姓名: 胡瑞康

学号: 22336087

第1题:可变长度记录表示中的Null Bitmap

1.a. 对于变长字段,如果值为空,偏移 (offset) 和长度 (length) 字段将存储什么?

在可变长度记录表示中,Null Bitmap 用于指示各个属性是否为NULL。当某个变长字段的值为空时:

- 偏移 (offset) 字段: 通常会存储一个特殊值, 比如 0 或 -1, 表示该字段没有有效的数据位置。
- 长度 (length) 字段: 会存储 0, 表示该字段的长度为零, 即没有数据。

这种表示方式可以有效地标识出该字段为空,同时避免了不必要的数据存储。

1.b. 如果元组具有大量属性,其中大多数属性为空,是否可以修改记录表示,使得Null属性的唯一开销是Null Bitmap中的一个bit?

是的,可以通过以下方式优化记录表示:

- 使用Null Bitmap: 为每个属性分配一个比特位,用于指示该属性是否为NULL。这样,即使有大量属性为空,只有对应的比特位被设置,节省了空间。
- 可变长度字段的优化:对于变长字段,如果其值为空,不存储实际的偏移和长度信息,只通过Null Bitmap标识为空。这避免了为每个NULL属性分配额外的偏移和长度字段的空间。

这种方法的优点在于:

- 空间效率高:对于大量为空的属性,只需使用一个比特位,而无需额外的空间来存储偏移和长度。
- 简化处理:在数据访问和更新时,可以快速检查Null Bitmap,确定哪些属性为空,减少不必要的操作。

2. 构建一棵 *B*+ 树,其中包含以下一组 键值:

(2,3,5,7,11,17,19,23,29,31)

假设该树最初为空,并且值按升序添加。构建 B+树,其中树的节点可以容纳的指针数量分别如下:

代码实现

```
import math
class BPlusTreeNode:
   def __init__(self, order, leaf=False):
       self.order = order # 阶数
       self.leaf = leaf # 是否为叶子节点
       self.keys = []
                        # 键列表
       self.children = [] # 子节点列表(对于内部节点)
       self.next = None # 叶子节点的下一个节点(仅叶子节点使用)
   def is_full(self):
       return len(self.keys) > self.order - 1 # 修改为 >
class BPlusTree:
   def __init__(self, order):
       self.order = order
       self.root = BPlusTreeNode(order, leaf=True)
   def find_parent(self, current, child):
       if current.leaf:
           return None # 叶子节点没有子节点
       for c in current.children:
           if c is child:
               return current
           if not c.leaf:
               parent = self.find_parent(c, child)
               if parent:
                   return parent
       return None
   def find_leaf(self, key, verbose=False):
       current = self.root
       while not current.leaf:
           if verbose:
               print(f"Traversing node with keys: {current.keys}")
           while i < len(current.keys) and key >= current.keys[i]:
           current = current.children[i]
           print(f"Leaf node found with keys: {current.keys}")
       return current
   def insert(self, key):
       root = self.root
```

```
if root.is full():
        new root = BPlusTreeNode(self.order)
        new_root.children.append(self.root)
        self.split child(new root, 0)
        self.root = new root
        print(f"Root was split. New root keys: {self.root.keys}")
    self._insert_non_full(self.root, key)
def _insert_non_full(self, node, key):
    if node.leaf:
        self.insert in leaf(node, key)
    else:
        i = 0
       while i < len(node.keys) and key >= node.keys[i]:
        child = node.children[i]
        if child.is_full():
           self.split child(node, i)
           if key > node.keys[i]:
               i += 1
        self._insert_non_full(node.children[i], key)
def insert_in_leaf(self, leaf, key):
    leaf.keys.append(key)
    leaf.keys.sort()
    print(f"Inserted {key} into leaf: {leaf.keys}")
    if leaf.is_full():
        parent = self.find parent(self.root, leaf)
        if parent is None:
           # 如果叶子节点是根节点,需要创建新的根
           new_root = BPlusTreeNode(self.order)
           new root.children.append(self.root)
           self.split child(new root, 0)
            self.root = new_root
           print(f"Root was split. New root keys: {self.root.keys}")
        else:
            index = parent.children.index(leaf)
           self.split child(parent, index)
           # 递归检查父节点是否需要分裂
           self.handle_parent_overflow(parent)
def handle parent overflow(self, node):
    if node.is_full():
        parent = self.find_parent(self.root, node)
        if parent is None:
           # 节点是根节点, 创建新的根
           new root = BPlusTreeNode(self.order)
           new_root.children.append(self.root)
           self.split_child(new_root, 0)
           self.root = new_root
           print(f"Root was split. New root keys: {self.root.keys}")
        else:
           index = parent.children.index(node)
            self.split_child(parent, index)
            self.handle_parent_overflow(parent)
def split_child(self, parent, index):
    node = parent.children[index]
```

```
if node.leaf:
        # 分裂叶子节点
       mid = len(node.keys) // 2
        new_node = BPlusTreeNode(self.order, leaf=True)
        new_node.keys = node.keys[mid:]
        node.keys = node.keys[:mid]
        new_node.next = node.next
        node.next = new_node
        parent.keys.insert(index, new_node.keys[0])
        parent.children.insert(index + 1, new_node)
        print(f"Split leaf node. Parent keys now: {parent.keys}")
    else:
        # 分裂内部节点
        mid = len(node.keys) // 2
        split_key = node.keys[mid]
        new_node = BPlusTreeNode(self.order, leaf=False)
        new node.keys = node.keys[mid + 1:]
        new_node.children = node.children[mid + 1:]
        node.keys = node.keys[:mid]
        node.children = node.children[:mid + 1]
        parent.keys.insert(index, split_key)
        parent.children.insert(index + 1, new_node)
        print(f"Split internal node. Parent keys now: {parent.keys}")
def print_tree(self):
    def _print_node(node, level, parent_keys):
        if parent_keys is None:
           print(f"{indent}Level {level}: {node.keys}")
        else:
           print(f"{indent}Level {level}: {node.keys} (linked from {parent_keys})")
        if not node.leaf:
            for child in node.children:
                print node(child, level + 1, node.keys)
    _print_node(self.root, 0, None)
def search(self, key):
    leaf = self.find_leaf(key)
    for item in leaf.keys:
        if item == key:
           return True
    return False
def range_search(self, start, end):
    results = []
    leaf = self.find leaf(start)
    while leaf:
       for key in leaf.keys:
           if start <= key <= end:</pre>
                results.append(key)
           elif key > end:
                return results
        leaf = leaf.next
```

```
return results

if __name__ == "__main__":
    keys = [2, 3, 5, 7, 11, 17, 19, 23, 29, 31]

orders = [4,6,8]

for order in orders:
    print(f"\n构建B+树, 阶数 = {order}:")
    tree = BPlusTree(order=order)
    for key in keys:
        tree.insert(key)
        print(f"插入 {key}:")
        tree.print_tree()
        print("-" * 40)
    print("\partial \text{\partial \text{\text{\partial \text{\partial \text{\partia
```

2.a. 四个

```
Level 0: [19]

Level 1: [5, 11] (linked from [19])

Level 2: [2, 3] (linked from [5, 11])

Level 2: [5, 7] (linked from [5, 11])

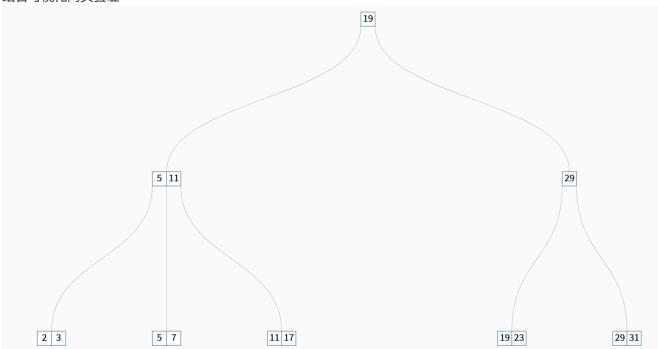
Level 2: [11, 17] (linked from [5, 11])

Level 1: [29] (linked from [19])

Level 2: [19, 23] (linked from [29])

Level 2: [29, 31] (linked from [29])
```

结合可视化网页验证



2.b. 六个

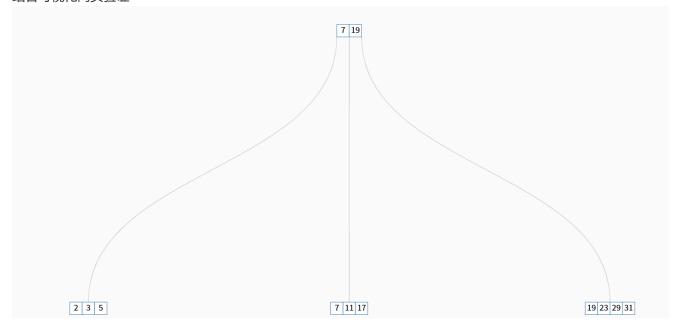
```
Level 0: [7, 19]

Level 1: [2, 3, 5] (linked from [7, 19])

Level 1: [7, 11, 17] (linked from [7, 19])

Level 1: [19, 23, 29, 31] (linked from [7, 19])
```

