线性代数 - 知识框架

$$|A| \neq 0 \Leftrightarrow \begin{cases} A \overrightarrow{D}\overrightarrow{\omega} \\ r(A) = n \\ A \overrightarrow{D} \overrightarrow{D} (7) \ \overrightarrow{D} = \underline{\mathcal{L}} \underline{\mathcal{L}} \underline{\mathcal{L}} \underline{\mathcal{L}} \\ A \overrightarrow{D} + \underline{\mathcal{L}} \underline{\mathcal{L}} \underline{\mathcal{L}} \underline{\mathcal{L}} \underline{\mathcal{L}} \\ A \overrightarrow{D} + \underline{\mathcal{L}} \underline{\mathcal{L}}$$

注: 全体n维实向量构成的集合 ⁿ叫做n维向量空间.

$$|A| = 0 \Leftrightarrow \left\{ egin{array}{l} A extit{ROP} \ r(A) < n \ A extit{NOP} \ (行) \ eta = 3 \ A extit{NOP} \ A$$

注:
$$|aE + bA| = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} r(aE + bA) < n \\ (aE + bA)x = 0 有非零解 \\ \lambda = -\frac{a}{b} \end{cases}$$

✓ 关于 e_1 , e_2 , …, e_n :

①称为 \mathbb{R}^n 的标准基, \mathbb{R}^n 中的自然基,单位坐标向量 $p_{xy/152}$;

②
$$e_1, e_2, \dots, e_n$$
线性无关;

$$\Im |e_1, e_2, \dots, e_n| = 1;$$

$$4) tr E = n;$$

⑤任意一个n维向量都可以用 e_1, e_2, \cdots, e_n 线性表示.

[行列式的定义]
$$D_n = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = \sum_{j_1 j_2 \cdots j_n} (-1)^{\tau(j_1 j_2 \cdots j_n)} a_{1j_1} a_{2j_2} \cdots a_{nj_n}$$

√ 行列式的计算:

①行列式按行(列)展开定理:行列式等于它的任一行(列)的各元素与其对应的代数余子式的乘积之和.

推论: 行列式某一行(列)的元素与另一行(列)的对应元素的代数余子式乘积之和等于零.

②若
$$A$$
与 B 都是方阵(不必同阶),则 $\begin{vmatrix} A & O \\ O & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & * \\ O & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & O \\ * & B \end{vmatrix} = |A||B|$

$$\begin{vmatrix} 0 & A \\ B & O \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} * & A \\ B & O \end{vmatrix} = (-1)^{mn} |A| |B|$$

③上三角、下三角、主对角行列式等于主对角线上元素的乘积.

④关于副对角线:
$$\begin{vmatrix} * & & & a_{1n} \\ & & a_{2n-1} \\ & \vdots & & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & & & a_{1n} \\ & & a_{2n-1} \\ & & \vdots \\ a_{n1} & & & 0 \end{vmatrix} = (-1)^{\frac{n(n-1)}{2}} a_{1n} a_{2n} \dots a_{n1}$$

⑤范德蒙德行列式:
$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & \cdots & x_n \\ x_1^2 & x_2^2 & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{vmatrix} = \prod_{n \geq i \geq j \geq 1} (x_i - x_j)$$

矩阵的定义 由
$$m \times n$$
个数排成的 m 行 n 列的表 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$ 称为 $m \times n$ 矩阵. 记作: $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 或 $A_{m \times n}$

|伴随矩阵|
$$A^* = (A_{ij})^T = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}, A_{ij} 为 |A| 中各个元素的代数余子式.$$

√ 逆矩阵的求法:

①
$$A^{-1} = \frac{A^*}{|A|}$$
 注: $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

$$②(A:E) \xrightarrow{\partial \# f \tau \not = \psi} (E:A^{-1})$$

✓ 方阵的幂的性质: $A^m A^n = A^{m+n}$ $(A^m)^n = (A)^{mn}$

 \checkmark 设 $A_{m\times n}$, $B_{n\times s}$, A的列向量为 α_1 , α_2 , ..., α_n , B的列向量为 β_1 , β_2 , ..., β_s ,

