编译原理复习提纲

1 编译程序模型

输入:源程序

分析阶段:词法分析、语法分析、语义分析

综合阶段:中间代码优化、优化、目标代码生成器

两个阶段均有:错误处理、符号表管理

输出:目标代码

1.1 词法分析

内码:二元式

1.2 语法分析

语法规则用 BNF 表示

1.3 语义分析和中间代码生成

中间代码常用:逆波兰式、三元式、四元式、抽象机代码表示

1.4 代码优化

等价变换原则

1.5 目标代码生成

绝对指令代码→可重定位指令代码或汇编指令代码

1.6 表格管理

常见符号表:名字特性表、常数表、标号表、分程序入口表、中间代码表

1.7 前端和后端

前端:编译逻辑结构中的分析部分

后端:与目标机器有关的部分

2 文法和语言

2.1 产生式

形如 $A \rightarrow \alpha$ 的 (A, α) 有序对

2.2 文法

G[S]可表示成四元式 (V_N, V_T, P, S)

 V_N 非终结符号集, V_T 终结符号集,P 产生式集, $S \in V_N$ 起始符号

2.3 句型

 α 是 G 的一个**句型** iff S $\stackrel{*}{\Rightarrow}$ α

当 α 只有终结符时, 它是 G 的**句子**

G产生的全部句子的集合为 G产生的语言,记为 L(G)

2.4 规范推导

最右推导为规范推导,规范推导产生的句型为规范句型。

- 2.5 递归规则
- 2.5.1 直接左递归的产生式

$$A \to \beta A \delta, \beta = \epsilon, \delta \neq \epsilon$$

2.5.2 间接左递归的产生式

$$A \stackrel{+}{\Rightarrow} \beta A \delta, \beta = \epsilon, \delta \neq \epsilon$$

2.5.3 递归文法

至少含一个递归的非终结符号。

2.6 短语

有句型w = xuy:

$Z \stackrel{*}{\Rightarrow} xUy \perp U \stackrel{+}{\Rightarrow} u$,则u是相对于U的句型w的短语

2.6.1 简单(直接)短语

 $Z \stackrel{*}{\Rightarrow} xUy = U \Rightarrow u$,则u是相对于U的句型w的简单(直接)短语

2.6.2 句柄

句型的**最左**简单短语

2.7 上下文无关文法(2型、CFG)

$$V \to \alpha, V \in V_N, \alpha \in (V_N \cup V_T)^*$$

左边只有一个非终结符。

2.8 正则文法 (3型)

 $A \rightarrow aB \vec{x}A \rightarrow a$

2.9 CFG 的化简

2.9.1 消除无用符号

2.9.1.1 可达

 $X \in (V \cup U)$, 若起始符号 $S \stackrel{*}{\Rightarrow} \alpha X \beta$, 则X是可达的

2.9.1.2 产生

若有α $X\beta \stackrel{*}{\Rightarrow} w (w \in T^*)$,则X是产生的

2.9.1.3 有用

若X同时是产生的和可达的,则称X是有用的,否则为无用符号。

2.9.1.4 消除算法

2.9.1.4.1 计算"产生的"符号集算法

- 1. 每个 T 中的符号都是产生的
- 2. 若有产生式A → α且α中符号都是产生的,则 A 是产生的

2.9.1.4.2 计算"可达的"符号集算法

- 1. 符号 S 是可达的
- 2. 若有产生式A → α 且A是可达的,则 α 中的符号都是可达的

2.9.1.4.3 示例

 $S \to AB | \alpha$

 $A \rightarrow b$

消除非产生的

 $S \rightarrow \alpha$

 $A \rightarrow b$

消除非可达的

 $S \to \alpha$

必须先消除非产生的,再消除非可达的。

2.9.2 消除 ← 产生式

形如 $A \rightarrow \epsilon$ 的产生式为空产生式或 ϵ – 产生式。

2.9.2.1 算法

先确定全部可空的变元:

- 2. 若 $B \rightarrow \alpha 且 \alpha$ 中每个符号都是可空的,则 B 可空

再替换带可空符号的产生式,若 $A \rightarrow X_1X_2 \dots X_n$ 是产生式,那么用所有的 $A \rightarrow Y_1Y_2 \dots Y_n$ 替代,其中:

- 2. 若 X_i 是可空的,则 $Y_i = X_i$ 或 $Y_i = \epsilon$
- 3. 但 Y_i 不能全部为 ϵ

2.9.2.2 示例

 $S \rightarrow AB$

 $A \rightarrow AaA|\epsilon$

 $B \to BbB|\epsilon$

消除后

 $S \to AB|A|B$

 $A \rightarrow AaA|Aa|aA|a$

 $B \rightarrow BbB|Bb|bB|b$

2.9.3 消除单元产生式

形如 $A \rightarrow B_{\circ}$

代入消除即可。

2.9.4 简化的可靠顺序

1. 消除 ← 产生式

- 2. 消除单元产生式
- 3. 消除非产生的无用符号
- 4. 消除非可达的无用符号

3 词法分析

3.1 有穷自动机

3.1.1 确定的有穷自动机(DFA)

 $M = (K, \Sigma, f, S_0, Z)$

K:有穷状态集

Σ:有穷字母表

f:映射

 S_0 :初始状态

Z:终止状态集

3.1.2 非确定的有穷自动机(NFA)

$$M = (K, \Sigma, f, S_0, Z)$$

f是多值函数

3.1.3 NFA→DFA

3.1.3.1 ϵ – closure

 ϵ – closure(q): 从状态 q 出发,仅经过 ϵ 弧,能达到的状态集合(包括 q 本身)

 $\epsilon - closure(I) = \{\epsilon - closure(q) | q \in I\}$ (I 为状态集的子集)

3.1.3.2 move

$$move(T, a) = \{f(t, a) | t \in T\}$$

3.1.3.3 算法

计算起始状态的 ϵ – closure, 记为 T_0 , 依次计算 T_i : ϵ – closure(move(T_0 , a)) ($a \in \Sigma$)。

3.1.4 DFA 最小化

标记状态对 (Q_i, Q_j) , $Q_i \in Z$, $Q_i \notin Z$ 。(即终点和非终点不能为一类)

若 $(f(Q_i,\Sigma),f(Q_j,\Sigma))$ 被标记了,则标记 (Q_i,Q_j) ,重复该步骤,直到无可标记。(即目的地不在一类的点对不在一类)

3.1.4.1 定理

对于有同一接受集的 FA,与之等价且具有最小状态数的 DFA 在同构意义下是唯一的。

3.2 正则式(正规式)

· | * 三种基本运算

与 FA 等价。

4 自顶向下语法分析

4.1 下推自动机

七元组 $M = (Q, \Sigma, H, \delta, q_0, z_0, F)$

Q:有限状态集

Σ:输入字母表

H:下推栈内字母表

 $\delta(q,a,z)$:映射(非单值映射,当前状态q,输入符号a,下推栈栈顶符号z)

 $q_0 \in Q$: 控制器的初始状态

 $z_0 \in H$: 栈厨师符

 $F \subseteq Q$: 终态集

4.2 LL(1)文法

4.2.1 构造

4.2.1.1 FIRST 集 (开头集, α 可能的开头的终结符集合)

$$FIRST(\alpha) = \left\{ a \middle| \alpha \stackrel{*}{\Rightarrow} a \dots, a \in V_T \right\}$$

4.2.1.2 FOLLOW 集 (跟随集, A.后面可能跟随的终结符集合)

$$FOLLOW(A) = \{a \mid S \stackrel{*}{\Rightarrow} \dots Aa \dots, a \in V_T\}$$

若S $\stackrel{*}{\Rightarrow}$... A . 则# ∈ FOLLOW(A)

4.2.1.3 SELECT 集 (产生式预测集)

若α
$$\stackrel{*}{\Rightarrow}$$
 ε, 则SELECT(X → α) = FIRST(α)

