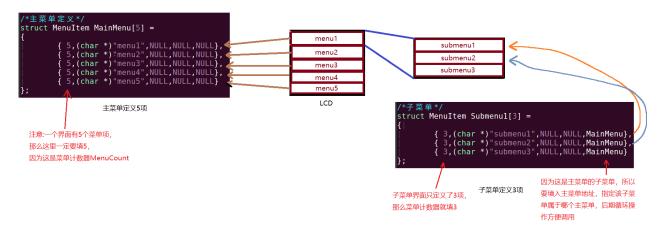
# C语言架构设计

# 作誉:向仔州

单片机菜单架构	.2
单片机按键架构	.8
定时器多任务框架	.13
	.15
语言实现简单工厂模式	.17
: 语言实现代理模式(Proxy)	.18
[语言实现命令模式	.21
· 语言实现装饰器模式,达到多态效果	.25
[ 语言路由架构	.26
	.32
asyFlash 存储库使用(未完成)	.36

## 单片机菜单架构

#### 我们用这个结构体可以定义主菜单,也可以用来定义子菜单



#### 菜单定义的数据结构已经讲完,下面看看怎么调用这些数据结构

### 按键扫描程序操作主界面光标

```
int key = 0;
while(1)
                                                                                      menu3
       key = KEY_Scan(0);//按键扫描
       switch(key)
               case WKUP_PRES //按下向上按
                                                                                    LCD主界面显示
                                                       本来选项在第1行
                                                                             如果再向上按,就让选项跳
                       if(selectItem == 1)
                                                                                 到本届面最大行
                              selectItem = MenuPoint->MenuCount; //如果当前行数等于1,当前行数为当前界面总行数,//就是将光标移到界面最底部
                       }
else
                              selectItem--; //如果当前行数不为1, 那么向上键按下,菜单光标向上移到一行
               };break;
return 0;
```

### 如果选择到某一行了,向进入该行或者该项的子菜单怎么办?

```
case KEY0_DOWN:
        if(selectItem == MenuPoint->MenuCount)
                 selectItem = 1:
                 //同样,如果当前行数为最大行,如果再按一次向下按钮,就跳转到本界面第1行
        else
                 selectItem++; //如果不是最大行,就让光标选项向下滑动一行
case KEY_ENTER:
         if(MainMenu[selectItem-1].ChildrenMenus != NULL)
                 MenuPoint = MenuPoint[selectItem - 1].ChildrenMenus; //如果子菜单不为空,就证明定义了主菜单选项对应的子菜单的selectItem = 1;//进入子菜单后,选择第1行 -
};
                                                    MenuPoint = 子菜单地址 🚄
      MenuPoint = MainMenu
      本来MenuPoint是指向主菜单的
                                                     D里按下KEY ENTER讲入子菜单,那么就需要把子
                                                     菜单地址给MenuPoint,后面display执行的时候,
                                                     才会把屏幕耍成子菜单界面
                                                                    进入子菜单
                 本来指针指向的主界面
```

```
Case KEY_ENTER:
{
    if (MainMenu[selectItem-1].ChildrenMenus != NULL)
    {
        MenuPoint = MenuPoint[selectItem - 1].ChildrenMenus;
        //如果子菜单不为空,就证明定义了主菜单选项对应的子菜单的
        selectItem = 1;//进入子菜单后,选择第1行
    }
};
case KEY_EXIT:
{
    if (MainMenu[selectItem-1].ParentMenus != NULL)
    {
        MenuPoint = MenuPoint[selectItem - 1].ParentMenu;
        selectItem = 1;
    }
};break;
}

LCD_Clear(WHITE);//不管进入子菜单还是父菜单,还是选择上选择下,
    //都需要修改屏幕显示内容,所以每次switch之后要清除一次屏幕
    display(MenuPoint, selectItem);
//清屏之后,就要根据MenuPoint得到的新菜单地址,也可能是主菜单,子菜单。
//反要重新设置菜单指针,重新显示。
}
```

这就是整个多级菜单架构, 很有用。

## 代码实例

```
#include <stdio.h>
struct Menultem
      short MenuCount:
                           //当前菜单项目数
      char *DisplayString; //当前项目要显示得字符
                        //某一项菜单被选中,执行的功能函数
      void(*subs)();
       struct MenuItem *ChildrenMenus; //当前项目的下级子菜单
      struct Menultem *ParentMenus; //当前项目上级父菜单
};
 /*主菜单定义*/
 struct Menultem MainMenu[5] =
      { 5,(char *)"menu1",NULL,NULL,NULL},
      { 5,(char *)"menu2",NULL,NULL,NULL},
      { 5,(char *)"menu3",NULL,NULL,NULL},
      { 5,(char *)"menu4",NULL,NULL,NULL},
      { 5,(char *)"menu5",NULL,NULL,NULL}
 /*子菜单*/
 struct MenuItem Submenu1[3] =
 {
       { 3,(char *)"submenu1",NULL,NULL,MainMenu},
      { 3,(char *)"submenu2",NULL,NULL,MainMenu},
      { 3,(char *)"submenu3",NULL,NULL,MainMenu}
 };
 struct MenuItem *MenuPoint = MainMenu; //开机后当前菜单地址, 一般都是主菜单
                          //当前选择的第几行菜单
 void display(struct MenuItem *Menup,short selectnum)
 {
      int x = 30;
      int y = 30;
      LCD_Fill(0,y+selectnum*24-24,lcddev.width,y+selectItem*24,BLUE); //这是 LCD 显示函数,可以不用管报错主要看细节
       for(int j = 0; j < Menup->MenuCount; j++)
             show_str(x,y,lcddev.width,24,Menup[j].DispalyString,24,1); //这是 LCD 显示函数可以不用管报错主要看细节
 }
```

4 / 39

```
int main(void)
      MainMenu[0].ChildrenMenus = Submenu1;
      //初始化的时候,要让主界面指定每一项的子菜单,我这里指定主界面第 1 项子菜单为 Submenu1 结构
      //比如又定义了一个子菜单结构 Submenu2 给主界面第 2 项
      //那么初始化增加 MainMenu[1].ChildrenMenus = Submenu2;
      //子菜单越多,就按照这个套路定义下去
      selectItem = 1; //开机后菜单初始化选择第 1 项
      display(MenuPoint,selectItem);
      //因为在初始化的时候*MenuPoint = MainMenu 菜单指针指向了主菜单,
      //所以这次 display 函数执行是显示主菜单内容,
      //又因为 selectItem = 1; 所以 display 光标会选择主菜单第 1 行
      int key = 0;
     while(1)
        key = KEY_Scan(0); //按键扫描
        switch(key)
         case WKUP_PRES: //按下向上按
           if(selectItem == 1)
             selectItem = MenuPoint-> MenuCount;
            //如果当前行数等于 1, 当前行数为当前界面总行数,
            //就是将光标移到界面最底部
             selectItem--; //如果当前行数不为 1,那么向上键按下,菜单光标向上移> 到一行
      };break;
      case KEY0_DOWN:
           if(selectItem == MenuPoint->MenuCount)
                 //同样,如果当前行数为最大行,如果再按一次向下按钮,就跳转到本界面
           else
                 selectItem++; //如果不是最大行,就让光标选项向下滑动一行
      case KEY_ENTER:
           if(MainMenu[selectItem-1].ChildrenMenus != NULL)
     MenuPoint = MenuPoint[selectItem - 1].ChildrenMenus;
     //如果子菜单不为空,就证明定义了主菜单选项对应的子菜单的
     selectItem = 1; //进入子菜单后,选择第1行
     };
     case KEY_EXIT:
     if(MainMenu[selectItem-1].ParentMenus != NULL)
     MenuPoint = MenuPoint[selectItem - 1].ParentMenu;
     selectItem = 1;
     }
     };break;
     LCD_Clear(WHITE); //不管进入子菜单还是父菜单,还是选择上选择下,
     //都需要修改屏幕显示内容,所以每次 switch 之后要清除一次屏幕
     display(MenuPoint,selectItem);
     //清屏之后,就要根据 MenuPoint 得到的新菜单地址,也可能是主菜单,子菜单。
     //反要重新设置菜单指针,重新显示。
     return 0;
```