则
$$AB = C_{m \times s} \Leftrightarrow (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$$
 $\begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1s} \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \dots & b_{ns} \end{pmatrix}$ $= (c_1, c_2, \dots, c_s) \Leftrightarrow A\beta_i = c_i$, $(i = 1, 2, \dots, s) \Leftrightarrow \beta_i \not \supset Ax = c_i$ 的 $\bowtie A(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s) = (A\beta_1, A\beta_2, \dots, A\beta_s) = (A\beta_1, A\beta_2, \dots, A\beta_s) = (A\beta_1, A\beta_2, \dots, A\beta_s)$

 (c_1,c_2,\cdots,c_s) \Leftrightarrow c_1,c_2,\cdots,c_s 可由 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性表示. 同理: C的行向量能由B的行向量线性表示, A^T 为系数矩阵.

√ 用对角矩阵A左乘一个矩阵,相当于用A的对角线上的各元素依次乘此矩阵的行向量;

用对角矩阵A右乘一个矩阵,相当于用A的对角线上的各元素依次乘此矩阵的列向量.

√ 两个同阶对角矩阵相乘只用把对角线上的对应元素相乘.

✓ 分块矩阵的转置矩阵: $\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} A^T & C^T \\ B^T & D^T \end{pmatrix}$

分块矩阵的逆矩阵:
$$\begin{pmatrix} A & \\ & B \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & \\ & B^{-1} \end{pmatrix} \qquad \qquad \begin{pmatrix} & A \\ & \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} & B^{-1} \\ & & \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} A & C \\ O & B \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & A^{-1}CB^{-1} \\ O & B \end{pmatrix} \qquad \qquad \begin{pmatrix} A & O \\ C & B \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & O \\ -B^{-1}CA^{-1} & B \end{pmatrix}$$

分块对角阵相乘:
$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \\ & A_{22} \end{pmatrix}$$
, $B = \begin{pmatrix} B_{11} & \\ & B_{22} \end{pmatrix}$ $AB = \begin{pmatrix} A_{11}B_{11} & \\ & A_{22}B_{22} \end{pmatrix}$

分块对角阵的伴随矩阵: $\begin{pmatrix} A & \\ & B \end{pmatrix}^* = \begin{pmatrix} BA^* & \\ & AB^* \end{pmatrix}$

- √ 矩阵方程的解法($|A| \neq 0$): 设法化成(I)AX = B g (II)XA = B
 - (I) 的解法: 构造(A:B) $\xrightarrow{\partial \oplus \cap \oplus \phi}$ (E:X)
 - (II) 的解法:将等式两边转置化为 $A^TX^T = B^T$,

H(I)的方法求出 X^{T} ,再转置得X

- √ Ax = 0 与 Bx = 0 同解 (A, B 列向量个数相同),则:
 - ① 它们的极大无关组相对应,从而秩相等;
 - ② 它们对应的部分组有一样的线性相关性;
 - ③ 它们有相同的内在线性关系.
- ✓ 矩阵 $A_{m\times n}$ 与 $B_{l\times n}$ 的行向量组等价⇔齐次方程组Ax=0与Bx=0同解⇔PA=B(左乘可逆矩阵P); $p_{ \chi M 101}$ 矩阵 $A_{m\times n}$ 与 $B_{l\times n}$ 的列向量组等价⇔PQ=B(右乘可逆矩阵Q).
- ✓ 判断 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s$ 是Ax = 0的基础解系的条件:
 - ① $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_s$ 线性无关;

- ② $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_s$ 都是Ax = 0的解;
- ③ s = n r(A) = 每个解向量中自由未知量的个数.
- √ 一个齐次线性方程组的基础解系不唯一.
- ① 零向量是任何向量的线性组合,零向量与任何同维实向量正交.
- ② 单个零向量线性相关;单个非零向量线性无关.
- ③ 部分相关,整体必相关;整体无关,部分必无关.
- ④ 原向量组无关,接长向量组无关;接长向量组相关,原向量组相关.
- ⑤ 两个向量线性相关 \leftrightarrow 对应元素成比例; 两两正交的非零向量组线性无关 $p_{\pm kt}$ 114.
- ⑥ 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 中任一向量 $\alpha_i (1 \le i \le n)$ 都是此向量组的线性组合.
- ⑦ 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 线性相关 \Leftrightarrow 向量组中至少有一个向量可由其 $\Re n 1$ 个向量线性表示. 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 线性无关 \Leftrightarrow 向量组中每一个向量 α_i 都不能由其 $\Re n 1$ 个向量线性表示.
- ⑧ m维列向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性相关 $\leftrightarrow r(A) < n;$ m维列向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性无关 $\leftrightarrow r(A) = n.$
- $9 r(A) = 0 \Leftrightarrow A = 0.$
- (11) 矩阵的行向量组的秩=列向量组的秩=矩阵的秩. 行阶梯形矩阵的秩等于它的非零行的个数.

