理论力学

吴 佰 建

EMAIL: BAWU@SEU.EDU.CN

动力学

静力学:研究物体的平衡问题,没有考虑物体在不平衡力系作用下将如何运动。

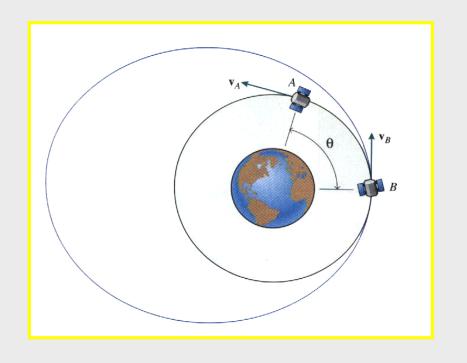
运动学: 只研究物体运动的几何性质而不考虑力的作用。

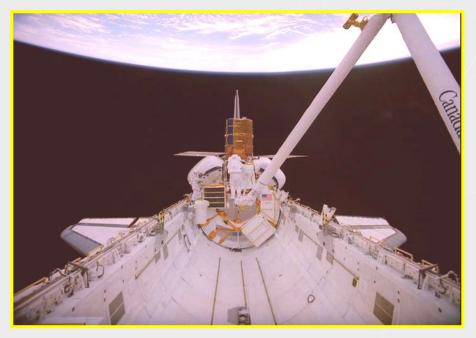
动力学:?

研究作用于物体的力与物体运动变化之间的关系,即建立力和运动之间的关系。

动力学的基本模型

- (1) 质点:具有一定质量的几何点,形状和大小尺寸忽略不计。
- (2) 质点系:有限或无限质点组成的相互间有一定联系的系统。
- **> (3) 刚体:** 质点间距离保持不变的质点系。
- **> (4) 刚体系:** 有限刚体组成的相互间有一定联系的系统。



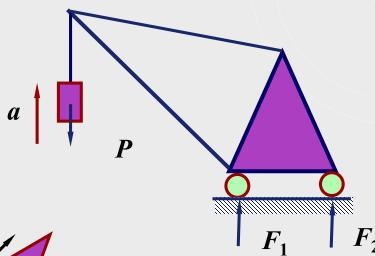


当研究飞行器轨道动力学问题时,可将飞行器视为质点。

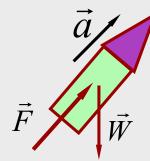
当研究飞行器姿态动力 学时,可将其视为刚体系或 质点系。

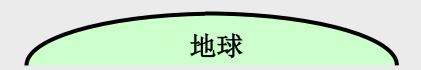
动力学的两类基本问题

a) 已知运动求力



b) 已知力求运动





牛顿三大定律

《自然哲学的数学原理》。

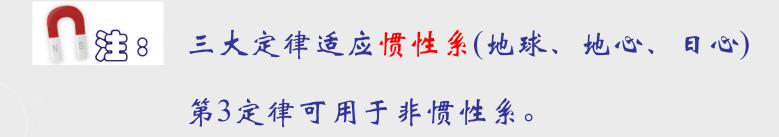
(1) 惯性定律

质点不受力将保持静止或匀速直线运动状态(相对惯性系)。

➤ 任何物体具有惯性(inertia);力是改变运动的原因。

(2)
$$m\mathbf{a} = \Sigma \mathbf{F}$$
 $m\frac{\mathrm{d}^2\mathbf{r}}{\mathrm{d}t^2} = \Sigma \mathbf{F}$ 合力与加速度同时、同向。

(3) 作用与反作用定律 既适应用平衡体,也适应非平衡体。



质点动力学

1. 质点运动的微分方程

一、矢量式
$$m\vec{a} = m\frac{\mathrm{d}\vec{v}}{\mathrm{d}t} = m\frac{\mathrm{d}^2\vec{r}}{\mathrm{d}t^2} = \vec{F}$$

二、直角坐标式

$$m\frac{d^2x}{dt^2} = F_x \qquad m\frac{d^2y}{dt^2} = F_y \qquad m\frac{d^2z}{dt^2} = F_z$$

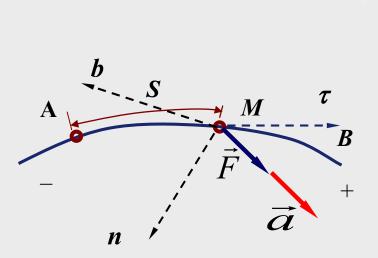
$$m\frac{d^2z}{dt^2} = F_z$$

三、自然轴系式

$$ma_{\tau} = m \frac{dv}{dt} = m \frac{d^{2}s}{dt^{2}} = F_{\tau};$$

$$ma_{n} = m \frac{v^{2}}{\rho} = \Sigma F_{n};$$

$$ma_{b} = 0 = \Sigma F_{b};$$



四、两类问题

1、已知运动,求力(微分问题)

