

# 第六讲 图（上）

浙江大学 陈 越

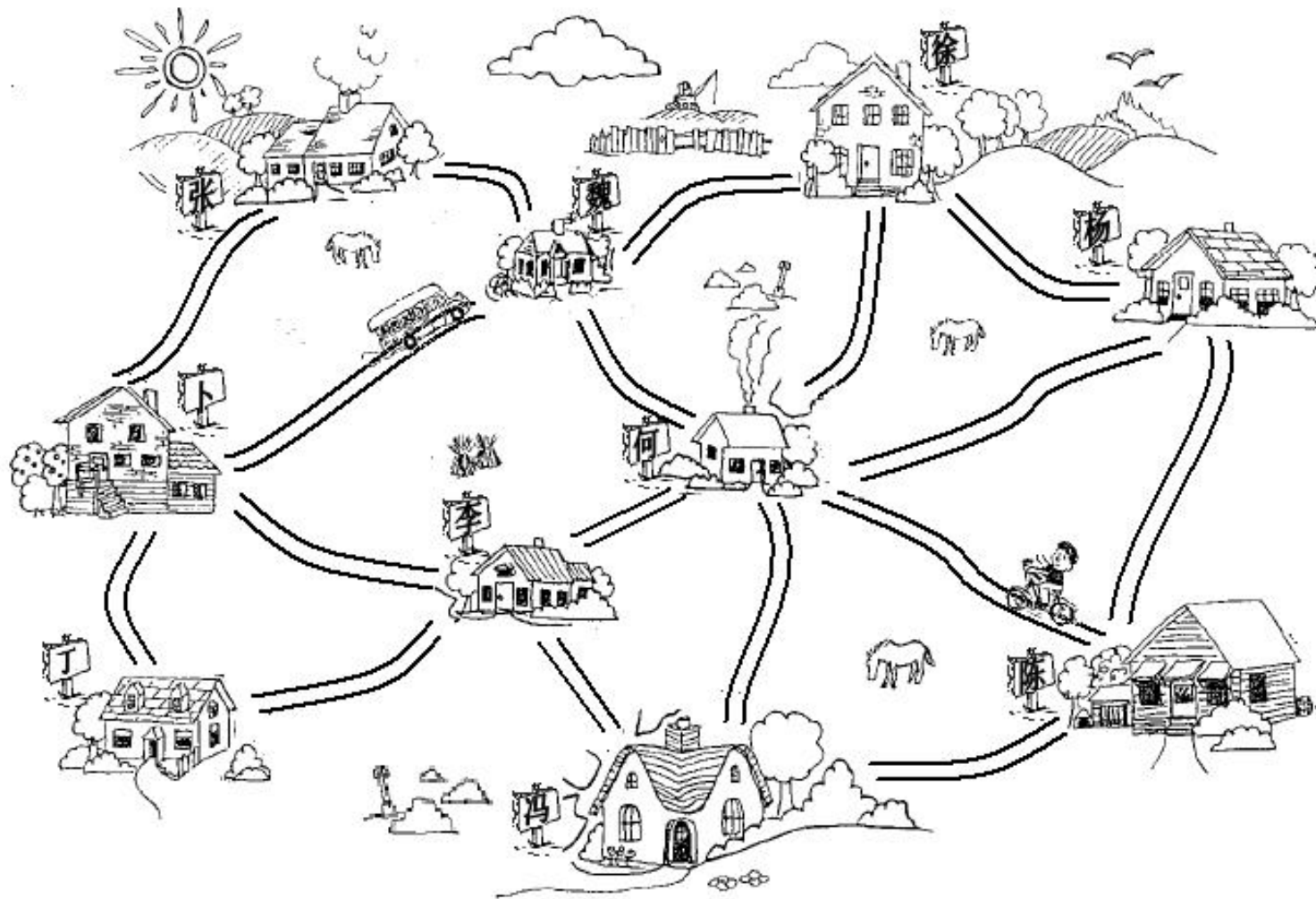
# 6.1 什么是图

## 六度空间理论 (Six Degrees of Separation)



全球互联网  
用户数量

约 30 亿



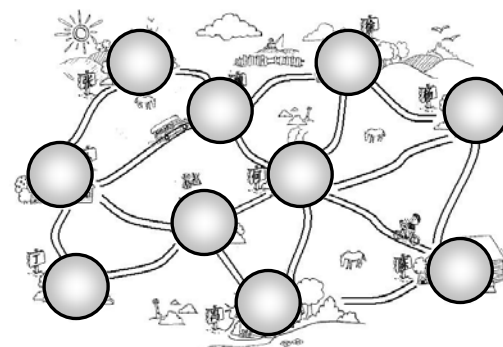
从陈家庄到张家村，怎么走最快呢？ 最短路径问题  
怎么修公路使得村村通的花费最少呢？最小生成树问题





# 什么是“图” (Graph)

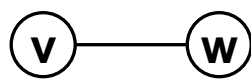
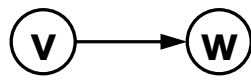
图把线性表还有树全部都包含在内了

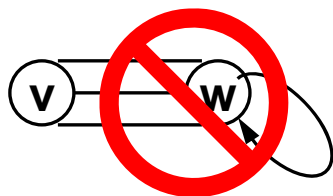


- 表示“多对多”的关系
- 包含

- 一组顶点：通常用 **V (Vertex)** 表示顶点集合

- 一组边：通常用 **E (Edge)** 表示边的集合 顶点与顶点之间的某种关系

- 边是顶点对(无向边):  $(v, w) \in E$  , 其中  $v, w \in V$  (双行线) 
- 有向边  $\langle v, w \rangle$  表示从v指向w的边 (单行线) 
- 不考虑重边和自回路



