# 推理引擎 OpenPPL 实战训练营



# OpenPPL 量化工具实践

2022年3月16日星期三

### 课程安排



课程安排	主讲人	课程时间
第一期:商汤自研AI推理引擎 OpenPPL 的实践之路	高洋	2021年12月07日
第二期:编程工作坊:基于 OpenPPL 的模型推理与应用部署	欧国宇	2021年12月16日
第三期: OpenPPL之通用架构下的性能优化概要	许志耿	2021年12月29日
第四期:模型大小与推理速度的那些事儿	田子宸	2022年01月06日
第五期: OpenPPL CUDA技术解析	李天健	2022年01月13日
第六期:性能调优实战 (x86篇)	梁杰鑫	2022年02月17日
第七期:OpenPPL RISC-V 指令集初探	焦明俊	2022年02月24日
第八期: OpenPPL 在 ARM Server 上的技术实践	邱君仪	2022年03月03日
第九期:OpenPPL 量化工具实践	纪喆	2022年03月15日



「商汤学术」公众号 可以回复"抽奖"试试哦





# 纪 昔 商汤

商汤科技异构计算工程师

- 硕士毕业于北京大学
- 商汤科技异构计算工程师,目前在商汤科技高性能计算部门负责参与多平台的量化工具链开发



# 模型离线量化工具PPQ

纪喆 HPC

# 总览



- 量化概述
- 量化工具框架
- 量化工具图调度与融合
- 部署平台量化适配
  - 模拟器量化优化
  - 部署平台量化对齐
- 量化性能展示

# 量化概述



量化: 将连续的信号取值, 离散化为有限个取值的过程

### 数学表达:

$$s = (range\_max - range\_min) / (2^{bits} - 1)$$

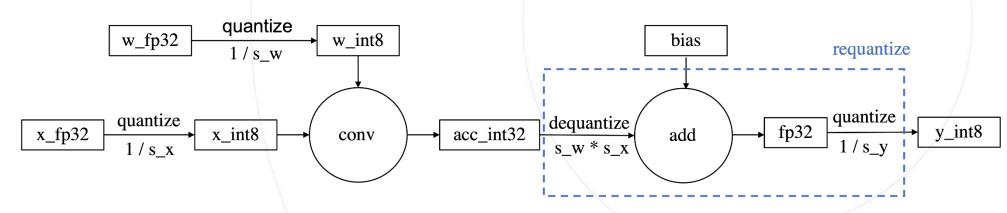
$$q_x = clip(round(\frac{x}{s}) + z, q_{max}, q_{min})$$

