VM301 软件开发手册

目录

1.徻	6介	3
2.S	DK 库 API 接口	3
	2.1 初始化库	3
	2.2 卸载库	4
	2.3 配置 WIFI 信息	4
	2.4 停止发送配置 WIFI 信息	
	2.5 初始化扫描设备列表	5
	2.6 发送设备扫描信息	7
	2.7 读取设备列表信息	
	2.8 设置通信密钥	8
	2.9 打开设备	
	2.10 关闭设备	
	2.11 发送通信指令	. 12
	2.12 接收通信指令	. 12
3.追	通信指令	. 13
	3.1 串口发送	. 13
	3.2 串口接收	. 14
	3.3 串口发送接收一体	. 15
	3.4 读 GPIO 口	. 15
	3.5写 GPIO 口	. 16
	3.6 读模块版本号	. 17
	3.7 设置普通定时	. 17

3.8 读取普通定时	20
3.9 删除普通定时	23
4.PID 含义解析	24
5.结构体定义	24
5.1 设备列表	24
5.2 设置通信密钥返回值	24
5.3 GPIO 结构体	25
5.4 普通定时结构体	25
6.附录	27
6.1 参考开发流程	27
6.2 搭建 JNI 编译环境简易步骤	27
6.3 移植 demo 动态库以及接口	28

1.简介

基于 VM301SDK 为用户提供一个简单、快速、高效开发 APK/IOS 等上层应用的平台。

本文介绍如何使用 SDK 库,以及 API 相关接口进行二次开发,主要的阅读对象为需要使用 VM301 进行上层应用开发的软件人员。

2.SDK 库 API 接口

2.1 初始化库

```
int ulink_init(const char *host, const char *appid);
函数:
          host: 服务器域名或者 IP 地址(固定"p2p.vlinks.cn")
参数:
          appid:代表本机唯一的 ID 码(MAC 地址) 16 字节 HEX 字符串
          -1:表示初始化失败
返回:
           0:表示初始化成功
          在使用其他 API 接口函数之前运行此初始化库函数,需要注意的是,本函数只能在整个程序生命
描述:
          周期中,只运行一次。
           VC:
           char ucMACString[18];
          PIP_ADAPTER_INFO pAdapterInfo;
           ULONG ulOutbufLen = sizeof(IP_ADAPTER_INFO);
          pAdapterInfo = (IP_ADAPTER_INFO *)malloc( sizeof(IP_ADAPTER_INFO) );
           if ( ERROR_BUFFER_OVERFLOW == GetAdaptersInfo( pAdapterInfo, &ulOutbufLen) )
                  free(pAdapterInfo);
                  pAdapterInfo = (IP_ADAPTER_INFO *) malloc (ulOutbufLen);
           if ( ERROR_SUCCESS == GetAdaptersInfo( pAdapterInfo, &ulOutbufLen ))
用例:
                  sprintf((char*)&ucMACString[0],"0000%02x%02x%02x%02x%02x%02x",
                         pAdapterInfo->Address[0],
                         pAdapterInfo->Address[1],
                         pAdapterInfo->Address[2],
                         pAdapterInfo->Address[3],
                         pAdapterInfo->Address[4],
                         pAdapterInfo->Address[5]);
          ulink_init("p2p.vlinks.cn", ucMACString);
           free(pAdapterInfo);
```

```
Andorid:
@Override
protected void onCreate(Bundle savedInstanceState)
// 初始化库
String up2pURL = "p2p.vlinks.cn";
WifiManager mWifiManager = (WifiManager) getSystemService (Context.WIFI_SERVICE);
WifiInfo info= mWifiManager.getConnectionInfo();
String mac=info.getMacAddress();
String appId ="0000"+mac.replace(":", "");
UlinkNative.ulinkInit(up2pURL, appId);
注意:增加如下网络权限, 否则获取不到 mac 地址信息
<uses-permission android:name="android.permission.ACCESS_NETWORK_STATE"/>
<uses-permission android:name="android.permission.ACCESS_WIFI_STATE"/>
<\!\!\!\text{uses-permission and roid:} name = "and roid.permission.CHANGE\_NETWORK\_STATE"/>
<uses-permission android:name="android.permission.INTERNET"/>
IOS:
```

2.2 卸载库

```
int ulink_deinit();
函数:
参数:
返回:
          0:表示卸载库成功
描述:
          在退出应用程序之前运行此函数
          VC:
          ulink_deinit();
          Andorid:
          @Override
          protected void onDestroy()
用例:
          super.onDestroy();
                              // 此处,特别注意,需要先销毁其他Activity,
          UlinkNative.ulinkDeinit(); // 最后才调用ulinkDeinit释放库资源
          IOS:
```

2.3 配置 WIFI 信息

函数:	int smlink_start(const char *ssid, const char *password)	
全 粉,	ssid:	需要配置 WIFI 的 SSID 名称
参数:	password :	需要配置 WIFI 的 PSW 密码

返回:	0:表示成功
	本函数根据输入的 SSID 和 PSW 生成一系列规则包,并创建一个内部线程循环发送规则包(局域网
描述:	发送),每包发送间隔为 10ms,每发送完成一轮后延时 100ms 后继续发送;
	注意:由于此函数发送数据量较大,请勿长期开启(调用 smlink_stop 停止发送)
	VC: smlink_start("vlinks_test","vlinks.cn");
	Andorid: String sSSID=""; sSSID=eSSID.getText().toString(); String sPSW=""; sPSW=ePSW.getText().toString();
用例:	if (sSSID.length() != 0)// 当ssid不为空时,发送wfi配置信息
	{ UlinkNative.smlinkStart(sSSID, sPSW);
	}
	IOS:

2.4 停止发送配置 WIFI 信息

函数:	int smlink_stop()
参数:	
返回:	0:表示成功
描述:	由于 smlink_start 函数发送数据量较大,请勿长期开启,调用 smlink_stop 停止发送。
用例:	VC: smlink_stop(); Andorid: UlinkNative.smlinkStop(); // 停止 配置wifi信息 IOS:

2.5 初始化扫描设备列表

函数:	int pid_list_init(void)
参数:	
返回:	0:表示成功
	本函数执行初始化(清空)内部设备列表,为下一步执行 pid_list_read 做准备。
描述:	常规做法为:当需要扫描设备时,新建一个线程,线程初始化时执行 pid_list_init 初始化函数,线
	程内部循环(延时 1~3 秒)调用 pid_scan 和 pid_list_read 读取设备列表信息。

```
VC:
// 创建线程
CreateThread(NULL, 0, (LPTHREAD_START_ROUTINE) Thread_check_dev_list, this, 0, 0);
// 线程函数
void Thread_check_dev_list(void* param)
        int devlen,i;
        CVM301_MFCDlg* pThis;
        pThis = (CVM301_MFCDlg*)param;
        smlink_start(pThis->ssid,pThis->psw);
        pid list init();
        while (pThis->check_dev_stop_flag)
                pid_scan();
                devlen = pid_list_read(pThis->devlist,200);
                // 显示设备列表
                for (i=0; i<devlen; i++)
                {
                         //add dev
                Sleep(2000);
        smlink_stop();
Andorid:
// 详细参考openActivity.java
// 清空list
listItem.clear();
adapter.notifyDataSetChanged();
UlinkNative.pidListInit();
// 启动扫描设备定时任务
ScandBcakRun = true;
ScandBcakhandler.postDelayed(ScandBacktask, 1);
// 扫描设备定时任务,由于扫描函数非祖塞,所以能直接在UI线程中执行
private final Runnable ScandBacktask = new Runnable()
String sTmp1,sTmp2,sTmp3;
Integer iTmp;
@Override
public void run()
  // TODO Auto-generated method stub
  if (ScandBcakRun)
  {
     listItem.clear();
                                 // 清空列表
     UlinkNative.pidScan();
                                 // 发送扫描指令
     ArrayList<UlinkPidDev> mUlinkPidDevList = UlinkNative.readPidList(64);
     if ( mUlinkPidDevList != null )
        for (int i = 0; i < mUlinkPidDevList.size(); i++)
          map = new HashMap<String, String>();
          sTmp1 = String.format("%08X%08X",mUlinkPidDevList.get(i).getDev0(),
mUlinkPidDevList.get(i).getDev1());
sTmp2 = String.format("%08X%08X", mUlinkPidDevList.get(i).getPid0(),
mUlinkPidDevList.get(i).getPid1());
          iTmp = mUlinkPidDevList.get(i).getKeytype();
          if ( iTmp == 0 )
                                 // 未加密
```

用例:

2.6 发送设备扫描信息

函数:	int pid_scan(void)		
参数:			
返回:	0:表示成功		
描述:	本函数执行(局域网)广播发送设备扫描命令,当设备接收此命令后,回复相关信息(包括设备识别码 PID、设备地址 DEV、加密情况),接收线程接收后保存在设备列表中,待调用pid_list_read 返回设备列表信息。		
用例:	VC: 参照上表 Andorid: 参照上表 IOS:		

2.7 读取设备列表信息

函数:	int pid_list_read(<u>UP2P_PID_DEV</u> *pList,int maxlen)
参数:	pList: 待返回设备列表指针

	maxlen: 待返回设备列表最大数组,不能超过 255
返回:	0~255: 表示实际(局域网)在线设备数量
描述:	本函数返回局域网内所有在线设备信息,本函数与上表各个函数配合使用,实现对设备【一键配置】功能。
用例:	VC: 参照上表 Andorid: 参照上表 IOS:

2.8 设置通信密钥

```
int ulink_only_config(const char *devid, char *outkey)
函数:
         devid: 16字节的设备 ID字符串
参数:
         outkey: 返回密钥字符串(16字节)
         返回值含义见下表:
返回:
         当设备通过【一键配置】连接上网络后,默认的通信密码是 0, 因此需要通过本函数设置 16 位随
         机密码,后续所有通信都需要使用此密码才能正常通信。
描述:
         注意:设置通信密钥函数只需要执行一次,保存返回的密码,下次直接使用 ulink_open 函数即
         可。
         VC:
         int ret;
         ULINK * ulink;
         char devid[18],outkey[18];
         UP2P_PID_DEV *pUP2P_PID_DEV = &devlist[nSel];
         sprintf(devid,"%08x%08x",pUP2P_PID_DEV->dev0,pUP2P_PID_DEV->dev1);
         ret = ulink only config(devid,outkey);
         if (ret == ULINK_ERR_NONE)
            ulink = ulink_open(devid,outkey);
         Andorid:
用例:
         // 详细参考 openActivity.java
         // 判断数据合法性
         String sMAC=eMAC.getText().toString();
         if (sMAC.length()!=16)
          ShowMessage("Mac长度必须为16字节");//设置显示的内容
          return;
         // 由于 smnt发送数据量较大,所以在连接配置时,应该关闭smnt
         OnClick_SmntStop(null);
         OnClick_Close(null);
```

```
// config , 加密配置
byte bKey[] = new byte[16]; // 此处只能用16字节,多了会转码错误
int ret = vm101Data.ulinkNative.ulinkOnlyConfig(sMAC,bKey);
if ( ret != 0 )// 配置失败
{
    ShowErrorMessage(ret);
    return;
}
ShowMessage("配置成功");

IOS:
```

