

Jing Xu

Nordfelder Reihe 4C, 30159, Hannover, Deutschland

☎ (+49) 15202178266 | ✉ jing.xu@stud.uni-hannover.de | 🏠 xujing113221.github.io | 📱 xujing113221



Zielsetzung

Studierender Master in Elektrotechnik und Informationstechnik mit Schwerpunkt Technische Informatik im 3. Semester. Gesucht wird eine Praktikumsstelle als Schneller Lerner, gut in der praktischen Umsetzung. Bewährte Fähigkeiten in der Software- und Hardware-Entwicklung. Enthusiastisch bei der Aneignung zukunftsicherer Technologien. Hochgradig innovativ. Effizienter Teamplayer.

Ausbildung

M. SC. in Elektrotechnik und Informationstechnik

LEIBNIZ UNIVERSITÄT HANNOVER

Jetzt bin ich in 3. Semester. Hauptfach Computer Engineering.

B. SC. in Biomedizintechnik

XIDIAN UNIVERSITÄT

- Bachelorarbeit: Mehrkanaliges transkranielles elektrisches Stimulationsgerät
- Design und Entwicklung von Hardware unter Verwendung einer iCore3 Dual-Core-Karte mit ARM und FPGA.
- Entwicklung einer analogen Leiterplatte (PCB) zur Umwandlung eines digitalen Signals in ein analoges Signal, dann wird dieses analoge Signal verstärkt und gefiltert.
- Entwicklung einer Software unter Verwendung von LabView (grafische Programmiersprache) zur Steuerung der Signale in jedem Kanal.

ARM FPGA Labview Analog circuit

Hannover, Deutschland

April 2019 - Jetzt

Xian, China

Sept. 2013 - Jun. 2017

Kenntnisse

Programmieren	C/C++, Python, Matlab, PL/pgSQL, Labview, VerilogHDL/VHDL, \LaTeX , Markdown, Git
Eingebettet	Arduino, MSP430, STM32, FPGA, Raspberry Pi
Zeichnen	AutoCAD, SolidWorks, Altium Designer (fortgeschritten), Photoshop (basis)
Algorithmen	Image/Signal processing (fortgeschritten), Artificial Intelligence (grundkenntnisse)
Betriebssystem	MacOS, Windows, Linux (fortgeschritten)
MS Office	Word, PowerPoint, Excel, Outlook

Sprachkenntnisse

Deutsch	● ● ● ○ ○
Englisch	● ● ● ● ○
Chinesisch	● ● ● ● ●

Eigenschaften

- A quick learner
- Practical ability
- I love programming

Erfahrungen

Implementierung einer grafischen Benutzeroberfläche zum Backup, Restore und Upload

INSTITUT FÜR REGELUNGSTECHNIK, LEIBNIZ UNIVERSITÄT HANNOVER

- I Entwurf einer Linux-basierten grafischen Benutzeroberfläche (GUI) mit den Funktionen zum Sichern, Wiederherstellen und Hochladen in C++ unter Verwendung des Software-Qt-Frameworks Qt, Hochladen und Weitergeben der Codes an das Repositorium durch Git zur Überprüfung und Überarbeitung.
- Seminar Thesis: Implementierung einer grafischen Benutzeroberfläche zum Backup, Restore und Upload

QT C++ Linux Git

Hannover, Deutschland

Oct. 2019 – Jan. 2020

Roboter-Akrobatik-Show basierend auf Multi-Axis Aircraft Indoors

Xian, China

NATIONALES CHINESISCHES PROJEKT ZUR AUSBILDUNG VON STUDENTEN IN INNOVATION UND UNTERNEHMERTUM

Jun. 2015 – Jun. 2016

- Entwurf eines Quadrotors zur Realisierung eines autonomen Flugrobot-ers in der Innenumgebung, der aus einer Flugsteuerung (unter Verwendung von STM32) und einem Indoor- Positionierungssystem (IPS) besteht.
- Das IPS wird von zwei Infrarotkameras und einem Computer im Labor aufgebaut. Mit Hilfe von 3 Markierungen auf dem Quadrotor kann das IPS 3D-Koordinaten und die Fluglage des Quadrotors generieren.
- Die Programmierung erfolgt in C/C++, die Bildverarbeitung in OpenCV. Angewandter quadratischer Programmialgorithmus zur Erzeugung realisierbarer Flugbahnen für den autonomen Flug in Matlab und Gestensteuerung durch Kinect.
- Demo auf Youtube: <https://youtu.be/7mPEIL4pCoQ>