{

以上菜单界面只适用于一级界面,多级菜单框架没有错,但是在多级菜单实现的时候,细节还是有些问题

```
struct MenuItem
{
    short MenuCount; //当前菜单项目数
    char *DisplayString; //当前菜单项显示的字符
    void (*subs)(); //某一项菜单被选中,执行功能函数
    struct MenuItem *pChildrenMenus; //当前菜单项的下级子菜单
    struct MenuItem *pParentMenus; //当前菜单项上级父菜单

};
```

```
/*主菜单界面内容*/
struct MenuItem MenuNum[9] =
  {9, (char*) "menu1", Menu1Dispfunc, 0, 0},
  {9, (char*) "menu2", Menu2Dispfunc, 0, 0},
  {9, (char*) "menu3", Menu3Dispfunc, 0, 0},
  {9, (char*) "menu4", Menu4Dispfunc, 0, 0},
  {9, (char*) "menu5", Menu5Dispfunc, 0, 0},
  {9, (char*) "menu6", Menu6Dispfunc, 0, 0},
  {9, (char*) "menu7", Menu7Dispfunc, 0, 0},
  {9, (char*) "menu8", Menu8Dispfunc, 0, 0},
  {9, (char*) "menu9", Menu9Dispfunc, 0, 0} /
};
                                         比如我定义了菜单一级界面
* 菜单5 子菜单,状态显示设置,设置站号
struct MenuItem Menu5subNode =
  (char*) "menu5subnode",
  Menu5subNodefunc,
  &MenuNum[3] //本子菜单上一级父菜单位m
```

我二级菜单直接用结构体实现,这样可以吗?

那么子菜单也必须以数组形式实现,不能直接用单个结构体实现。

```
struct MenuItem *pMenuPoint = MenuNum; //初始化将主菜单数组地址赋值给结构体指针 short Menuselect = 0; //当前显示菜单号(不区分主菜单还是子菜单)

MenuNum[3].pChildrenMenus = Menu4subNode; //将主菜单4的子菜单赋值给主菜单4
```

下面在按键循环中,注意菜单结构体数组的传参方式。

Menu\_Key\_pro(pMenuPoint, MenuNum, &gKey\_Event, &Menuselect);//接键菜单切换处理display(pMenuPoint, Menuselect);//菜单显示

## **单片机按键架**构

## multi\_button.c 实现

```
#include "multi_button.h"
#define EVENT_CB(ev) if(handle->cb[ev])handle->cb[ev]((Button*)handle)
//按钮句柄链表
static struct Button* head_handle = NULL;
* 初始化按钮结构
* handle: 传入按钮句柄结构
* pin_level: 读取 GPIO 管脚电平,需要读取 IO 的实现硬件回调函数,然后传入进来
* active_level: 默认 IO 电平, 一般填 0
void button_init(struct Button* handle, uint8_t(*pin_level)(), uint8_t active_level)
{
     memset(handle, 0, sizeof(struct Button));
     handle->event = (uint8_t)NONE_PRESS;
     handle->hal_button_Level = pin_level;
     handle->button_level = handle->hal_button_Level();
     handle->active_level = active_level;
}
* 注册按钮按下,或者松开事件回调函数,一般按下设置一个回调,松开实现一个回调
* handle: 传入按钮句柄结构
* event: 事件触发类型,就是该回调函数是支持按钮按下执行吗,还是按钮松开执行
* cb: 回调函数
*/
void button attach(struct Button* handle, PressEvent event, BtnCallback cb)
     handle->cb[event] = cb;
PressEvent get_button_event(struct Button* handle)
{
     return (PressEvent)(handle->event);
}
void button_handler(struct Button* handle)
     uint8_t read_gpio_level = handle->hal_button_Level();
     //ticks counter working..
     if((handle->state) > 0) handle->ticks++;
     /*-----*/
     if(read gpio level != handle->button level) { //not equal to prev one
          //continue read 3 times same new level change
          if(++(handle->debounce_cnt) >= DEBOUNCE_TICKS) {
               handle->button_level = read_gpio_level;
               handle->debounce_cnt = 0;
          }
```

```
} else { //leved not change ,counter reset.
     handle->debounce cnt = 0;
/*----*/
switch (handle->state) {
case 0:
     if(handle->button_level == handle->active_level) {    //start press down
           handle->event = (uint8_t)PRESS_DOWN;
           EVENT_CB(PRESS_DOWN);
           handle->ticks = 0;
           handle->repeat = 1;
           handle->state = 1;
     } else {
           handle->event = (uint8_t)NONE_PRESS;
     }
     break;
case 1:
     if(handle->button_level != handle->active_level) { //released press up
           handle->event = (uint8_t)PRESS_UP;
           EVENT_CB(PRESS_UP);
           handle->ticks = 0;
           handle->state = 2;
     } else if(handle->ticks > LONG_TICKS) {
           handle->event = (uint8_t)LONG_PRESS_START;
           EVENT_CB(LONG_PRESS_START);
           handle->state = 5;
     }
     break;
case 2:
     if(handle->button level == handle->active level) { //press down again
           handle->event = (uint8_t)PRESS_DOWN;
           EVENT CB(PRESS DOWN);
           handle->repeat++;
           EVENT_CB(PRESS_REPEAT); // repeat hit
           handle->ticks = 0;
           handle->state = 3;
     } else if(handle->ticks > SHORT TICKS) { //released timeout
           if(handle->repeat == 1) {
                handle->event = (uint8_t)SINGLE_CLICK;
                EVENT_CB(SINGLE_CLICK);
           } else if(handle->repeat == 2) {
                handle->event = (uint8 t)DOUBLE CLICK;
                EVENT_CB(DOUBLE_CLICK); // repeat hit
           handle->state = 0;
     }
     break;
case 3:
     if(handle->button_level != handle->active_level) { //released press up
           handle->event = (uint8_t)PRESS_UP;
           EVENT_CB(PRESS_UP);
```

```
if(handle->ticks < SHORT_TICKS) {
                       handle->ticks = 0;
                       handle->state = 2; //repeat press
                 } else {
                       handle->state = 0;
                 }
           }
           break;
      case 5:
           if(handle->button_level == handle->active_level) {
                 //continue hold trigger
                 handle->event = (uint8_t)LONG_PRESS_HOLD;
                 EVENT_CB(LONG_PRESS_HOLD);
           } else { //releasd
                 handle->event = (uint8_t)PRESS_UP;
                 EVENT_CB(PRESS_UP);
                 handle->state = 0; //reset
           }
           break;
     }
}
int button_start(struct Button* handle)
{
      struct Button* target = head_handle;
      while(target) {
           if(target == handle) return -1;
                                              //already exist.
           target = target->next;
      handle->next = head_handle;
      head_handle = handle;
      return 0;
}
void button_stop(struct Button* handle)
{
      struct Button** curr;
      for(curr = &head_handle; *curr; ) {
           struct Button* entry = *curr;
           if (entry == handle) {
                 *curr = entry->next;
//
                 free(entry);
           } else
                 curr = &entry->next;
     }
void button_ticks()
      struct Button* target;
      for(target=head_handle; target; target=target->next) {
           button_handler(target);
}
```

