

## 第二章大作业：回声消除

薛翔元 (521030910387)

### 1 问题描述

某一礼堂有明显的回音，那么一个初始的声音冲激之后将会跟着一些衰减了的原声音冲激，它们在空间间隔上都是有规律分布开的。因此，对这一现象常常使用的模型是一个线性时不变系统，该系统的冲激响应由一个冲激串组成，即：

$$h(t) = \sum_{k=0}^{+\infty} h_k \delta(t - kT) \quad (1)$$

其中， $T$  表示回波发生的间隔， $h_k$  表示由初始声音冲激产生的第  $k$  次回波的增益因子。

假定  $x(t)$  代表原声音信号，而  $y(t) = x(t) * h(t)$  是实际听到的未经回音消除处理的信号。为了消除由回音引入的失真，假定用拾音器检测  $y(t)$ ，并把获得的信号转换成电信号。仍然用  $y(t)$  表示这个信号，因为它代表了与该声音信号等价的电信号，且经由声电转换系统可从一处传至其他地方。

拟找到一个线性时不变系统，使它的冲激响应  $g(t)$  满足  $y(t) * g(t) = x(t)$ ，于是按此方法处理电信号  $y(t)$ ，然后再变换成声音信号，就能消除令人烦恼的回音。所要求的冲激响应  $g(t)$  也是一个冲激串：

$$g(t) = \sum_{k=0}^{+\infty} g_k \delta(t - kT) \quad (2)$$

依次从信号分析、系统建模、仿真模拟三个方面，设计并实现上述的回声消除系统。

### 2 信号分析

1. 分析系统的冲激响应  $g(t)$ ，求各个  $g_k$  所必须满足的代数方程组，并用  $h_k$  解出  $g_0, g_1, g_2$ 。

根据题意，回声叠加后的信号  $y(t)$  为：

$$y(t) = x(t) * h(t) \quad (3)$$

经过系统后，回声被基本消除，新的信号  $x'(t)$  可以表示为：

$$x'(t) = y(t) * g(t) \quad (4)$$

$$\begin{aligned} &= x(t) * h(t) * g(t) \\ &= x(t) * [h(t) * g(t)] \end{aligned} \quad (5)$$

欲使回声消除后的信号  $x'(t)$  与原信号  $x(t)$  相同，必有：

$$h(t) * g(t) \equiv \delta(t) \quad (6)$$

直接将  $h(t) * g(t)$  展开并化简：

$$h(t) * g(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t - \tau)g(\tau) d\tau \quad (7)$$

$$= (h_0g_0)\delta(t) + (h_0g_1 + h_1g_0)\delta(t - 1) + (h_0g_2 + h_1g_1 + h_2g_0)\delta(t - 2) + \dots \quad (8)$$

$$= \sum_{n=0}^{+\infty} \left( \sum_{k=0}^n h_k g_{n-k} \right) \delta(t - n) \equiv \delta(t) \quad (9)$$

对比系数有如下方程组：

$$\begin{cases} h_0g_0 = 1 \\ h_0g_1 + h_1g_0 = 0 \\ h_0g_2 + h_1g_1 + h_2g_0 = 0 \\ \dots \end{cases} \quad (10)$$

或者有如下等价形式：

$$\begin{cases} h_0g_0 = 1 \\ \sum_{k=0}^n h_k g_{n-k} = 0 \quad (n \in \mathbb{N}) \end{cases} \quad (11)$$

假定  $h_k$  已知，代入上述方程组有：

$$g_0 = \frac{1}{h_0}, g_1 = -\frac{h_1}{h_0^2}, g_2 = -\frac{h_2}{h_0^2} + \frac{h_1^2}{h_0^3} \quad (12)$$

2. 假设  $h_0 = 1, h_1 = \frac{1}{2}$ ，而当  $i \geq 2$  时所有的  $h_i = 0$ ，求  $g(t)$ 。