结合可视化网页验证

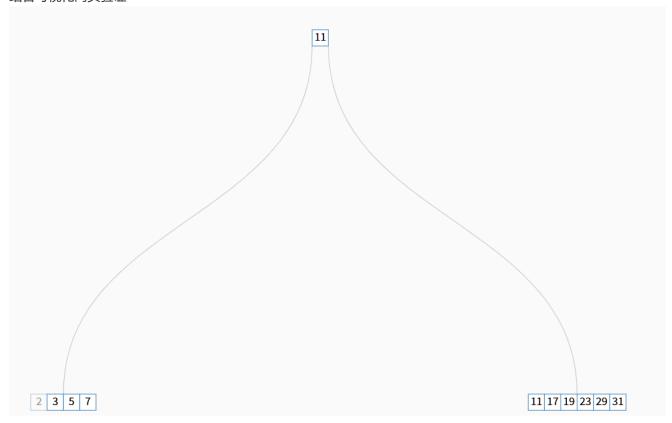


2.c. 八个

```
Level 0: [11]

Level 1: [2, 3, 5, 7] (linked from [11])

Level 1: [11, 17, 19, 23, 29, 31] (linked from [11])
```



第3题: 查询步骤说明

3.a. 查找搜索键值为11的记录

2.a. 每个节点可容纳4个指针的B+树

在阶数为4的B+树中, 树结构如下:

```
Level 0: [19]

Level 1: [5, 11] (linked from [19])

Level 2: [2, 3] (linked from [5, 11])

Level 2: [5, 7] (linked from [5, 11])

Level 2: [11, 17] (linked from [5, 11])

Level 1: [29] (linked from [19])

Level 2: [19, 23] (linked from [29])

Level 2: [29, 31] (linked from [29])
```

查找步骤:

- 1. 访问根节点 [19]。
- 2. 比较键值 11 与根节点的键 19:
 - 由于 11 < 19,选择第一个子节点 [5,11]。
- 3. 访问子节点 [5, 11]。
- 4. 比较键值 11 与子节点的键:

- 遍历键 5 和 11, 发现 11 匹配。
- 5. 在叶子节点 [11, 17] 中找到键值 11。

结论: 键值 11 在叶子节点 [11, 17] 中被成功找到。

2.b. 每个节点可容纳6个指针的B+树

在阶数为6的B+树中, 树结构如下:

```
Level 0: [7, 19]

Level 1: [2, 3, 5] (linked from [7, 19])

Level 1: [7, 11, 17] (linked from [7, 19])

Level 1: [19, 23, 29, 31] (linked from [7, 19])
```

查找步骤:

- 1. 访问根节点 [7, 19]。
- 2. 比较键值 11 与根节点的键:
 - 11 > 7 且 11 < 19,选择第二个子节点 [7,11,17]。
- 3. 访问子节点 [7, 11, 17]。
- 4. 比较键值 11 与子节点的键:
 - 遍历键 7, 11, 17, 发现 11 匹配。
- 5. 在叶子节点 [7, 11, 17] 中找到键值 11。

结论: 键值 11 在叶子节点 [7, 11, 17] 中被成功找到。

2.c. 每个节点可容纳8个指针的B+树

在阶数为8的B+树中, 树结构如下:

```
Level 0: [11]

Level 1: [2, 3, 5, 7] (linked from [11])

Level 1: [11, 17, 19, 23, 29, 31] (linked from [11])
```

查找步骤:

- 1. 访问根节点 [11]。
- 2. 比较键值 11 与根节点的键:
 - 11 == 11,选择第二个子节点[11,17,19,23,29,31]。
- 3. 访问子节点 [11, 17, 19, 23, 29, 31]。
- 4. 比较键值 11 与子节点的键:
 - 遍历键 11, 17, 19, 23, 29, 31, 发现 11 匹配。
- 5. 在叶子节点 [11, 17, 19, 23, 29, 31] 中找到键值 11。

