

■ 大纲

- 为什么要预处理数据?
- 描述性数据汇总
- 数据清理
- 数据集成和变换
- 数据归约
- 数据离散化和概念分层产生
- 总结

厦门大学智能科学系

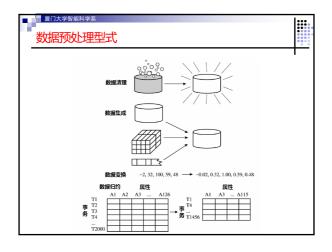
■为什么要预处理数据?

- 真实世界的数据是不干净(Dirty)
 - □ <mark>不完整</mark>(Incomplete):缺少<u>属性值</u>或<u>某些感兴趣的属性</u>,或<u>仅包含聚集数据</u>
 - 例, 职业="", 公司人数=20 (无公司人员数据)
 - □ <mark>含噪声(Noise):</mark>包含<u>错误</u>或存在偏离期望的<u>离群值</u>
 - 例,薪资="-10"
 - □ <mark>不一致(Inconsistent):在数据<u>本身</u>或<u>命名</u>上不一致</mark>
 - 例,年龄="42"生日="03/07/1997"
 - 例, 过去分类 "1,2,3", 现在分类 "A, B, C"
 - 重复性的纪录所造成,如: Customer_ID, Customer_Num

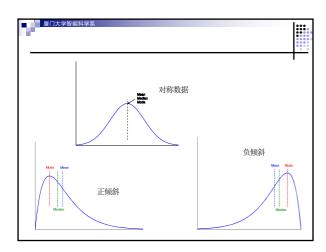
■为什么数据是不干净? ■ 不完整来自 □ 输入的时候认为它是不重要的项目 □ 相关数据由于误解或设备故障没有被记录下来

- □ 历史数据的记录或修改时并未仔细检查
- 噪声(不正确值)来自
 - □ 数据收集设备的故障
 - □ 数据输入时人为或计算机错误
 - □ 数据传输错误
- 不一致来自
 - □ 不同数据来源
- 重复纪录需要数据清除

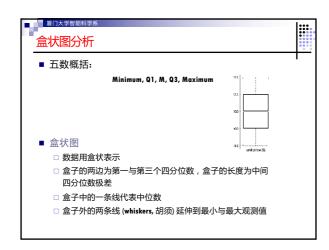
■数据预处理主要工作 ■ 数据清理 (Data Cleaning) □ 填写缺失的值、光滑噪声数据、识别或删除离群点、并解决不一致 ■ 数据集成 (Data Integration) □ 集成多个数据库、数据立方体或文件 ■ 数据变换 (Data Transformation) □ 规范化和聚集 ■ 数据归约 (Data Reduction) □ 降低数据集的大小并能获得相同的分析结果 ■ 数据离散化 (Data Discretization) □ 是一种数据归约形式。对数值数据自动产生概念分层非常有用



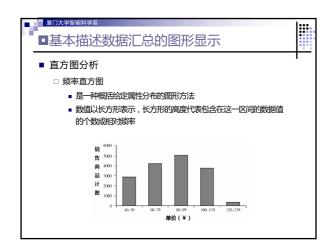
为何数据预处理是重要的? ■ 没有高质量的数据,就没有高质量的挖掘结果! □ 高质量的决策必须基于高质量的数据。 ■ 重复或数据的缺失可能会使用户做出不正确的、甚至是误导性的决 □ 数据仓库需要将高质量的数据做一致性的集成。 厦门大学智能科学系 ■大纲 ■ 为什么要预处理数据? ■ 描述性数据汇总 ■ 数据清理 ■ 数据集成和变换 ■ 数据归约 ■ 数据离散化和概念分层产生 ■ 总结 描述性数据汇总 ■ 动机:为了更好的理解数据 □获得数据的总体印像 □识别数据的典型性质 □凸显噪声或离群点 ■ 度量数据的中心趋势 ■ 度量数据的离散程度

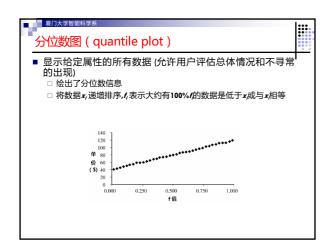


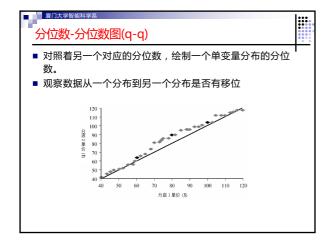
7	■度量数据的离散程度 (Dispersion)	
	 方差与标准差 方差: σ² = √√(x_i - x̄)² = √√(x_i - x̄)² - √√(x_i x_i)²] 标准差 σ = √√(x_i - x̄)² = √√√(x_i x_i)²] 数据集合的集体个百分位数是具有如下性质的损害。	