## 这就是整个实现过程。主函数调用就行

## multi button.h 头文件实现

```
#ifndef _MULTI_BUTTON_H_
#define _MULTI_BUTTON_H_
#include "stdint.h"
#include "string.h"
//According to your need to modify the constants.
#define TICKS_INTERVAL
                                 //ms
#define DEBOUNCE TICKS
                           3 //MAX 8
#define SHORT_TICKS
                            (300 /TICKS_INTERVAL)
#define LONG_TICKS
                            (1000 /TICKS_INTERVAL)
typedef void (*BtnCallback)(void*);
typedef enum {
     PRESS_DOWN = 0,
     PRESS_UP,
     PRESS_REPEAT,
     SINGLE_CLICK,
     DOUBLE CLICK,
     LONG_PRESS_START,
     LONG_PRESS_HOLD,
     number_of_event,
     NONE PRESS
}PressEvent;
typedef struct Button {
     uint16_t ticks;
     uint8_t repeat: 4;
     uint8_t event: 4;
     uint8_t state: 3;
     uint8 t debounce cnt: 3;
     uint8_t active_level: 1;
     uint8_t button_level: 1;
     uint8_t (*hal_button_Level)(void);
     BtnCallback cb[number_of_event];
     struct Button* next;
}Button;
#ifdef _cplusplus
extern "C" {
#endif
void button_init(struct Button* handle, uint8_t(*pin_level)(), uint8_t active_level);
void button_attach(struct Button* handle, PressEvent event, BtnCallback cb);
PressEvent get_button_event(struct Button* handle);
int button_start(struct Button* handle);
void button_stop(struct Button* handle);
```

```
void button_ticks(void);
#ifdef _cplusplus
#endif
#endif
主函数调用方式
#include "multi button.h"
/*底层按键采集函数实现*/
uint8_t read_P16button_GPIO()
{
    return 0/1; //按键按下返回 0, 按键松开返回 1
}
//button1 按钮按下事件回调函数
void button1_press_down_Handler(void* btn)
{
    printf("---> key1 press down! <---\n");</pre>
}
//button1 松开事件回调函数
void button1_press_up_Handler(void* btn)
{
    printf("***> key1 press up! <***\n");
}
int main( void )
{
    struct Button button1; //定义一个按钮
    /*按钮 GPIO 初始化函数*/
    button_init(&button1, read_P16button_GPIO, 0); //将硬件按钮检测函数与自定义的 button1 句柄连接起来。
    //注册按钮事件回调函数
     button_attach(&button1, PRESS_DOWN, button1_press_down_Handler); //按钮按下事件
    button_attach(&button1, PRESS_UP, button1_press_up_Handler); //按钮松开事件
    button_start(&button1); //启动按钮
    while(1)
    {
        //每隔 5ms 调用一次后台处理函数
        button_ticks();
        delay_ms(5); //延时 5ms,可以考虑把 button_ticks()放入定时器处理。
    }
}
```

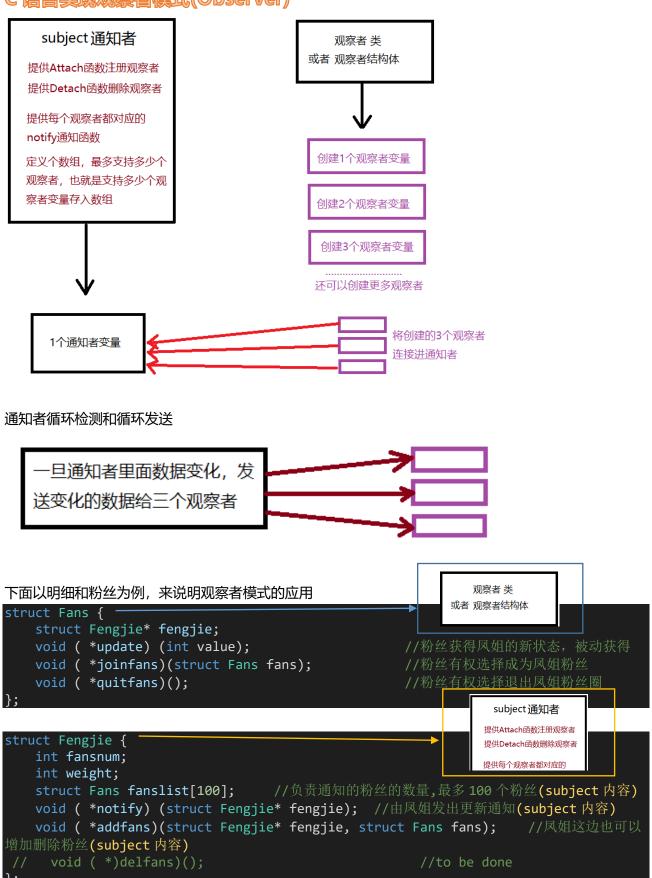
## 定时器多任务框架

```
/*任务处理结构体*/
typedef struct _Task_Struc
{
  char isRun;
                        //表示任务是否在运行
  unsigned int TimerSlice; //·分配给任务的时间片
  unsigned SliceNumber; //时间片的个数,在 TimerSlice 为 0 时,将其赋值给 TimerSlice 重新计数
 void (*TaskPointer)(void* parameter); //任务的函数指针
}Task_Struct,*Task_Struct_Pointer;
/*创建需要的任务*/
void task1(void* parameter)
{
    printf("LED is blinking.\n");
}
void task2(void* parameter)
   printf("LCD is Running.\n");
}
/*创建好的任务需要初始化, 我这里是两个任务*/
Task_Struct tasks[] =
{
  {0,200,200,task1}, //用各个任务的函数名初始化
  {0,60,60,task2},
};
unsigned long task_count = sizeof(tasks) / sizeof(Task_Struct); //保存所有任务的执行数量
//定时器中断处理函数,放入定时器中断内
void IRQ_Task_Process(void)
  unsigned char i = 0;
  for (i=0; i < task count; ++i) //遍历任务数组
    if (tasks[i].TimerSlice) //判断时间片是否到了
      --tasks[i].TimerSlice;
      if (0 == tasks[i].TimerSlice) //时间片到了
      {
        tasks[i].isRun = 0x01;//置位 表示任务可以执行
        tasks[i].TimerSlice = tasks[i].SliceNumber; //重新加载时间片值,为下次做准备
      }
    }
  }
}
```

## // 定时器任务处理函数

```
void Task_Process()
{
    unsigned char i = 0;
    for (i=0; i < task_count; ++i) //遍历任务数组
    {
        if (tasks[i].isRun) //若任务可执行,则执行任务
        {
            tasks[i].TaskPointer(0);
           tasks[i].isRun = 0;//将标志位清零
        }
     }
}
```

## C语言实现观察者模式(Observer)



```
void joinfans(struct Fans fans) {
   fans.fengjie->addfans(fans.fengjie, fans);
观察者就是 struct Fans fans 接收的 fans 变量,将观察者 addfans 加载进通知者
  1个通知者变量
                                    将1个观察者加
                                    入讲通知者
void addfans (struct Fengjie* fengjie, struct Fans fans) { //将观察者加载进通知者 ◆
   fengjie->fanslist[fengjie->fansnum] = fans;
   fengjie->fansnum++;
*fengjie 是通知者地址 ,fans 是观察者
void notify (struct Fengjie* fengjie){
   int i;
   for (i = 0; i < fengjie->fansnum; i++)
       fengjie->fanslist[i].update(fengjie->weight); //循环执行每个通知者嵌入的观察者
int main(void)
   struct Fengjie fengjie;
   fengjie.notify = notify, //notify 函数实现传入通知者
   fengjie.addfans = addfans, //加入新的观察者函数传入通知者
   fengjie.fansnum = 0, //for 从 0 开始循环累加,通知到每个观察者
   fengjie.weight = 60; //向所有观察者发送的数据
   struct Fans fan1, fan2; //创建两个观察者
   fan1.fengjie = &fengjie, fan1.joinfans = joinfans, fan1.update = fan1update;
   fan2.fengjie = &fengjie, fan2.joinfans = joinfans, fan2.update = fan2update;
   fan1.joinfans (fan1); //将观察者 1 放入通知者
   fan2.joinfans (fan2); //将观察者 2 放入通知者
   fengjie.notify (&fengjie); //通知者循环执行每一个 Fans 创建的观察者-
                                                          将创建的2个观察者
   1个通知者变量
                                                          连接讲通知者
    旦通知者里面数据变化,发
  送变化的数据给 2个观察者
```