行阶梯形矩阵 可画出一条阶梯线,线的下方全为0;每个台阶只有一行,台阶数即是非零行的行数,阶梯线的竖线后面的第一个元素非零.当非零行的第一个非零元为

- 1,且这些非零元所在列的其他元素都是0时,称为行最简形矩阵
- (12) 矩阵的行初等变换不改变矩阵的秩,且不改变列向量间的线性关系;

矩阵的列初等变换不改变矩阵的秩,且不改变行向量间的线性关系. 即:矩阵的

即:矩阵的初等变换不改变矩阵的秩.

√ 矩阵的初等变换和初等矩阵的关系:

对A施行一次初等行变换得到的矩阵,等于用相应的初等矩阵左乘A;

对A施行一次初等列变换得到的矩阵,等于用相应的初等矩阵右乘A.

矩阵的秩 如果矩阵A存在不为零的r阶子式,且任意r+1阶子式均为零,则称矩阵A的秩为r. 记作r(A)=r

向量组的秩 向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 的极大无关组所含向量的个数,称为这个向量组的秩. 记作 $r(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n)$

矩阵等价 A经过有限次初等变换化为B. 记作: $A \cong B$

向量组等价 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 和 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n$ 可以相互线性表示. 记作: $(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n)\cong(\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n)$

- ① 矩阵A与B等价 \leftrightarrow PAQ=B,P,Q可逆 \leftrightarrow $r(A)=r(B) \neq > A$,B作为向量组等价,即: 秩相等的向量组不一定等价. 矩阵A与B作为向量组等价 \leftrightarrow $r(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n)=r(\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n)=r(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n,\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n)$ \Rightarrow 矩阵A与B等价.
- 向量组 $\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_s$ 可由向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 线性表示 $AX = B 有解 \Leftrightarrow r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n) = r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n, \beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_s) \Rightarrow r(\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_s) \leqslant r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n).$
- ⑤ 向量组 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_s$ 可由向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性表示,且s>n,则 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_s$ 线性相关. 向量组 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_s$ 线性无关,且可由 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性表示,则 $s\leq n$.
- ① 向量组 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_s$ 可由向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性表示,且 $r(\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_s)=r(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n)$,则两向量组等价; $p_{\underline{\chi}_{f}}$ $\underline{\eta}_{g}$ \underline
- ① 任一向量组和它的极大无关组等价. 向量组的任意两个极大无关组等价.
- (18) 向量组的极大无关组不唯一,但极大无关组所含向量个数唯一确定.
- (19) 若两个线性无关的向量组等价,则它们包含的向量个数相等.
- ② 若A是 $m \times n$ 矩阵, 则 $r(A) \le min\{m,n\}$, 若r(A) = m, A的行向量线性无关;

√ 矩阵的秩的性质:

$$2r(A) = r(A^T) = r(A^T A)$$
 $p_{3/4} = r(A^T A)$

③
$$r(kA) = r(A)$$
 $Zk ≠ 0$

$$4r(A \pm B) \le r(A) + r(B)$$
 $\max\{r(A), r(B)\} \le r(A, B) \le r(A) + r(B)$ $p_{\#\#70}$

(5)
$$r\begin{pmatrix} A & O \\ O & B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} O & A \\ B & O \end{pmatrix} = r(A) + r(B)$$
 $r\begin{pmatrix} A & C \\ O & B \end{pmatrix} \neq r(A) + r(B)$

$$\textcircled{6}r(AB) \leq min\{r(A), r(B)\}$$

⑦
$$\overline{A}A_{m \times n}, B_{n \times s}, \underline{A}r(AB) = 0 \Rightarrow r(A) + r(B) \leq n$$

