

徐逸群

个人信息

- 性别：男
 - 手机：18772845133
 - 专业：车辆工程
- 年龄：27
 - 邮箱：18772845133@163.com
 - 岗位：C++软件工程师

工作及教育经历

- | | | |
|-------------------|-----------------|---------------------|
| • 深兰人工智能（深圳）有限公司 | 2023.1 ~ 至今 | 熊猫汽车汽车产业集团软件部-嵌入式组 |
| • 法雷奥汽车控制（深圳）有限公司 | 2022.1 ~ 2023.1 | 舒适与辅助驾驶事业部-视觉辅助系统团队 |
| • 未来机器人（深圳）有限公司 | 2019.7 ~ 2022.1 | 软件部-基础架构组 |
| • 深圳一清创新科技有限公司 | 2019.7 ~ 2022.1 | 算法部-系统软件组 |
| • 武汉光庭信息技术股份有限公司 | 2019.7 ~ 2020.2 | 车联网事业部-研发二部 |
| • 湖北汽车工业学院 | 2015.9 ~ 2019.7 | 车辆工程-本科 |

专业技能

- 熟练使用 C++，了解 C++17 有关特性(用过 filesystem)，了解 STL 使用(均了解过，实际用过部分)
- 熟悉 CMake，掌握 Shell 基本语法(除 linux，windows 也了解一点，高级语法只会一点点)
- 掌握基础数据结构(图我不会)
- 英语 CET-6：441, CET-4：512

项目经历

1. 深兰人工智能（深圳）有限公司 - 升级打包流程 - 独立开发 - 201508 ~ 201512
 - 通过 HMI 界面拷贝特定时间段内的日志文件到 U 盘，从云端网页发送指令拷贝特定时间段日志到云服务器
 - 运用了 C 的文件操作库函数，shell 脚本，minio-cpp 开源库
 - 能够正常打包整个工程为基于进程的独立 deb 包
2. 深兰人工智能（深圳）有限公司 - 日志传输模块重构 - 独立开发 - 201508 ~ 201512
 - 通过 HMI 界面拷贝特定时间段内的日志文件到 U 盘，从云端网页发送指令拷贝特定时间段日志到云服务器
 - 运用了 XX，技术难点是
 - 能够正常的拷贝日志，能够正常的上传日志
3. 深兰人工智能（深圳）有限公司 - 配置 docker-交叉编译镜像(Ubuntu20.04) - 独立开发 - 201508 ~ 201512
 - 基于 arm 编译扫地车的 sweeper 工程

- 在Dockerfile中添加shell命令安装GCC、G++编译器，CMake及相关依赖，编写运行脚本挂载工程环境依赖，有官方指南文档，总体来说不是很难，花了两天搞定
4. 深兰人工智能（深圳）有限公司 - 配置英伟达orin交叉编译环境 - 独立配置 - 201508 ~ 201512
- 修改sweeper工程CMake和各模块环境依赖库，使得sweeper工程可以在x86 Ubuntu主机上编译
 - 主要是改CMakeLists,解决各种依赖报错问题，难点在于很多依赖报错google上找不到解决办法，只能自己排查解决
5. 深兰人工智能（深圳）有限公司 - 扫地车日志上传模块 - 独立开发 - 201508 ~ 201512
- 自动下载软件升级包并回传下载进度，下载完自动安装升级包并回传安装进度
 - 主要使用了C的文件操作库函数，多线程，linux shell脚本，上传接口使用了minio-cpp开源库，主要难点一是minio-cpp开源库需要使用vcpkg完成交叉编译，配置较复杂。二是需求要求上传时能够输出下载速度和下载进度，需要阅读理解minio-cpp开源库并添加该功能。
6. 深兰人工智能（深圳）有限公司 - 扫地车OTA升级模块 - 独立开发 - 201508 ~ 201512
- 通过HMI界面拷贝特定时间段内的日志文件到U盘，从云端网页发送指令拷贝特定时间段日志到云服务器
 - 主要应用了http断电续传下载和多线程
 - 能够正常的拷贝日志，能够正常的上传日志
7. 法雷奥汽车控制（深圳）有限公司 - 比亚迪sk2（车型）自动泊车系统 - 联合开发 - 202201 ~ 202312
8. 法雷奥汽车控制（深圳）有限公司 - 比亚迪hx（车型）自动泊车系统 - 联合开发 - 202201 ~ 202312
- APA（自动泊车），RPA（遥控泊车）和VPA（自定义泊车）
 - 基于通用的自动泊车代码工程，根据车企的需求文档，修改对应的泊车界面迁移逻辑，替换相关图片指示元素，定期集成交付测试，痛点在于开发人员和仿真设备短缺，工程代码稀烂，阅读体验极差，且车企经常变更需求，而交付时间不变
9. 深圳一清创新科技有限公司 - 无人车can-bus模块 - 联合开发 - 2022
- 解析底盘can反馈报文，转为ros topic消息，接受上游模块的控制指令，根据具体的控制状态，转发到底盘
 - 使用了ros1的通讯协议，can报文解析基于motorola和intel两种编码格式，组长架构写的很nice，文档完备，后续扩展开发难度比较低
 - 期间参与了基于xavier的socket-can，华骏小车底盘，车辆编码器，超声波等一系列开发工作
10. 深圳一清创新科技有限公司 - 粤丰停车场巡检项目车载电池BMS反馈模块 - 独立开发 - 2022
- 解析车载电池rs485的消息，转为ros topic给上游模块
 - 使用了modbus的通讯协议，主要是调开源modbus库，麻烦在于要远程调试，且允许调试时间有限，然后找到合适的开源库花了点时间
 - 期间参与了基于xavier的socket-can，华骏小车底盘，车辆编码器，超声波等一系列开发工作
11. 深圳一清创新科技有限公司 - 无人车状态监测GUI开发 - 独立开发 - 2022
- 获取底盘各模块状态信息，车辆传感器包括超声波，相机，激光雷达等感知信息，实时显示
 - 主要使用了Qt5，速度绘制曲线使用的是matplotlib开源组件，难点在于缺乏Qt开发经验，导致在UI界面各模块显示版面调试花了较长时间，整体是参考其他GUI模块的重新开发

获奖经历

- 华南赛区大学生（恩智浦）智能汽车竞赛 电磁普通组 一等奖
- 全国大学生（恩智浦）智能汽车竞赛 电磁普通组 全国一等奖