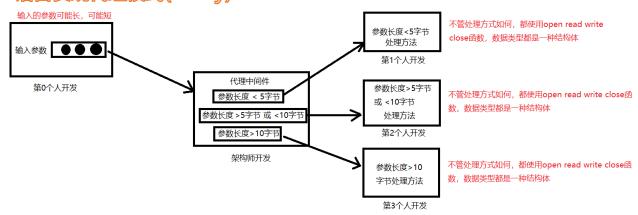
## C语言实现简单工厂模式

### 一句话理解

一个工厂,根据输入类型不一样,产生不同类型的结果,factory 中使用 switch 或者 if else 来做区分。 缺点:每次增加一个新产品,需要对 factor 进行修改,之前对 factory 的测试要重新进行 优点:针对小型程序,设计比较简单、代码耦合度低

```
typedef struct _Shoe
    int type;
    void (*print_shoe)(struct _Shoe*);
}Shoe;
void print_leather_shoe(struct _Shoe* pShoe)
    assert(NULL != pShoe);
    printf("This is a leather show!\n");
void print_rubber_shoe(struct _Shoe* pShoe)
    assert(NULL != pShoe);
    printf("This is a rubber shoe!\n");
#define LEATHER TYPE 0x01
#define RUBBER TYPE 0x02
Shoe* manufacture_new_shoe(int type) //根据输入的类型返回不同的对象和函数
    assert(LEATHER_TYPE == type || RUBBER_TYPE == type);
    Shoe* pShoe = (Shoe*)malloc(sizeof(Shoe));
    assert(NULL != pShoe);
   memset(pShoe, 0, sizeof(Shoe));
    if(LEATHER TYPE == type)
       pShoe->type == LEATHER_TYPE;
       pShoe->print shoe = print leather shoe;
    else
        pShoe->type == RUBBER_TYPE;
       pShoe->print_shoe = print_rubber_shoe;
    return pShoe;
```

## C语言实现代理模式(Proxy)



这就是代理模式, 5个人开发一个功能, 将功能分解之后的实现方法。

```
//定义接口
typedef struct{
    //签名
    char* (*sign)(void*);
    //拍电影
    void (*MakeFilm)(void*);
    //拍广告
    void (*MakeCommercials)(void*);
}BehaviourInterface_t;
```

5 个人都使用同一个接口实现同样的函数,只是函数里面的内容根据输入参数长度不同,而不同

```
//周杰伦的实际处理
static char* zhoujielunsign(void* v)
{
    printf("sign ok...\n");
    return (char*)"Hello";
}
//周杰伦的实际处理
static void zhoujielunMakeFilm(void* v)
{
    printf("MakeFilm ok...\n");
}
//周杰伦的实际处理
static void zhoujielunMakeCommercials(void* v)
{
    printf("MakeCommercials ok...\n");
}
```

### 第1个人处理方法

```
//实例创建
typedef struct{
    //代理对象相当于经纪人
    BehaviourInterface_t Proxy; //代理中间件
    //实际的对象周杰伦
    BehaviourInterface_t zhoujielun; //代理中间件和第1个人定义的相同数据
    //控制对象的变量
    int age;
    int sex;
    char CompanyName[32];
}BehaviourProxyNew_t;
```

代理中间件,要用同样的数据结构,定义代理人和第1个人

```
//经纪的实际处理
static char* Proxysign(void* v)
   BehaviourProxyNew_t* p = (BehaviourProxyNew_t*)v;
  //如果小于 18 岁或者是男的话就不给你签名,经纪人在这里控制了一下
  if(p-)age < 18 \mid p-)sex ==1){
      printf("You are too young or you are man, no sign thank you...\n");
      return (char*) "You are too young or you are man, no sign thank you";
  else{
      return p->zhoujielun.sign(v);
  return NULL;
//经纪的实际处理
static void ProxyMakeFilm(void* v)
   BehaviourProxyNew t^* p = (BehaviourProxyNew t^*)v;
   //如果是小公司的话就不拍,我的艺人就是这么豪横,经纪人在这里控制了一下
   if(strcmp(p->CompanyName, "small")==0){
       printf("sorry you company is so small...\n");
   else if(strcmp(p->CompanyName, "big")==0){
       p->zhoujielun.MakeFilm(v);
//经纪的实际处理
static void ProxyCommercials(void* v)
  BehaviourProxyNew_t* p = (BehaviourProxyNew_t*)v;
   //如果是小公司的话就不怕,我的艺人就是这么豪横,经纪人在这里控制了一下
   if(strcmp(p->CompanyName, "small")==0){
       printf("sorry you company is so small...\n");
   else if(strcmp(p->CompanyName, "big")==0){
       p->zhoujielun.MakeCommercials(v);
//代理创建
static BehaviourProxyNew t* NewProxy(int age,int sex,const char* CompanyName)
   BehaviourProxyNew_t *p = (BehaviourProxyNew_t*)malloc(sizeof(BehaviourProxyNew_
t));
   //经纪人实现接口 相当于代理对象
   p->Proxy.sign
                                = Proxysign;
   p->Proxy.MakeFilm
                                = ProxyMakeFilm;
                                = ProxyCommercials;
   p->Proxy.MakeCommercials
   //周杰伦实现接口 相对于实际对象
   p->zhoujielun.sign
                                = zhoujielunsign;
   p->zhoujielun.MakeFilm
                               = zhoujielunMakeFilm;
   p->zhoujielun.MakeCommercials = zhoujielunMakeCommercials;
```

```
//经纪人独有的控制变量
   p->age
               = age;
   p->sex
               = sex;
   memcpy(p->CompanyName,CompanyName,strlen(CompanyName));
   return p;
int main(void)
   //第一个代理处理名为 hansen 的人 男性 27 岁 大公司的人
   BehaviourInterface_t *HansenProxy = (BehaviourInterface_t*)NewProxy(27,1,"big")
;//1:male
   //第二个人名为 Maria 的人,女性 22 岁,小公司的人
   BehaviourInterface_t *MariaProxy = (BehaviourInterface_t*)NewProxy(22,0,"small
");//0:female
   printf("hansenProxy-----\n");
   HansenProxy->sign(HansenProxy);
   HansenProxy->MakeFilm(HansenProxy);
   HansenProxy->MakeCommercials(HansenProxy);
   printf("\n\nMariaProxy------
   MariaProxy->sign(MariaProxy);
   MariaProxy->MakeFilm(MariaProxy);
   MariaProxy->MakeCommercials(MariaProxy);
```

## C语言实现命令模式

好处:让代码清晰明了,容易添加和删除,易维护。

哪些地方会用到命令模式? (列出几个常见的例子)

- 1、按键处理,每个按键按下得到一个索引(指的就是命令),一个按键对应一个处理函数。按键处理命令模式
- 2、协议解析(串口,网口,CAN,等等);以串口为例简单说明一下,比如有如下协议:http类型解析(html,jpg,jpeg...)