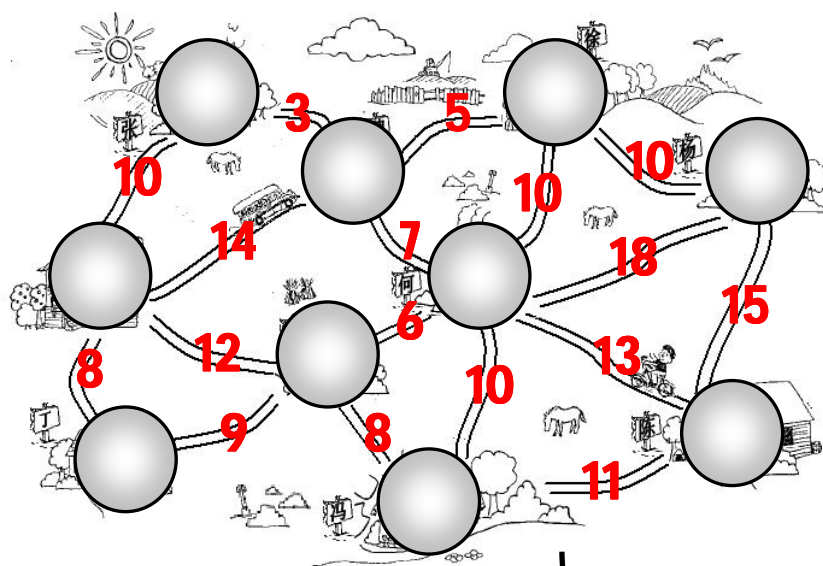
# 抽象数据类型定义

- **类型名称:** 图 (**Graph**)      必须至少有一个顶点
- **数据对象集:**  $G(V, E)$  由一个非空的有限顶点集合  $V$  和一个有限边集合  $E$  组成。
- **操作集:** 对于任意图  $G \in \text{Graph}$ , 以及  $v \in V, e \in E$ 
  - **Graph Create():** 建立并返回空图;
  - **Graph InsertVertex(Graph G, Vertex v):** 将  $v$  插入  $G$ ;
  - **Graph InsertEdge(Graph G, Edge e):** 将  $e$  插入  $G$ ;
  - **void DFS(Graph G, Vertex v):** 从顶点  $v$  出发深度优先遍历图  $G$ ;
  - **void BFS(Graph G, Vertex v):** 从顶点  $v$  出发宽度优先遍历图  $G$ ;
  - **void ShortestPath(Graph G, Vertex v, int Dist[]):** 计算图  $G$  中顶点  $v$  到任意其他顶点的最短距离;
  - **void MST(Graph G):** 计算图  $G$  的最小生成树;
  - .....

