

张林等，计算机视觉：原理算法与实践，清华大学出版社，2025 年 4 月

勘误表

P30

定义 3.2 应为：

定义 3.2 简单比值^[3]。设 a 、 b 、 c 是共线三点，在此直线上取定一个单位向量 e ，若

$\overrightarrow{ab} = \lambda_1 e$ ， $\overrightarrow{bc} = \lambda_2 e$ ，则称 $\frac{\lambda_1}{\lambda_2}$ 为共线三点 a 、 b 、 c 的简单比值，记作 (a, c, b) ，即 $(a, c, b) = \frac{\lambda_1}{\lambda_2}$ 。

P38

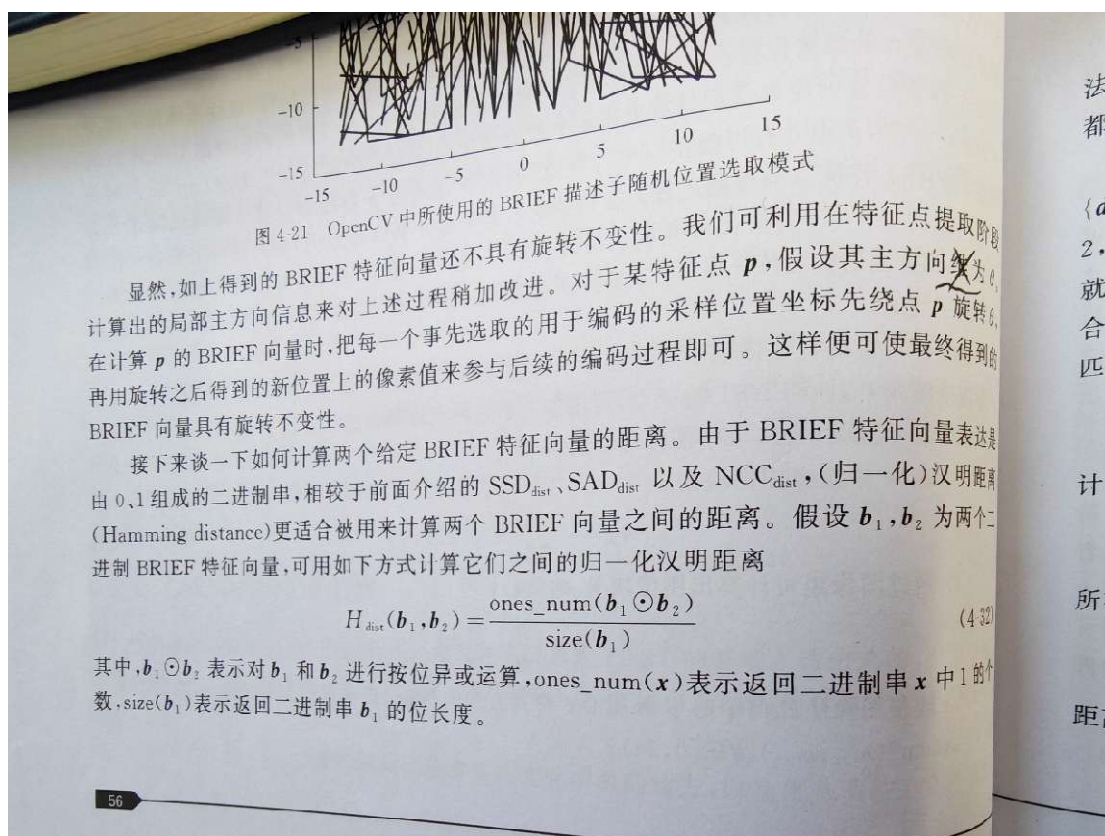
图 4-5 中，

$$r = \left[\left(g(x, y; \sigma) * f_x^2 \right) \left(g(x, y; \sigma) * f_y^2 \right) - \left(g(x, y; \sigma) * (f_x f_y) \right)^2 \right] \\ - k \left[g(x, y; \sigma) * f_x^2 + g(x, y; \sigma) * f_y^2 \right]$$

应为

$$r = \left[\left(g(x, y; \sigma) * f_x^2 \right) \left(g(x, y; \sigma) * f_y^2 \right) - \left(g(x, y; \sigma) * (f_x f_y) \right)^2 \right] \\ - k \left(g(x, y; \sigma) * f_x^2 + g(x, y; \sigma) * f_y^2 \right)^2$$

P56



P61

公式 (5-2) 应为:

$$c_i \begin{bmatrix} x_i' \\ y_i' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h_{11} & h_{12} & h_{13} \\ h_{21} & h_{22} & h_{23} \\ h_{31} & h_{32} & h_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_i \\ y_i \\ 1 \end{bmatrix} \quad (5-2)$$

P82

公式 (8-6) 应为:

$$l \cdot x = 0 \text{ 或 } l^T x = 0 \quad (8-6)$$

P87

“而真正的目标函数 f 的值下降的确很有限” 应为 “而真正的目标函数 f 的值下降的却很有限”

P91

公式（9-20）应为：

$$\|\boldsymbol{h}_{\text{lm}}\|_2 \leq \varepsilon_2 (\|\boldsymbol{x}\|_2 + \varepsilon_2) \quad (9-20)$$