

```
1 //日期: 2018/ 时间:
2 #include <stdio.h>
3 #include <stdlib.h>
4 #include <algorithm>
5 #include <vector>
6 using namespace std;
7 const int maxv = 1000;           //最大顶点数
8 const int INF = 1000000000;     //很大的数
9
10 //*****新增边权*****
11 #define p4
12 #ifdef p4
13 int n,G[maxv][maxv];           //n为顶点数, maxv为最大顶点数
14 int d[maxv];                   //起点到达各点的最短路径长度
15 bool vis[maxv] = {false};
16 int pre[maxv];                 //pre[v]表示从起点到顶点v的最短路径上v的前一个顶点
17
18 int cost[maxv][maxv];
19 int c[maxv];
20
21 void Dijkstra(int s){          //s为起点
22     fill(d,d+maxv,INF);        //将整个数组赋值为INF
23     fill(c,c+maxv,INF);
24     for(int i=0;i<n;i++) pre[i]=i;
25     d[s] = 0;                  //起点s到达自身的距离为0
26
27     for(int i=0;i<n;i++){      //循环n次
28         int u = -1,MIN = INF;
29         for(int j=0;j<n;j++){  //找到未访问的顶点中d[j]最小的
30             if(vis[j] == false && d[j] < MIN){
31                 u = j;
32                 MIN = d[j];
33             }
34         }
35
36         //找不到小于INF的d[u], 说明剩下的顶点和起点s不连通
37         if(u == -1) return;
38
39         vis[u] = true;          //标记u为已访问
40         for(int v=0;v<n;v++){  //优化d[u]
41             //如果v未访问 && u能到达v && 以u为中介点可以使d[v]更优
42             if(vis[v] == false && G[u][v] != INF){
43                 if(d[u]+G[u][v] < d[v]){
44                     d[v] = d[u] + G[u][v];
45                     c[v] = c[v] + cost[u][v];
46                     pre[v] = u;
47                 } else if(d[u]+G[u][v] == d[v] && c[u] + cost[u][v] < c[v]){
48                     c[v] = c[v] + cost[u][v];
49                     pre[v] = u;
50                 }
51             }
52         }
53     }
54 }
55 }
56
```

```

57 void DFS(int s,int v){           //s为起点编号, v为当前访问的顶点编号
58     if(v == s){                 //如果当前已经到达起点s, 则输出起点并返回
59         printf("%d\n",s);
60         return;
61     }
62     DFS(s,pre[v]);
63     printf("%d\n",v);
64 }
65
66 #endif
67 //
68     *
69
70 //*****输出最短路径*****
71 //define p3
72 #ifdef p3
73 int n,G[maxv][maxv];           //n为顶点数, maxv为最大顶点数
74 int d[maxv];                   //起点到达各点的最短路径长度
75 bool vis[maxv] = {false};
76 int pre[maxv];                 //pre[v]表示从起点到顶点v的最短路径上v的前一个顶点
77
78 void Dijkstra(int s){          //s为起点
79     fill(d,d+maxv,INF);        //将整个数组赋值为INF
80     for(int i=0;i<n;i++) pre[i]=i;
81     d[s] = 0;                  //起点s到达自身的距离为0
82
83     for(int i=0;i<n;i++){      //循环n次
84         int u = -1,MIN = INF;
85         for(int j=0;j<n;j++){  //找到未访问的顶点中d[j]最小的
86             if(vis[j] == false && d[j] < MIN){
87                 u = j;
88                 MIN = d[j];
89             }
90         }
91
92         //找不到小于INF的d[u], 说明剩下的顶点和起点s不连通
93         if(u == -1) return;
94
95         vis[u] = true;          //标记u为已访问
96         for(int v=0;v<n;v++){  //优化d[u]
97             //如果v未访问 && u能到达v && 以u为中介点可以使d[v]更优
98             if(vis[v] == false && G[u][v] != INF && d[u]+G[u][v] < d[v]){
99                 d[v] = d[u] + G[u][v];
100                 pre[v] = u;
101             }
102         }
103     }
104 }
105 }
106
107 void DFS(int s,int v){          //s为起点编号, v为当前访问的顶点编号
108     if(v == s){                 //如果当前已经到达起点s, 则输出起点并返回
109         printf("%d\n",s);

```

```

110         return;
111     }
112     DFS(s,pre[v]);
113     printf("%d\n",v);
114 }
115
116 #endif
117 //
118     *
119 //*****邻接矩阵版*****
120 //define p1
121 #ifdef p1
122 int n,G[maxv][maxv];          //n为顶点数, maxv为最大顶点数
123 int d[maxv];                  //起点到达各点的最短路径长度
124 bool vis[maxv] = {false};
125
126 void Dijkstra(int s){          //s为起点
127     fill(d,d+maxv,INF);        //将整个数组赋值为INF
128     d[s] = 0;                  //起点s到达自身的距离为0
129
130     for(int i=0;i<n;i++){      //循环n次
131         int u = -1,MIN = INF;
132         for(int j=0;j<n;j++){  //找到未访问的顶点中d[j]最小的
133             if(vis[j] == false && d[j] < MIN){
134                 u = j;
135                 MIN = d[j];
136             }
137         }
138
139         //找不到小于INF的d[u], 说明剩下的顶点和起点s不连通
140         if(u == -1) return;
141
142         vis[u] = true;          //标记u为已访问
143         for(int v=0;v<n;v++){  //优化d[u]
144             //如果v未访问 && u能到达v && 以u为中介点可以使d[v]更优
145             if(vis[v] == false && G[u][v] != INF && d[u]+G[u][v] < d[v]){
146                 d[v] = d[u] + G[u][v];
147             }
148         }
149     }
150 }
151 }
152 #endif
153 //
154     *
155 //*****邻接表版*****
156 //define p2
157 #ifdef p2
158 struct Node{
159     int v,dis;                  //v为边的目标顶点, dis为边权
160 };

```

```

161 vector<Node> adj[maxv];
162 int n; //n为顶点数, 图G使用邻接表实现
163 int d[maxv]; //起点到达各点的最短路径长度
164 bool vis[maxv] = {false};
165
166 void Dijkstra(int s){
167     fill(d,d+maxv,INF);
168     d[s] = 0;
169
170     for(int i=0;i<n;i++){
171         int u = -1, MIN = INF;
172         for(int j=0;j<n;j++){
173             if(vis[j] == false && d[j] < MIN){
174                 u=j;
175                 MIN = d[j];
176             }
177         }
178
179         //找不到小于INF的节点, 说明剩下的顶点和起点s 不连通
180         if(u == -1) return;
181
182         vis[u] = true;
183         for(int j=0;j<adj[u].size();j++){
184             int v = adj[u][j].v;
185             if(vis[v] == false && d[u]+adj[u][j].dis < d[v]){
186                 d[v] = d[u]+adj[u][j].dis;
187             }
188         }
189     }
190 }
191
192 #endif
193 //
194
195 *
196
197
198
199
200
201

```