⑧若A可逆
$$\Rightarrow$$
r(AB) = r(B)

$$若B$$
 可逆 \Rightarrow $r(AB) = r(A)$

⑨若
$$r(A_{m \times n}) = n \Rightarrow \begin{cases} \Leftrightarrow Ax = 0 \ \mathcal{A} \\ f(AB) = r(B) \end{cases}$$
且 A 在矩阵乘法中有左消去律 $\begin{cases} AB = 0 \Rightarrow B = 0 \\ AB = AC \Rightarrow B = C \end{cases}$

√ 初等矩阵的性质:

E(i,j) = -1	E[i(k)] = k	E[i,j(k)] = 1

$E(i,j)^T = E(i,j)$	$E[i(k)]^T = E[i(k)]$	$E[i,j(k)]^T = E[j,i(k)]$
$E(i,j)^{-1} = E(i,j)$	$E[i(k)]^{-1} = E[i(\frac{1}{k})]$	$E[i,j(k)]^{-1} = E[i,j(-k)]$
$E(i,j)^* = -E(i,j)$	$E[i(k)]^* = kE[i(\frac{1}{k})]$	$E[i,j(k)]^* = E[i,j(-k)]$

$$\beta \, \overline{g} \, \overline{$$

$$\beta \overline{\wedge} \overline{\cup} \, d\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$$
 线性表示 \Leftrightarrow $Ax = \beta \mathcal{X}$ 解
$$\Leftrightarrow r(A) \neq r(A : \beta)$$

$$\Leftrightarrow r(A) < r(A : \beta)$$

$$\Leftrightarrow r(A) + 1 = r(A : \beta)$$

线性方程组的矩阵式 $Ax = \beta$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}, x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

向量式 $x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_n\alpha_n = \beta$

$$\alpha_{j} = \begin{pmatrix} \alpha_{1j} \\ \alpha_{2j} \\ \vdots \\ \alpha_{mj} \end{pmatrix}, j = 1, 2, \cdots, n$$

$$(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \beta$$

矩阵转置的	$(A^T)^T = A$	$(AB)^T = B^T A^T$	$(kA)^T = kA^T$	$ A^T = A $	$(A \pm B)^T = A^T \pm B^T$	$(A^{-1})^T = (A^T)^{-1}$	$(A^T)^* = (A^*)^T$
性质:							

矩阵可逆的	$(A^{-1})^{-1} = A$	$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$	$(kA)^{-1} = k^{-1}A^{-1}$	$ A^{-1} $	$(A \pm B)^{-1} \neq A^{-1} \pm B^{-1}$	$(A^{-1})^k = (A^{-1})^k = (A^$	$(A^k)^{-1} = A^{-k}$	
性质:				$= A ^{-1}$				
伴随矩阵的性质:	$(A^*)^* = A ^{n-2}A$	$(AB)^* = B^*A^*$	$(kA)^* = k^{n-1}A^*$	$ A^* $ $= A ^{n-1}$	$(A \pm B)^* \neq A^* \pm B^*$	$(A^{-1})^* = (A^{-1})^*$	$A^*)^{-1} = \frac{A}{ A }$	$(A^k)^* = (A^*)^k$
$r(A^*) = \begin{cases} n \\ 1 \\ 0 \end{cases}$		AB = A B	$ kA = k^n A $	$\left A^{k}\right = A ^{k}$	$ A \pm B \neq A \pm$	<i>B</i>		A*A = A E 件恒成立)

$$(1) \eta_1, \eta_2 \mathcal{L}Ax = 0 \text{ in } M, \eta_1 + \eta_2 \text{ in } \mathcal{L}E\text{ in } M$$

(2)
$$\eta$$
 是 $Ax = 0$ 的解,对任意 k , k η 也是它的解

$$(2) \eta \mathcal{L}Ax = 0$$
 的解, 对任意 k , $k\eta$ 也是它的解
 $(3) \eta_1, \eta_2, \dots, \eta_k \mathcal{L}Ax = 0$ 的解, 对任意 k 个常数
 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k, \lambda_1 \eta_1 + \lambda_2 \eta_2 + \lambda_k \eta_k$ 也是它的解