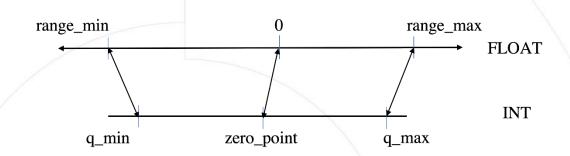
$$deq_x = (q_x - z) * s$$

### 以Conv量化计算为例:

$$q_y = \frac{s_w s_x}{s_y} [(q_w - z_w) * (q_x - z_x) + q_{bias}] + z_y$$

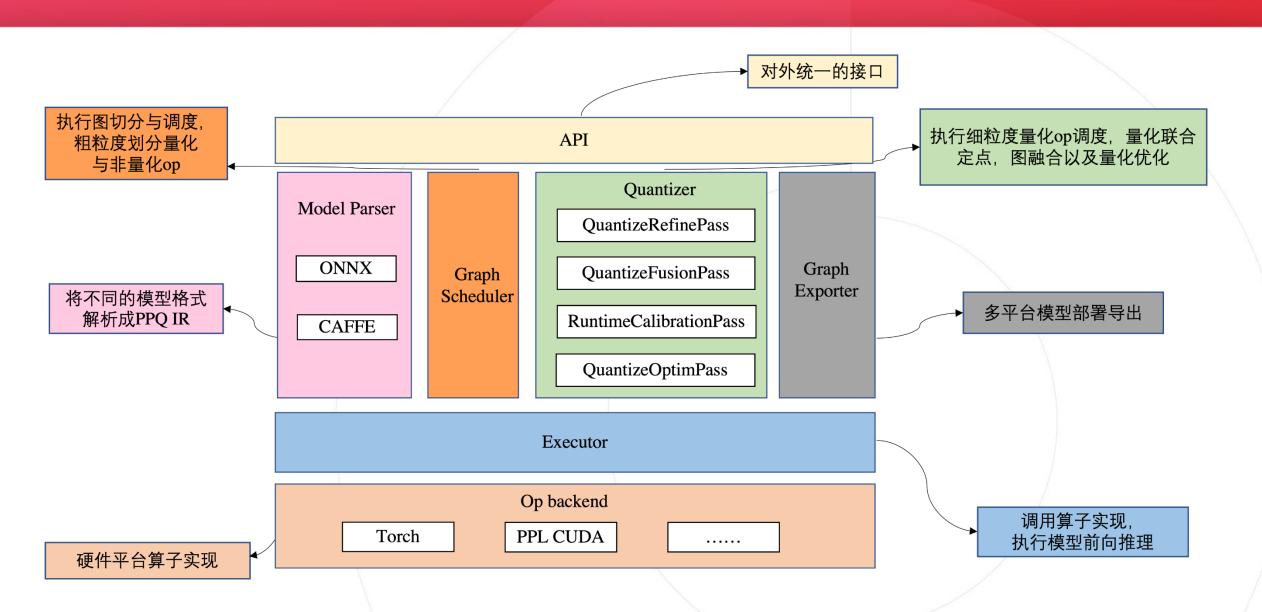
对于不同硬件平台:  $\frac{s_w s_x}{s_y} \approx \frac{K}{2^{shift}} \approx power of 2$ 





# 量化工具框架





## 量化工具图调度



#### 图调度主要解决:

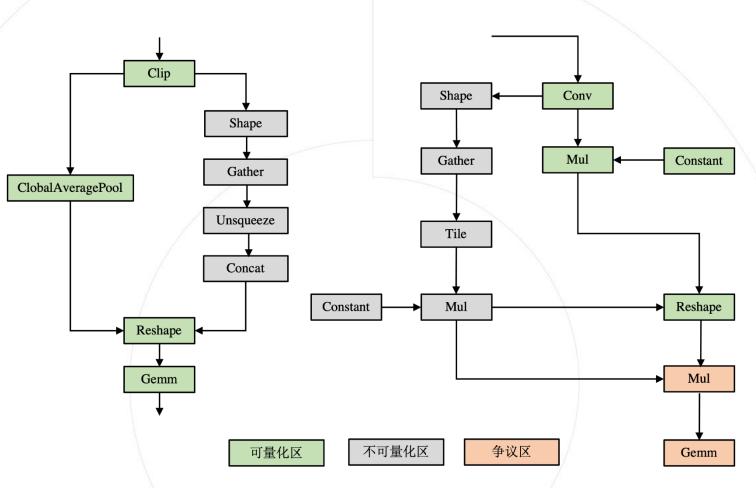
- 动态输入模型的shape相关算子调度
- 检测模型的后处理算子调度

### Graph Dispatcher将算子分为三类:

- 不可量化区
  - 算子与shape或者index相关
- 可量化区
  - 算子可被量化, conv/gemm等算子
- 争议区
  - 算子输入为不可量化区输出