2.9 一键配置

函数:	int ulink_onekey_config(const char *pid, const char *ssid, const char *key, int type, char *outdevid, char *outkey)
	pid : 16 字节的产品 ID 字符串(由联讯公司分配)
	ssid : 无线路由器 SSID
参数:	key : 无线路由器密码
	type : 加密类型 (默认 0)
	ULINK_ERR: 当且仅当返回 ULINK_ERR_NONE 时表示成功
 返回 :	当返回成功时,参数 outdevid,outkey 有效:
	outdevid : 返回的设备 ID 字符串
	outkey: 返回密钥字符串
	此函数为简化版配置设备功能,内部执行动作顺序依次为:
	1. 配置 wifi 信息 (smlink_start)
	2. 初始化扫描设备列表(pid_list_init)
 描述 :	3. 发送设备扫描信息 (pid_scan)
	4. 读取设备列表信息 (pid_list_read)
	5. 当发现设备 pid 相同且未加密时,设置通信密钥(ulink_only_config)
	6. 返回设备 mac 以及加密密钥
	以上动作即本章中 2.3~2.8 小节所示内容。
	VC:
用例:	<pre>Andorid: public int OneKeyConfig() { int ret = -1,i; String sPid = ePID.getText().toString(); // pid String sSsid = eSSID.getText().toString(); // ssid String sPsw = ePSW.getText().toString(); // psw try { byte[]bSsid = sSsid.getBytes("GBK"); byte[]bPsw = sPsw.getBytes("GBK"); byte[]bPid = sPid.getBytes("GBK"); if (bSsid.length > 32) {</pre>

```
ShowMessage("ssid 长度必须小于 32 字节");
                         return ret;
                if (bPsw.length > 64)
                         ShowMessage("psw 长度必须小于 64 字节");
                         return ret;
                if (bPid.length!= 16)
                         ShowMessage("Pid 长度必须为 16 字节");
                         return ret;
                for (i=0; i<bSsid.length; i++)
                         ulinkConfig.uSsid[i] = bSsid[i];
                         ulinkConfig.uSsid[i+1]= 0;
                for (i=0; i<bPsw.length; i++)
                         ulinkConfig.uPsw[i] = bPsw[i];
                         ulinkConfig.uPsw[i+1]= 0;
                for (i=0; i<bPid.length; i++)
                         ulinkConfig.uPid[i] = bPid[i];
                         ulinkConfig.uPid[i+1]= 0;
                }
        catch (UnsupportedEncodingException e)
                // TODO Auto-generated catch block
                e.printStackTrace();
        ret = vm101Data.ulinkNative.ulinkOnekeyConfig(ulinkConfig);
        if (ret != 0)
                ShowErrorMessage(ret);
                return ret;
        return ret;
private Handler mHandler = new Handler()
        @Override
        public void handleMessage(Message msg)
                super.handleMessage(msg);
                switch(msg.what)
                case 0: // 一键配置成功
                String sDev="";// 将结果转码
                String sKey="";
                try
                         sDev = new String(ulinkConfig.uOutDev,"GBK");
                         sKey = new String(ulinkConfig.uOutKey,"GBK");
                catch (UnsupportedEncodingException e)
                   e.printStackTrace();
       }
                eMAC.setText(sDev);// 保存 mac
```

```
eKEY.setText(sKey);// 保存 key
OnClick_Open(null);// 执行 open 动作
break;
}
bOneKeyConfig.setEnabled(true);

}

IOS:
```

2.10 打开设备

```
ULINK *ulink_open(const char *devid, const char *key);
函数:
          devid:
                 16字节的设备 ID字符串
参数:
          key:
                  16字节密钥字符串
          NULL:
                  表示打开设备失败
          非 NULL:表示打开设备成功
返回:
          typedef struct ULINK ULINK;
          在执行通信操作之前,需要使用此函数,只有当打开设备成功后,才能进行其他通信操作,与
描述:
          ulink_close 配对使用。
          VC:
          int ret;
          ULINK * ulink;
          char devid[18],outkey[18];
          UP2P_PID_DEV *pUP2P_PID_DEV = &devlist[nSel];
          sprintf(devid,"%08x%08x",pUP2P_PID_DEV->dev0,pUP2P_PID_DEV->dev1);
          ret = ulink only config(devid,outkey);
          if (ret == ULINK_ERR_NONE)
             ulink = ulink_open(devid,outkey);
          Andorid:
          // 判断数据合法性
          String sMAC=eMAC.getText().toString();
          String sKEY=eKEY.getText().toString();
用例:
          if (sMAC.length()!=16)
           ShowMessage("Mac长度必须为16字节");//设置显示的内容
           return;
          if (sKEY.length()!=16)
           ShowMessage("Key长度必须为16字节");//设置显示的内容
           return;
          // 由于 smnt发送数据量较大,所以在连接配置时,应该关闭smnt
          OnClick_SmntStop(null);
          // open,内部保存ulink指针
          int ret = vm101Data.ulinkNative.UlinkNative_Open(sMAC,sKEY);
          if (ret > 0)
```

```
{
    bOpen.setEnabled(false);
    bClose.setEnabled(true);
}
IOS:
```

2.11 关闭设备

函数:	int ulink_close(ULINK *ulink);
参数:	ulink: 执行 ulink_open 成功后返回的变量
返回:	0:表示成功
描述:	关闭设备时,需要使用此函数,与 ulink_open 配对使用。
用例:	VC: ulink_close (ulink); Andorid: // 关闭ulink成功后,使ulink变回0初始化,否则容易出错 vm101Data.ulinkNative.UlinkNative_Close(); IOS:

2.12 发送通信指令

函数:	int ulink_cmd_send(ULINK *ulink, u32 cmd, void *param, int len);
	ulink: 执行 ulink_open 成功后返回的变量
分 粉:	cmd: 待发送的通信指令
参数: 	param: 待发送的通信数据
	len: 待发送数据的长度
) F (2) ·	大于 0 : 表示发送数据长度
返回:	-1: 表示发送失败
描述:	所有通信指令均通过此函数发送,本函数与 ulink_cmd_wait 配对使用
	VC:
	下面 <u>通信指令</u> 详细介绍
用例:	Andorid:
	IOS:
	105.

2.13 接收通信指令

函数:	int ulink_cmd_wait(ULINK *ulink, u32 cmd, void *param, int maxlen);						
参数:	ulink: 执行 ulink_open 成功后返回的变量						

	cmd: 待接收的通信指令
	param: 待接收的通信数据
	len: 待接收最大数据的长度
返回:	大于 0 :表示接收数据长度
	-1: 表示接收失败
	所有带接收的通信指令均=发送指令+1,当调用 ulink_cmd_send 函数后,需要确保发送的内容
描述:	VM301 是否有接收到,调用本函数即实现此功能。
	注意:本函数为 <mark>阻塞</mark> 操作,请勿在主线程中使用。
	VC:
	下面通信指令详细介绍
用例:	Andorid:
	TOC
	IOS:

3.通信指令

3.1 串口发送

```
CMD_SEND_SERIAL
名称:
           0x3000
数值:
            VC:
            char sendbuff[256];
           int ret;
           strcpy(sendbuff,"vlinks");
           ulink\_cmd\_send(pMFCDlg->ulink, CMD\_SEND\_SERIAL, \& sendbuff[0], strlen(sendbuff));
           ret = ulink_cmd_wait(pMFCDlg->ulink, CMD_SEND_SERIAL_ACK,NULL,0);
           Andorid:
           // 详细参考 uartActivity.java
用例:
           // 由于接收串口数据线程,为祖塞函数,所以需要使用message来处理,返回的结果
           Handler hRecvUart = new Handler()
            @Override
            public void handleMessage(Message msg)
             switch (msg.what)
             case UlinkNative.CMD_READ_SERIAL: // 显示串口数据消息
```

```
case UlinkNative.CMD_TXRX_SERIAL: // 以收发一体的形式发送串口数据
   // 将结果转码
   String str=null;
   try
     str = new String((byte[])msg.obj,"GBK");
   catch (UnsupportedEncodingException e)
     e.printStackTrace();
   String stmp = tRecvUart.getText()+str;
   tRecvUart.setText(stmp);
   break;
  case UlinkNative.CMD_SEND_SERIAL:// 发送串口数据
   Toast.makeText(uartActivity.this, "发送成功", Toast.LENGTH_SHORT).show();
   break;
  default:
   super.handleMessage(msg);
   break;
// 发送串口数据
public void OnClick_SendUart(View view)
  // 获取串口发送数据
  try
    int ret = -1;
    byte recvbuf[]= new byte[256];
    String stmp = eUart_Send_Buff.getText().toString();
    byte[]btmp = stmp.getBytes("GBK");
    if (bSendRecv==0)
      vm101Data.ulinkNative.UlinkNative_SendCmd(hRecvUart, UlinkNative.CMD_SEND_SERIAL, btmp);
    else
       vm101Data.ulinkNative.UlinkNative_SendCmd(hRecvUart, UlinkNative.CMD_TXRX_SERIAL, btmp);
   catch (UnsupportedEncodingException e)
      e.printStackTrace();
IOS:
```

3.2 串口接收

名称:	CMD_READ_SERIAL
数值:	0x3010
用例:	<pre>VC: char recbuff[256]; ulink_cmd_send(pThis->ulink,CMD_READ_SERIAL,NULL,0); ret = ulink_cmd_wait(pThis->ulink,CMD_READ_SERIAL_ACK,&recbuff[0],sizeof(recbuff)); if (ret > 0) { printf("%s\n",recbuff); } }</pre>

```
Andorid:

// 接收串口数据线程 祖塞函数
Thread thRecvUart = new Thread()
{
@Override
public void run()
{
while( bOnPause != 2 )// 接收线程标志位 , 0=运行 , 1=暂停 , 2=退出
{
if ( bOnPause == 0 && bSendRecv==0 )// bSendRecv==0.非收发一体
{
// 当没有发送数据时 , 读取串口内容
if ( vm101Data.ulinkNative.busy == 0)
{
wm101Data.ulinkNative.UlinkNative_SendCmd(hRecvUart, UlinkNative.CMD_READ_SERIAL, (Object)null);
}

try // 每300ms运行一次接收函数
{
Thread.sleep(300);
}
catch (Exception ex)
{
}
}

IOS:
```

3.3 串口发送接收一体

```
名称: CMD_TXRX_SERIAL
数值: 0x3020

VC:
    char sendbuff[256];
    char recbuff[256];
    ulink_cmd_send(pMFCDlg->ulink,CMD_TXRX_SERIAL,&sendbuff[0],strlen(sendbuff));
    ret = ulink_cmd_wait(pMFCDlg->ulink,CMD_TXRX_SERIAL_ACK,&recbuff[0],sizeof(recbuff));

if (ret > 0) {
    printf("%s\n",recbuff);
}
Andorid:
    参考 3.1 串口发送

IOS:
```

3.4 读 GPIO 口

尔: CMD_GPIO_READ

```
0x3070
数值:
             VC:
             <u>UP2P_GPIO</u> sUP2P_GPIO;
             \overline{\text{sUP2P\_GPIO.pin}} = \text{ePin0};
             sUP2P_GPIO.mode = eGPIO_Input;
             ulink_cmd_send(ulink, CMD_GPIO_READ, &sUP2P_GPIO, sizeof(UP2P_GPIO));
             ret = ulink_cmd_wait(ulink, CMD_GPIO_READ_ACK, &sUP2P_GPIO, sizeof(UP2P_GPIO));
                 printf("pin%d = %d\n",sUP2P_GPIO.pin,sUP2P_GPIO.value);
             Andorid:
用例:
             // 单个gpio, 读取按键
             public void OnClick_OneGpioRead(View view)
               UlinkGPIO ulinkGPIO = new UlinkGPIO();
               ulinkGPIO.pin = (int)ddOneGpioNumber.getSelectedItemId();
               ulinkGPIO.mode = UlinkNative.eGPIO_Input;
               vm101Data.ulinkNative.UlinkNative SendCmd(hRecvUart, UlinkNative.CMD GPIO READ, ulinkGPIO);
             IOS:
```

3.5 写 GPIO 口

```
CMD_GPIO_WRITE
名称:
            0x3080
数值:
            VC:
            UP2P_GPIO sUP2P_GPIO;
            sUP2P_GPIO.pin = ePin0;
            sUP2P_GPIO.mode = eGPIO_Output;
            sUP2P_GPIO.value = 1;// 1=高电平, 0=低电平
            ulink_cmd_send(ulink, CMD_GPIO_WRITE, &sUP2P_GPIO, sizeof(UP2P_GPIO));
            ret = ulink_cmd_wait(ulink, CMD_GPIO_WRITE_ACK, NULL,0);
            if ( ret >= 0 )
                printf("ok");
            Andorid:
用例:
            // 单个gpio设置按键
            public void OnClick OneGpio(View view)
              UlinkGPIO ulinkGPIO = new UlinkGPIO();
              ulinkGPIO.pin = (int)ddOneGpioNumber.getSelectedItemId();
              ulinkGPIO.mode = UlinkNative.eGPIO_Input;
              ulinkGPIO.value= (int)ddOneGpioLevel.getSelectedItemId();//0=低电平,1=高电平
              vm101Data.ulinkNative.UlinkNative_SendCmd(hRecvUart, UlinkNative.CMD_GPIO_WRITE, ulinkGPIO);
            IOS:
```