结论: 键值 11 在叶子节点 [11, 17, 19, 23, 29, 31] 中被成功找到。

3.b. 查找搜索键值在7到17之间(包括7和17)的记录

2.a. 每个节点可容纳4个指针的B+树

在阶数为4的B+树中, 树结构如下:

```
Level 0: [19]

Level 1: [5, 11] (linked from [19])

Level 2: [2, 3] (linked from [5, 11])

Level 2: [5, 7] (linked from [5, 11])

Level 2: [11, 17] (linked from [5, 11])

Level 1: [29] (linked from [19])

Level 2: [19, 23] (linked from [29])

Level 2: [29, 31] (linked from [29])
```

查找步骤:

- 1. 访问根节点 [19]。
- 2. 确定范围 7 ≤ key ≤ 17:
 - 选择第一个子节点 [5, 11], 因为 7和 17都小于 19。
- 3. 访问子节点 [5, 11]。
- 4. 在子节点中确定叶子节点:
 - 访问第一个叶子节点 [2, 3], 无匹配。
 - 访问第二个叶子节点 [5,7],找到7。
 - 访问第三个叶子节点 [11, 17], 找到 11 和 17。
- 5. 收集匹配的键值 7, 11, 17。

结论: 键值 7,11,17 在范围查询中被成功找到。

2.b. 每个节点可容纳6个指针的B+树

在阶数为6的B+树中, 树结构如下:

```
Level 0: [7, 19]

Level 1: [2, 3, 5] (linked from [7, 19])

Level 1: [7, 11, 17] (linked from [7, 19])

Level 1: [19, 23, 29, 31] (linked from [7, 19])
```

查找步骤:

- 1. 访问根节点 [7, 19]。
- 2. 确定范围 7 ≤ key ≤ 17:
 - 7属于第一个子节点[2,3,5]和第二个子节点[7,11,17]。
- 3. 访问第一个子节点 [2, 3, 5]:
 - 无匹配键值在范围内。
- 4. 访问第二个子节点 [7, 11, 17]:

- 找到 7, 11, 17。
- 5. 收集匹配的键值 7, 11, 17。

结论: 键值 7, 11, 17 在范围查询中被成功找到。

2.c. 每个节点可容纳8个指针的B+树

在阶数为8的B+树中, 树结构如下:

```
Level 0: [11]

Level 1: [2, 3, 5, 7] (linked from [11])

Level 1: [11, 17, 19, 23, 29, 31] (linked from [11])
```

查找步骤:

- 1. 访问根节点 [11]。
- 2. 确定范围 7 ≤ key ≤ 17:
 - 选择第一个子节点 [2, 3, 5, 7] 和第二个子节点 [11, 17, 19, 23, 29, 31]。
- 3. 访问第一个子节点 [2, 3, 5, 7]:
 - 找到 7。
- 4. 访问第二个子节点 [11, 17, 19, 23, 29, 31]:
 - 找到11和17。
- 5. 收集匹配的键值 7, 11, 17。

结论: 键值 7, 11, 17 在范围查询中被成功找到。

第4题:按排序顺序插入索引条目时B+ 树叶子节点的占用情况

当按照键值的升序顺序插入索引条目时,B*树的叶子节点会呈现特定的占用模式。具体表现如下:

- 1. 叶子节点的填充方式:
 - 由于插入是按排序顺序进行,新的键值总是插入到当前最右边的叶子节点。
 - 这导致叶子节点从左到右依次被填满,直到达到其容量限制。
- 2. 节点分裂的模式:
 - 当一个叶子节点达到其最大容量时,会进行分裂,将中间的键值提升到父节点。
 - 由于插入顺序是有序的,分裂通常发生在叶子节点的最右边。
- 3. 占用情况的特点:
 - 初始阶段:叶子节点会逐渐被填满,直到需要分裂。
 - 后期阶段: 叶子节点几乎总是被完全填满,接近或达到其最大容量。

■ 整体效果: 叶子节点的占用率较高,空间利用率良好,减少了空间的浪费。

4. 原因分析:

- 顺序插入导致数据集中在特定的叶子节点,减少了节点间的数据分布均衡性。
- 分裂操作频繁发生在叶子节点的末端,确保每个叶子节点都被充分利用。

综上所述,按排序顺序插入索引条目会使B⁺树的叶子节点逐步被填满,保持较高的空间利用率,同时在达到节点容量限制时进行适当的分裂操作,以维持树的平衡性和查询效率。