### Graph Dispatcher的三种调度逻辑:

- 激进式调度: 量化争议区算子
- 保守式调度: 不量化争议区算子
- pplnn调度: 只量化conv-conv链路及其相关算子



## 量化工具图融合



### PPQ使用TensorQuantizationConfig类描述数值量化细节

```
1 class TensorQuantizationConfig(Serializable):
     def __init__(
         policy: QuantizationPolicy,
         rounding: RoundingPolicy,
         num_of_bits: int,
         quant min: int,
         quant max: int,
         offset: Any,
         observer_algorithm: str,
         detail: Any = None,
          inplace: bool = False,
          state: QuantizationStates = QuantizationStates.INITIAL
          assert num_of_bits <= 32, 'Cannot quantize a tensor with more than 32 bits.'</pre>
          assert num_of_bits >= 2, 'Cannot quantize a tensor with less than 2 bits.'
         self._policy = policy
         self. num of bits = num of bits
         self. scale = scale
         self. offset = offset
         self. rounding = rounding
         self._quant_min = quant_min
         self._quant_max = quant_max
         self.observer_algorithm = observer_algorithm
         self.inplace = inplace
         self.detail = {} if detail is None else detail
         self._father_config = self # union-find
         self._hash = self.__create_hash()
          super().__init__()
```

```
■ ■ ■ 1 class QuantizationStates(Enum):

2    INITIAL = 1  # 量化参数刚刚被初始化,当前 config 不生效,数据不能被使用

3    BAKED = 2  # 只针对参数量化,表示参数已经被静态量化,当前 config 不生效,数据可以直接使用

4    OVERLAPPED = 3  # 只针对activation量化,表示数据流的量化由其他 config 管理,当前 config 不生效

5    JOINT = 4  # 只针对activation量化,表示当前数据流处于强制联合定点,当前 config 生效

6    DEACTIVATED = 5  # 表示当前 config 不生效

7    ACTIVATED = 6  # 表示当前 config 生效

8    DEQUANTIZED = 7  # 表示当前 config 处于解量化状态,解量化是 PPQ 的一个系统操作

9    SOI = 8  # 表示公一路输入与 Shape or index 相关,不量化

10    PASSIVE = 9  # 表示这一路输入被动量化,如 bias,clip value 等

11    PASSIVE_INIT = 10  # 表示这一路输入被动量化,并且刚刚初始化不能被使用

12    PASSIVE_BAKED = 11  # 被动量化且静态量化,当前config不生效,数据可以直接使用

13    FP32 = 12  # 表示这一路输入直接为FP32浮点数
```

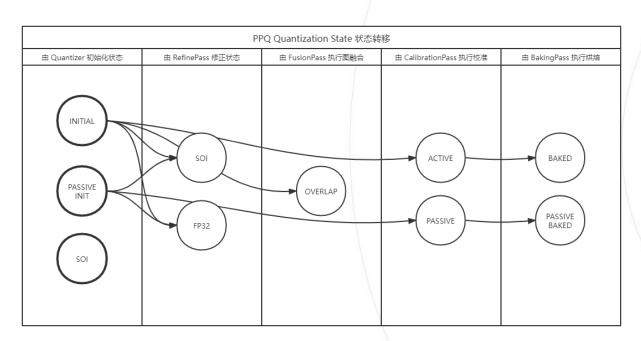
## 量化工具图融合

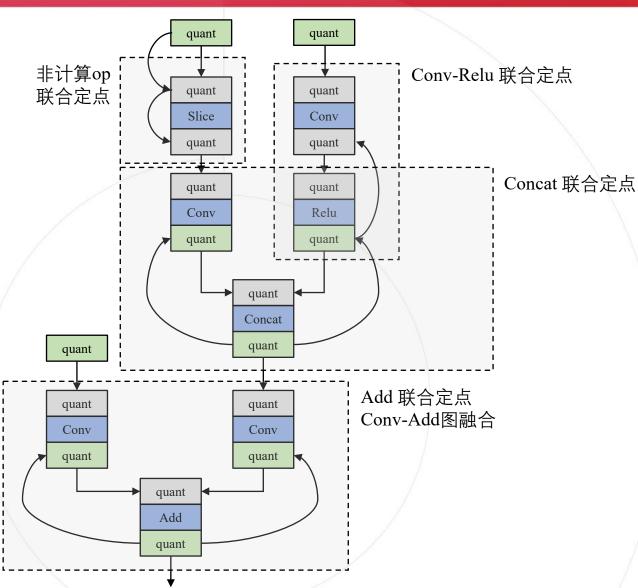


Quantizer(量化器)在PPQ中扮演中枢的角色:

- 执行初始化及细粒度量化op调度
- 执行量化相关的联合定点与图融合
- 执行量化标定及优化

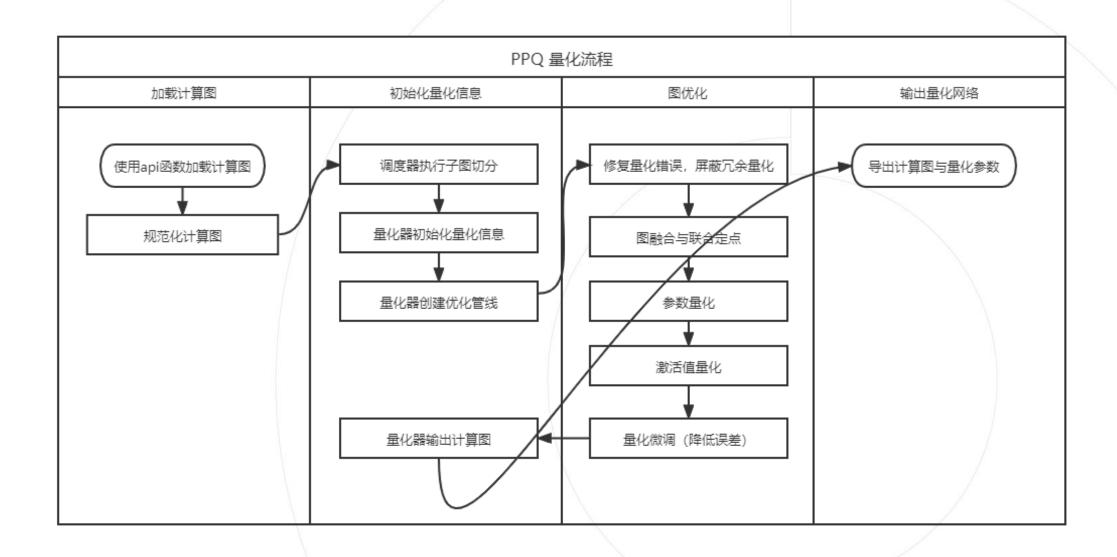
上述优化由Quantization Optimization Pipeline与 Quantization Optimization Pass完成。用户可自 定义优化Pass, 实现新的优化算法。





# 量化工具流程图





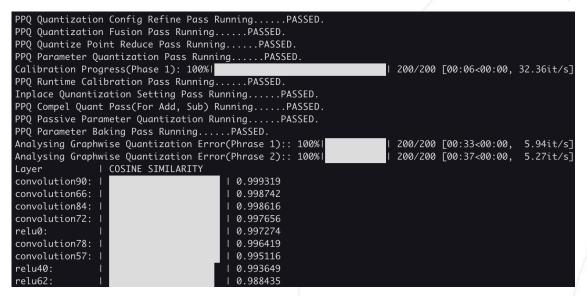
# 部署平台量化适配



	目标平台	量化策略	量化位宽	图融合策略	取整策略	部署平台
	PPL_CUDA_INT8, TensorRT	逐通道线性对称量化(参数), 逐层线性对称量化(激活值)	8 bit(weight, activation), 32 bit(bias, bias 执行浮点运算)	Conv(Gemm)- Batchnorm 融合,计 算节点与激活节点 融 合,Conv - Add 融合, 跨越非计算节点联合 定点,Concat 联合定 点	ROUND_TO_NEAR_ EVEN	PPL_CUDA_INT8, TensorRT
	NXP_INT8	逐通道线性对称量化(参数, Power-of-2),逐层线性对称量 化(激活值, Power-of-2)	8 bit(weight, activation), 32 bit(bias)		ROUND_HALF_UP, 对于输入使用 ROUND_HALF_DOW N	NXP_INT8
	DSP_INT8	逐层线性非对称量化	8 bit(weight, activation), 32 bit(bias)	Conv(Gemm)- Batchnorm 融合,计 算节点与激活节点 融 合,跨越非计算节点 联合定点,Concat 联 合定点	ROUND_TO_NEAR_ EVEN	DSP_INT8, SNPE



• 选择基础量化平台,标定方法,完成初步量化,并观察量化输出相似度



· 选择weight equalize算法,优化weight 异常值 (dfq, ssd)

### 输出onnx模型和quantize.json

```
"quant_info": {
    "data": {
        "bit_width": 8,
        "per_channel": false,
        "quant_flag": true,
        "sym": true,
        "scale": 0.01907323014502432,
        "zero_point": 0,
        "tensor_min": -2.441373458563113,
        "tensor_max": 2.4223002284180883,
        "q_min": -128,
        "q_max": 127,
        "hash": 2679835901,
        "dominator": 2679835901
},
```

INFO PPQ 2022-03-09 09:24:41 Now Processing Pair 50: convolution81--relu57--convolution84

INFO PPQ 2022-03-09 09:24:41 Collecting Activation Range for Pair...

INFO PPQ 2022-03-09 09:24:43 Collecting Done!