C/C++ OpenCV Control algorithm Quadrotor STM32

Konstruktion, Hardware- und Embedded-Software-Entwicklung

Hangzhou, China

ZHEJIANG UNIVERSITY - SCHOOL OF MEDICINE

Jan.2018-Aprl.2018

- Entwerfen und bauen Sie ein Gerät zur Beobachtung des Verhaltens der experimentellen Mäuse. Es besteht aus einer mechanischen Konstruktion (Zeichnung in AutoCAD und SolidWorks, Kunststoffteile im 3D-Drucker ausgedruckt, Metallteile in der Fertigung konstruiert), einem Controller mit Arduino zur Steuerung des Schrittmotors und eines Hall-Effekt-Sensors sowie einer steckbaren Kamera, die von der Software gesteuert wird, um die von mir entwickelten Verhaltensweisen im LabView aufzuzeichnen.

Labview Arduino AutoCAD SolidWorks

Mini Self Balancing Robot

Xian, China

27. XINGHUO CUP ELECTRONIC WETTBEWERB

Spte., 2015 - Dec. 2015

- Entwerfen und bauen Sie ein zweirädriges Modell, das ferngesteuert werden kann. Die Lagedaten, wie Winkel und Position, werden durch den Gyroskop-Beschleunigungsmesser erfasst. Der Algorithmus, Proportional-Integral-Derivativ-Regler (PID), hält das Gleichgewicht. Zusätzlich entwerfen und bauen Sie die Fernsteuerung mit Arduino, mit der der Roboter über eine drahtlose Verbindung mittels Joystick und Schwerkraft ferngesteuert werden kann.
- Implemented API server which is communicating with game client and In-App Store, along with two other team members who wrote the game logic and designed game graphics.
- Won the 2nd prize in final evaluation.

PID Embedded System Remote Control

Ehren

STIPENDIEN

2015-2016 **Der ersten Preise** Das Stipendium an der Xidian Universität

Xian, China

2014-2015 **Nationales Stipendium**

China

2014 Das von Spendern ausgestellte Sozialstipendium

Xian, China

2013-2014 **Der zweiten Preis** Das Stipendium an der Xidian Universität

Xian, China

AUSZEICHNUNGEN

07/2016 **Der Preis Ausgezeichnet** China National Innovation and Entrepreneurship Training Project for Students

China

07/2017 **Der Preis Ausgezeichnet** Shaanxi Provincial Innovation and Entrepreneurship Training Projects for Students

Xian, China

12/2015 **Der Preis Bester Gleicher** 27.Xinghuo Cup Electronic Competition an der Xidian Universität

Xian, China

10/2015 **Der Preis Bester Gleicher in der Provinz Shaanxi** China National Undergraduate Electronic Design Contest

Xian, China

10/2015 **Der Preis Nationaler Zweiter Gleicher** China National Undergraduate Electronic Design Contest

China

12/2014 **Der Preis Zweiter Gleichstand** 26.Xinghuo Cup Electronic Competition an der Xidian Universität

Xian, China

06/2014 **Der Champion an der Xidian Universität** Douya Cup Single Chip Microcontroller Wettbewerb

Xian, China

12/2013 **Der Preisdritter Gleicher in der Fakultät** 25.Xinghuo Cup Electronic Competition an der Xidian Universität

Xian, China

2014-2016 **Musterstudent für akademische Leistungen an der Universität Xidian**

Xian, China

2015-2016 **Technisches Talent Undergraduate**

Xian, China

2014-2015 **Herausragen des Mitgliedder Jugendliga an der Xidian Universität**

Xian, China