将  $h_0 = 1, h_1 = \frac{1}{2}$  代入方程组11的前两个方程，可知：

$$g_0 = 1, g_1 = -\frac{1}{2} \quad (13)$$

又因为当  $i \geq 2$  时， $h_i = 0$ ，方程组11剩余的每个方程只有前两项非零。事实上，当  $n \geq 1$  时，总有如下关系：

$$h_0g_n + h_1g_{n-1} = g_n + \frac{1}{2}g_{n-1} = 0 \quad (14)$$

由该递推关系可知  $g_n$  的通项公式：

$$g_n = \left(-\frac{1}{2}\right)^n \quad (15)$$

该通项对任意  $i \in \mathbb{N} \cup \{0\}$  都成立，因此该系统的单位冲激响应  $g(t)$  为：

$$g(t) = \sum_{k=0}^{+\infty} \left(-\frac{1}{2}\right)^k \delta(t - kT) \quad (16)$$

### 3 系统建模

回波产生器的模型可用下图表示。每一个回波都代表了被延迟  $T$  秒并乘以比例因子  $\alpha$  后，被反馈回来的  $y(t)$ 。因为回波总是发生过衰减，所以一般情况下保证  $0 < \alpha < 1$ 。

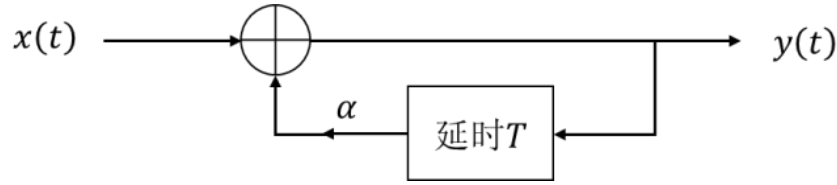


图 1: 回波产生器符号模型

1. 假定系统初始松弛（即若当  $t < 0$  时  $x(t) = 0$ ，则当  $t < 0$  时  $y(t) = 0$ ），求该系统的单位冲激响应。

由图1中符号模型有如下方程：

$$y(t) = \alpha y(t - T) + x(t) \quad (17)$$

当  $0 \leq t < T$  时， $y(t - T) = 0$ ， $x(t) = \delta(t)$ ，于是有：

$$h(t) = \delta(t) \quad (18)$$

当  $T \leq t < 2T$  时， $y(t - T) = \delta(t - T)$ ， $x(t) = 0$ ，于是有：

$$h(t) = \alpha \delta(t - T) \quad (19)$$

当  $2T \leq t < 3T$  时， $y(t - T) = \alpha \delta(t - 2T)$ ， $x(t) = 0$ ，于是有：

$$h(t) = \alpha^2 \delta(t - 2T) \quad (20)$$

以此类推，当  $kT \leq t < (k+1)T$  时有：

$$h(t) = \alpha^k \delta(t - kT) \quad (21)$$

因此该系统的单位冲激响应  $h(t)$  为：

$$h(t) = \sum_{k=0}^{+\infty} \alpha^k \delta(t - kT) \quad (22)$$

2. 证明：若  $0 < \alpha < 1$  则系统是稳定的，若  $\alpha > 1$  则系统是不稳定的。

根据22式已知系统的单位冲激响应  $h(t)$ ，则对于输入  $x(t)$ ，系统的相应  $y(t)$  为：

$$y(t) = x(t) * h(t) \quad (23)$$

$$= x(t) + \alpha x(t - T) + \alpha^2 x(t - 2T) + \cdots + \alpha^k x(t - kT) + \cdots \quad (24)$$

$$= \sum_{k=0}^{+\infty} \alpha^k x(t - kT) \quad (25)$$

(a) 当  $0 < \alpha < 1$  时, 若  $x(t)$  有界, 不妨设为  $|x(t)| \leq M$ , 必定有:

$$\begin{aligned} |y(t)| &\leq M(1 + \alpha + \alpha^2 + \dots) \\ &= M \sum_{k=0}^{+\infty} \alpha^k \\ &= \frac{M}{1 - \alpha} \\ &< +\infty \end{aligned} \quad (26)$$

可知  $y(t)$  亦有界, 因此该系统是稳定的。

(b) 当  $\alpha > 1$  时, 即使  $x(t)$  有界, 仍有

$$|y(t)| \rightarrow +\infty \quad (t \rightarrow +\infty) \quad (27)$$

可知  $y(t)$  未必有界, 因此该系统是不稳定的。

3. 求此时逆系统应有的单位冲激响应  $g(t)$ 。用相加器、系数相乘器和  $T$  秒延迟单元构成这个逆系统。

由22可知  $h_k = \alpha^k$ , 代入关系方程组11中, 由于  $h_0 = 1, h_1 = \alpha$ , 可知:

$$g_0 = 1, g_1 = -\alpha \quad (28)$$

于是对于任意的  $n \in \mathbb{N}$ , 总有:

$$g_0 h_n + g_1 h_{n-1} = 1 \cdot \alpha^n - \alpha \cdot \alpha^{n-1} = 0 \quad (29)$$