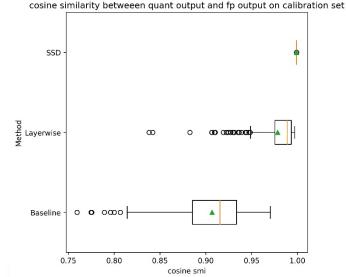
INFO PPQ 2022-03-09 09:24:52 DFQ step, Loss Before Equalization 0.0009678217465989292 || Loss After Equalization 0.0007199036190286279

INFO PPQ 2022-03-09 09:24:57 SSD Algo 1, Loss Before Equalization 0.0009678217465989292 || Loss After Equalization 0.000604239699896425

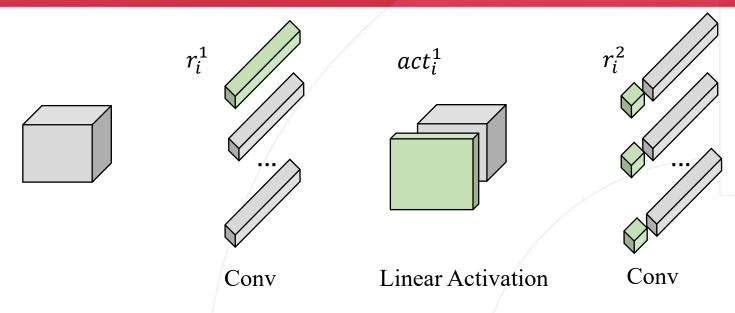
INFO PPQ 2022-03-09 09:25:01 SSD Algo 2, Loss Before Equalization 0.0009678217465989292 || Loss After Equalization 0.0005933891516178846

INFO PPQ 2022-03-09 09:25:06 SSD Algo 3, Loss Before Equalization 0.0009678217465989292 || Loss After Equalization 0.0007550014997832477

INFO PPQ 2022-03-09 09:25:06 SSD Algo 2 Activated, Loss Before Equalization 0.0009678217465989292 || Loss After Equalization 0.0005933891516178846







Weight equalize原理:

$$\mathbf{y} = f(\mathbf{W}^{(2)} f(\mathbf{W}^{(1)} \mathbf{x} + \mathbf{b}^{(1)}) + \mathbf{b}^{(2)})$$

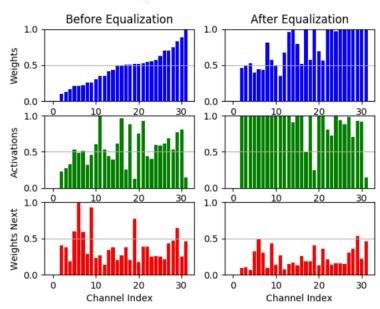
$$= f(\mathbf{W}^{(2)} \mathbf{S} \hat{f}(\mathbf{S}^{-1} \mathbf{W}^{(1)} \mathbf{x} + \mathbf{S}^{-1} \mathbf{b}^{(1)}) + \mathbf{b}^{(2)})$$

$$= f(\widehat{\mathbf{W}}^{(2)} \hat{f}(\widehat{\mathbf{W}}^{(1)} \mathbf{x} + \widehat{\mathbf{b}}^{(1)}) + \mathbf{b}^{(2)})$$

Scale选择:

$$S_{dfq} = \frac{1}{r^2} \sqrt{r^1 r^2}$$

$$S_{ssd} = \min(\frac{r_{max}^1}{r^1}, \frac{act_{max}^1}{act^1}, S_{max})$$



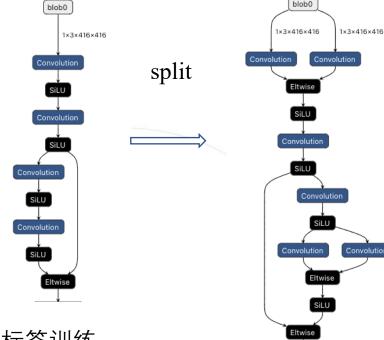
(a) One Step Equalization



• 选择weight split算法,对量化误差较大层,进行拆分(适用per-layer)

```
INFO PPQ 2022-01-25 10:59:19 Weight split is applied to model_0_conv
INFO PPQ 2022-01-25 10:59:19 weight loss 0.001980482339859009
INFO PPQ 2022-01-25 10:59:32 Weight split loss from 0.001980482339859009 to 0.0006458574533462525
INFO PPQ 2022-01-25 10:59:32 Find split point 0.47999999999976 for model_0_conv
```

```
INFO PPQ 2022-01-25 10:59:53 Weight split is applied to model_2_cv2_conv
INFO PPQ 2022-01-25 10:59:53 weight loss 0.0012222599983215331
INFO PPQ 2022-01-25 11:00:03 Weight split loss from 0.0012222599983215331 to 0.00042779803276062013
INFO PPQ 2022-01-25 11:00:03 Find split point 0.52499999999998 for model_2_cv2_conv
```



