# DCS440 最优化理论 第二次作业: 凸优化问题 与对偶理论

胡瑞康

22336087

# 推导线性规划问题的对偶问题和KKT条件:

原始问题 (Primal Problem) :

$$egin{array}{ll} \min_{x} & c^{ op} x \ \mathrm{s.t.} & Gx \leq h \ Ax = b \end{array}$$

### 一、对偶问题 (Dual Problem) 的推导

- 1. 引入拉格朗日乘子 (Lagrange Multipliers):
  - 。 对于不等式约束  $Gx \leq h$ ,引入非负乘子  $\lambda \geq 0$ 。
  - 。 对于等式约束 Ax = b, 引入乘子  $\nu$ 。
- 2. 构造拉格朗日函数 (Lagrangian):

$$L(x, \lambda, \nu) = c^{\top}x + \lambda^{\top}(Gx - h) + \nu^{\top}(Ax - b)$$

3. 对 x 求极小:

$$g(\lambda,
u) = \inf_x L(x,\lambda,
u)$$

为了使  $g(\lambda, \nu)$  有界, 需满足:

$$c + G^{\top} \lambda + A^{\top} \nu = 0$$

此时:

$$g(\lambda,\nu) = -\lambda^\top h - \nu^\top b$$

否则,  $g(\lambda, \nu) = -\infty$ 。

4. 形成对偶问题:

$$\begin{aligned} \max_{\lambda,\nu} & -\lambda^\top h - \nu^\top b \\ \text{s.t.} & G^\top \lambda + A^\top \nu = -c \\ & \lambda \geq 0 \end{aligned}$$

或者, 调整符号后得到常见形式:

$$\begin{aligned} \max_{\lambda,\nu} & & h^\top \lambda + b^\top \nu \\ \text{s.t.} & & G^\top \lambda + A^\top \nu = c \\ & & \lambda \geq 0 \end{aligned}$$

#### 二、KKT条件的推导

#### 1. 构造拉格朗日函数

对于原始问题:

$$egin{array}{ll} \min_{x} & c^{ op} x \ \mathrm{s.t.} & Gx \leq h \ Ax = b \end{array}$$

我们引入拉格朗日乘子  $\lambda \geq 0$  和  $\nu$ ,构造拉格朗日函数:

$$L(x, \lambda, \nu) = c^{\top}x + \lambda^{\top}(Gx - h) + \nu^{\top}(Ax - b)$$

## 2. Stationarity (驻点条件)

对x 求导并令导数为零,得到驻点条件:

$$\nabla_x L(x,\lambda,\nu) = 0$$

计算梯度:

$$abla_x L(x,\lambda,
u) = c + G^ op \lambda + A^ op 
u = 0$$

这意味着:

$$c + G^{\top} \lambda + A^{\top} \nu = 0$$

### 3. Primal Feasibility (原始可行性)

原始问题的可行解需满足:

$$Gx \leq h$$
  
 $Ax = b$ 

### 4. Dual Feasibility (对偶可行性)

拉格朗日乘子对应于对偶变量,需满足:

$$\lambda \geq 0$$

## 5. Complementary Slackness (互补松弛条件)

互补松弛条件描述了原始约束和对偶变量之间的关系:

$$\lambda_i (Gx-h)_i = 0, \quad orall i$$

这意味着对于每个 i:

- 如果  $\lambda_i > 0$ ,则对应的约束必须紧(即 Gx = h)。
- 如果  $Gx_i < h_i$ ,则对应的  $\lambda_i = 0$ 。

#### 6. 综合KKT条件

综合以上条件, KKT条件如下:

1. 原始可行性:

$$Gx \leq h$$
  
 $Ax = b$ 

2. 对偶可行性:

$$\lambda \ge 0$$

3. 驻点条件:

$$c + G^{\top} \lambda + A^{\top} \nu = 0$$

4. 互补松弛条件:

$$\lambda_i (Gx - h)_i = 0, \quad \forall i$$

# 推导以下问题的对偶问题:

$$\min_{x} rac{1}{2} \|x - x_0\|_2^2 + \sum_{i=1}^{N} \|A_i x + b_i\|_2$$

其中  $A_i\in\mathbb{R}^{m_i imes n},b_i\in\mathbb{R}^{m_i}$  ,且  $x_0\in\mathbb{R}^n$  。(提示: 引入新的变量  $y_i\in\mathbb{R}^{m_i}$  以及等式约束  $y_i=A_ix+b_i$  ,将原无约束优化问题转化为约束优化问题后,再推导其对偶问题。)

原问题:

$$\min_{x} rac{1}{2} \|x - x_0\|_2^2 + \sum_{i=1}^{N} \|A_i x + b_i\|_2$$

其中,  $A_i \in \mathbb{R}^{m_i imes n}$ ,  $b_i \in \mathbb{R}^{m_i}$ ,  $x_0 \in \mathbb{R}^n$ 。

首先,将原问题改写为带约束的形式:

$$egin{align*} \min_{x,y_i} & rac{1}{2} \|x-x_0\|_2^2 + \sum_{i=1}^N \|y_i\|_2 \ & ext{subject to} & y_i = A_i x + b_i, \quad i = 1,2,\dots,N \end{aligned}$$

引入拉格朗日乘子 $\lambda_i \in \mathbb{R}^{m_i}$ ,构造拉格朗日函数:

$$L(x,y_i,\lambda_i) = rac{1}{2} \|x-x_0\|_2^2 + \sum_{i=1}^N \|y_i\|_2 + \sum_{i=1}^N \lambda_i^T (y_i - A_i x - b_i)$$

对偶函数定义为:

$$g(\lambda) = \inf_{x,y_i} L(x,y_i,\lambda_i)$$

首先,对 x 最小化:

$$abla_x L = (x-x_0) - \sum_{i=1}^N A_i^T \lambda_i = 0 \quad \Rightarrow \quad x = x_0 + \sum_{i=1}^N A_i^T \lambda_i$$

然后,对每个 $y_i$ 最小化:

$$\min_{y_i} \|y_i\|_2 + \lambda_i^T y_i$$

根据优化理论,该最小值为:

$$\min_{y_i} \|y_i\|_2 + \lambda_i^T y_i = egin{cases} 0 & ext{ wpp. } \|\lambda_i\|_2 \leq 1 \ -\infty & ext{ wpp. } \|\lambda_i\|_2 > 1 \end{cases}$$

因此,对偶函数  $g(\lambda)$  为:

$$g(\lambda) = egin{cases} -rac{1}{2}(\sum_{i,j}\lambda_i^TA_iA^T\lambda_j + 2\sum_{i=1}^N\lambda_iA_ix_0) - \sum_{i=1}^N\lambda_i^Tb_i &$$
如果  $\|\lambda_i\|_2 \leq 1 \ orall i$  否则

最终的对偶问题是:

$$egin{aligned} \max_{\lambda_i} & -rac{1}{2}(\sum_{i,j}\lambda_i^TA_iA^T\lambda_j + 2\sum_{i=1}^N\lambda_iA_ix_0) - \sum_{i=1}^N\lambda_i^Tb_i \ ext{subject to} & \|\lambda_i\|_2 \leq 1, \quad i=1,2,\ldots,N \end{aligned}$$