帧头	命令	数据长度	数据内容	校验	帧尾
1字节	1字节	2字节	n字节	2字节	1字节

命令1: 0x01 温度

命令2: 0x02 湿度

命令3: 0x03 光照强度

#### 传统代码实现方式, 是用 switch case

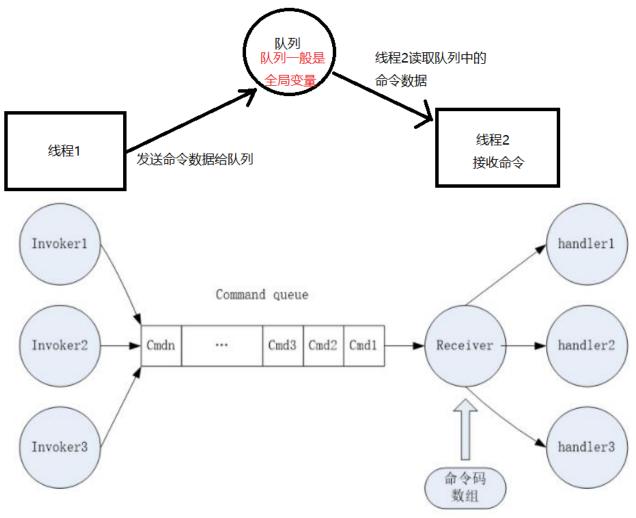
```
static uint8_t parse(char *buffer, uint16_t length) //接收串口数据到 buffer
{
    uint8_t head = buffer[0];
    uint8 t cmd = buffer[1];
    uint16_t len = (buffer[2] << 8) | buffer[3];</pre>
    uint16_t crc = CRCCheck(buffer, length - 3);
    uint8_t tail = buffer[length - 1];
   if((head != xxx) && (tail != xxx) && (crc != ((buffer[length - 3]) << 8) | buff
er[length - 2]))
        return 0;
    switch(cmd)
        case 0x01:
            int temperatue = *(int *)&buffer[4];
            printf("temperatue = %d\n", temperatue);
        break;
        case 0x02:
            int humidity = *(int *)&buffer[4];
            printf("humidity = %d\n", humidity);
        break;
        case 0x03:
            int illumination= *(int *)&buffer[4];
            printf("illumination = %d\n", illumination);
        break;
        default:
        printf("parse error\n");
        break;
    return 1;
```

通过这段伪代码可以看出代码结构的一些问题,如果要添加更多的命令,势必需要向 switch case 语句中加入更多的 case 语句。使得解析函数越来越臃肿。

使用命令模式来解决 switch case 问题,命令模式只需要一个命令列表就搞定,增加新功能的命令和函数,只需要填入命令表就行

```
// 当心字节对齐的问题
typedef struct
 uint8 t head;
 uint8_t cmd;
 uint16_t length;
 uint8_t data[1];
} package_t;
static int parse_temperature(char *buffer)
  int value = *(int *)buffer;
  printf("temperature = %d\n", value);
static int parse humidity(char *buffer)
  int value = *(int *)buffer;
  printf("humidity = %d\n", value);
static int parse_illumination(char *buffer)
  int value = *(int *)buffer;
  printf("illumination = %d\n", value);
typedef struct
 uint8_t cmd;
 void (* handle)(char *buffer);
} package_entry_t;
static const package_entry_t package_items[] =
  {0x01, parse_temperature},
  {0x02, parse_humidity},
  {0x03, parse_illumination},
 {0xFF, NULL},
};
static uint8 t parse(char *buffer, uint16 t length)
 package_t *frame = (package_t *)buffer;
 uint16_t crc = CRCCheck(buffer, length - 3);
 uint8_t tail = buffer[length - 1];
 const package_entry_t *entry;
  if((frame->head != xxx) && (tail != xxx) && (crc != (buffer[length - 3]) << 8 | b
uffer[length - 2]))
    return 0;
  for(entry = package_items; entry->handle != NULL; ++entry)
    if(frame->cmd == entry->cmd)
   entry->handle(frame->data);
   break;
  return 1;
```

命令模式的 C 语言实现也是非常显性的。命令发送方不通过直接调用的方式,而是通过发一个命令消息给接收方,让接收方执行操作。C 语言里采用命令模式的最常见的原因是核间通信,进程间交互。如果是核间通信,通常是把命令按协定的格式封装在消息数据包里。如果是进程间通信,通常封装成一个结构体,把参数带过去。命令的通道通常是队列。



```
#define CMD_1 0
#define CMD_2 1
#define CMD_MAX 2

#define CMD_LEN 256

struct cmd_msg
{
    int cmd_code;
    char buf[CMD_LEN];//如果是不同环境的,只能用 buffer 数组,否则可以用指针
};

int cmd1_handler(char *buf)
{
    printf("cmd1 \n");
    return 0;
}

int cmd2_handler(char *buf)
{
    printf("cmd2 \n");
    return 0;
}
```

```
typedef int (*cmd_func)(char *buf);
cmd_func cmd_table[] =
   cmd1_handler,
   cmd2_handler,
};
/*有部分伪代码*/
int invoker1()
   struct cmd_msg cmd1_case;
   memset(&cmd1_case, 0, sizeof(cmd1_case));
   cmd1_case.cmd_code = CMD_1;
   //发送命令给队列,队列应该是全局变量
   return 0;
int invoker2()
   struct cmd_msg cmd1_case;
   memset(&cmd1_case, 0, sizeof(cmd1_case));
   cmd1_case.cmd_code = CMD_2;
   //发送命令给队列,队列应该是全局变量
   return 0;
int cmd_receiver()
   struct cmd_msg *cmd_case;
   while(1)
       //get cmd case from queue while queue is not empty
       //消息接受函数接受队列的命令,进行选择执行,所以队列应该是个全局变量
       (*cmd table[cmd case->cmd code])(cmd case->buf);
   return 0;
int main(void)
   invoker1();//发送命令消息到队列
   invoker2();//发送命令消息到队列
   cmd_receiver();//接受命令消息
   return 0;
```

## C语言实现装饰器模式, 达到多态效果



所以我预先将recv函数做成多态形式,就是传入任何类型的发送函数都能执行,不管是串口方式还是TCP方式

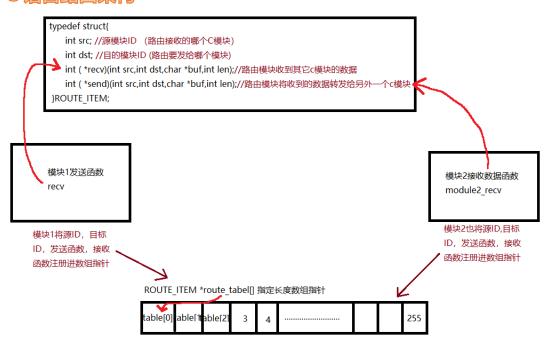
```
#include <stdio.h>
/*第1天实现的串口接收数据方式,将两个数据加起来*/
                                                      串口方式发送数据流
int UARTrecv( int num1, int num2 ) -
                                                      实现串口函数
   int sum = num1 + num2;
   printf( "UART %d+%d=%d\n", num1, num2, sum );
   return sum;
/*这就是装饰器实现函数,也就是该函数有多态效果*/
                                                            数据流接收
void Recv( int( *func )( int, int ), int num1, int num2 )
                                                            recv(.....)
   printf( "进入装饰器\n" );
                                                        顶层只使用recv函数 1
   //类似回调函数嘛,函数前后 可以进行装饰或者其他逻辑处理
                                                        结构接收数据流
   func( num1, num2 );
   printf( "走出装饰器\n"_);
int main( int argc, char *argv[] ) .
                                          数据流接收
                                          recv(.....)
                                                        串口方式发送数据流
   Recv( UARTrecv, 20, 30 );
                                        顶层只使用recv函数
                                                        实现串口函数
   return 0;
                                        结构接收数据流
```