因此对于任意的  $i \geq 2$ , 必有  $g_i = 0$ , 因此逆系统的单位冲激响应  $g(t)$  为:

$$g(t) = \delta(t) - \alpha \delta(t - T) \quad (30)$$

该逆系统的输出方程为:

$$y(t) = x(t) - \alpha x(t - T) \quad (31)$$

于是可以作出如下符号模型:

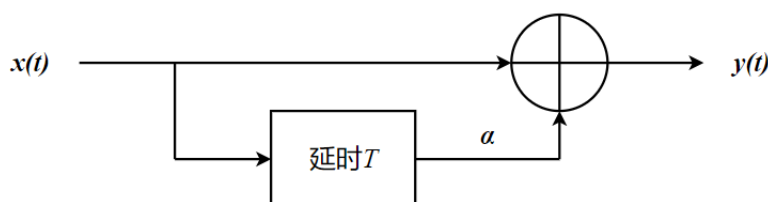


图 2: 回波消除器符号模型

## 4 仿真模拟

利用 Matlab 的 load 命令将采集到的声音数据 lineup.mat 导入进计算机中。设计一个回音消除系统, 把消除回声的信号存入一个向量, 并利用 sound 命令试听输入和输出信号, 以验证回声消除的效果 (文件中共含有 3 个 Matlab 向量 y、y2、y3, 各向量的长度均为 7000, 采样频率为 8192Hz)。

1. 向量  $y$  中的语音信号有一次回声，由形如下图的系统生成。

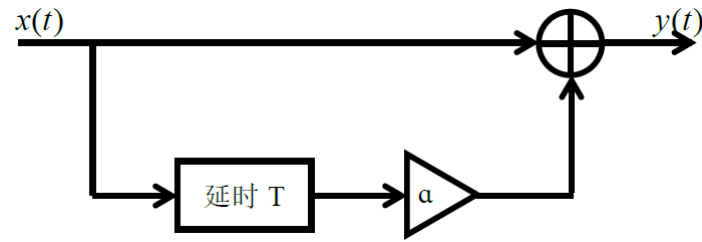


图 3: 一次回声生成系统模型

回声参数已知:  $T = 1000$ ,  $\alpha = 0.5$ 。为便于计算, 不考虑该回声的二阶及以上分量。利用相关回声参数, 设计一个回声消除系统, 消除其中的回声。

逆系统的单位冲激响应  $g(t)$  已经由16求得, 更一般地, 对于一次回声和指定参数  $T$ ,  $\alpha$ , 逆系统有如下通用表达式:

$$g(t) = \sum_{k=0}^{+\infty} (-\alpha)^k \delta(t - kT) \quad (32)$$

为在 Matlab 中实现该逆系统, 先设计工具函数 `time_shift` 实现信号时移:

---

```
function out = time_shift(in, bias)
last = length(in);
out = in;
if bias > 0
    for i = 1 : last - bias
        out(i, 1) = in(i + bias, 1);
    end
    for i = last - bias + 1 : last
        out(i, 1) = 0;
    end
end
if bias < 0
    for i = 1 - bias : last
        out(i, 1) = in(i + bias, 1);
    end
    for i = 1 : 1 - bias - 1
        out(i, 1) = 0;
    end
end
end
```

---

根据逆系统的通用表达式, 可以实现指定参数的一次回声消除函数 `single_eliminate`:

---

```
function out = single_eliminate(in, period, alpha)
last = length(in);
out = zeros(last, 1);
for k = 0 : last / period
    out = out + (-alpha) ^ k * time_shift(in, -period * k);
end
```

---

end

加载声音数据 lineup.mat，将向量  $y$  和参数  $T = 1000$ ， $\alpha = 0$  传入一次回声消除函数，作出 input 和 output 的波形，并播放声音进行对比：

```
load('lineup.mat');
input = y;
last = length(input);
time = 1 : last;
output = single_eliminate(input, 1000, 0.5);
subplot(2, 1, 1);
plot(time, input);
subplot(2, 1, 2);
plot(time, output);
sound(output);
```

