1 和 ε_2 的介质隔开,在 z 轴上 $z=\pm d$ 的位 置分别放置点电荷干α,求空间电场分布。

[解] 当去掉介质, xoy平面恰好为两 点电荷的电场的等势面;又Eo、P、E 方向相同,因此,本题属于介质界面 与等势面重合的情况。先求:

$$E_{0x} = \frac{qx}{4\pi\epsilon_{0}} \left\{ \frac{1}{[x^{2} + y^{2} + (z+d)^{2}]^{3/2}} - \frac{1}{[x^{2} + y^{2} + (z-d)^{2}]^{3/2}} \right\} \xrightarrow{\epsilon_{2}} \xrightarrow{0} + q \xrightarrow{t} E_{0y} = \frac{qy}{4\pi\epsilon_{0}} \left\{ \frac{1}{[x^{2} + y^{2} + (z+d)^{2}]^{3/2}} - \frac{1}{[x^{2} + y^{2} + (z-d)^{2}]^{3/2}} \right\} \xrightarrow{\epsilon_{2}} \xrightarrow{0} + q \xrightarrow{t} E_{0y} = \frac{qy}{4\pi\epsilon_{0}} \left\{ \frac{1}{[x^{2} + y^{2} + (z+d)^{2}]^{3/2}} - \frac{1}{[x^{2} + y^{2} + (z-d)^{2}]^{3/2}} \right\} \xrightarrow{\epsilon_{2}} \xrightarrow{0} + q \xrightarrow{t} E_{0y} = \frac{qy}{4\pi\epsilon_{0}} \left\{ \frac{1}{[x^{2} + y^{2} + (z+d)^{2}]^{3/2}} - \frac{1}{[x^{2} + y^{2} + (z-d)^{2}]^{3/2}} \right\} \xrightarrow{\epsilon_{2}} \xrightarrow{0} E_{0} E_{0}$$



$$\therefore \mathbf{D} = \varepsilon_0 \mathbf{E}_0$$

$$\therefore \mathbf{E} = \mathbf{D}/\varepsilon_1 = (\varepsilon_0/\varepsilon_1)\mathbf{E}_0 (\mathbf{z} > \mathbf{0}) , \quad \mathbf{E} = \mathbf{D}/\varepsilon_2 = (\varepsilon_0/\varepsilon_2)\mathbf{E}_0 (\mathbf{z} < \mathbf{0})$$



其他情况

介质界面与电场线和等势面都不重合,一般用:电动力学方法处理

■ 对于某些具有特定几何形状的介质面的问题,可以利用电像法求解