

三、目标地址预测

1. 直接跳转类型的分支预测

跳转地址是固定的,只用考虑如何存储的问题

BTB (Branch Target Buffer) 跳转地址 Cache

组相连: 选择合适的组数

直接映射: 只取 tag 的一部分作为 tag

当 BTB 缺失时, 也有两种考虑: 一种是停止取指直到目标跳转地址被计算出来, 这可能导致产生较多的气泡; 另一种是顺序取指, 如果预测发生了跳转, 则需要清洗流水线, 功耗大。

2. 间接跳转类型

① Call / Return 类型: Call 指令地址的目标永远是固定的, 因此可以用 BTB 来处理; Return 指令的目标地址一定是 Call 指令的下一条, 因此可以用一个栈来专门存放返回地址 → RAS (Return Address Stack)

希望能在分支预测阶段就知道指令是否为 Call / Return 类型, 因此可以在 BTB 中增加一项, 用来标记分支指令的类型。

RAS 大小有限, 若栈已满, 一般会覆盖掉最旧的一项。还可以考虑对栈中每一项增加一个计数器, 如果连续 Call 跳转到同一个地址, 则并不压栈而是栈顶项计数器+1。这样可以很好地处理递归调用。

② 其他预测方法: 对于一些情况, 跳转地址是有限的, 因此有可能用一个 Cache 来覆盖跳转地址。由此可以完全仿照方向预测的方法, 只把 PHT 换成 Target Cache

四、分支预测失败时的恢复



当执行阶段发现预测失败时,可以记录在ROB中,停止取指,当这条分支指令是最旧的指令时,就可以清空流水线。

也可以选择Checkpoint的方式:遇到分支指令时把处理器的状态保存下来,具体包括重命名映射表和PC等。这种方式需要更多硬件资源,但是高效。在清空流水线时,需要判断哪些指令位于分支预测错误的路径上。对此可以设计一个编号列表,为每一条分支指令分配一个编号,编号会一直伴随着每一条指令。

发现预测错误的分支指令时,在发射阶段之前的所有指令都要被抹掉,而之后的指令要根据编号进行判断。具体来说,ROB中记录了每条指令对应的编号,发生预测失败后将每条指令的编号与之比较,在ROB中置为无效。发射队列中进行类似处理。如果需要抹掉的指令较多,可以分多个周期进行,只要在新指令到达发射阶段之前完成即可。

分配编号值应当在解码阶段完成。为了简化编号队列,可以规定一个周期内只允许一条分支指令进入解码阶段。

另一个问题:判断预测结果时如何得知预测的跳转地址?对此可以使用PTAB来保存预测目标地址、NPC。

五、超标量处理器的分支预测

★多端口问题 ★并行问题 ★取指判断问题



FeeNote

Handwriting practice lines consisting of multiple sets of three horizontal dashed lines for tracing and writing practice.



FeeNote