• 选择 advanced optimize( adaquant + bias correction)等算法,进行无标签训练

$$Q_{out} = Quant(Quant(w + w_{offset}) * Quant(x) + Quant(bias))$$
 $F_{out} = w * x + bias$ 
 $loss = MSE(Q_{out} - F_{out}) + Reg$ 



泰勒展开建模 Task Loss 误差:

$$\mathbb{E}[L(\mathbf{w} + \Delta \mathbf{w})] - \mathbb{E}[L(\mathbf{w})] pprox \Delta \mathbf{w}^{\mathrm{T}} \overline{\mathbf{g}}^{(\mathbf{w})} + rac{1}{2} \Delta \mathbf{w}^{\mathrm{T}} \overline{\mathbf{H}}^{(\mathbf{w})} \Delta \mathbf{w}$$

为简化海森矩阵, AdaRound 做了如下假设:

• 假设不同层weight相互独立, $H^{w}$  简化至分块对角矩阵  $H^{w^{t}}$ 

$$\mathbf{H}^{(\mathbf{w}^{(\ell)})} = \mathbb{E}\left[\mathbf{x}^{(\ell-1)}\mathbf{x}^{(\ell-1)^T} \otimes \nabla^2_{\mathbf{z}^{(\ell)}} \mathcal{L}\right]$$

• 假设  $\nabla_{\mathbf{z}^{(l)}}^{2}L$  为常数对角矩阵

最终简化至 Local Loss 误差:

$$rg\min_{\Delta \mathbf{w}(\ell)} \mathbb{E}\left[\Delta \mathbf{w}^{(\ell)^T} \mathbf{H}^{\left(\mathbf{w}^{(\ell)}\right)} \Delta \mathbf{w}^{(\ell)}
ight] = rg\min_{\mathbf{V}} \left\| f_a(\mathbf{W}\mathbf{x}) - f_a(\widetilde{\mathbf{W}}\hat{\mathbf{x}}) 
ight\|_F^2 + \lambda f_{ ext{reg}}(\mathbf{V})$$

缺点: 当量化至更低比特时,上述假设并不成立,需设计更合理的优化代理函数(Brecq等)。

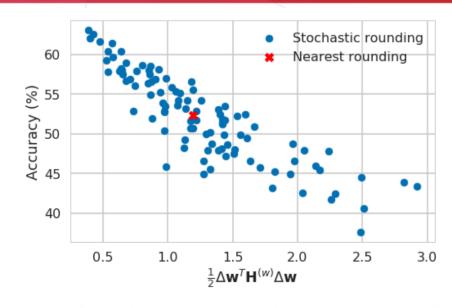
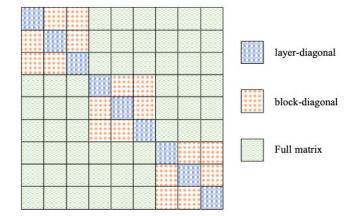


Figure 1. Correlation between the cost in (13) vs ImageNet validation accuracy (%) of 100 stochastic rounding vectors  $\hat{\mathbf{w}}$  for 4-bit quantization of only the first layer of Resnet18.