3.6 读模块版本号

3.7 设置普通定时

```
CMD_CLOCK_SET
名称:
             0x3110
数值:
             VC:
             u8 buf[255];
            char tempbuff[100];
             settimepacke_st *apptm= (settimepacke_st *)buf;
             CString m_updatatimer_string;
             int ret;
             time_t tm;
             u8 ucGPIOCmd;
             int m_Week;
            if (sRadioNumber_Time==0 || sRadioNumber_Cmd==0)
                     MessageBox(TEXT("请选择定时选项"));
                     return;
            m_Week = GetWeek();// 返回周星期的选择情况,0=全部没有选择,bit0=星期1,bit1=星期二。。。。
             if (sRadioNumber_Time==1 && m_Week==0)
                     MessageBox(TEXT("请选择星期"));
用例:
            memset(buf,0x00,sizeof(buf));
             m_button_write.EnableWindow(FALSE);
             UpdateData(TRUE);
             if ( pMFCDlg->check_ulink_busy(TRUE) == 0 )
                     time(&tm);
                     apptm->currentm = tm;// 当前时间
                     apptm->mon_unixtm =pMFCDlg->get_unixtime("1990-01-01-00-00-00");//星期一时间
                     if (sRadioNumber_Time==1)//周定时
                             // 开始时间
                             m_week_date.GetTime(m_week_time);
                             m_updatatimer_string = m_week_time.Format("1990-01-01-%H-%M-%S");
                             pMFCDlg->StringToChar(m_updatatimer_string,tempbuff);
                             apptm->settm.clkstar = pMFCDlg->get_unixtime(tempbuff);
                             // 结束时间
```

```
m_updatatimer_string = m_end_data.Format("3000-01-01-00-00-00");
                 pMFCDlg->StringToChar(m_updatatimer_string,tempbuff);
                 apptm->settm.clkend = pMFCDlg->get_unixtime(tempbuff);
                 // 间隔时间
                 apptm->settm.clkinv = 0;
                 // 间隔定时
                 apptm->settm.weeks = m_Week;
         else//间隔定时
                 // 开始时间
                 m_datetime_star.GetTime(m_star_data);
                 m_updatatimer_string = m_star_data.Format("%Y-%m-%d-%H-%M-%S");
                 pMFCDlg->StringToChar(m_updatatimer_string,tempbuff);
                 apptm->settm.clkstar = pMFCDlg->get_unixtime(tempbuff);
                 // 结束时间
                 m_datetime_end.GetTime(m_end_data);
                 m_updatatimer_string = m_end_data.Format("%Y-%m-%d-%H-%M-%S");
                 pMFCDlg->StringToChar(m_updatatimer_string,tempbuff);
                 apptm->settm.clkend = pMFCDlg->get_unixtime(tempbuff);
                 // 间隔时间
                 apptm->settm.clkinv = m_inv_value;
                 // 间隔定时
                 apptm->settm.weeks = 0x80;//当设定间隔定时时,必须设置为 0x80
         if (sRadioNumber_Cmd == 3)// 串口命令
                 apptm->settm.cmd = TM_UartSend;
                 // 串口数据
                 apptm->settm.ulen = m_edit_uartstring.GetLength()+1;
                 pMFCDlg->StringToChar(m_edit_uartstring,(char*)&apptm->settm.udata[0]);
         else// GPIO 口命令
         {
                 // GPIO 命令
                 ucGPIOCmd = m_pin_number+1;
                 ucGPIOCmd <<= 4;
                 ucGPIOCmd |= m_pin_cmd;
                 apptm->settm.cmd = ucGPIOCmd;
                 // 串口数据
                 apptm->settm.ulen = 0;
         // 存储位置
         apptm->settm.uart_idx = m_timer_idx;
         apptm->settm.clk_idx = m_timer_idx;
         ulink_cmd_send(pMFCDlg->ulink, CMD_CLOCK_SET, apptm, sizeof(settimepacke_st)+apptm->settm.ulen);
         ret = ulink_cmd_wait(pMFCDlg->ulink, CMD_CLOCK_SET_ACK,NULL, 0);
         if (ret == 0)
                 MessageBox(TEXT("设置定时任务成功"));
         pMFCDlg->busy_ulink_release();
m_button_write.EnableWindow(TRUE);
Andorid:
// 写定时任务
public void OnClick_bWriteTime(View view)
    UlinkTimer ulinkTimer = GetUlinkTimer();
    if (ulinkTimer == null)
         return;
    vm101Data.ulinkNative.UlinkNative_SendCmd(hRecvTimer, UlinkNative.CMD_CLOCK_SET, ulinkTimer);
```

```
private UlinkTimer GetUlinkTimer()
         UlinkTimer uTimer = new UlinkTimer():
         // 周定时 还是 间隔定时
         if ( radioZHOU.isChecked() == true ) // 周定时
                  uTimer.clkstar = DateToUnixtm(1990,0,1,iZHOU_Time_Hour,iZHOU_Time_Minute,iZHOU_Time_Second);
                  uTimer.clkend = DateToUnixtm(2115,0,1,iZHOU_Time_Hour,iZHOU_Time_Minute,iZHOU_Time_Second);
                  uTimer.clkinv = 0;
                  uTimer.weeks = GetWeeks();
                  if ( uTimer.weeks == 0 )
                  ShowMessage("请选择星期");
                  return null;
         }
         else if ( radioDUAN.isChecked() == true )
                                                      // 间隔定时
                  uTimer.clkstar =
DateToUnixtm(iDUAN_Star_Data_Year,iDUAN_Star_Data_Month,iDUAN_Star_Data_Day,iDUAN_Star_Time_Hour,iDUAN_Star_Time_
Minute, iDUAN_Star_Time_Second);
                  uTimer.clkend =
DateToUnixtm(iDUAN_End_Data_Year,iDUAN_End_Data_Month,iDUAN_End_Data_Day,iDUAN_End_Time_Hour,iDUAN_End_Time_M
inute,iDUAN_End_Time_Second);
                  uTimer.clkinv = 0;
                  String stmp = eDUAN_Times.getText().toString();
                  if ( stmp.length() > 0 )
                    uTimer.clkinv = Integer.parseInt(stmp);
                  uTimer.weeks = 0x80;
                  if ( uTimer.clkinv == 0 )
                    ShowMessage("请输入正确的定时时间");
                    return null;
                  }
         else
                  ShowMessage("请选择定时类型");
                  return null;
         }
         // 串口命令 还是 GPIO 命令
         if ( radioUART.isChecked() == true )
                                             //串口命令
                  uTimer.cmd = UlinkNative.CMD_TM_UARTSEND;
                  // 串口数据
                  String stmp = eUART Buff.getText().toString();
                    byte[]btmp = stmp.getBytes("GBK");
                    uTimer.ulen = btmp.length;
                    uTimer.udata = btmp.clone();
                  } catch (UnsupportedEncodingException e) {
                           // TODO Auto-generated catch block
                           e.printStackTrace();
                  }
         }
         else if ( radioGPIO.isChecked() == true ) //GPIO 命令
                  int iNumber = (int)ddPinNumber.getSelectedItemId()+1;
                  int iLevel = (int)ddPinLevel.getSelectedItemId();
                  uTimer.cmd = (int)((iNumber<<4)|iLevel);
                  uTimer.ulen = 0;
         }
         else
                  ShowMessage("请选择定时动作");
                  return null;
```

```
}

// 存储位置

uTimer.uart_idx = (int)ddSaveNumber.getSelectedItemId();

uTimer.clk_idx = uTimer.uart_idx;

uTimer.currentm =

DateToUnixtm(c.get(Calendar.YEAR),c.get(Calendar.MONTH),c.get(Calendar.DAY_OF_MONTH),c.get(Calendar.HOUR_OF_DAY),c.get(Calendar.MINUTE),c.get(Calendar.SECOND));

uTimer.mon_unixtm = 631123200;// 中国时区,1990-1-1,0:0:0(周一时间值)

return uTimer;
}

IOS:
```