- 线性方程组解的性质: $\langle (4) \gamma \mathcal{L} Ax = \beta \textit{ in } \textit{ i$
 - (5) η_1, η_2 是 $Ax = \beta$ 的两个解, $\eta_1 \eta_2$ 是其导出组Ax = 0 的解
 - (6) η_2 是 $Ax = \beta$ 的解, 则 η_1 也是它的解 $\Leftrightarrow \eta_1 \eta_2$ 是其导出组Ax = 0 的解
 - (7) $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_k$ 是 $Ax = \beta$ 的解,则

$$\lambda_1 \eta_1 + \lambda_2 \eta_2 + \lambda_k \eta_k \mathcal{L} Ax = 0$$
 in $M \Leftrightarrow \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_k = 0$

 \checkmark 设A为 $m \times n$ 矩阵, 若r(A) = m, $\Rightarrow r(A) = r(A : \beta) \Rightarrow Ax = \beta$ 一定有解,

当
$$m < n$$
时,一定不是唯一解 $\Rightarrow \frac{f \pi P \Delta}{\rho = 4 \pm 2} < \frac{\pi N \Delta B}{\rho = 4 \pm 2}$,则该向量组线性相关.

m是r(A)和r(A:β)的上限.

标准正交基 n个n维线性无关的向量,两两正交,每个向量长度为1.

 α 与 β 正交 $(\alpha,\beta)=0$.

 α 是单位向量 $\|\alpha\| = \sqrt{(\alpha,\alpha)} = 1$.

- $\sqrt{}$ 内积的性质: ① 正定性: $(\alpha,\alpha) \ge 0$, $\underline{\mathcal{I}}(\alpha,\alpha) = 0 \Leftrightarrow \alpha = 0$
 - ② 对称性: $(\alpha,\beta)=(\beta,\alpha)$
 - ③ 双线性: $(\alpha, \beta_1 + \beta_2) = (\alpha, \beta_1) + (\alpha, \beta_2)$

$$(\alpha_1 + \alpha_2, \beta) = (\alpha_1, \beta) + (\alpha_2, \beta)$$

$$(c\alpha, \beta) = c(\alpha, \beta) = (\alpha, c\beta)$$

A的特征矩阵 $\lambda E - A$.

A的特征多项式 $|\lambda E - A| = f(\lambda)$.

 $\sqrt{f(\lambda)}$ 是矩阵A的特征多项式⇒ f(A) = 0

A的特征方程 $|\lambda E - A| = 0$. $Ax = \lambda x \rightarrow Ax = \lambda x$ $Ax = \lambda x \rightarrow Ax = \lambda x$

 $\sqrt{|A|} = \lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n$ $\sum_{i=1}^{n} \lambda_i = trA$,trA称为矩阵A的迹.

✓ 上三角阵、下三角阵、对角阵的特征值就是主对角线上的n各元素.

✓ $\Xi|A|=0$,则 $\lambda=0$ 为A的特征值,且Ax=0的基础解系即为属于 $\lambda=0$ 的线性无关的特征向量.

 $\sqrt{r(A)} = 1 \Leftrightarrow A -$ 定可分解为 $A = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} (b_1, b_2, \cdots, b_n), A^2 = (a_1b_1 + a_2b_2 + \cdots + a_nb_n)A,$ 从而A的特征值为: $\lambda_1 = trA = a_1b_1 + a_2b_2 + \cdots + a_nb_n,$ $\lambda_2 = \lambda_3 = a_1b_1 + a_2b_2 + \cdots + a_nb_n$

 $\cdots = \lambda_n = 0$ $p_{ing 358}$.

✓ 若A的全部特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n, f(A)$ 是多项式,则:

- ① f(A)的全部特征值为 $f(\lambda_1), f(\lambda_2), \cdots, f(\lambda_n); |f(A)| = f(\lambda_1)f(\lambda_2) \cdots f(\lambda_n)$
- ② 若A满足f(A) = 0,则A的任何一个特征值必满足 $f(\lambda_i) = 0$.

 $\sqrt{\psi} f(x) = a_m x^m + a_{m-1} x^{m-1} + \dots + a_1 x + a_0$,对n阶矩阵A规定: $f(A) = a_m A^m + a_{m-1} A^{m-1} + \dots + a_1 A + a_0 E$ 为A的一个多项式.