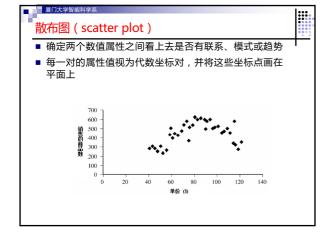


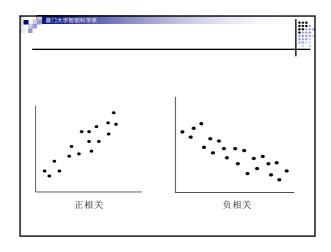


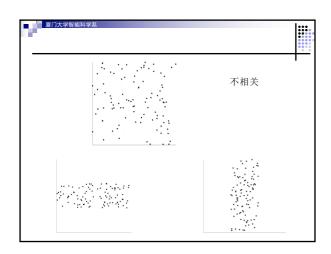


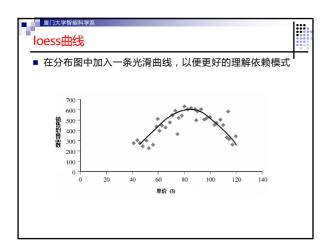










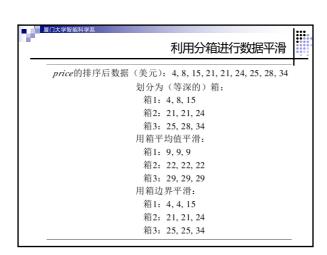


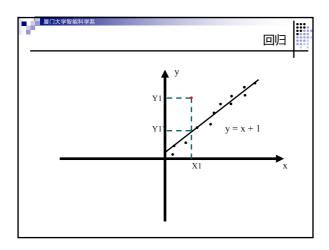
■大纲 ■ 为什么要预处理数据? ■ 描述性数据汇总 ■ 数据清理 ■ 数据集成和变换 ■ 数据归约 ■ 数据离散化和概念分层产生 ■ 总结 ■数据清理 (Data Cleaning) ■ 重要性 □ "数据清理为数据仓库首要问题" ■ 数据清理工作 □ 填充缺失值 □ 光滑噪声并识别离群点 □ 纠正数据中的不一致 □ 解决数据集成所造成重复 缺失值 (Missing Data) ■ 数据不是皆为available □许多元组的数据有时会漏记几个字段的数值,而这些 缺失值对某些特定应用非常重要。如: Customer income in sales data ■ 造成缺失值的原因可能有: □ 设备异常 □与其它已存在数据不一致而遭删除 □因为误解造成数据没有被输入 □ 在输入时,因为得不到应用的重视而没有被输入

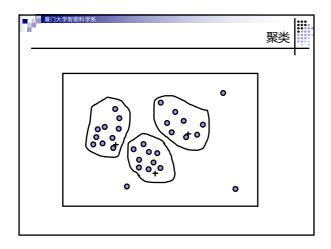
厦门大学智能科学系	::::	::.
如何处理缺失值?		• 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

■ 忽略元组:这个方法不是很有效,除非元组有多个属性的	夬	
少值。		
■ 人工填写缺失值:非常费时并不实际		
■ 自动填入:		
□ 使用全局常量 (global constant) 填充缺失值 : 例.,"未知",新类别	!	
□ 使用属性的均值来填充缺失值		
□ 使用与给定元组属同一类的所有样本的属性均值: 较聪明方法		
□ 使用最可能的值来填充缺失值:可以用回归、使用贝叶斯的基于抗	È	
理的工具或决策树归纳确定		
厦门大学智能科学系		•• ••• •••
噪声数据 (Noisy Data)		0000 000 000 0 0
┃ ┃ 噪声 :被测量的变量的随机误差或方差。	ı	
■ 造成Noise的原因可能有:		
□数据收集工具的故障		
□ 数据输入问题 □ 数据传输问题		
□ 数据1支制归越		
厦门大学智能科学系	1:::.	••
如何处理噪声数据?		000 000 000 000
	****	***
■ 分箱		
□ 首先将数据排序,然后分成频率相同的若干个箱子中 □ \$f = B \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$ \$		
□ 然后用箱均值光滑,用箱中位数光滑,用箱边界光滑等 ■ 同児		
■ 回归 □ 可以用一个函数拟合数据来光滑数据		
■聚类		
□ 極測离群点		
■ 集成计算机与人检验		
■ 未成り昇がらしている。 □ 利用人检测有疑问的值 (例., 处理可能的离群值)		
- (기가기조명 현재인기되기요 (バ가 及注기병에 河南中国)		