原信号与消除回声后的信号图像如下：

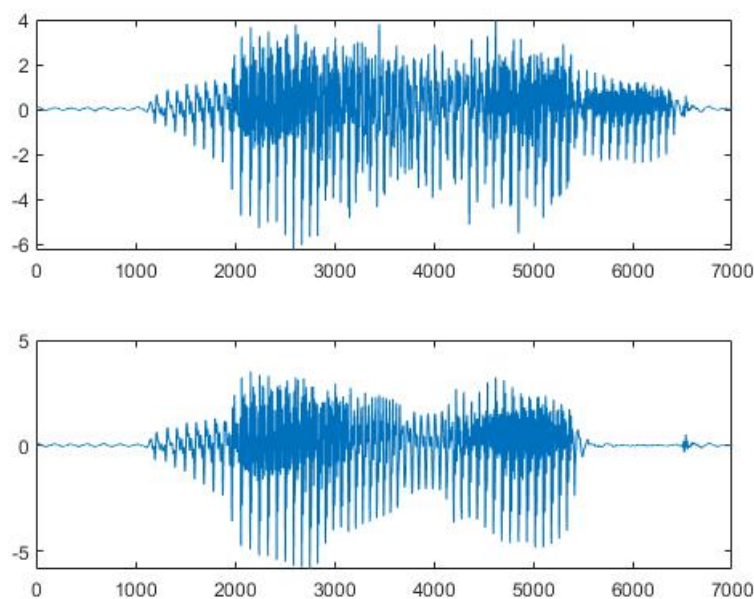


图 4：原信号与消除回声后信号图像对比

可以看到，消除回声后的信号能量较为集中，在末端几乎不存在能量。播放的声音较为清晰，可知回声已被正确消除。

2. 向量  $y_2$  中的语音信号有一次回声，该回声由形式与上一问中相同的系统生成。为便于计算，不考虑该回声的二阶及以上分量。该语音信号中，回声参数  $T$ ， $\alpha$  未知且与向量  $y$  中参数不同。请设计程序求出该回声参数，并设计一个回声消除系统，消除其中的回声。

由于回声信号  $y_2$  的参数未知，需要首先计算出  $T$ ， $\alpha$ 。对于回声时间  $T$  的估计，考虑输出信

号  $y$  的自相关函数：

$$R[n] = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} y[m+n]y[m] \quad (33)$$

该函数显然在  $n = 0$  时有最大值，此时时移信号与自身完全重合。此外，在  $n = 0$  两侧应当存在两个对称的峰值  $R[k] = R[-k]$ ，代表时移信号在  $n = \pm k$  时与自身有极大的相似性，此时可以断言  $k$  即为一次回声信号的参数  $T$ 。

利用 Matlab 实现并封装自相关函数 `self_correlation`：

---

```
function out = self_correlation(in)
last = length(in);
out = zeros(2 * last + 1, 1);
for n = -last : last
    shift = time_shift(in, n);
    out(n + last + 1, 1) = dot(in, shift);
end
```

---

加载声音数据 `lineup.mat`，直接调用计算  $y_2$  的自相关函数：

---

```
load('lineup.mat');
input = y2;
last = length(input);
bias = -last : last;
relevance = self_correlation(input);
plot(bias, relevance);
```

