

洛伦兹变换下的物理图像

孙泽 物理班 201800140126

摘要：本文由光速不变原理简要导出了洛伦兹变换，并选取三个物理模型，描述了相同物理结果在两个相对运动的参考系下的图像
关键词：洛伦兹变换，参考系

洛伦兹变换

这部分的计算都通过调整单位使光速 $c = 1$ ，此时记 v 为 $\frac{v}{c}$ ，记 $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1-v^2}}$ 为 $\frac{1}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}}$

洛伦兹变换可由光速不变导出。
不同参考系中光速不变，即

$$\frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{\Delta s'}{\Delta t'} = 1$$

能满足上式的变换即为洛伦兹变换。
可以证明，满足该条件的变换只有线性变换，这里直接默认，为方便变换公式导出，做变换

$$\begin{aligned} \Delta s &= \Delta t \\ \Delta s^2 &= \Delta t^2 \\ \Delta s^2 - \Delta t^2 &= 0 \\ \Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2 - \Delta t^2 &= 0 \\ (\Delta t \ \Delta x \ \Delta y \ \Delta z) \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Delta t \\ \Delta x \\ \Delta y \\ \Delta z \end{pmatrix} &= 0 \quad \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{\Delta s'}{\Delta t'} = 1 \end{aligned}$$

同样地，有

$$\begin{aligned} \Delta s' &= \Delta t' \\ (\Delta t' \ \Delta x' \ \Delta y' \ \Delta z') \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Delta t' \\ \Delta x' \\ \Delta y' \\ \Delta z' \end{pmatrix} &= 0 \end{aligned}$$

令两参考系时空原点对齐

$$\begin{aligned} (t \ x \ y \ z) \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= 0 \\ (t' \ x' \ y' \ z') \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t' \\ x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} &= 0 \end{aligned}$$

记A为洛伦兹变换矩阵，有

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} t' \\ x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} &= A \begin{pmatrix} t \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\ (t \ x \ y \ z) A^T \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} A \begin{pmatrix} t \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= 0 \end{aligned}$$

$$A^T \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

A可由上式解得，这里对情况进行简化

$$A^T \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

如果 x' 参考系以速度 v 向 x 正方向运动，令 $x=0$ ，则 $x'=-vt'$ ，联立该条件与上式解得

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{1-v^2}} & \frac{-v}{\sqrt{1-v^2}} \\ \frac{-v}{\sqrt{1-v^2}} & \frac{1}{\sqrt{1-v^2}} \end{pmatrix}$$

记 $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1-v^2}}$ ，则：

$$A = \begin{pmatrix} \gamma & -\gamma v \\ -\gamma v & \gamma \end{pmatrix}$$

于是，二维时空的洛伦兹变换可写做

$$\begin{pmatrix} t' \\ x' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & -\gamma v \\ -\gamma v & \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ x \end{pmatrix}$$

更一般地，写做

$$\begin{pmatrix} t' \\ x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & -\gamma v & 0 & 0 \\ -\gamma v & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

相应的特征值与特征向量：

$$\lambda_1 = \gamma(1-v), V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = \gamma(1+v), V_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_3 = 1, V_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_4 = 1, V_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

同时注意到，特征向量处在光的世界线中，于是得到了推导的出发点，光速不变原理。

另外，根据四维矢量的不同写法，洛伦兹变换也可以写做

$$\lambda_1 = \gamma(1-v), V_1 = \begin{pmatrix} -i \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = \gamma(1+v), V_2 = \begin{pmatrix} i \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_3 = 1, V_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

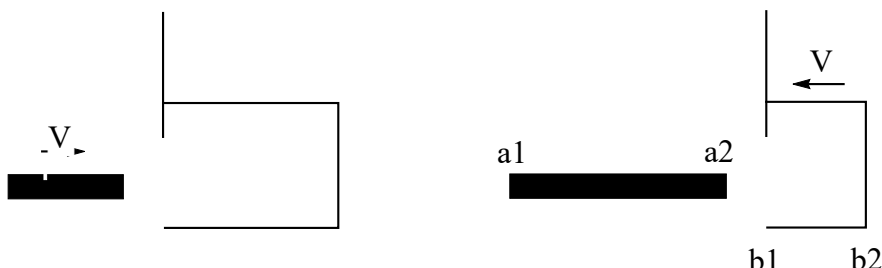
$$\lambda_4 = 1, V_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

两个相对运动的参考系描述相同物理结果的几个例子

例1：有一静止长度为 $2L$ 的杆与静止长度为 L 的单面可开口箱子，

如左图所示，在箱子参考系，杆以速度 v 进入箱子， $v > \frac{\sqrt{3}}{2}c$ 以保证杆的长度小于 L ，

当杆完全进入后关闭箱子左端的开口，假设箱子右端材料强度足够大，不会被杆撞穿。



1. 箱子参考系的现象

如左图所示，杆成功进入箱子，箱子左端的开口成功关闭，杆与箱子碰撞，两者相对速度减小，最终为0，杆恢复原长，由于箱子长度小于 $2L$ ，杆与箱子互相对抗，根据材料强度差异，可能箱子左端被捅穿，可能杆被撞碎或被压缩在箱子里。