4.2.2 判别

相同左部的产生式的SELECT集的交集都为空,则是 LL(1)文法。

4.2.3 非 LL(1)转换为 LL(1)

- 提取左公共因子
- 消除左递归
 - 直接左递归
 - 间接左递归

4.2.4 预测分析表

$$SELECT(E \to TE') = \{(,i\}$$

$$SELECT(E' \to +TE') = \{+\}$$

$$SELECT(E' \to \epsilon) = \{\#,\}$$

$$SELECT(T \to FT') = \{(,i\}$$

$$SELECT(T' \to *FT') = \{*\}$$

$$SELECT(T' \to \epsilon) = \{+,\}, \#\}$$

$$SELECT(F \to (E)) = \{(\}$$

$$SELECT(F \to i) = \{i\}$$

	i	+	*	()	#
E	$\rightarrow TE'$			$\rightarrow TE'$		
E'		<i>→</i> + <i>TE</i> ′			$\rightarrow \epsilon$	$\rightarrow \epsilon$
T	$\rightarrow FT'$			$\rightarrow FT'$		
T'		$\rightarrow \epsilon$	→* <i>FT'</i>		$\rightarrow \epsilon$	$\rightarrow \epsilon$
F	$\rightarrow i$			\rightarrow (E)		

4.2.4.1 分析过程

i + i * i#

步骤	分析栈	剩余输入串	所用产生式或匹配
1	#E	i + i * i#	$E \to TE'$
2	# <i>E'T</i>	i + i * i#	$T \to FT'$
3	# <i>E'T'F</i>	i + i * i#	$F \rightarrow i$

4	#E'T'i	i + i * i#	i <i>匹配</i>
5	# <i>E'T'</i>	+ <i>i</i> * <i>i</i> #	$T' \to \epsilon$
	***	***	***

5 自底向上优先分析

5.1 算符优先分析法

5.1.1 优先关系

5.1.1.1 a = b

iff 文法有
$$U \rightarrow \cdots ab \dots gU \rightarrow \cdots aVb \dots 的规则 (a \cdot b 同时规约)$$

5.1.1.2 a < b

iff 文法有**U** → ··· **aW** ... , 其中**W**
$$\stackrel{+}{\Rightarrow}$$
 b ... 或**W** $\stackrel{+}{\Rightarrow}$ **V b** ... (b先规约)

5.1.1.3 a > b

5.1.2 构造优先关系矩阵

5.1.2.1 **FIRSTVT**集

$$FIRSTVT(U) = \left\{ a \middle| U \stackrel{*}{\Rightarrow} a \dots \overrightarrow{sl}U \stackrel{*}{\Rightarrow} Va \dots \right\}$$

5.1.2.2 **LASTVT**集

$$LASTVT(U) = \left\{ a \middle| U \stackrel{*}{\Rightarrow} \dots a \not \exists U \stackrel{*}{\Rightarrow} \dots aV \right\}$$

5.1.2.3 算法

对每个产生式

$$U \to x_1 x_2 \dots x_n$$

- 1. 若 x_i 和 x_{i+1} 都是终结符: $x_i \doteq x_{i+1}$
- 2. 若 x_i 是终结符 x_{i+1} 是非终结符:

$$x_i \doteq x_{i+2}$$

任意
$$b \in FIRSTVT(x_{i+1}), x_i < b$$

3. 若 x_i 是非终结符 x_{i+1} 是终结符:

任意 $a \in FIRSTVT(x_i)$, $a > x_{i+1}$

规定#优先级比相邻任何运算符都低。

不可以同时出现a < b, a > b, a = b任意两种。

5.1.3 素短语

- 至少包含一个终结符
- 除他自身,不再包含其他素短语

5.1.3.1 最左素短语

$$N_i a_i N_{i+1} \dots a_i N_i$$

满足

$$\begin{aligned} &a_{j-1} \leqslant a_j \\ &a_j \doteq a_{j+1} \doteq \cdots \doteq a_{i-1} \doteq a_i \\ &a_i > a_{i+1} \end{aligned}$$