---

作出自相关函数的信号图像：

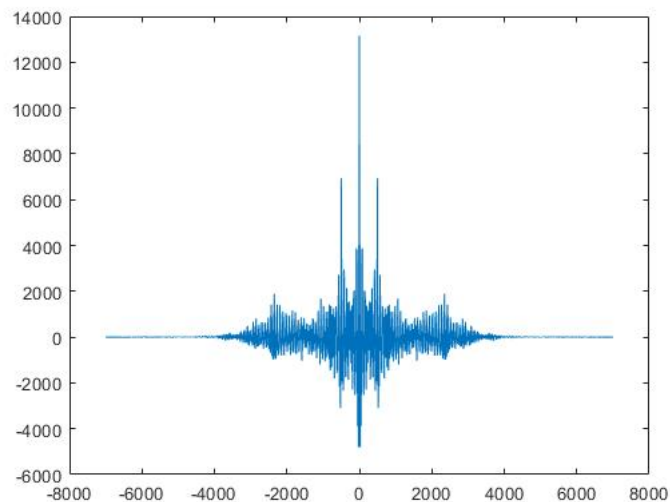


图 5: 一次回声信号的自相关函数

观察两侧峰值可知参数  $T = 501$ ，在此基础上求另一参数  $\alpha$ ，考虑逆系统的表达式：

$$x(t) = \sum_{k=0}^{+\infty} (-\alpha)^k y(t - kT) \quad (34)$$

由于信号长度有限，不妨假定当  $|y(t - kT)| > 0$  时总共存在  $n$  个周期，结合边界条件有如下高次方程：

$$\sum_{k=0}^{n-1} (-\alpha)^k y[(n-1-k)T + m] = 0 \quad (35)$$

其中对任意的  $1 \leq m \leq T-1$ ，上述方程均成立，因此可以通过求解高次方程计算  $\alpha$ 。但事实上，声音信号存在误差，难以通过方程的求解精确得到  $\alpha$ ，因此考虑构造损失函数：

$$L(\alpha) = \frac{1}{T-1} \sum_{m=1}^{T-1} \left| \sum_{k=0}^{n-1} (-\alpha)^k y[(n-1-k)T + m] \right| \quad (36)$$

求解如下优化问题：

$$\min L(\alpha) \quad \text{s.t. } 0 < \alpha < 1 \quad (37)$$

在 Matlab 中构建损失函数，以 0.01 的步长枚举  $\alpha$  完成求解：

---

```
load('lineup.mat');
input = y2;
last = 7000;
period = 501;
total = floor(last / period);
coef = zeros(1, total);
best_alpha = 0;
best_error = 1e10;
for step = 0 : 100
    alpha = 0.01 * step;
    error = 0;
    capacity = last - (total - 1) * period;
    for bias = 1 : capacity
        for k = 1 : total
            coef(1, k) = (-1) ^ (total - k) * input((k - 1) * period + bias, 1);
        end
        error = error + abs(polyval(coef, alpha));
    end
    error = error / capacity;
    if error < best_error
        best_alpha = alpha;
        best_error = error;
    end
end
disp(best_alpha);
```

---



求解得到参数  $\alpha = 0.7$ ，调用 `single_eliminate` 函数进行一次回声消除：

```
load('lineup.mat');  
input = y2;  
last = length(input);  
time = 1 : last;  
output = single_eliminate(input, 501, 0.7);  
subplot(2, 1, 1);  
plot(time, input);  
subplot(2, 1, 2);  
plot(time, output);  
sound(output);
```