3.8 读取普通定时

```
CMD_CLOCK_GET
名称:
             0x3120
数值:
             VC:
             // TODO: 在此添加控件通知处理程序代码
             u8 buf[255];
             char tempbuff[100];
             settimepacke_st *apptm= (settimepacke_st *)buf;
             CString m_updatatimer_string;
             int ret;
             time_t tm_t;
             struct tm *tblock;
             memset(buf,0x00,sizeof(buf));
             m_button_read.EnableWindow(FALSE);
             UpdateData(TRUE);
             if ( pMFCDlg->check_ulink_busy(TRUE) == 0 )
             {
                      time(&tm_t);
                      apptm->currentm = 0;
                      apptm->mon_unixtm = 0;
                      apptm->settm.clk_idx = m_timer_idx;// 选择第几个定时任务
                      ulink_cmd_send(pMFCDlg->ulink, CMD_CLOCK_GET, apptm, sizeof(settimepacke_st));
                      ret = ulink_cmd_wait(pMFCDlg->ulink, CMD_CLOCK_GET_ACK,&apptm->settm, 100);
用例:
                      if (ret > 0)
                              if (apptm->settm.cmd!= 0)// 定时任务不空
                                       // 周定时 还是 间隔定时
                                       if (apptm->settm.weeks == 0x80)// 间隔定时
                                       {
                                                SetRadio(2);
                                                tm_t = apptm->settm.clkstar;// 开始时间
                                                m_star_data = tm_t;
                                                m_datetime_star.SetTime(&m_star_data);
                                                tm_t = apptm->settm.clkend;// 结束时间
                                                m_end_data = tm_t;
                                                m_datetime_end.SetTime(&m_end_data);
                                                // 间隔时间
                                                m_inv_value = apptm->settm.clkinv;
                                       }
                                       else
                                                                                                    // 周定时
                                       {
                                                SetRadio(1);
```

```
tm_t = apptm->settm.clkstar;// 开始时间
                                 m_week_time = tm_t;
                                 m_week_date.SetTime(&m_week_time);
                                 SetWeek(apptm->settm.weeks);
                         // 串口命令 还是 GPIO 命令
                         if ( apptm->settm.cmd == TM_UartSend )
                                 SetRadio(3);
                                 m_edit_uartstring = apptm->settm.udata;
                         }
                         else
                         {
                                 SetRadio(4);
                                 m_pin_cmd = apptm->settm.cmd&0x01;// ON=1 还是 OFF=0
                                 m_pin_number = ((apptm->settm.cmd>>4)&0x0F)-1;
                         }
                 }
                else
                         // 命令为空,可以重新设置
                 {
                         SetRadio(0);
                         MessageBox(TEXT("定时任务空"));
                }
        else
                MessageBox(TEXT("读回定时任务失败!"));
        UpdateData(FALSE);
        pMFCDlg->busy_ulink_release();
m_button_read.EnableWindow(TRUE);
Andorid:
// 读定时任务
public void OnClick_bReadTime(View view)
   UlinkTimer ulinkTimer = new UlinkTimer();
   // 当前时间必须设置为 0 , 或者当前时间 , 不能不赋初始化
   ulinkTimer.currentm
                         = 01;
                                 /* 当前时间 */
   ulinkTimer.mon_unixtm = 0l; /* 星期一 00:00 的 unix 时间帧*/
   ulinkTimer.ulen
                                 /* 长度最好设置为 0*/
    ulinkTimer.clk_idx = (int)ddSaveNumber.getSelectedItemId();
   vm101Data.ulinkNative.UlinkNative_SendCmd(hRecvTimer, UlinkNative.CMD_CLOCK_GET, ulinkTimer);
// 由于接收串口数据线程,为祖塞函数,所以需要使用 message 来处理,返回的结果
Handler hRecvTimer = new Handler()
        @Override
        public void handleMessage(Message msg)
                 switch (msg.what)
                 case UlinkNative.CMD_CLOCK_SET:
                                                          // 设置定时
                         Toast.makeText(timeActivity.this, "设置定时成功", Toast.LENGTH_SHORT).show();
                         break;
                 case UlinkNative.CMD_CLOCK_GET:
                                                           //读取模块模块已经设置的定时
                         Toast.makeText(timeActivity.this, "读定时成功", Toast.LENGTH_SHORT).show();
                         ShowUlinkTimer((UlinkTimer)msg.obj);
                         break;
                 case UlinkNative.CMD_CLOCK_DEL:
                                                           //删除定时
                         Toast.makeText(timeActivity.this, "删除定时成功", Toast.LENGTH_SHORT).show();
```

```
default:
                           super.handleMessage(msg);
                  break;
                  }
};
private void ShowUlinkTimer(UlinkTimer uTimer)
         if ( uTimer.cmd == 0 \parallel uTimer.clkend < 600000000)
                                                               // 空定时任务
                  SetRadioGroup(0xff);
                  ShowMessage("无定时任务");
                  return;
         // 周定时 还是 间隔定时
         if (uTimer.weeks == 0x80) // 间隔定时
               SetRadioGroup(1);
               // 显示开始时间
               Date dtmp1 = UnixtmToDate(uTimer.clkstar);
               Show_eDUAN_Star_Data((int)dtmp1.getYear()+1990,(int)dtmp1.getMonth(),(int)dtmp1.getDay());
               Show_eDUAN_Star_Time((int)dtmp1.getHours(),(int)dtmp1.getMinutes(),(int)dtmp1.getSeconds());
               // 显示结束时间
                Date dtmp2 = UnixtmToDate(uTimer.clkend);
                Show_eDUAN_End_Data((int)dtmp2.getYear()+1990,(int)dtmp2.getMonth(),(int)dtmp2.getDay());
                Show_eDUAN_End_Time((int)dtmp2.getHours(),(int)dtmp2.getMinutes(),(int)dtmp2.getSeconds());
                // 显示定时时间
                String stmp = ""+uTimer.clkinv;
                eDUAN_Times.setText(stmp);
         }
                                                               // 周定时
         else
         {
                  SetRadioGroup(0);
                  // 显示开始时间
                  Date dtmp = UnixtmToDate(uTimer.clkstar);
                  Show_eZHOU_Time((int)dtmp.getHours(),(int)dtmp.getMinutes(),(int)dtmp.getSeconds());
                  // 显示周设定
                  ShowWeeks(uTimer.weeks);
         // 串口命令 还是 GPIO 命令
         if ( uTimer.cmd == UlinkNative.CMD_TM_UARTSEND )
                  SetRadioGroup(2);
                  // 将结果转码
                  String str="";
                  try
                    str = new String(uTimer.udata,0,uTimer.ulen,"GBK");
                  catch (UnsupportedEncodingException e)
                    e.printStackTrace();
                  eUART_Buff.setText(str);
         else
                  SetRadioGroup(3);
                  int m_pin_cmd = uTimer.cmd&0x01;
                                                                        // ON=1 还是 OFF=0
                  int m_pin_number = ((uTimer.cmd>>4)&0x0F)-1;
                  ddPinNumber.setSelection(m_pin_number);
                  ddPinLevel.setSelection(m_pin_cmd);
         }
IOS:
```