5.1.4 规约过程

i + i#

栈	优先关系	当前符号	剩余输入串	移进或规约
#	<	i	+ <i>i</i> #	移进
#i	⇒	+	i#	规约
# <i>F</i>	<	+	i#	移进
#F +	<	i	#	移进
#F+i	⇒	#		规约
#F + F	⇒	#		规约
#F	÷	#		接受

≐<移进>规约

5.2 LR(0) 分析

5.2.1 拓广文法 增加产生式S'→S

5.2.2 活前缀

规范推导(最右推导): $S \Rightarrow \alpha_1 \Rightarrow \alpha_2 \dots \Rightarrow \alpha_{m-1} \Rightarrow \alpha_m = x$

其逆过程为最左规约(规范规约)。

每次规约前句型的前部, 称为可归前缀。

把形成可归前缀之前,包括可归前缀的所有前缀,称为活前缀。

5.2.2.1 计算不包含句柄的活前缀

$$LC(A) = \left\{ \alpha \middle| S' \stackrel{*}{\Rightarrow} \alpha A \omega, \alpha \in V_T^* \right\}$$

即,若有产生式 $B \rightarrow \gamma A \delta$

则 $LC(A) \supseteq LC(B) \cdot \{\gamma\}$

5.2.2.2 计算包含句柄的活前缀

$$LR(0)C(A \rightarrow \beta) = LC(A) \cdot \beta$$

5.2.2.3 例

$$S' \to E$$

$$E \to aA$$

$$E \to bB$$

$$A \to cA$$

$$A \to d$$

$$B \to cB$$

$$B \to d$$

求不包含句柄在内的活前缀方程组:

$$\begin{cases} LC(S') = \epsilon \\ LC(E) = LC(S') \cdot \epsilon = \epsilon \\ LC(A) = LC(E) \cdot a | LC(A) \cdot c = ac^* \\ LC(B) = LC(E) \cdot b | LC(B) \cdot c = bc^* \end{cases}$$

所以包含句柄的活前缀为:

$$LR(0)C(S' \to E) = E$$

$$LR(0)C(E \to aA) = LC(E) \cdot aA = aA$$

$$LR(0)(E \to bB) = LC(E) \cdot bB = bB$$

$$LR(0)(A \to cA) = LC(A) \cdot cA = ac^*ca$$

$$LR(0)(A \to d) = LC(A) \cdot d = ac^*d$$

$$LR(0)(B \to cB) = LC(B) \cdot cB = bc^*cB$$

$$LR(0)(B \to d) = LC(B) \cdot d = bc^*d$$

5.2.3 项目集规范族

5.2.3.1 LR(O) 项目

在产生式的右部每个空隙加一个圆点。

5.2.3.2 构造 NFA/DFA

$$A \rightarrow \alpha \cdot B\beta$$
属于CLOSURE(I),则 $B \rightarrow \gamma \cup \alpha$ 居于CLOSURE(I)

5.2.3.3 LR(O) 分析表构造

若DFA中, $f(I_i,A) = I_j, I_j$ 为规约项目,则GOTO[i,A] = j

若DFA中, I_i 为规约项目,规约产生式为第j个产生式,则ACTION $[i, 所有终结符和#] = r_j$

最终表形如:

 $S' \to E$ $E \to aA|bB$ $A \to cA|d$ $B \to cB|d$

状态	ACTION					GOTO		
	а	b	С	d	#	Ε	A	В
0	S_2	S_3				1		
1					асс			
2			S_4	S_{10}			6	
3			S_5	S_{11}				7
4			S_4	S_{10}			8	
5			S_5	S_{11}				9
6	r_1	r_1	r_1	r_1	r_1			
7	r_2	r_2	r_2	r_2	r_2			
8	r_3	r_3	r_3	r_3	r_3			
9	r_5	r_5	r_5	r_5	r_5			
10	r_4	r_4	r_4	r_4	r_4			
11	r_6	r_6	r_6	r_6	r_6			