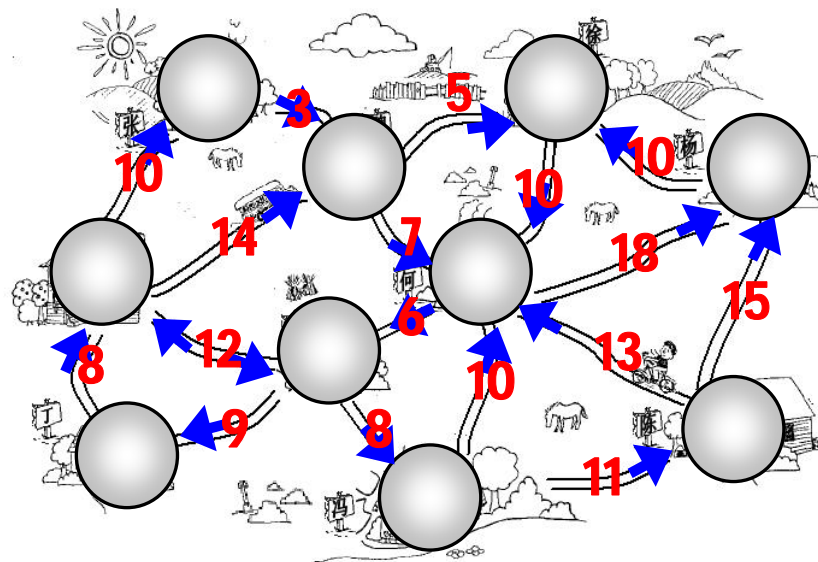


# 常见术语

边上的数字:权重



无向图



有向图

网络 网络：带权重的图

还有好多，用到再说.....

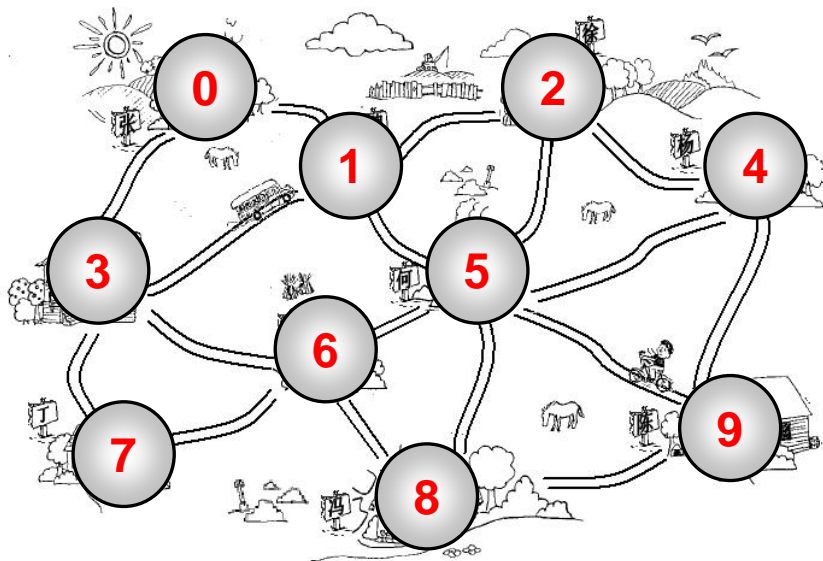
# 怎么在程序中表示一个图

用一个二维数组来表示图

## ■ 邻接矩阵 $G[N][N]$ —— $N$ 个顶点从0到 $N-1$ 编号

1. 因为不允许有自回路的编码, 所以对角阵全是0
2. 这个矩阵是对称的

$$G[i][j] = \begin{cases} 1 & \text{若 } \langle v_i, v_j \rangle \text{ 是 } G \text{ 中的边} \\ 0 & \text{否则} \end{cases}$$