已知
$$\vec{r} = \vec{r}(t)$$
 $\vec{v} = \vec{v}(t)$ $\vec{a} = \vec{a}(t)$ 求 \vec{F} 是一个微分过程

- 2、已知力,求运动(积分问题), 需附加初始条件
 - (1) 力是常力 $\overline{F} = 常矢量$ 例如: 重力

$$\ddot{x} = F_{x} \qquad \ddot{x} = \frac{F_{x}}{m} \qquad \frac{\mathrm{d}\dot{x}}{\mathrm{d}t} = \frac{F_{x}}{m}$$

$$\int_{\dot{x}_0}^{x_0} d\dot{x} = \frac{F_x}{m} \int_0^t dt \qquad \dot{x} = \dot{x}_0 + \frac{F_x}{m} t$$

(2) 力是位置的函数 $\vec{F} = \vec{F}(\vec{r})$ 例如: 弹簧力

$$\ddot{x} = F(x) \qquad \ddot{x} = \frac{F(x)}{m}$$

$$\ddot{x} = \frac{\mathrm{d}\dot{x}}{\mathrm{d}t} = \frac{\mathrm{d}\dot{x}}{\mathrm{d}x} \cdot \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} = \dot{x}\frac{\mathrm{d}\dot{x}}{\mathrm{d}x} \qquad (分离变量法)$$

$$\int_{\dot{x}_0}^{\dot{x}} \dot{x} d\dot{x} = \frac{1}{m} \int_{x_0}^{x} F(x) dx \qquad \dot{x}^2 = \dot{x}_0^2 + \frac{2}{m} \varphi(x)$$

(3) 力是速度的函数 $\bar{F} = \bar{F}(\bar{v})$ 例如:空气阻力

$$m\ddot{x} = F(\dot{x}) \qquad \ddot{x} = \frac{F(\dot{x})}{m}$$

$$\int_{\dot{x}_0}^{\dot{x}} \frac{d\dot{x}}{F(\dot{x})} = \frac{1}{m} \int_{t_0}^{t} dt$$

(4) 力是时间的函数 $\vec{F} = \vec{F}(t)$ 例如:周期力

以上积分形式并不是唯一的

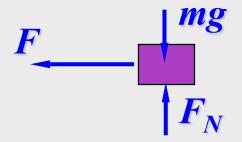
求解动力学问题的步骤:

- 1、取研究对象画受力图
- 2、确定坐标系
- 3、建立微分方程
- 4、求解

例 弹簧一质量系统,物块的质量为m,弹簧的刚度系数为k,物块自平衡位置的初始速度为 v_0 。

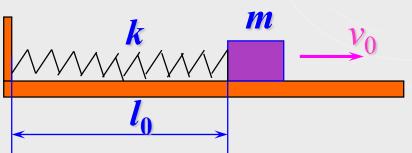
求: 物块的运动方程

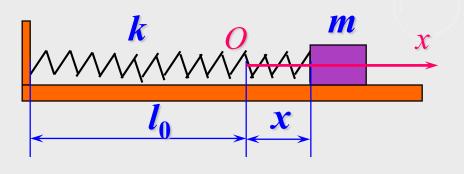
解:分析物块



建立坐标系如图示

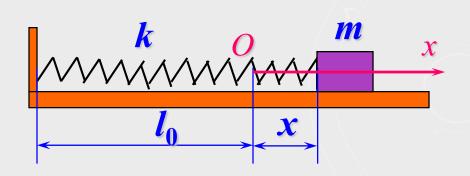
$$m\ddot{x} = \sum_{i} F_{ix} = -kx$$





$$m\ddot{x} + kx = 0$$

$$\iiint \ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$$



 ω_{o} —圆频率

$$x = Asin(\omega_0 t + \varphi), \quad t = 0, x = 0; t = 0, \dot{x} = v_0$$

$$A = \frac{v_0}{\omega_0}, \varphi = 0;$$
 $x = v_0 \sqrt{\frac{m}{k}} \sin \sqrt{\frac{k}{m}} t$

课后思考: 吊挂物体时如何计算?