原信号与消除回声后的信号图像如下：

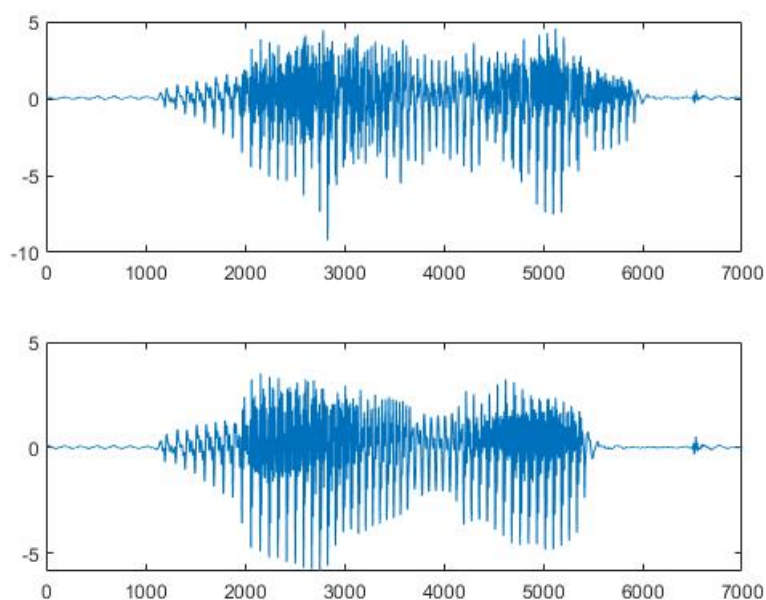


图 6: 原信号与消除回声后信号图像对比

消除回声后的信号图像与前问类似，播放的声音较为清晰，可知回声已被正确消除。

3. 向量 `y3` 中的语音信号有两次回声，由形如下图的系统生成。

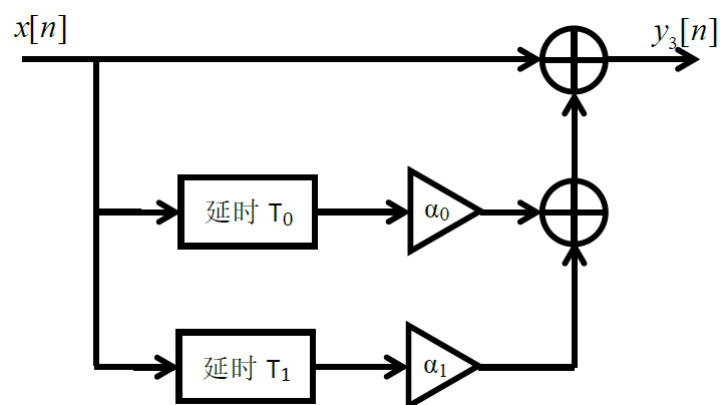


图 7: 两次回声生成系统模型

两次回声的参数  $T_0$ ,  $\alpha_0$ ,  $T_1$ ,  $\alpha_1$  各不相同且均未知。为便于计算，不考虑各次回声的二阶及以上分量。请设计程序求出该信号中两次回声的参数，并设计一个回声消除系统，消除其中的回声。

为求出延时参数  $T_0$ ,  $T_1$ ，调用 `self_correlation` 计算自相关函数：

---

```
load('lineup.mat');
input = y3;
last = length(input);
bias = -last : last;
relevance = self_correlation(input);
plot(bias, relevance);
```

---

作出自相关函数的信号图像：

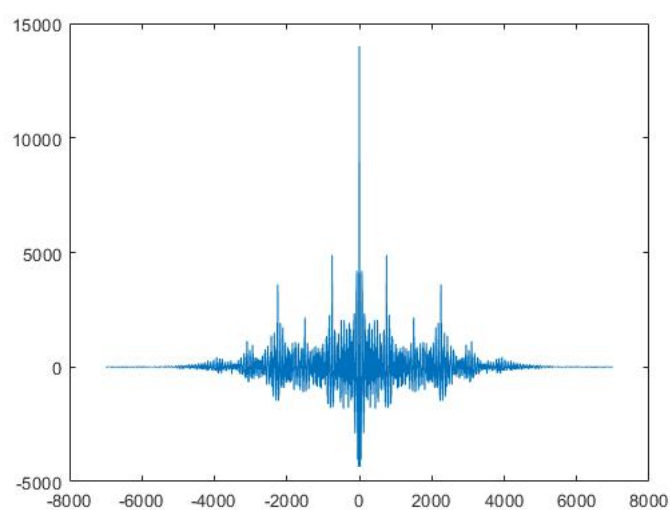


图 8: 两次回声信号的自相关函数

观察两侧峰值可知  $T_0 = 751$ ,  $T_1 = 2252$ ，在求解  $\alpha_0$ ,  $\alpha_1$  之前，首先利用迭代系统实现两次回声消除函数 `double_eliminate`：

---

```

function out = double_eliminate(in, period_0, alpha_0, period_1, alpha_1)
last = length(in);
out = zeros(last, 1);
for t = 1 : last
    if t <= period_0
        out(t, 1) = in(t, 1);
    elseif period_0 < t && t <= period_1
        out(t, 1) = in(t, 1) - alpha_0 * out(t - period_0, 1);
    else
        out(t, 1) = in(t, 1) - alpha_0 * out(t - period_0, 1) - alpha_1 * out(t - period_1, 1);
    end
end
end

```

---

注意到正确消除回声后的信号  $x'(t)$  在时间序列的末端几乎不存在能量，利用这一性质构造损失函数：

$$L(\alpha_0, \alpha_1) = \frac{1}{T} \sum_{k=(n-1)T}^{nT} |y[n] * g_{(\alpha_0, \alpha_1)}[n]| \quad (38)$$