### 下面我想加入 TCP 接收数据流方式

```
/*第5天将串口接收数据方式改成 TCP 接收数据方式,将两个数减掉*/
int TCPrecv( int num1, int num2 )
{
    int sub = num1 - num2;
    printf( "TCP %d-%d=%d\n", num1, num2, sub );
    return sub;
}
```

```
/*这就是装饰器实现函数,也就是该函数有多态效果*/
void Recv(int(*func)(int,int),int num1,int num2)
{
    printf("进入装饰器\n");
    //类似回调函数嘛,函数前后 可以进行装饰或者其他逻辑处理
    func(num1,num2);
    printf("走出装饰器\n");
}
int main(int argc, char *argv[])
{
    Recv(TCPrecv, 20, 30); //同样的 Recv 接收函数不变,形参也不变 return 0;
}
```

## C语言路由架构



```
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include "route.h"
#include "module1.h"
 static ROUTE ITEM m1 route;
                              将定义的本模块结构放入数组,里面有本模块的 ID,目标模块 ID....
  接收其它模块发来的数据
static int module1 recv(int src,int dst,char *buf,int len)
                                                                          #define MODULE1 ID
                                                                          #define MODULE2 ID
       #define MODULE3 ID
       else
              printf("module1 recv = %s\n",buf);
                                                                           ·共有多少个模块,必须预先在
                                                                          route..h 文件中写号
int module1_init(void)
 ml_route.src = MODULE1_ID; //自己本文件module1函数的ID
ml_route.dst = MODULE2_ID; //默认要发送给某个模块的ID,比如我要发数据给模块2(另外一个c文件,module2函数的ID)
ml_route.recv = route_recv;//注意: 这儿不是接收,是将数据送到路由进行转发,用recv很奇怪,这个recv是要理解成rou
te.c接收,所以这里的route_recv函数是调用的route.c里面的recv
ml_route.send = module1_recv;//默认要发送给某个模块的ID,比如我要发数据给模块_1另外一个c文件,module2函数的ID)
     ▶ route_register(&m1_route);//将本文件建立的m1_route路由模块注册进路由表
                                                                              本模块要发送数据就调用路由的
       return 0:
                                                                                 route recv 回调函数
int module1_run(void)
       char *str = "1111to2222";
                                                                                    调用方式就是这样,写入本模块 ID,目标
       ml_route.recv(MODULE1_ID,MODULE2_ID,str,strlen(str));//将数据从本模块ID1 发送给ID2<
                                                                                     模块 ID,要发送的数据,数据长度
       return 0;
module1.c
 int route recv(int src,int dst,char *buf,int len)
           ROUTE ITEM *item;
           if(item = route find(dst)) //寻找目的模块。
                                                                                        循环数组里面每一个结
                                                                                        构体的dst,找到符合
                                                                                        目标的dst
                     if(item->send)
                               return item->send(src,dst,buf,len); //调用目的模块接收函数-
                     else
                               printf("route send failed \n");
                                                                                 间接调用模块 2.c 里面的 recv 函数
                                                                                 其实本质就是模块1调用模块2的
                                                                                      recv 函数执行
           return -1;
route.c
     接收其它模块发来的数据
 static int module2 recv(int src,int dst,char *buf,int len)←
             if(dst != MODULE2 ID)
                        printf("module2 recv failed\n");
             else
                        printf("module2 recv = %s\n",buf);
```

module2.c

### 整个代码结构如下:

#### route.h

```
#ifndef
        ROUTE H
#1fndef __
        ROUTE H
#define MODULE1 ID
#define MODULE2_ID
#define MODULE3 ID
typedef struct{
      int src; //源模块ID (路由接收的哪个C模块)
int dst; //目的模块ID (路由要发给哪个模块)
      int (*recv)(int src,int dst,char *buf,int len);//路由模块收到其它c模块的数据int (*send)(int src,int dst,char *buf,int len);//路由模块将收到的数据转发给另外一个c模块
}ROUTE ITEM;
extern ROUTE ITEM *route table[255];//路由表供外部C文件调用
int route_init(void);//初始化路由表
int route exit(void);//销毁路由表
/*
 * 路 由 接 收 数 据 , 转 发 数 据 到 目 的 模 块
 * 该函数只有接收接口,没有发送接口
 * 本接收接口 route recv(...)找到目的c模块之后,调用c模块里面的send
 * */
int route recv(int src,int dst,char *buf,int len);
//路由接收数据,转发数据到目的模块
int route register(ROUTE ITEM *route item);
```

#### route.c

```
*其它模块C文件就是用该函数将本文件的模块注册进路由表
int route register(ROUTE ITEM *route item)
        int i;
        for(i = 0; i < 255; i++)
               if(route table[i] == NULL)
                       route table[i] = route item;
                       break;
        if(i == 255)
               printf("Route table full!!");
                return -1;
        return 0;
int route init(void)
      return 0;
int route exit(void)
      return 0;
                 linit 和 exit 是用来初始化和销毁模块的,一般没用
```

下面介绍模块如何使用路由

#### 模块 1

#### 模块 2

```
#include "route.h"
#include "module2.h"
static ROUTE_ITEM m2_route;
 * 接收其它模块发来的数据
                                                                      模块 2 的代码结构基本和模块 1 是一样的
只是这里接收数据要判断是不是模块 2 得到了数据
static int module2_recv(int src,int dst,char *buf,int len)
       if(dst != MODULE2_ID)
               printf("module2 recv failed\n");
       else
               printf("module2 recv = %s\n",buf);
                                                                            模块 1 位接收目的 ID
int module2 init(void)
m2_route.src = MODULE2_ID; //自己本文件module1函数的ID
m2_route.dst = MODULE1_ID; //默认要发送给某个模块的ID, 比如我要发数据给模块2(另外一个c文件,module2函数的ID)
m2_route.recv = route_recv;//注意: 这儿不是接收,是将数据送到路由进行转发,用recv很奇怪,这个recv是要理解成ro
ute.c接收,所以这里的route_recv函数是调用的route.c里面的recv
m2_route.send = module2_recv;//默认要发送给某个模块的ID, 比如我要发数据给模块2(另外一个c文件,module2函数的ID
       route_register(&m2_route);//将本文件建立的m1_route路由模块注册进路由表
int module2 run(void)
                                      模块2现在做的接收模块1数据,所以
                                            空函数空转
                         这个数组是公共的, 所以模块1, 模块2发送数据都可以在数组里面找到对应的ID,
                         提取对应的间接函数
                          ROUTE_ITEM *route_tabel[] 指定长度数组指针
                                                                                             模块2 route.recv
   模块1 route.recv
                           able[0]
                                 able[1
                                      able[2
                                              3
    轮询公共数组
                                                                                              轮询公共数组
    发送数据
                                                                                              发送数据
#include <unistd.h>
#include "module1.h"
#include "module2.h"
#include "route.h"
int main(void)
          module1_init(); //注册模块1函数
          module2_init(); //注册模块2函数
          while(1)
                     module1_run(); //模块1发送数据
                     module2 run(); //因为模块2是接收数据,所以调不调用模块2空函数都无所谓
                     sleep(1);
           return 0;
root@ubuntu:/home/xzz/test/module# gcc -g -o demo main.c module1.c module2.c route.c
root@ubuntu:/home/xzz/test/module# ./demo
module2 recv = 1111to2222
                                                            * 接收其它模块发来的数据
module2 recv = 1111to2222
module2 recv = 1111to2222
                                                           static int module2_recv(int src,int dst,char *buf,int len)
module2 recv = 1111to2222
                                                                 module2 recv = 1111to2222
module2 recv = 1111to2222
                                                                        printf("module2 recv = %s\n",buf);
module2 recv = 1111to2222
```

