

1.2 Cinemàtica [de kinesis, moviment]

Conceptes fonamentals

Moviments uniformes

Moviment rectilini uniforme

Moviment rectilini uniformement accelerat

Tir parabòlic

Moviments periòdics

Moviment circular uniforme

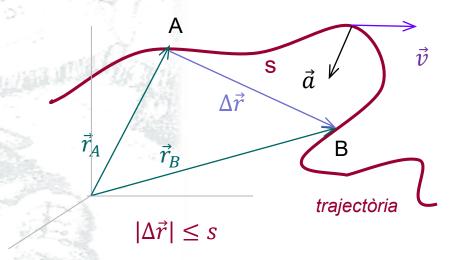
Moviment harmònic simple



Cinemàtica galileana

- Vector posició $\vec{r}(t)$
- Vector desplaçament
- $\Delta \vec{r} = \vec{r}_B \vec{r}_A$

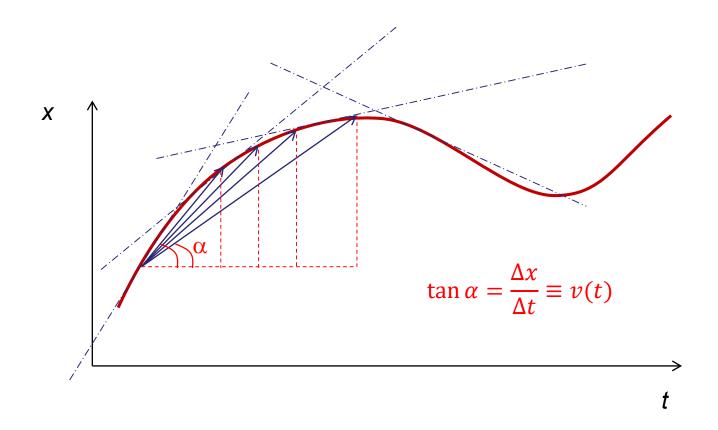
Vector velocitat



$$\vec{v}_M = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{\vec{r}_B - \vec{r}_A}{\Delta t}$$

$$\vec{v}(t) = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}(t)}{dt}$$

Definició de velocitat





Vector acceleració

Acceleració mitjana
$$\vec{v}_M = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{\vec{v}_B - \vec{v}_A}{\Delta t}$$

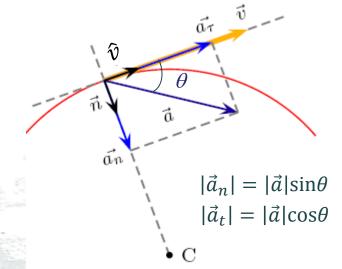
Acceleració instantània

$$\vec{a}(t) = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}(t)}{dt} = \frac{d^2 \vec{r}(t)}{dt^2}$$

Components intrínseques de l'aceleració:

$$\frac{d\vec{v}(t)}{dt} = \frac{d}{dt}|\vec{v}|\hat{v} = \frac{d|\vec{v}|}{dt}\hat{v} + |v|\frac{d\hat{v}}{dt}$$

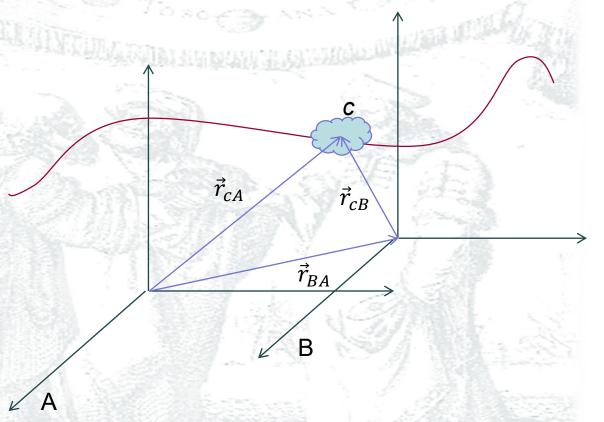
$$\vec{a}(t) = \vec{a}_t + \vec{a}_n = \left| \frac{d^2 \vec{r}(t)}{dt^2} \right| \hat{v} + \frac{v^2}{R} \hat{n}$$