5.2.4 LR(0) 分析器工作

如上例中的分析表,分析bccd#

状态栈	符号栈	输入串	ACTION	GOTO
0	#	bccd#	S_3	
03	# <i>b</i>	ccd#	S_5	
035	#bc	cd#	S_5	
0355	#bcc	d#	S_{11}	
0355(11)	#bccd	#	r_6	9
03559	#bccB	#	r_5	9
0359	#bcB	#	r_5	7
037	#bB	#	r_2	1
01	# <i>E</i>	#	асс	

遇到 r_i 规约后,状态栈弹出k个状态,k即第i个产生式右部符号数。

然后以此时栈顶状态为当前状态,当前输入为规约后的非终结符,找到对应的GOTO。

5.3 SLR(1) 分析

5.3.1 基本思路

利用非终结符号的 FOLLOW 集, 判断"规约"还是"移进"。

5.3.2 解决冲突

若 LR(0)的规范族含有如下项目集

$$I = \{X \to \alpha \cdot b\beta, A \to \gamma \cdot, B \to \delta \cdot\}$$

存在移进-移进冲突和移进-规约冲突。

若

$$FOLLOW(A) \cap FOLLOW(B) = \emptyset$$

 $FOLLOW(A) \cap \{b\} = \emptyset$
 $FOLLOW(B) \cap \{b\} = \emptyset$

则当状态I面临输入符号a时,

$$若a = b$$
,则移进

此外,报错

5.4 LR(1) 分析

5.4.1 LR(1) 项目集族的构造

且
$$B$$
 → γ 是一个产生式

则
$$B \rightarrow \gamma$$
, b 也属于CLOSURE(I), $b \in FIRST(βa)$

起始项目为S' →· S,#

5.4.2 LR(1) 分析表构造

项目
$$A \rightarrow \alpha$$
, α 属于 I_i , 则 $ACTION[i, a] = r_i$

其余不变

5.5 LALR(1) 分析

5.5.1 基本思路

合并同心集而不产生冲突。超前搜索符为之前的合集。

5.6 优先关系解决二义性文法

例如状态:

 $E \rightarrow E + E \cdot$

 $E \rightarrow E \cdot + E$

 $E \rightarrow E \cdot * E$

由于*>+, 所以遇*移进, 而+符合左结合, 所以遇+规约。

又例如状态:

 $E \rightarrow E * E \cdot$

 $E \rightarrow E \cdot + E$

 $E \to E \cdot * E$

由于*>+,所以无论如何都规约。

6 语法制导翻译和中间代码生成

6.1 属性文法

对每个产生式 $A \to \alpha$,有一套与之相关的语义规则。规则形式为: $b := f(c_1, c_2, ..., c_k)$

其中, f是一个函数, b和 $c_1, c_2, ..., c_k$ 都是该产生式文法符号的属性。

是A或产生式右边任何文法符号的属性,称b是X的继承属性。

即综合属性是自下而上的、继承属性是自上而下的。

6.2 中间代码

6.2.1 逆波兰记号

运算对象在前,运算符号在后。

例:

a + b 写为ab +

6.2.2 三元式

(算符 运算对象 1, 运算对象 2)

例:

 $a \coloneqq b * c + b * d$

写为

(* b, c) (* b, d) (+ (1), (2))(= (3), a)

6.2.2.1 间接三元式

操作表和三元式表。

操作表为三元式表的索引,表示执行顺序。

例:

A := B + C * D/EF := C * D

写为

三元式表

1	(*, C, D)
2	(/,(1),E)
3	(+, B, (2))
4	(:=,A,(3))
5	(:=,F,(1))

操作表:(1)(2)(3)(4)(1)(5)

6.2.3 四元式

普遍采用。

(算符, 运算对象 1, 运算对象 2, 结果)

例:

 $a \coloneqq b * c + b * d$

写为

 $(*, b, c, t_1)$

 $(*, b, d, t_2)$

$$(+, t_1, t_2, t_3)$$

 $(:=, t_3, -, a)$

6.2.4 抽象语法树

节点序号为自底向上分析器创建该树的节点的次序。

6.3 翻译

newtemp 为生成临时变量。

6.3.1 简单赋值语句

(op, arg1, arg2, result)

```
S -> id:=E
                   p := lookup(id.name);
                   if p != null then emit(p ':=' E.place) else error;
               }
E -> E^1 + E^2
               {
                   E.place := newtemp;
                   emit(E.place ':=' E¹.place '+' E².place);
               }
E -> -E<sup>1</sup>
               {
                   E.place := newtemp;
                   emit(E.place ':=' 'uminus' E1.place);
               }
E \rightarrow (E^1)
                   E.place := E¹.place;
               }
E -> id
                   E.place := newtemp;
                   p := lookup(id.name);
                   if p != nil then E.place := p else error;
               }
```

6.3.2 布尔表达式

6.3.2.1 控制语句中的布尔表达式

```
E \rightarrow E^1 \text{ or } E^2
                        {
                            backpatch(E1.false, E2.codebegin);
                            E.codebegin := E¹.codebegin;
                            E.true := merge(E¹.true, E².true);
                            E.false := E<sup>2</sup>.false;
                        }
E \rightarrow E^1 and E^2
                        {
                            backpatch(E¹.true, E².codebegin);
                            E.codebegin := E¹.codebegin;
                            E.false := merge(E¹.false, E².false);
                            E.true := E^2.true;
                        }
E \rightarrow not E^1
                        {
                            E.true := E¹.false;
                            E.codebegin := E¹.codebegin
                            E.false := E<sup>2</sup>.true;
                        }
E \rightarrow id_1 \text{ rop } id_2
                        {
                            E.true := nextstat;
                            E.codebegin := nextstat;
                            E.false := nextstat+1;
                            emit('if' id1.place 'rop' id2.place 'goto' ___);
                            emit('goto' ___);
                        }
E -> true
                        {
                            E.true := nextstat;
                            E.codebegin := nextstat;
                            emit('goto' ___);
                        }
E -> false
                        {
                            E.false := nextstat;
                            E.codebegin := nextstat;
                            emit('goto' ___);
                        }
```

其中 backpatch 为回填,merge 为合并真/假链。

扫描到 then···else···再回填真/假链出口的空。

7 符号表

7.1 作用

- 收集符号属性
- 检查语义正确性
- 辅助生成代码

7.2 符号表的内容

7.2.1 标识符的名称

两种存储方法:

● 定长:标识符名称域规定最大长度

● 集中:开辟一个存放所有标识符的缓冲区,标识符名称域只存放偏移地址和长度

7.2.2 信息区

7.2.2.1 不同种属名字,建立不同的符号表如常数表、变量名表、过程名表

7.2.2.2 最大单一符号表+

建立各类符号所有的属性项,形成一个单一的大符号表。

7.2.2.3 折中结构

将属性信息类似的符号分在一组,为每组建立单一符号表。

7.2.2.4 统一符号表的链接式结构

为多数符号的定长属性项确定"基本长度",对需要空间多的符号,占用多个"基本长度",用指针相连。

7.2.3 非分程序结构语言的符号表的组织

7.2.3.1 无序表

插入简单、查找效率低

7.2.3.2 有序表

插入需要附加查找

查找效率高于无序表

7.2.3.3 散列 (Hash) 表

平均查找次数本质上与表长无关。

7.2.4 分程序结构语言的符号表的组织(下推链)

7.2.4.1 分表结构

为每个分程序建立一张符号表。

7.2.4.2 单表结构

设一个属性域登录符号所在层次。

7.2.4.3 栈式符号表

遇变量声明,压入堆栈;

到达分程序结尾, 弹出。

栈式符号表无序, 查询效率低。

7.3 符号存储

7.3.1 类别

静态存储、寄存器存储

外部变量(公共存储变量)、内部变量(私有存储变量)

7.3.2 存储区

静态存储区

动态存储区

8 目标程序运行时的存储组织

8.1 分配方式

8.1.1 静态存储分配

编译时确定存储大小和位置。

8.1.2 动态存储分配

允许递归、可变数组、自由申请释放空间。

8.1.2.1 栈式动态存储分配

8.1.2.1.1 活动记录 (AR: Activation Record)