# 部署平台量化适配(部署平台量化对齐)

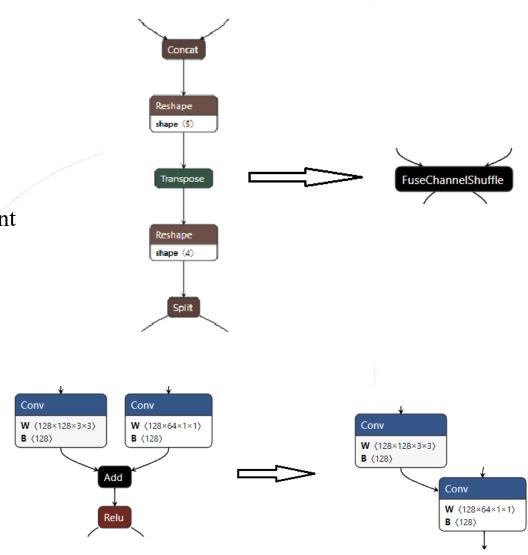


### 部署平台量化对齐:

- 图融合量化点对齐
  - 常见op融合
  - 非计算op联合定点
  - 计算op与内存类op融合
- 非对称per-layer量化平台, 推理库微调minmax, 对齐zero\_point
- Round 方式
- 硬件推理库错误
  - 高通Qnn 1.4, 8w16a量化, Sub算子计算错误
  - NXP Apex, 8w8a 量化, 部分case Conv计算错误
  - 高通SNPE 1.43, 部分Conv + Prelu计算错误

#### 量化推理库:

- 量化方案 (per-tensor/per-layer, sym, 等等)
- 支持外部写入量化参数
- 支持dump模型中间结果
- 图融合及联合定点策略
- 算子实现细节(非必要)



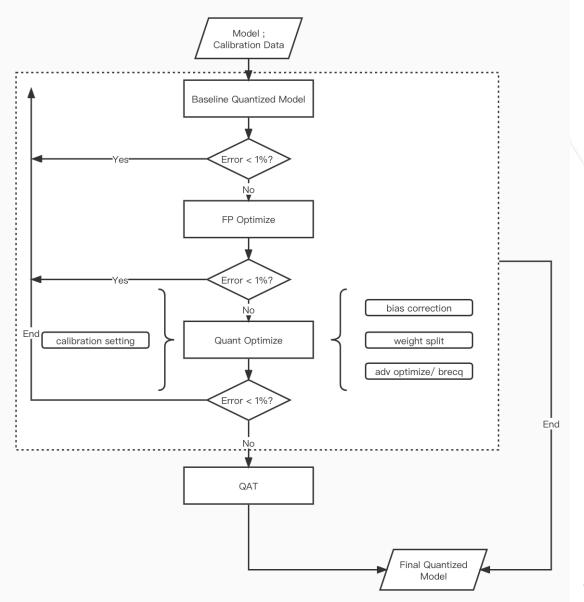
# 部署平台量化适配(部署平台量化对齐)



#### 误差衡量标准:

避免搭建各种任务的测试pipeline, 我们基于标定集衡量cosine\_similarity(target\_int8, ppq\_int8, fp32)

- 保证模拟器cos(ppq\_int8, ppq\_fp32) > 0.99
- 若cos(target\_int8, ppq\_int8) > 0.99, 则模拟器与推理库对齐。 否则需重新对齐推理库量化细节
- 若cos(target\_int8, fp32) > 0.99, 则量化精度正常
- 若sdk测试精度异常,需排查标定集采样是否均匀及测试 pipeline



# Benchmark



- 典型业务模型
- 开源模型 (github readme)

模型名称	模型功能	后端	fp32精度	baseline int8精 度	ppq optimize 精度
petdet	宠物检测	snpe, ppl3_dsp	0.75 recall	0.711	0.747 (+3.6%)
childdet	婴幼儿检测	snpe	0.853 recall	0.813	0.846 (+3.3%)
verify	人脸识别	snpe, ppl3_dsp	0.984 @1e-6 tpr @fpr	0.801	0.975 (+17.4%)
action	行为识别	snpe, ppl3_dsp, apex	0.931 recall	0.781	0.927 (+14.6%)
yolov3	目标检测	寒武纪	0.66 mAP	None	0.653
denoise	画质降噪	ppl3_dsp	$\cos(fp, dsp) > 0.99999$		人眼判定
retinanet	目标检测	ppl_cuda	0.314 mAP		0.312
•••••					



# Thanks for listening!

# Q&A Time



实战训练营

### 最后一个中奖的机会!



感谢您对商汤学术公开课-OpenPPL系列课程的关注!

请您为课程留下宝贵的意见,本次课程反馈调查仅占用您1分钟时

间,您的反馈对我们非常重要哦~

我们将从中<u>抽取1名幸运观众</u>,并赠送<u>商汤小黑羊一只</u>,欢迎大家踊跃反馈~







课程反馈