3.9 删除普通定时

```
CMD_CLOCK_DEL
名称:
             0x3130
数值:
             VC:
             // TODO: 在此添加控件通知处理程序代码
             u8 buf[255];
             char tempbuff[100];
             settimepacke_st *apptm= (settimepacke_st *)buf;
             CString m_updatatimer_string;
             int ret;
             time_t tm;
             u8 ucGPIOCmd;
             int m_Week;
             memset(buf,0x00,sizeof(buf));
             m_button_del.EnableWindow(FALSE);
             UpdateData(TRUE);
             if ( pMFCDlg->check_ulink_busy(TRUE) == 0 )
                      time(&tm);
                      apptm->currentm = tm;
                      apptm->mon_unixtm = pMFCDlq->get_unixtime(MOND_UNIXTM)-UTC2BJ;
                      apptm->settm.cmd = 0;//命令删除
                      // 存储位置
                      apptm->settm.uart_idx = m_timer_idx;
                      apptm->settm.clk_idx = m_timer_idx;
                      ulink_cmd_send(pMFCDlg->ulink, CMD_CLOCK_SET, apptm, sizeof(settimepacke_st)+apptm->settm.ulen);
                      ret = ulink_cmd_wait(pMFCDlg->ulink, CMD_CLOCK_SET_ACK,NULL, 0);
                      if (ret == 0)
                               MessageBox(TEXT("删除定时任务成功"));
用例:
                               SetRadio(0);
                      pMFCDlg->busy_ulink_release();
             m_button_del.EnableWindow(TRUE);
             Andorid:
             // 删除定时任务
             public void OnClick_bDelTime(View view)
                      UlinkTimer ulinkTimer = new UlinkTimer();
                      ulinkTimer.currentm
                                                = 01;
                                                                  /* 当前时间 */
                      ulinkTimer.mon_unixtm
                                                = 01;
                                                                 /* 星期一 00:00 的 unix 时间帧*/
                      ulinkTimer.ulen
                                                         /* 长度最好设置为 0*/
                      ulinkTimer.clk_idx
                                                = (int)ddSaveNumber.getSelectedItemId();
                                                                                                     /* 序号*/
                      ulinkTimer.uart_idx
                                                = ulinkTimer.clk_idx;
                                                                                   /* c 串口序号*/
                      ulinkTimer.clkstar
                                                = 01;
                                                                  /* 执行时间 : 周期定时则为最近定时 unix time */
                      ulinkTimer.clkend
                                                = 01;
                                                                  /* 定时结束时间 */
                                                                  /* 定时间隔 只有 weeks == 0x80 时才生效*/
                      ulinkTimer.clkinv
                                                = 0;
                                                                          /* 定时执行的星期 0x01 mon; 0x02 tus ..*/
                      ulinkTimer.weeks
                                                = 0;
                      ulinkTimer.cmd
                                                                                   /* 动作*/
                                                         = 0:
                      ulinkTimer.udata[0]
                                                = 0:
                                                                  /* 串口数据 */
                      vm101Data.ulinkNative.UlinkNative_SendCmd(hRecvTimer, UlinkNative.CMD_CLOCK_DEL, ulinkTimer);
             IOS:
```

4.PID 含义解析

PID: 表示设备类型识别码,请查看下面详细定义

PID0				PID1					
Byte4	Byte3	Byte2	Byte1	Byte4	Byte3	Byte2	Byte1	UUID	PRODUCT
保留		广	家	类	型	型	号		