存放过程的一次执行所需信息。

- 1. 临时工作单元:计算表达式临时存放中间结果
- 2. 局部变量
- 3. 机器状态信息:PC、寄存器
- 4. 存取链(非必需):非局部变量

- 5. 控制链(非必需):指向调用该过程的那个过程的活动记录
- 6. 实参
- 7. 返回地址

8.1.2.1.2 嵌套讨程

- 增设存取链, 指向包含该过程直接外层过程的最新活动记录的起始位置。
- display 栈
 - 指针数组, 自顶向下存放现行层、直接外层, 直至最外层 0 层的过程的最新活动记录的地址。

8.1.2.2 堆式动态存储分配

new, delete

9 代码优化

9.1 分类

9.1.1 按对象

- 中间代码优化
- 目标代码优化

9.1.2 按范围

- 局部优化
- 循环优化
- 全局优化

9.2 优化类型

9.2.1 删除多余运算

删除公共子表达式

9.2.2 代码外提

循环不变运算

9.2.3 强度削弱

乘法变加法等

9.2.4 变换循环控制条件

通过改变循环控制条件, 减少使用的变量

9.2.5 合并已知量与复写传播

例如:T4=T1, T5=T4, 则删除 T4, 直接 T5=T1

9.2.6 删除无用赋值

对 T4 赋值但未引用

9.3 局部优化

9.3.1 基本块的划分

9.3.1.1 入口语句

- 程序的第一个语句
- 条件转移语句或无条件转移语句的转移目标语句
- 紧跟在条件转移语句后面的语句

9.3.1.2 基本快

- 1. 求各个入口语句
- 对每个入口语句、构造所属的基本块。
 由该入口到下一入口、或到一转移语句、停语句之间的语句序列
- 3. 未被纳入某一基本块的语句,是不可到达的,可删

9.3.2 基本块的变换

9.3.2.1 保结构变换

- 删除公共子表达式
- 删除无用代码
- 重新命名临时变量
- 交换语句次序

9.3.2.2 代数变换

- 简化表达式
- 较快运算替代较慢运算

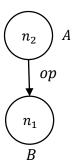
9.3.3 基本块的有向无环图(DAG)表示

节点下部是值,右部是附加节点,节点里面 n_i 是节点编号。

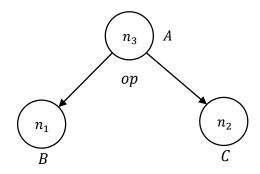
9.3.3.1 $A := B \ (:=, B, -, A) \ 0 \ \underline{\mathcal{A}}$



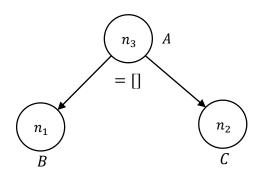
9.3.3.2 A := op B (op, B, -, A) 1型



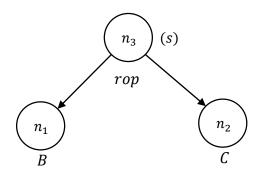
9.3.3.3 $A \coloneqq B \ op \ C \ (op, B, C, A)$ 2型



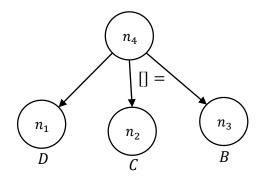
9.3.3.4 A := B[C](=[], B[C], -, A)



9.3.3.5 if B rop C goto(s) (jrop, B, C, (s))



$9.3.3.6 \quad D[C] := B \quad ([] =, B, -, D[C])$



9.3.3.7 goto(s)(j,-,-,(s))