例 已知:质量为m的小球从地面以初速度 v_0 铅直上抛,假设空气阻力的大小 $R=kmv^2$ 。

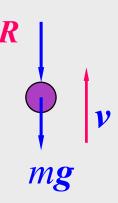
求:小球能上升的最大高度H。

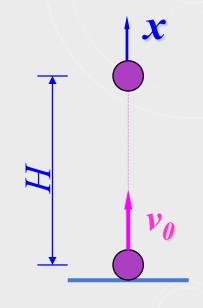
解:分析小球

小球运动微分方程

$$m\frac{dv}{dt} = -mg - kmv^2$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dt}\frac{dx}{dx} = v\frac{dv}{dx}$$





$$\frac{-vdv}{g+kv^2} = dx$$

$$\frac{-vdv}{g+kv^2} = dx$$

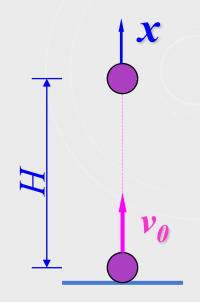
初始条件: t=0时, $v=v_0$, x=0

最高点: v=0, x=H。

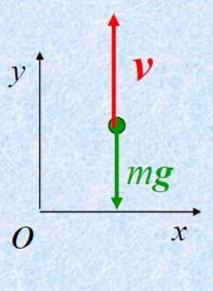
定积分,有

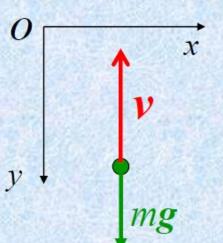
$$\int_{v_0}^{0} \frac{v dv}{g + k v^2} = -\int_{0}^{H} dx$$

得
$$H = \frac{1}{2k} ln \frac{g + kv_0^2}{g}$$



思考题:给出垂直上抛物体上升时的运动微分方程。 设空气阻力的大小与速度的平方成正比





$$A: m\ddot{y} = -mg - c\dot{y}^2$$

$$B: m\ddot{y} = -mg + c\dot{y}^2$$

$$C: m\ddot{y} = +mg - c\dot{y}^2$$

$$D: m\ddot{y} = +mg + c\dot{y}^2$$

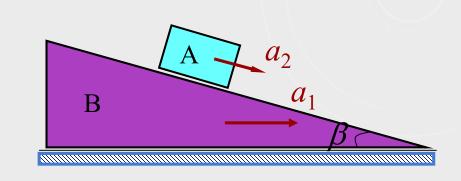
例 三角楔块放在光滑的地面上,现在楔块上放一块光滑物块以加速度 a_2 滑下,求:楔块的加速度 a_1 值。

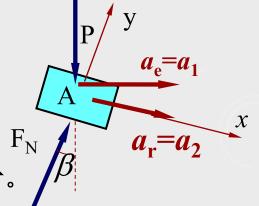
解: "物块A"

x:
$$m_A(a_1\cos\beta + a_2) = m_A g \sin\beta$$

y:
$$m_A a_1 \sin \beta = F_N - m_A g \cos \beta$$

$$a_1 = (g \sin \beta - a_2) / \cos \beta$$
$$a_2 = g \sin \beta - a_1 \cos \beta$$





讨论:

- 1. $a_1 > g \tan \beta$, $a_2 < 0$, 物块相对上升。
- 2. $a_1 < g \tan \beta$, $a_2 > 0$, 物块相对下降。
- 3. $a_1 = g \tan \beta$, $a_2 = 0$, 物块相对不动。

例 一人在高为h的悬崖边以 v_0 的速度平抛一块石子, 设空气阻力 F=kmv, 试求: 石子的运动方程。

解: 建立微分方程: $m\ddot{x} = -F_x = -km\dot{x}$

$$m\ddot{x} = -F_x = -km\dot{x}$$

$$m\ddot{y} = -F_{y} - mg = -km\dot{y} - mg$$

$$\ddot{x} = -k\dot{x} \quad \frac{d\dot{x}}{\dot{x}} = -kdt \quad \ln \dot{x} \mid_{\dot{x}_{0}}^{\dot{x}} = -kt$$

$$\dot{y} \quad \dot{x} = v_{0}e^{-kt} \quad dx = -\frac{v_{0}}{k}e^{-kt}d(-kt)$$

$$\dot{x} \quad \ddot{y} = -k\dot{y} - g \quad \frac{kd\dot{y}}{k\dot{y} + g} = -kt \quad \ln(k\dot{y} + g)\mid_{0}^{\dot{y}} = -kt$$

$$k\dot{y} + g = ge^{-kt} \quad (e^{-kt} - 1)$$

$$k\dot{y} + g = ge^{-kt}$$
 $dy = g\frac{(e^{-kt} - 1)}{k}dt$
 $y = h - \frac{g}{k}t + \frac{g}{k^2}(1 - e^{-kt})$