 $\sqrt{\lambda \mathcal{L} A} \, \text{的特征值, } \mathcal{M} : \begin{cases} kA & a\lambda + b \\ aA + bE & \lambda \\ A^T & \frac{1}{\lambda} \\ A^{-1} & \text{分别有特征值} \\ A^* & \frac{|A|}{\lambda} = \frac{\lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_3}{\lambda} \\ A^2 & \lambda^2 \\ A^m & \lambda^2 \\ \lambda^m & \lambda^m \end{cases} .$

- √ A^2 , A^m 的特征向量不一定是A的特征向量.
- √ $A 与 A^T$ 有相同的特征值,但特征向量不一定相同.

A与B相似 $B = P^{-1}AP$ (P为可逆矩阵) 记为: $A \sim B$

A与B正交相似 $B = P^{-1}AP$ (P为正交矩阵)

A可以相似对角化 A与对角阵 Λ 相似. 记为: $A \sim \Lambda$ (称 Λ 是A的相似标准形)

 \checkmark A可相似对角化 \Leftrightarrow $n-r(\lambda_i E-A)=k_i$ k_i 为 λ_i 的重数 \Leftrightarrow A恰有n个线性无关的特征向量. 这时, P为A的特征向量拼成的矩阵, $P^{-1}AP$ 为对角阵, 主对角线上的元素为A的特征值. 设 α_i 为对应于 λ_i 的线性无关的特征向量, 则有:

$$A\underbrace{(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n)}_{\widehat{P}}=(A\alpha_1,A\alpha_2,\cdots,A\alpha_n)=(\lambda_1\alpha_1,\lambda_2\alpha_2,\cdots,\lambda_n\alpha_n)=\underbrace{(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n)}_{\widehat{P}}\underbrace{\begin{pmatrix}\lambda_1\\&\lambda_2\\&&\ddots\\&&\lambda_n\end{pmatrix}}.$$

注: $\exists \lambda_i = 0$ 为A的特征值时,A可相似对角化 $\Leftrightarrow \lambda_i$ 的重数=n - r(A) = Ax = 0基础解系的个数.

- √ 若A可相似对角化,则其非零特征值的个数(重数重复计算)=r(A).
- ✓ 若n阶矩阵A有n个互异的特征值,则A可相似对角化.

$$\sqrt{ 若}A \sim \Lambda \Rightarrow A^{k} = P\Lambda^{k}P^{-1} = , \quad \phi(A) = P\phi(\Lambda)P^{-1} = P\begin{pmatrix} \phi(\lambda_{1}) & & & \\ & \phi(\lambda_{2}) & & \\ & & \ddots & \\ & & \phi(\lambda_{n}) \end{pmatrix} P^{-1}$$

- √ 相似矩阵的性质: ① trA = trB
 - ② |A| = |B| 从而A,B同时可逆或不可逆
 - ③ r(A) = r(B)
 - ④ $A^{T} \sim B^{T}$; $A^{-1} \sim B^{-1}$ (若A, B均可逆); $A^{*} \sim B^{*}$
 - ⑤ $A^k \sim B^k$ (k为整数); $f(A) \sim f(B)$, |f(A)| = |f(B)|

⑦ $|\lambda E - A| = |\lambda E - B|$, 从而A, B有相同的特征值, 但特征向量不一定相同.

注:x是A关于 λ_0 的特征向量, $P^{-1}x$ 是B关于 λ_0 的特征向量.

- √ 数量矩阵只与自己相似.
- √ 对称矩阵的性质: ① 特征值全是实数,特征向量是实向量;
 - ② 不同特征值对应的特征向量必定正交;

注:对于普通方阵,不同特征值对应的特征向量线性无关;

- ③ 必可用正交矩阵相似对角化,即:任一实二次型可经正交变换化为标准形;
- ④ 与对角矩阵合同,即:任一实二次型可经可逆线性变换化为标准形;
- ⑤ 一定有n个线性无关的特征向量,A可能有重的特征值,该特征值 λ_i 的重数= $n r(\lambda_i E A)$).

正交矩阵 $AA^T = E$

- √ *A*为正交矩阵⇔ *A*的n个行(列)向量构成 n 的一组标准正交基.
- ✓ 正交矩阵的性质: ① $A^T = A^{-1}$;
 - ② $AA^{T} = A^{T}A = E$:

- ③ 正交阵的行列式等于1或-1;
- ④ A是正交阵,则 A^{T} , A^{-1} 也是正交阵;
- ⑤ 两个正交阵之积仍是正交阵;
- ⑥ A的行(列)向量都是单位正交向量组.