9.3.3.8 构造 0、1、2型四元式的 DAG

- 若 NODE(B)无定义,则构造 NODE(B)
- 若是 0 型 A := B (:=, B, -, A)
 - a) 令 NODE(B)=n
- 若是 1 型A ≔ op B (op, B, -, A)
 - a) 若 NODE(B)是常数叶节点
 - i. 执行op B (合并已知量), 令得到的新常数为 P
 - ii. 若 NODE(B)是处理当前四元式才创建的,则删除它
 - iii. 若 NODE(P)无定义
 - 1. 构造一个用 P 做标记的叶节点 n
 - 2. 置 NODE(P)=n
 - b) 否则,不是常数叶节点
 - i. 检查是否有一节点,其唯一后继为 NODE(B),且标记为op(即公共子表达式)
 - ii. 若没有,构造该节点 n
 - ii. 若有,把已有的节点作为它的节点并设该节点为 n
- 若是 2 型A ≔ B op C (op, B, C, A)
 - a) 若 NODE(C)无定义
 - i. 构造标记为 C 的叶节点, 定义 NODE(C)为该节点

- b) 若 NODE(B)和 NODE(C)都是标记为常数的叶节点
 - i. 执行B op C (合并已知量), 令得到的新常数为 P
 - ii. 若 NODE(B)或 NODE(C)是处理当前四元式才创建的,删除
 - iii. 若 NODE(P)无定义
 - 1. 构造一个用 P 做标记的叶节点 n
 - 2. NODE(P)=n
- c) 否则, 其中之一不是常数叶节点
 - i. 检查是否有一节点,其左后继为 NODE(B),右后继为 NODE(C),且标记为op(公共子表达式)
 - ii. 若没有,构造该节点 n
 - iii. 若有,把已有节点作为它的节点并设该节点为 n

最后统一:

- 若 NODE(A)无定义
 - i. A 附加在节点 n 上
 - ii. 令 NODE(A)=n
- 否则, 若 NODE(A)有定义
 - i. 把 A 从 NODE(A)节点上的附加标识符集中删除(若 NODE(A)是叶节点则不删除)
 - ii. 把 A 附加到新节点 n 上
 - iii. 令 NODE(A)=n

9.4 控制流分析和循环优化

9.4.1 程序流(程)图(流图)

节点即基本块。

有向边, 建立边 $i \rightarrow j$, iff:

基本块 j 在程序中的位置紧跟在基本块 i 之后, 且 i 的出口语句不是无条件转移语句或停语句

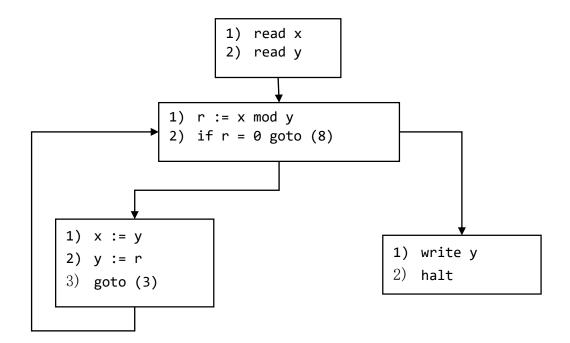
或

基本块 i 的出口语句是goto(s)或if ... goto(s), 且(s)是基本块 i 的入口语句

9.4.1.1 例

- 1) read x
- 2) read y

3) r := x mod y
4) if r = 0 goto (8)
5) x := y
6) y := r
7) goto(3)
8) write(y)
9) halt



9.4.2 循环的查找

必经节点:若从流图首节点出发,到达 n 的任意通路,都经过 m,则 m 是 n 的必经节点。

记为 m DOM n。因此,有 a DOM a。

节点 n 的所有必经节点的集合, 为 n 的必经节点集, 记为 D(n)。

回边: $a \rightarrow b$ 是一条有向边, 若 b DOM a, 则a \rightarrow b是回边。

循环: $a \rightarrow b$ 是回边,则节点 $a \lor b$,有通路到达 a 而不经过 b 的所有节点组成。

9.4.3 循环的优化

9.4.3.1 代码外提

循环所有出口节点的必经节点中的循环不变运算前置外提。

9.4.3.2 强度削弱与删除归纳变量

 $循环中对I 只有I := I \pm C 的赋值$ $J = C_1 \times I \pm C_2$

I为基本归纳变量,J为归纳变量,与I同族

 C_1 和 C_2 都是循环不变量