模块 2 接收到模块 1 发来的数据。说白了就是模块 1 循环数组,调用模块 2 module2 recv

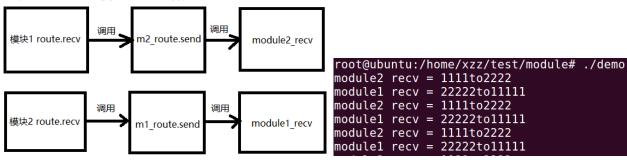
## 模块 1,模块 2 双向通信

### route.c 和 route.h 不变

只需要修改 module2.c 就可以了

#### 加入发送数据函数

#### 基本思想就是两个模块的接收函数相互调用



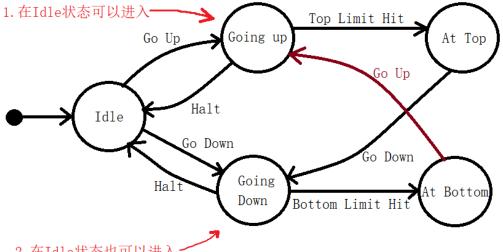
## 现在突然有个工程师,想加入个模块 3 怎么办?要求接受模块 1 的数据

# cp module2.c module3.c 增加一个模块3的C文件

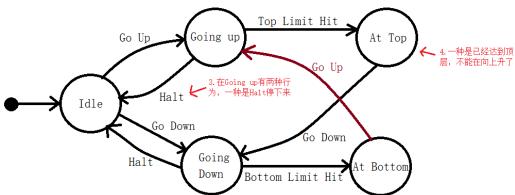
```
#include
#include <string.h>
#include "route.h"
#include "module3.h'
                                              增加模块 3 数组节点
static ROUTE ITEM m3 route;
                                                                                    修改模块 3 接受函数名
 * 接收其它模块发来的数据
static int module3_recv(int src,int dst,char *buf,int len)
         if(dst != MODULE3_ID)
    printf("module3 recv failed\n");
                   printf("module3 recv = %s\n",buf);
                                                                                         模块 3 数据传输路径
int module3 init(void)
m3_route.src = M0DULE3_ID; //自己本文件module3函数的ID
m3_route.dst = M0DULE1_ID; //默认要发送给某个模块的ID, 比如我要发数据给模块2(另外一个c文件,module1函数的ID)
m3_route.recv = route_recv;//注意: 这儿不是接收,是将数据送到路由进行转发,用 recv很奇怪,这个 recv是要理解成 ro
ute.c接收,所以这里的 route_recv函数是调用的 route.c里面的 recv
m3_route.send = module3_recv;//默认要发送给某个模块的ID, 比如我要发数据给模块1(另外一个c文件,module1函数的ID
         route_register(&m3_route);//将本文件建立的m1_route路由模块注册进路由表
                                                                                                         main 函数执行 module3_run,相当于
int module3_run(void)
                                                                                                         主程序只需要加入模块 3 的 init 和 run
                                                                                                                  就可以了
         char *str = "3333333to11111";
         m3_route.recv(MODULE3_ID,MODULE1_ID,str,strlen(str)); //模块3发送数据到模块1
                                        root@ubuntu:/home/xzz/test/module# ./demo
nt main(void)
                                        module2 recv = 1111to2222
                                        module1 recv = 22222to11111
                                        module1 recv = 3333333to11111
                                        module2 recv =
                                                              1111to2222
                                        module1 recv = 22222to11111
                                        module1 recv = 3333333to11111
                                        module2 recv = 1111to2222
                                        module1 recv = 22222to11111
                                        module1 recv = 3333333to11111
                                                                                                     其实路由就是相互调用
```

## C语言实现有限状态机(FSM)

## 以电梯状态机为例,实现 FSM



## 2. 在Idle状态也可以进入



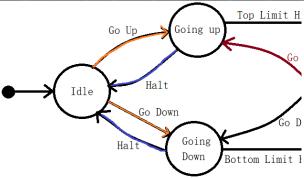
```
#include <stdio.h>
                                                                                           每个状态对应一个函数
enum state_codes {_idle = 0, _goingup = 1, _goingDown = 2, _AtTop = 3, _AtBottom = 4,
                  _malfunction = 5,_unexpected = 6, _end = 7}; //定义多个不同的状态(系统默认都是 int)
                                                               enum ret_codes {up = 0,down = 1,halt = 2,top = 3,bottom = 4,fail = 5,quit =6 }; //定义操作类型
enum state_codes x = _idle; //初始化枚举变量为_idle 模式
int target_floor_number = 8; //电梯默认目标设置
int current_floor_number = 1; //电梯当前默认在第1层
                                                                          每个状态函数执行完之后,返回的下一个状态
int accumulated_floor_number = 0;
#define TOP_FLOOR 9 //电梯顶层,一共9层
#define BOTTOM FLOOR 1 //电梯底层,第 1 层
int event_idle(void)
   //target_floor_number = 得到一个动作
   if(current_floor_number < target_floor_number) //如果得到的动作是 3,当前层数 current_floor_number = 0,表示电梯向上
   else if(current_floor_number > target_floor_number)//如果得到的动作是 3, 当前层数 current_floor_number = 4.电梯执行向
   else if(current_floor_number == target_floor_number) //电梯就在当前层
```

```
int event goingUp(void)
   if(accumulated_floor_number > 100)
   else if(TOP_FLOOR == current_floor_number) //如果当前电梯在项层 TOP_FLOOR, 返回 top
   else if(BOTTOM_FLOOR == current_floor_number) //如果当前电梯在底层 BOTTOM_FLOOR, 返回 bottom
       return bottom;
   else if(current floor number < target floor number) //如果当前电梯层 < 目标设置的层,电梯向上
       return up;
   else if(current_floor_number == target_floor_number) //电梯就在当前层
   else
       return quit;
int event_goingDown(void)
   if(accumulated_floor_number > 100)
       return fail:
   else if(TOP_FLOOR == current_floor_number) //如果当前电梯在项层 TOP_FLOOR, 返回 top
   else if(BOTTOM_FLOOR == current_floor_number) //如果当前电梯在底层 BOTTOM_FLOOR, 返回 bottom
       return bottom;
   else if(current_floor_number > target_floor_number) //如果当前电梯层 > 目标设置的层,电梯向下
       return down; //返回电梯向下操作
   else if(current_floor_number == target_floor_number) //电梯就在当前层
       return quit;
int event_atTop(void)
   printf("atTop\n");//当前电梯在顶层
   //target_floor_number = 得到一个动作
   if(current_floor_number > target_floor_number) //如果当前电梯层 > 目标设置的层,电梯向下
   else if(current_floor_number == target_floor_number) //电梯就在当前层
int event_atBottom(void)
   printf("atBottom\n");
int event_malfunction(void)
   printf("malfunction\n");
int event_end(void)
   printf("end\n");
int event_unexpected(void)
   printf("unexpected\n");
                                                         不同状态执行不同的函数,在主循环轮询使用
int (* event[])(void) = {event_idle,event_goingUp,event_goingDown,event_atTop,event_atBottom,
                     event_malfunction,event_end,event_unexpected}; //函数指针数组,存放多个函数地址
int lookup_transitions[][7] = {
                                                               _unexpected, _malfunction, _end},
               = {_goingup,
   [ idle]
                             _goingDown,
   _AtTop,
                                                               _AtBottom, _malfunction, _end}, _unexpected, _malfunction, _end},
   [_unexpected] = {_end , _end , _end , _end , _end , _end},
                                                                   比如当前执行函数是_idle 状态对应的函数,那么_idle 函数返回之
```

```
nt main()
         enum state_codes cur_state = _idle; //状态机初始化为_idle 0 状态 enum ret_codes rc; //接收返回值,表示下一次要执行哪个 event 事件函数 int (* state_func)(void); //定义函数指针,用来承接要执行的函数
          while (1)
                   state_func = event[cur_state]; //根据 lookup...返回的 cur_state 状态,决定下一个要执行的函数赋值给 srare_func
                   rc = state_func();
                   if(_end == cur_state) //如果当前状态是_end, 退出死循环
                                                                                                                                                                            cur state 默认为 0
                    cur_state = lookup_transitions[cur_state][rc];
          return 0:
                                                                                        Going up
                                                       Go Up
                                                                                                                                                                                             cur_state 默认为 0 进入 idle 状态,在
                                                                                                                                                                                             event[]数组里面找 event_idle 状态执行
                                                                                                                                                                                                     event_idle 在数组 0 下标
                                                                          Halt
                                    Idle
                                                                       Go Down
                                                                                             Going
                  ▶ 当前程序执行
                                                            Halt
                                                                                                                            int (* event[])(void) = {event_idle,event_goingUp,ev
                                                                                             Down
                                                                                                                                                                                          event_malfunction,event_end,
  int event_idle(void)
            //target_floor_number = 得到一个动作
          if(current_floor_number < target_floor_number) //如果得到的动作是 3, 当前层数 current_floor_number = 0, 表示电梯向上
          else if(current_floor_number > target_floor_number)//如果得到的动作是 3, 当前层数 current_floor_number = 4.电梯执行向
          else if(current_floor_number == target_floor_number) //电梯就在当前层
                                                                                                                     如果没有操作,返回6
while (1)
                    state_func = event[cur_state]; //根据 lookup...返回的 cur_sta<mark>t</mark>e 状态,决定下一个要执行的函数赋值给 srare_func
                   rc = state_func(); //rc 得到 6 <
                    if(_end == cur_state) //如果当前状态是_end,退出死循环
                                                                                                                                                                                                                                 [0][7]在状态表就是 _end
                   cur_state = lookup_transitions[cur_state][rc]; //[0][6] 也就是[_idle][6] -
int lookup_transitions[][7] = {
                                                                                                                                                                            _unexpected, _malfunction,
          [_idle]
                                          = {_goingup,
                                                                                _goingDown,
            goingup] = { goingup, _unexpected, _idle,
  goingDown] = { unexpected, _goingDown, _idle,
                                                                                                                                         _AtTop,
                                                                                                                                                                            _AtBottom,
                                                                                                                                        _unexpected,
                                                                                                              _AtTop, _unexpected, _unexpected, _malfunction, _end}, _AtBottom, _unexpected, _unexpected, _malfunction , _end},
                                         = {_unexpected, _goingDown,
           [_AtBottom] = {_goingup , _goingDown, _AtBottom, _unexpected, [_malfunction] = {_end , _end ,
```