简单离散化方法: 分箱 □ 分箱方法通过考察数据的 "近邻" 来光滑有序数据的值 □ 等宽(距离) 分裂 □ 切割成N个等宽范围: 均匀网格线 □ 如果 4与 8为属性的最低与最高值, 范围宽度为: W= (8-A)/N. □ 最直接但是离群值会影响结果 □ 对倾斜数据不能处理很好 □ 等深(频率) 分裂 □ 切割成N个范围, 每个范围有大约相同样本数 □ 具有比较好的数据量度性 □ 对类别属性会较难处理







厦门大学智能科学系

■大纲

- 为什么要预处理数据?
- 描述性数据汇总
- 数据清理
- 数据集成和变换
- 数据归约
- 数据离散化和概念分层产生
- 总结

厦门大学智能科学系

■数据集成 (Data Integration)

- 数据集成:
 - $\hfill\Box$ 合并多个数据源中的数据,存放在一个一致的数据存储(如数据仓库)中。
- 在具有多重来源的数据集成上多花心思,将有助于减少/ 避免数据冗余、不一致以及提高挖掘的效率与质量。
- 数据集成有几个重要的议题:
 - □ 模式集成与对象匹配(Schema integration)
 - □ 冗余 (Redundancy)
 - □ 数据值冲突的检测与处理(Detection and resolution of data value conflicts)

厦门大学

- 模式集成与对象匹配:
 - □ 实体识别问题
 - □ 例., A.cust-id≡ B.cust-#
- 冗余数据:
 - □ 个体识别问题
 - □ 对不同数据来源的真实个体进行相关分析, 例., Bill Clinton = William Clinton
- 数据值冲突的检测与处理
 - □ 对于现实世界的同一实体,来自不同数据源的属性值可能不同
 - □ 可能原因: 不同表示, 比例或编码, 例., 公制与英制

厦门大学智能科学系

在数据集成中处理重复问题

- 当集成多个数据库会导致数据重复
 - □ 实体识别:在不同数据库,相同属性或个体会有不同名 称
 - □ 冗余数据.某个属性可以从另一个数据表的属性推论得之,例., 年盈余
- 有些冗余可以被相关分析 (correlation analysis) 检测到。

厦门大学智能科学

相关分析(数值数据)

■ 相关系数(Pearson's product coefficient)

$$r_{A,B} = \frac{\sum_{i=1}^{N} (a_i - \overline{A})(b_i - \overline{B})}{N\sigma_i \sigma_i} = \frac{\sum_{i=1}^{N} (a_i b_i) - N \overline{A} \overline{B}}{N\sigma_i \sigma_i}$$

其中, N是元組个数, $_{a_1}$ 和 $_{b_1}$ 分别是元組;A4和B的值,A4和B分别是A4和B的均值, σ_{a} 和 σ_{a} 分别是A4和B0的特准差,而 $\sum (a_1b_1)$ 是AB又积的和(即对于每个元组,A4的值乘以该元组B6的值)。注意, $-1 \le r_{AB} \le +1$ 1的。如果 r_{AB} 大于 0,则 A4和B是正相关的,意味A0的值增B0的值增加而增加。该值越大,每个属性蕴涵另一个的可能性越大。因此,一个较高的 r_{AB} 值表明A(成B)可以作为冗余而被去掉。如果结果值等于 0,则 A4和B是往立的,不存在相关。如果结果值小于 0,则 A4和B是负相关的,一个值随另一个的减少而增加。这意味等一个属性都阻止另一个出现。 ω

厦门大学智能科学

相关分析(类别数据)

χ²(卡方) 检验

卡方检验假设A和B是独立的

$$\chi^{2} = \sum_{i=1}^{c} \sum_{i=1}^{r} \frac{\left(o_{ij} - e_{ij}\right)^{2}}{e_{ii}}$$