2. 杆参考系的现象

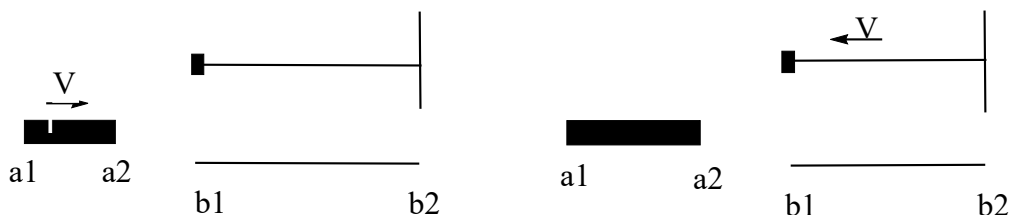
如右图所示，长度为 $2L$ 的杆静止，其左端为 $a1$ ，右端为 $a2$ ，长度小于 L 的箱子以速度 v 向左运动，其左端为 $b1$ ，右端为 $b2$ 。当 $b2$ 与 $a2$ 接触时， $b1$ 位于 $a1$ 左侧，之后 $a2$ 与 $b2$ 相互作用的力以一定的速度传递到 $a1$ 与 $b1$ ，在此之前， $a1$ 与 $b1$ 保持原来的状态。

这里取最快情况，假设 $v = \frac{\sqrt{3}}{2}c$ ，作用力传播的速度为 c ，记作用力传播到 $a1$ 时，耗时 $t = \frac{2L}{c}$ ， $b1$ 与 $a2$ 的距离为： $\frac{L}{\gamma} + vt = \frac{L}{2-\sqrt{3}} = 2.23L > 2L$

可见此时 $b1$ 已经到达 $a1$ 左侧，箱子开口可以正常关闭，之后杆与箱子互相对抗，同箱子参考系的情况。

例2：有一静止长度为 L 的杆与两端开口的箱子，如左图所示，在箱子参考系，杆以速度 v 进入箱子，

当杆完全进入后关闭箱子右端的开口，这里为了方便比较，取箱子的静止长度为 $\frac{L}{\gamma(1-\beta)}$ 。



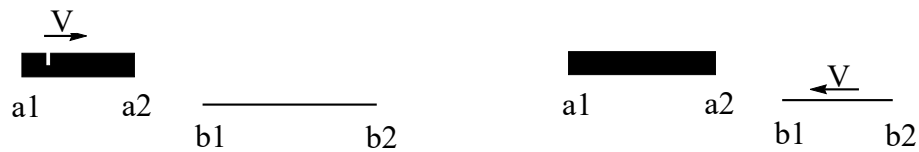
1. 箱子参考系的现象

如左图所示，杆的长度为 $\frac{L}{\gamma}$ ，以速度 v 向右运动，记 $b1$ 所处位置为原点，当 $a1$ 通过原点时， $b1$ 的探测器以光速发送信息令 $b2$ 的开口关闭，耗时 $t = \frac{L}{\gamma(1-\beta)} \frac{1}{c}$ ，当 $b2$ 的开口关闭时， $a2$ 的位置为： $\frac{L}{\gamma} + vt = \frac{L}{\gamma(1-\beta)}$ ，正好处在 $b2$ 的位置。

2. 杆参考系的现象

如右图所示，杆的长度为 L ，箱子的长度为 $\frac{L}{\gamma^2(1-\beta)}$ ，以速度 v 向左运动，记 $a1$ 所处位置为原点， $b1$ 的探测器到达 $a1$ 后，以光速发送信息令 $b2$ 的开口关闭，耗时 t 由 $\frac{L}{\gamma^2(1-\beta)} = ct + vt$ 解出，即 $t = \frac{L}{c}$ ，当 $b2$ 的开口关闭时， $b2$ 的位置为： $\frac{L}{\gamma^2(1-\beta)} - vt = L$ ，正好处在 $a2$ 的位置。可见，两个参考系的物理结果是相同的。

例3：有一静止长度为 L 的列车过一静止长度为 L 的坑。



比较列车与坑的长度，可以发现在坑的参考系，列车比较短，在列车参考系，坑比较短。

假设当 $a1$ 与 $b1$ 重合时，列车开始下落。

在坑的参考系，此时 $a2$ 已经通过 $b2$ ，则列车通过。

在列车参考系，此时 $a2$ 尚未通过 $b2$ ，可以发现， $a1$ 到达 $b1$ 是列车下落的因，列车各点下落作为其果，必然处在 $a1$ 到达 $b1$ 事件的光锥之中，换句话说，对应的因果关系或者 $a1$ 到达 $b1$ 的信息最快以光速传播到列车 $a2$ 点，可以发现，当其到达 $a2$ 时， $a2$ 已经通过了 $b2$ ，则列车通过。

$a1$ 与 $b1$ 重合时列车开始下落的假设，使得该模型与例2很相似，对应的，列车能通过的极限情况为，坑的静止长度为 $\frac{L}{\gamma(1-\beta)}$ 。