|       | $v_0$ | $v_1$ | $v_2$ | $v_3$ | $v_4$ | $v_5$ | $v_6$ | $v_7$ | $v_8$ | $v_9$ |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| $v_0$ | 0     | 1     | 0     | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     | 0     | 0     |
| $v_1$ | 1     | 0     | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     |
| $v_2$ | 0     | 1     | 0     | 0     | 1     | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     |
| $v_3$ | 1     | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     | 1     | 1     | 0     | 0     |
| $v_4$ | 0     | 0     | 1     | 0     | 0     | 1     | 0     | 0     | 0     | 1     |
| $v_5$ | 0     | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 1     | 0     | 1     | 1     |
| $v_6$ | 0     | 0     | 0     | 1     | 0     | 1     | 0     | 1     | 1     | 0     |
| $v_7$ | 0     | 0     | 0     | 1     | 0     | 0     | 1     | 0     | 0     | 0     |
| $v_8$ | 0     | 0     | 0     | 0     | 0     | 1     | 1     | 0     | 0     | 1     |
| $v_9$ | 0     | 0     | 0     | 0     | 1     | 1     | 0     | 0     | 1     | 0     |

# 怎么在程序中表示一个图

用一个一维数组去存下三角矩阵的元素, 存法是按照行来的  
从上到下, 从左到右一行一行存储

## ■ 邻接矩阵

□ 问题: 对于无向图的存储, 怎样可以省一半空间?

|       | $v_0$ | $v_1$ | $v_2$ | $v_3$ | $v_4$ | $v_5$ | $v_6$ | $v_7$ | $v_8$ | $v_9$ |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| $v_0$ | 0     | 1     | 0     | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     | 0     | 0     |
| $v_1$ | 1     | 0     | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     |
| $v_2$ | 0     | 1     | 0     | 0     | 1     | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     |
| $v_3$ | 1     | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     | 1     | 1     | 0     | 0     |
| $v_4$ | 0     | 0     | 1     | 0     | 0     | 1     | 0     | 0     | 0     | 1     |
| $v_5$ | 0     | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 1     | 0     | 1     | 1     |
| $v_6$ | 0     | 0     | 0     | 0     | 0     | 1     | 0     | 1     | 1     | 0     |
| $v_7$ | 0     | 0     | 0     | 1     | 0     | 0     | 1     | 0     | 0     | 0     |
| $v_8$ | 0     | 0     | 0     | 0     | 0     | 1     | 1     | 0     | 0     | 1     |
| $v_9$ | 0     | 0     | 0     | 0     | 1     | 1     | 0     | 0     | 1     | 0     |

用一个长度为 $N(N+1)/2$ 的1维数组A存储  
 $\{G_{00}, G_{10}, G_{11}, \dots, G_{n-1, 0}, \dots, G_{n-1, n-1}\}$ ,  
则 $G_{ij}$ 在A中对应的下标是:

$$(i * (i + 1) / 2 + j)$$

对于网络, 只要把 $G[i][j]$ 的值定义为边  
 $\langle v_i, v_j \rangle$ 的权重即可。

问题:  $v_i$ 和 $v_j$ 之间若没有边该怎么表示?

