

DigRobot 文档 20130418

DigRobot 是一个专门为地质平面图数字化的工具，是我在平时工作中为解决遇到的论文和历史资料中遇到的数字化问题而编制的。

开发原则：极简极净。本软件看似简单，但也花费了许多心思和版本修改。大家可以慢慢体会孕育其中的“简洁是美”的设计原则。

使用方法：

1. 双击安装
2. 启动软件
3. 打开扫描或者电子版图件，支持格式 bmp 和 jpg。
4. 操作-坐标定位 用已知三点确定坐标系。

(1) 三个参考点的位置没有太多的限制，只要求用户点中后能给出实际坐标。参考点可以用图形边框的角点（如本实例），但在大多数实际应用中，选用井点。

(2) 为了减少误差，三个参考点尽量展开较大的面积，避免三点共线、距离太近、偏于一角等。软件推荐在图形的左上、左下、右上（或右下）设置参考点。

5. 拾取所需要的点。拾取之前 请用“操作菜单下的输入属性并拾取”输入属性

免责声明：

本软件不保证任何正确性及不对任何由于软件使用过程中造成的损失对您做任何负责。

如果需要帮助，请联系：

幸运象 QQ: 38643987

Email: xuleo@petrochina.com.cn