二次型 $f(x_1,x_2,\cdots,x_n)=x^TAx=\sum_{i=1}^n\sum_{j=1}^na_{ij}x_ix_j$ $a_{ij}=a_{ji}$,即A为对称矩阵, $x=(x_1,x_2,\cdots,x_n)^T$

正惯性指数 二次型的规范形中正项项数p; 负惯性指数 二次型的规范形中负项项数r-p;

符号差 2p-r. (r为二次型的秩)

- √ 两个矩阵合同的充分必要条件是: 它们有相同的正负惯性指数.
- √ 两个矩阵合同的充分条件是: A~B
- √ 两个矩阵合同的必要条件是: r(A) = r(B)

$$\sqrt{f(x_1, x_2, \dots, x_n)} = x^T A x$$
经过 $\sqrt{\frac{E \mathcal{D} \mathcal{D} \mathcal{H}}{c}} \qquad x = C y \text{化为} f = \sum_{i=1}^{n} d_i y_i^2 \overline{\text{标准形}}.$
可逆线性变换

- \checkmark 二次型的标准形不是唯一的,与所作的正交变换有关,但非零系数的个数是由 r(A) 唯一确定的. r(A) 唯一确定的.
- √ 当标准形中的系数 d_i 为-1 或 0 或 1 时,为规范形 .
- √ 实对称矩阵的正(负)惯性指数等于它的正(负)特征值的个数.

 √ 惯性定理: 任一实对称矩阵A与唯一对角阵
 1
 -1
 -1

 0
 -1
 0

 0
 0

- √ 用正交变换法化二次型为标准形:
 - ① 求出A的特征值、特征向量;
 - ② 对n个特征向量正交化、单位化;

③ 构造
$$C$$
(正交矩阵),作变换 $x = Cy$,则 $(Cy)^TA(Cy) = y^TC^TACY = y^{-1}C^TACY = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_n \end{pmatrix}$ 、 $d_n \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ 新的二次型为 $f = \sum_1^n d_i y_i^2$, A 的主对角上的

元素 d_i 即为A的特征值。

施密特正交规范化 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性无关,

正交化
$$\begin{cases} \beta_1 = \alpha_1 \\ \beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2^T \beta_1)}{(\beta_1^T \beta_1)} \beta_1 \\ \beta_3 = \alpha_3 - \frac{(\alpha_3^T \beta_1)}{(\beta_1^T \beta_1)} \beta_1 - \frac{(\alpha_3^T \beta_2)}{(\beta_2^T \beta_2)} \beta_2 \end{cases}$$
单位化: $\eta_1 = \frac{\beta_1}{\|\beta_1\|}$ $\eta_2 = \frac{\beta_2}{\|\beta_2\|}$ $\eta_3 = \frac{\beta_3}{\|\beta_3\|}$

技巧:取正交的基础解系,跳过施密特正交化。例如: $x_1 + x_2 - x_3 = 0$ 取 $\beta_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\beta_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

正定二次型 x_1, x_2, \dots, x_n 不全为零, $f(x_1, x_2, \dots, x_n) > 0$.

正定矩阵 正定二次型对应的矩阵.

 $√ f(x) = x^T A x$ 为正定二次型⇔ (之一成立):

- ① $\forall x \neq 0$, $x^T A x > 0$;
- ② f的正惯性指数为n;
- ③ A的特征值全大于0;
- ④ A的所有顺序主子式全大于0;
- ⑤ A与E合同,即存在可逆矩阵C使得 $C^TAC = E$;
- ⑥ 存在正交矩阵C,使得 $C^TAC=C^{-1}AC=\begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$ $(\lambda_i$ 大于 $\mathbf{0}$).
- ⑦ 存在可逆矩阵P,使得 $A = P^T P$;
- √ 合同变换不改变二次型的正定性.
- √ A为正定矩阵的必要条件: $a_{ii} > 0$; |A| > 0.
- √ 若A为正定矩阵 $\Rightarrow A^T, A^{-1}, A^*$ 也是正定矩阵.
- √ 若A,B为正定矩阵 \Rightarrow A + B为正定矩阵,但AB,BA不一定为正定矩阵.

【完】