5.结构体定义

5.1 设备列表

5.2 设置通信密钥返回值

```
typedef enum
{
ULINK_ERR_NONE, // 成功
ULINK_ERR_DEVID_INVILD, // 无效的 devid
ULINK_ERR_DEV_OFFLINE, // 设备不在线
ULINK_ERR_SERVER_OFFLINE, // 服务器不在线,或者广域网络不通
ULINK_ERR_INIT_TOKEN, // 初始化令牌错误,可能是模块已经被配置过
```

```
ULINK_ERR_CONFIG_HOST, // 配置服务器错误, 可能是模块网络不好或者 flash 写失败
ULINK_ERR_INIT_KEY, // 初始化密钥错误, 可能是模块网络不好
ULINK_ERR_DEV_NOFOUND,// 没有找到设备, 可能是附近没有等待一键配置的设备
ULINK_ERR_PID_INVILD, // 错误的 PID
} ULINK_ERR;
```

5.3 GPIO 结构体

```
typedef struct{
                    // gpio pin 脚号
      u8 pin;
                    // gpio 工作模式 (输入/输出)
      u8 mode;
      u8 value;
                    // gpio pin 脚当前电平值
}UP2P_GPIO;
enum
{
      eGPIO_Output = 0,// 输入模式
      eGPIO_Input,
                    // 输出模式
};
enum
{
                    // pin0 Input/Output
                                         I2C_CLK/GPIO/PWM
      ePin0 = 0,
      ePin1,
                    // pin1 Input/Output
                                         I2C_SDA/GPIO/PWM
      ePin2,
                    // pin2 Input
      ePin3,
                    // pin3 Output
                                          GPIO/PWM
                    // pin4 Input/Output
      ePin4,
      epinMX,
```

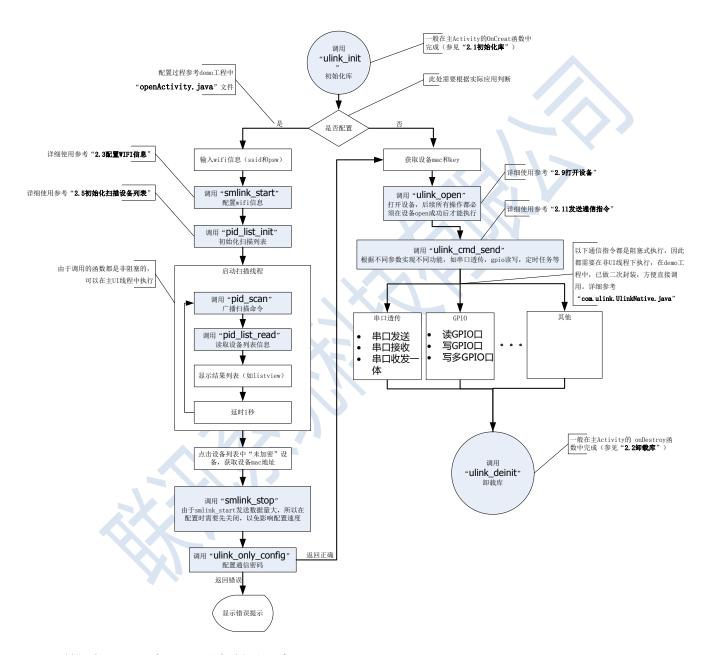
5.4 普通定时结构体

```
enum
{
      TM_Fuc_NoEv = 0x00,
      TM_UartSend = 0x01,
      TM Pin0 ON =0x11,
      TM_Pin0_OFF = 0x10,
      TM_Pin1_ON = 0x21,
      TM_Pin1_OFF = 0x20,
      TM_Pin2_ON = 0x31,
      TM_Pin2_OFF = 0x30,
      TM_Pin3_ON = 0x41,
      TM_Pin3_OFF = 0x40,
      TM Pin4 ON =0x51,
      TM_Pin4_OFF = 0x50,
      TM_Pin5_ON = 0x61,
      TM_Pin5_OFF = 0x60,
      TM_Pin6_ON = 0x71,
      TM_Pin6_OFF = 0x70,
      TM_Max
```

```
* 时间帧格式
typedef struct{
                   /* 执行时间:周期定时则为最近定时 unix time */
      u32 clkstar;
                   /* 定时结束时间 */
      u32 clkend;
                   /* 定时间隔 只有 weeks == 0x80 时才生效*/
      u32 clkinv;
                   /* 定时执行的星期 0x01 mon; 0x02 tus ..*/
      u8 weeks;
                   /* 动作*/
      u8 cmd;
                   /*序号*/
      u8 clk_idx;
      u8 uart_idx;
                   /*串口序号*/
                   /* 串口数据长度*/
      u8 ulen;
      u8 udata[0];
                   /* 串口数据 */
} timestamp_st;
                   /*4*5=20Byte*/
* app 发送的时间帧
typedef struct{
                          /* 当前时间 */
      u32 currentm;
                          /* 星期一 00:00 的 unix 时间帧*/
      u32 mon_unixtm;
      timestamp_st settm;
                          /*7*4 = 28 \text{ byte}*/
} settimepacke_st;
```

6.附录

6.1 参考开发流程



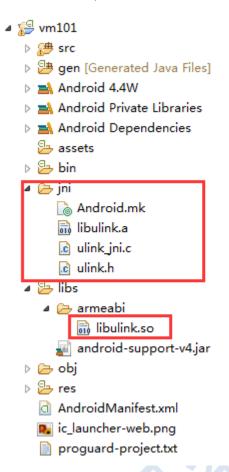
6.2 搭建 JNI 编译环境简易步骤

http://www.th7.cn/Program/Android/201411/311015.shtml

注意:包名不要用"_"(下划线)命名,因为JNI函数定义用"_"区分不同的包路径

6.3 移植 demo 动态库以及接口

- 新建 jni 文件夹以及 libs 文件夹,如下:
- 拷贝 demo 工程下 jni 所有文件
- 拷贝 libs\armeabi 下 libulink.so 文件



● 拷贝 demo 工程 com.ulink 包



- - - DigpioActivity.java

 - ▶ J Vm101_Data.java

 - D UlinkPidDev.java
- ▶ ➡ Android 4.4W
- ▶ ➡ Android Private Libraries
- ▶ ➡ Android Dependencies
 - 🔓 assets
- D 👺 bin
- 🛮 🗁 jni
 - lack Android.mk