■ 其中

$$e_{ij} = \frac{count(A = a_i) \times count(B = b_j)}{N}$$

- χ²值愈大,变量愈有关联
- 对χ²值最大的单元是其实际计数与期望计数很不相同的单元。
- 相关并不意味因果关系
 - □ 医院数与汽车失窃数是相关的
 - □ 这两个属性都与另一个属性(人口数)有因果的连结

χ²计算(括号的数字代表期望频率,由两个类别的数据分布计算得之)

$$\chi^2 = \frac{(250 - 90)^2}{90} + \frac{(50 - 210)^2}{210} + \frac{(200 - 360)^2}{360} + \frac{(1000 - 840)^2}{840} = 507.93$$

■ 在这一群组中,它显示gender与preferred_reading是相关

$$\chi^{2} = \sum_{i=1}^{c} \sum_{j=1}^{r} \frac{\left(o_{ij} - e_{ij}\right)^{2}}{e_{ij}}$$

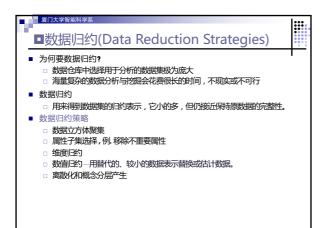
 $e_{ij} = \frac{count(A = a_i) \times count(B = b_j)}{N}$

厦门大学智能科学系

■数据变换 (Data Transformation)

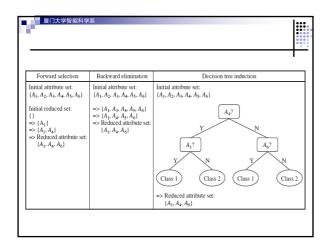
- 光滑(Smoothing): 移除噪声
- 聚集(Aggregation):汇总或聚集,建立数据立方体
- 数据泛化(Generalization):使用概念分层,用高层概念替换低层或"原始"数据。
- 规范化(Normalization):将属性数据按比例缩放,使之落入一个小的特定区间。
 - □ min-max 规范化
 - □ z-score规范化
 - □ 小数定标规范化
- 属性构造(Attribute Construction)
 - □ 构造新的属性并添加到属性集中,以帮助挖掘过程。

■大纲	
■ 为什么要预处理数据?	
■ 描述性数据汇总	
■ 数据清理	
■ 数据集成和变换	
■数据归约	
■ 数据离散化和概念分层产生	
■ 总结	



数据立方体聚集 (Data Cube Aggregation) ■ 数据立方体最底层 (基本方体) □ 对应于感兴趣的个体实体 ■ 数据立方体多层聚集 □ 进一步降低要处理数据的大小 ■ 参照适当层次 □ 使用与给定任务相关的最小可用方体 | 「Vear 2003 | Vear 2003

属性子集选择 ■ 用于分析的数据集可能包含数以百计的属性,其中大部分属性与挖掘任务不相关或冗余。 ■ 属性子集选择: □ 希望找到最小的属性集,使得数据类的概率分布尽可能的接近使用所有属性得到的原分布。 □ 减少了出现在发现模式的属性数目,使得模式更易于理解 ■ 启发式(n个属性可能有2°数目的选择): □ 逐步向前选择 □ 逐步向后删除 □ 向前选择与向后删除的结合 □ 决策树归纳



维度归约 ■ 维度归约使用数据编码或变换,以便得到原数据的归约 或"压缩"表示。 □ 无损压缩:原数据可以由压缩数据重新构造而不丢失任何信息 □ 有损压缩:只能重新构造原数据的近似表示 Compressed Data Original Data Original Data Approximated

维度归约:小波转换 ■ 离散小波转换(DWT): 线性信号处理, 多分辨率分析 ■ 压缩式近似: 仅存放少量最强的小波系数

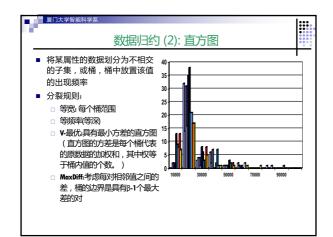
- 类似于离散傅里叶变换(DFT),但DWT是一种更好的有 损压缩,且对于等价的近似,DWT需要的空间更小
- 方法:
 - □ 长度 L, 必须是2的整数幂次方(可以通过在数据向量后加入0)
 - □ 每个变换涉及到两个函数:光滑化,加权差分