Tangencial (canvia el mòdul de l'aceleració) i Normal (canvia la direcció)



Movimients relatius



Passarà el mateix amb les acceleracions?

$$\vec{r}_{BA} + \vec{r}_{CB} = \vec{r}_{CA}$$

$$\downarrow \downarrow$$

$$\vec{r}_{CB} = \vec{r}_{CA} - \vec{r}_{BA}$$

$$\downarrow \downarrow$$

$$\frac{d\vec{r}_{CB}}{dt} = \frac{d\vec{r}_{CA}}{dt} - \frac{d\vec{r}_{BA}}{dt}$$

$$\downarrow \downarrow$$

 $\vec{v}_{cB} = \vec{v}_{cA} - \vec{v}_{BA}$

Moviments rectilinis

- Moviment rectilini uniforme

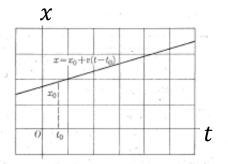
$$\vec{a} = 0 = \frac{d\vec{v}}{dt} \Rightarrow \vec{v} = const. = \frac{d\vec{x}}{dt}$$

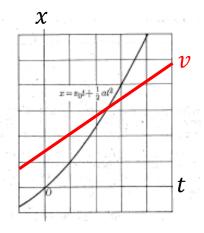
$$x = x_o + vt \qquad [1 \text{ dim}]$$

$$x = \int_{x_o}^{x} dt \cdot v(t)$$



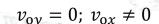
$$\begin{cases} |\vec{a}| = |\vec{a}_t| = const.; \ \vec{a}_n = 0 \\ v = v_o + at \qquad x = x_o + v_o t + \frac{1}{2} a t^2 \end{cases}$$

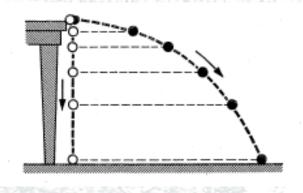


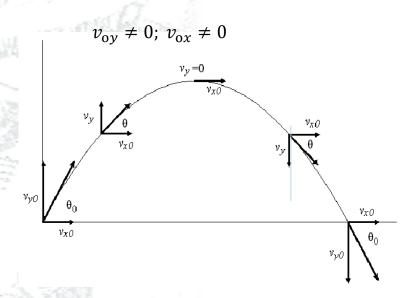




Tir parabòlic







Eix horitzontal: Moviment rectilini uniforme

$$x = v_{ox}t$$

Eix vertical: Moviment rectilini uniformement accelerat

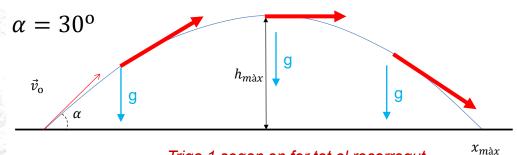
$$\begin{cases} y = y_{0} + v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^{2} \\ v_{y} = v_{0y} - gt \\ g = 9.8 \text{ m/s}^{2} \end{cases}$$



Tir parabòlic

$x = v_{xo}t$ $y = y_0 + v_{yo}t - \frac{1}{2}gt^2$ $v_y = v_{yo} - gt$

Exemple



Triga 1 segon en fer tot el recorregut

$$0 = v_0 \sin \alpha t - \frac{1}{2}gt^2 \Rightarrow v_0 = 9.8 \text{ m/s}$$

$$x_{m\acute{a}x} = v_{ox}t \approx 8.49 \text{ m/s}$$

$$y_{m\acute{a}x} = v_{oy}t - \frac{1}{2}gt^2 \approx 1.2 \text{ m}$$

Quant valen v_0 , x_{max} , h_{max} ?

Hi ha algun punt de la trajectòria on només hi ha acceleració normal? I tangencial?