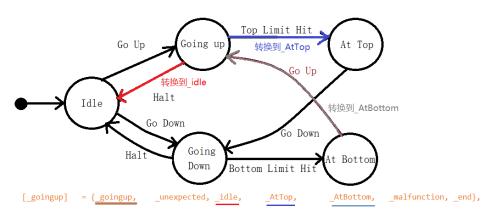
#### 下一次循环

### 所以每次循环的代码都是在状态迁移表里面去寻找,状态迁移表的设计,就决定了状态机的逻辑。



```
[_idle] = {_goingup, _goingDown, _idle, _unexpected, Idle模式有Go Up---->Going up Idle模式也有Go Down---->Going Down Idle模式也有Going Up 使用Halt ----->Idle
```

你看[\_idle] 就只有三状态可以填入表中



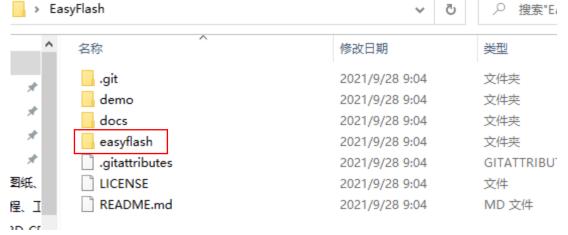
只要把执行函数全部写好,至于哪个函数先执行,哪个函数后执行,可以根据状态图规则,将状态图模型写入状态标志,方便操作

### 这就是 FSM 有限状态机,为了编程方便而设计

## EasyFlash 存储库使用

## 源代码下载地址: https://gitee.com/Armink/EasyFlash

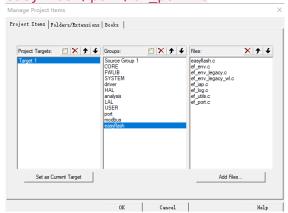


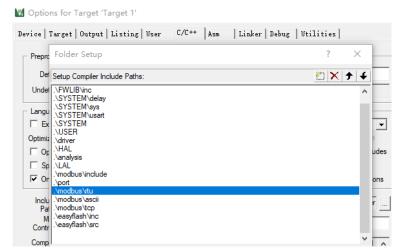


移植 easyflash 目录到 STM32 工程

### 添加下面 4 个文件到工程

easyflash/src/easyflash.c
easyflash/src/ef\_env.c
easyflash/src/ef\_utils.c
easyflash/port/ef port.c





## 加入 easyflash\inc 目录和 easyflash\src 目录

```
compiling mb.c...
compiling ef_utils.c...
compiling ef_port.c...
easyflash\port\ef_port.c(86): error: #29: expected an expression
        EF_ASSERT(addr % EF_ERASE_MIN_SIZE == 0);
easyflash\port\ef_port.c: 0 warnings, 1 error
".\out\STM32F4_flash.axf" - 31 Error(s), 63 Warning(s).

编译出现很多错误

打开 ef_cfg.h 文件, 修改里面的配置
#define EF ENV VER NUM 0 /* @not
```

根据实际情况填写最小擦除粒度, 我是用的是 F103rb 所以我写的是 1024, 如果你使用的是 F103ze 就应该填 2048.根据实际情况进行填写

添加版本号, 我随便写的 0

```
#define EF_ERASE_MIN_SIZE 512
```

### EF WRITE GRAN 上面有注释,如果是 stm32f4 就要填 8

```
-/* the flash write granularity, unit: bit
- * only support 1(nor flash)/ 8(stm32f4)/ 32(stm32f1) */
#define EF_WRITE_GRAN 8 /* @note you must define
```

填写 easyflash 的开始地址,我划分的分区是后面 64K, 所以我填的是(64 \* EF\_ERASE\_MIN\_SIZE + 0x08000000)

```
modbus\rtu\mbrtu.c(153): warning: #550-D: variable "xFrameR BOOL xFrameReceived = FALSE; modbus\rtu\mbrtu.c: 1 warning, 0 errors compiling mb.c...
linking...
Program Size: Code=6364 RO-data=424 RW-data=268 ZI-data=3324 FromELF: creating hex file...
".\out\STM32F4_flash.axf" - 0 Error(s), 63 Warning(s).
Build Time Elapsed: 00:00:14
编译成功
```

## 填充 ef\_port.c 硬件操作内容

ef\_port\_init(如果使用 FAL, 则需要配置,本例程不需要配置)
ef\_port\_read
ef\_port\_erase
ef\_port\_write

修改 ef\_port.c 的向量表,添加要使用的变量

未完后续补充.....