 - 作用于所有数据点对,进而形成两组长度为1/2的数据两个函数递归的作用于前面循环得到的数据集,直到结果数据的长度达到所设长度

维度归约: 主成分分析法 (PCA) ■ 搜索k个最能代表数据的n维正交向量,其中k≤n 对輸入数据规范化,使得每个属性都落入相同的区间。 □ 计算k个标准正交向量,也就是主成分 □ 输入数据为主成分的线性组合 □ 主成分按照重要性降序排序 因为主成分按照重要性解身排序,所以通过去掉较弱的成分就可以达到数据归约的目的。使用最强的主成分,它应该足以近似于原始数据 ■ 仅适用于数值数据

数/值归约 ■ 通过选择替代的、"较小的"数据表示形式来减少数据量 ■ 参数方法 □使用一个模型估计数据,只需要存放数据参数,而不是实际数据(除了可能的离群值) □范例: Log-linear 模型 ■ 非参数方法 □ 不假设模型 □ 主要方法: 直方图, 聚类, 抽样

数据归约方法 (1): 回归与对数线性模型 线性回归:Y=wX+b □ 两个回归系数w与b用于设定回归线,而这两个系数是用现有数据估计得来 对已知的Y,Y₂...,X₂.X₂...使用最小二乘法求解系数 多元线性回归:Y=b₀+b₁X₁+b₂X₂. □ 是线性回归的扩充 对数线性模型: 使用对数线性模型基于维组合的一个较小子集,估计离散化的属性集的多维空间中每个点的概率。





厦门大学智能科学系

数据归约 (3): 聚类

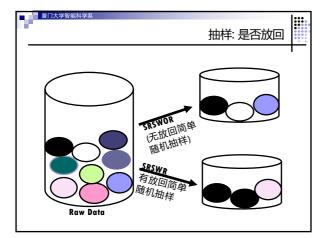
- 根据相似度进行聚类,然后通过聚类来表示数据集(例.,中心与直径)
- 如果数据可以组成各种不同的聚类,则该技术非常有效,反之如果数据界线模糊,则方法无效
- 数据可以分层聚类,并被存储在多层索引树中
- 聚类的定义和算法都有很多选择
- 聚类分析--第七章



厦门大学智能科学系

数据归约方法 (4): 抽样

- 抽样:允许用数据的较小随机样本s(子集)表示大的数据集N
- 选取代表数据的子集合
 - □ 当数据包含倾斜时,简单随机抽样的效果会非常差
- 对数据集*■*的样本选择:
 - □ s个样本无回放简单随机抽样:由*D*的 M个元组中抽取s个样本
 - □ **♪**个样本有回放简单随机抽样:过程同上,只是元组被抽取后,将被回放,可能再次被抽取
 - □ 聚类抽样: **D**中元组被分入 **M**个互不相交的聚类中,可在其中的 **S**个聚类上进行简单随机选择(**S**<**M**)
 - □ 分层抽样: **P**被划分为互不相交的"层",则可通过对每一层的简单随机抽样得到 **P**的分层抽样



厦门大学智能科学系	抽样: 聚类或分层抽样	
原始数据	聚类/分层抽样	I

夏门大学智能科学系

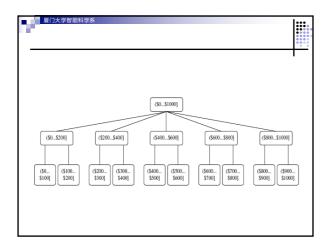
- 为什么要预处理数据?
- 描述性数据汇总
- 数据清理
- 数据集成和变换
- 数据归约
- 数据离散化和概念分层产生
- 总结

厦门大学智能科学系

■数据离散化和概念分层产生

- 离散化
 - □ 通过将属性值域划分为区间,以减少给定连续属性值的个数
 - □ 区间的标记可以替代实际的数据值
 - □ 监督或无监督
 - □ 分裂(由上而下)或合并(由下而上)
 - □ 离散化可以递归重复地套用在一个属性
- 概念分层形成
 - □ 通过使用高层的概念(比如:青年、中年、老年)来替代底层的属性值(比如:实际的年龄数据值)来归的数据

19



	^{大学電影号系} i <mark>数址据的离散化与概念分层的产生</mark>	•••
典	型方法: 所有方法可递归重复套用	1
	分箱(binning) ■ 由上而下的分裂无监督、分籍技术递归的用于结果划分,可以产生概念分层。	
	聚类分析■ 可以由上而下的分裂或由下而上合并,无监督,将数据划分成簇,每个簇形成同一个概念层上的一个节点,每个簇可再分成多个子簇,形成子节点。	
	基于熵的离散化 ■ 有监督,由上而下的分裂	
	23 X 33 N N D E P 3 E 7 N O M E 7 N T N O E E 2 7	