# 怎么在程序中表示一个图

## ■ 邻接矩阵 — 有什么好处？

- ☑ 直观、简单、好理解
- ☑ 方便检查任意一对顶点间是否存在边
- ☑ 方便找任一顶点的所有“邻接点”（有边直接相连的顶点）
- ☑ 方便计算任一顶点的“度”（从该点发出的边数为“出度”，指向该点的边数为“入度”）

度：跟这个顶点相关的所有边的个数  
对于有向图来说有入度和出度

- 无向图：对应行（或列）非0元素的个数
- 有向图：对应行非0元素的个数是“出度”；对应列非0元素的个数是“入度”

# 怎么在程序中表示一个图

## ■ 邻接矩阵 — 有什么不好？

☑ 浪费空间 — 存稀疏图（点很多而边很少的图）有大量无效元素

● 对稠密图（特别是完全图：任意两个顶点之间都有边）还是很合算的

☑ 浪费时间 — 统计稀疏图中一共有多少条边（不得不把所有元素都扫描一遍）

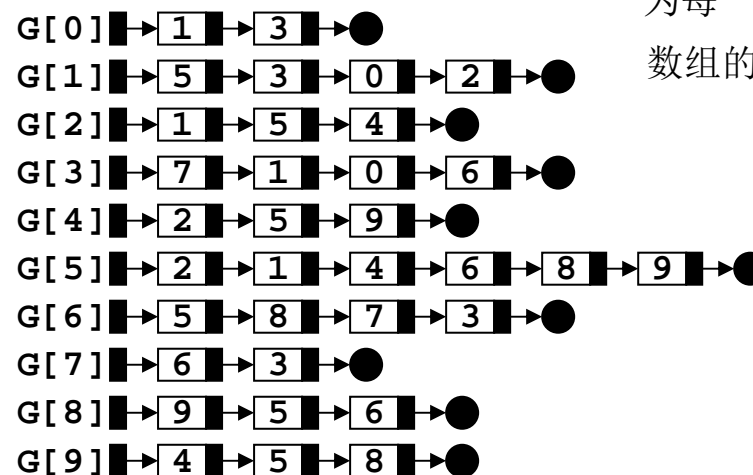
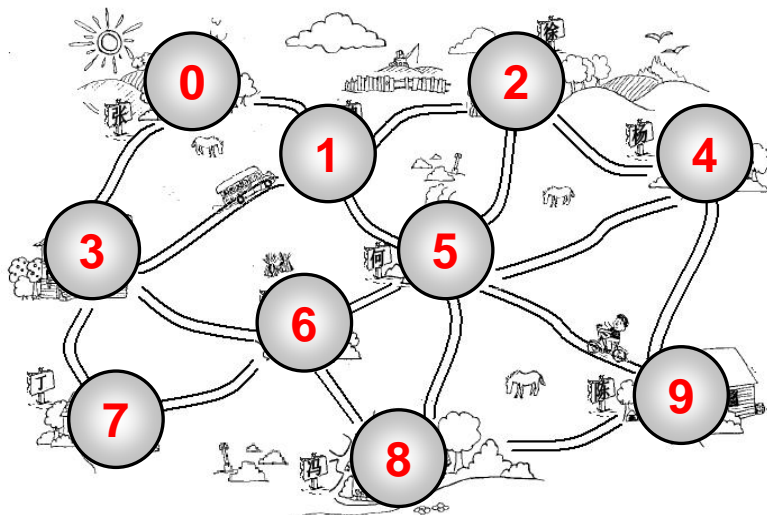


# 怎么在程序中表示一个图

邻接表是链表的集合

- 邻接表:  $G[N]$  为指针数组, 对应矩阵每行一个链表, 只存非0元素

对于网络, 结构中要增加权重的域。



一定要够稀疏才合算啊~~~~~

邻接表的表示法是不唯一的  
一条边必定是存了两遍

# 怎么在程序中表示一个图

## ■ 邻接表

☑ 方便找任一顶点的所有“邻接点”

☑ 节约稀疏图的空间

- 需要 $N$ 个头指针 +  $2E$ 个结点（每个结点至少2个域）

☑ 方便计算任一顶点的“度”？  $E$ 小于 $N(N-1)/4$ 是合算的

- 对无向图：是的

- 对有向图：只能计算“出度”；需要构造“逆邻接表”（存指向自己的边）来方便计算“入度”

☑ 方便检查任意一对顶点间是否存在边？

☹ No