求解如下优化问题：

$$\min L(\alpha_0, \alpha_1) \quad \text{s.t.} \quad 0 < \alpha_0, \alpha_1 < 1 \quad (39)$$

在 Matlab 中构建损失函数，以 0.01 的步长分别枚举  $\alpha_0$ ,  $\alpha_1$  完成求解：

---

```

load("lineup.mat");
input = y3;
last = length(input);
period_0 = 751;
period_1 = 2252;
best_alpha_0 = 0;
best_alpha_1 = 0;
best_error = 1e10;
for i = 0 : 100
    for j = 0 : 100
        alpha_0 = 0.01 * i;
        alpha_1 = 0.01 * j;
        output = double_eliminate(input, period_0, alpha_0, period_1, alpha_1);
        error = 0;
        for k = 6000 : 7000
            error = error + abs(output(k, 1));
        end
        if error < best_error
            best_alpha_0 = alpha_0;
            best_alpha_1 = alpha_1;
            best_error = error;
        end
    end
end

```

```
end
end
end
disp(best_alpha_0);
disp(best_alpha_1);
```

求解得到参数  $\alpha_0 = 0.75$ ,  $\alpha_1 = 0.60$ , 调用 `double_eliminate` 函数进行两次回声消除:

```
load("lineup.mat");
input = y3;
last = length(input);
output = double_eliminate(input, 751, 0.75, 2252, 0.60);
subplot(2, 1, 1);
plot(input);
subplot(2, 1, 2);
plot(output);
sound(output);
```

原信号与消除回声后的信号图像如下:

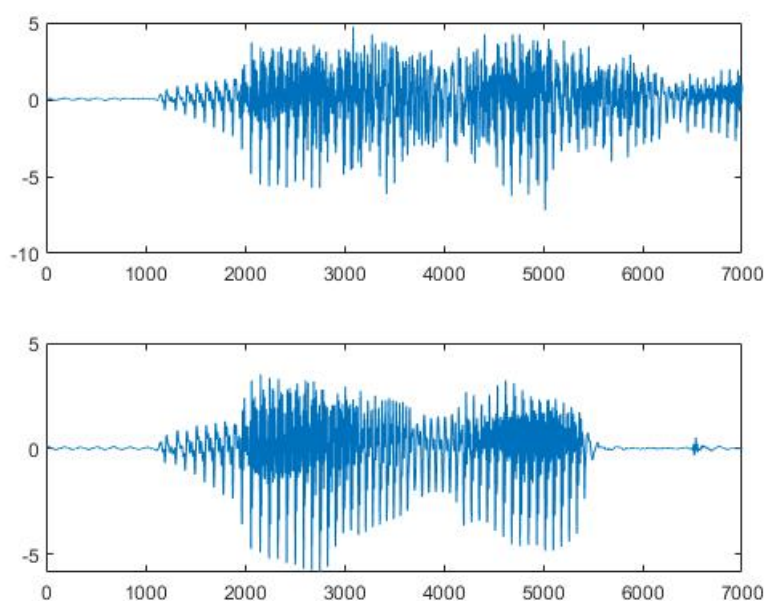


图 9: 原信号与消除回声后信号图像对比

消除回声后的信号图像与前问类似, 播放的声音较为清晰, 可知回声已被正确消除。

## 参考文献

- [1] 胡光锐, 徐昌庆. 信号与系统 [M]. 上海: 上海交通大学出版社, 2013.
- [2] 胡光锐, 徐昌庆, 宫新保. 信号与系统习题精解与考研指导 [M]. 上海: 上海交通大学出版社, 2013.

- [3] Matlab 官方文档.Mathworks 帮助中心.<https://ww2.mathworks.cn/help/matlab/index.html>
- [4] 自相关函数的定义、计算方法及应用.CSDN 博客 2022 年 6 月 27 日.[https://blog.csdn.net/weixin\\_40583722/article/details/125491088](https://blog.csdn.net/weixin_40583722/article/details/125491088).
- [5] 回声信号检测系统设计. 原创力文档 2015 年 5 月 22 日.<https://max.book118.com/html/2016/1220/74688485.shtm>.
- [6] 基于 Matlab 的回波信号的产生与消除. 道客巴巴 2013 年 4 月 25 日.<https://www.doc88.com/p-7062907417869.html>.