基于熵的离散化 ■ 给定元组 \mathbf{D} , 如果 \mathbf{D} 根据属性A和某分裂点上的划分分裂为两个区间 \mathbf{D}_1 与 \mathbf{D}_2 , 分裂后期望信息需求为 $Info_A(D) = \frac{|D_1|}{|D|} Entropy(D_1) + \frac{|D_2|}{|D|} Entropy(D_2)$ ■ 熵是根据集合中元组类分布计算得到的. 假设有 \mathbf{m} 类别, \mathbf{D} 的熵为 $Entropy(D_1) = -\sum_{i=1}^m p_i \log_2(p_i)$ \mathbf{p} 为类别在 \mathbf{D} 中机率 ■ 在所有边界值中,使用能最小化熵函数的边界值 ■ 递归分裂直到停止条件满足为止 ■ 更有可能将区间边界(分裂点)定义在准确位置,有助于提高分类的准确性。

厦门大学智能科学系

基于χ2分析的区间合并

- 合并(由下而上)
- 合并:递归的找出最佳邻近区间,然后合并它们,形成较大区间
- ChiMerge [Kerber AAAI 1992, See also Liu et al. DMKD 2002]
 - □ 初始,将数值属性A的每个不同值看作——个区间
 - □ 对每对相邻区间进行%2检验

一个区间对的低卡方值表明区间 是类独立的,因此可以合并

□ 具有最小½1值的相邻区间进行合并

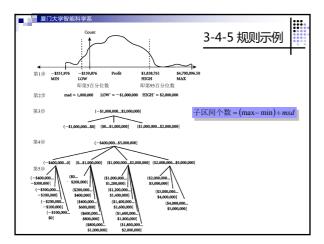
合并的过程递出进行,直到满足预先定义的终止标准(如显著程度,最大区间,最大不一致)

	1-10	10-30	合计
类1	250(90)	200(360)	450
类2	50(210)	1000(840)	1050
合计	300	1200	1500

厦门大学智能科学系

根据直观划分离散化

- 将数值区域划分为相对一致的、易于阅读的、看上去更直观或自然的区间。
- 自然划分的3-4-5规则:
 - 如果一个区间最高有效位上包含3,6,7或9个不同的值,就将该区间划分为3个等宽子区间;
 - 如果一个区间最高有效立上包含2,4,或8个不同的值,就将该区间划分为4个等宽子区间;
 - □ 如果一个区间最高有效位上包含1,5,或10个不同的值,就将该区间划分为5个等宽子区间;
 - 将该规则递归的应用于每个子区间,产生给定数值属性的概念分层;
- 对于数据集中出现的最大值和最小值的极端分布,为了避免上述方法出现的结果扭曲,可以在顶层分段时,选用一个大部分的概率空间。e.g. 5%-95%



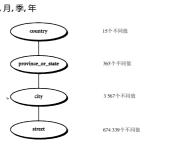
分类数据的概念分层产生

- 由用户或专家在模式级显式说明属性的偏序
 - □街<城市<州<国家
- 通过显式数据分组说明分层结构的一部分
 - □ {Urbana, Champaign, Chicago} < Illinois
- 说明属性集但不说明它们的偏序,由系统自动构建
 - □ 例.,仅有:街、城市,其它没有
- 对只说明部分属性集的情况,则可根据数据库模式中的数据语义定义对属性的捆绑信息,来恢复相关的属性。
 - □ 例,已知一组属性:{街,城市},根据捆绑的信息,加入相关的属性{州,国家}

厦门大学智能科学系

- 概念分层可以根据属性集中属性包含的不同值来自动建立。

 - □ 例外, 例., 星期, 月, 季, 年



展门入于日配

■总结

- 数据预处理对数据仓库与数据挖掘是一项重要的问题
- 描述性数据汇总提供数据预处理分析的基础
- 数据预处理包含
 - □ 数据清理与集成
 - □ 数据归约与属性选择
 - 南地ル
- 尽管已经开发了许多数据预处理的方法,由于不一致或 脏数据数量巨大以及问题本身的复杂性,数据预处理仍 然是一个活跃的研究领域。

1	1
_	Z