快速傅立叶变换

Fast Fourier Transfrom

Introduction: 多项式在系数表示下的乘法需要 $O(n^2)$ 的时间,但在点值表示下的乘法仅需 O(n) 的时间,**离散傅立叶变换(DFT)**提供了将多项式从系数表示转换到点值表示的方法,而其逆运算**(IDFT)**将多项式从点值表示转换到系数表示。为了方便,我们常选用**单位复数根**作为这些点。利用单位复数根的性质,**快速傅立叶变换(FFT)**采用分治的思路将复杂度降低至 $O(n \lg n)$ ——分别计算奇数项和偶数项,然后合并;而运用可逆矩阵与范德蒙德矩阵等知识,可以推出逆FFT的公式,并发现其与FFT有惊人的相似性。递归实现的FFT效率不是很高,常数大,可将其改为迭代形式,不过自底而上的迭代实现需要知道递归树中叶子节点的顺序——我们发现该顺序正好是**位逆序置换**,可以预处理出来。

Idea:

• 系数表达: 用向量 $a=(a_0,a_1,\cdots,a_{n-1})$ 表示一个 n-1 次多项式: $A(x)=\sum\limits_{i=0}^{n-1}a_ix^i$.

点值表达: 用 n 个点值对所组成的集合 $\{(x_0,y_0),(x_1,y_1),\cdots,(x_{n-1},y_{n-1})\}$ 表示多项式,其中所有 x_k 各不相同且 $y_k=A(x_k)$. 可以证明,n 个点能唯一确定一个 n-1 次多项式。显然,一个多项式有多种不同的点值表示方法。

系数表达转点值表达: 取 n 个不同横坐标,算一下它们的纵坐标,得到 n 个点。这样做是 $\Theta(n^2)$ 的,使用 **FFT** 可做到 $\Theta(n \lg n)$.

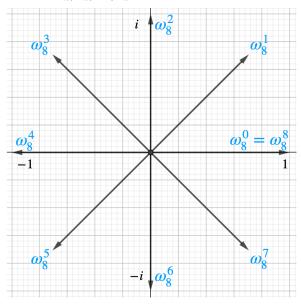
点值表达转系数表达: 运用拉格朗日插值可以 $\Theta(n^2)$ 求出系数表达, 使用 \mathbf{IFFT} 可做到 $\Theta(n \lg n)$.

• 单位复数根: n 次单位复数根是满足 $\omega^n=1$ 的那些复数 ω ,正好有 n 个: $e^{2\pi i k/n}$, $k=0,1,\cdots,n-1$. 证明:

$$\omega^n = (e^{2\pi i k/n})^n = e^{2\pi i k} = (-1)^{2k} = 1$$

称 $\omega_n=e^{2\pi i/n}=\cos\left(rac{2\pi}{n}
ight)+i\sin\left(rac{2\pi}{n}
ight)$ 为**主** n **次单位根**,其他单位复数根都是 ω_n 的幂次。

如果画出复平面,则 $n \cap n$ 次单位复数根: $\omega_n^0, \omega_n^1, \cdots, \omega_n^n$ 把平面分均分成了 n 块(注意复数相乘=模长相乘,幅角相加):



- 单位复数根的基本性质:
 - o 消去引理: 对任意整数 $n\geqslant 0,\, k\geqslant 0,\, d\geqslant 0,\,$ 有:

$$\omega_{dn}^{dk}=\omega_{n}^{k}$$

证:

$$\omega_{An}^{dk}=e^{2\pi idk/dn}=e^{2\pi ik/n}=\omega_{n}^{k}$$

直观理解:分成 dn 份的第 dk 个点和分成 n 份的第 k 个点显然是同一个点。

o 推论: 对任意偶数 n > 0, 有:

$$\omega_n^{n/2} = \omega_2 = -1$$

直观理解:分成偶数份时,中间那个点显然是(-1.0).

o 折半引理:如果 n>0 为偶数,那么 $n \uparrow n$ 次单位复数根的平方的集合就是 $n/2 \uparrow n/2$ 次单位复数根的集合。证:对于 $\forall k \in [0, n/2)$,根据单位复数根的运算和消去引理有:

$$\left(\omega_n^k
ight)^2 = \left(\omega_n^{k+n/2}
ight)^2 = \omega_n^{2k} = \omega_{n/2}^k$$

直观理解:注意这里单位复数根相乘其实就是幅角相加(长度始终为 1),所以 $\left(\omega_n^k\right)^2$ 就是分成 n 份的第 2k 份。

o **求和引理**: 对任意整数 $n \ge 1$ 和不能被 n 整除的非负整数 k, 有:

$$\sum_{j=0}^{n-1} \left(\omega_n^k
ight)^j = 0$$

证: 等比数列求和公式也适用于复数:

$$\sum_{j=0}^{n-1} \left(\omega_n^k
ight)^j = rac{1-\left(\omega_n^k
ight)^n}{1-\omega_n^k} = rac{\omega_n^{nk}-1}{\omega_n^k-1} = rac{\omega_1^k-1}{\omega_n^k-1} = 0$$

DFT: 系数表达 → 点值表达

特殊地选取 n 个点:对于多项式 $A(x)=\sum\limits_{i=0}^{n-1}a_ix^i$,我们取它在 n 个 n 次单位复数根 $\omega_n^0,\omega_n^1,\cdots,\omega_n^{n-1}$ 处的点为其点值表达。即设

$$y_k = A(\omega_n^k) = \sum_{i=0}^{n-1} a_i \omega_n^{ki}$$

称向量 $y=(y_0,y_1,\cdots,y_{n-1})$ 为系数向量 $a=(a_0,a_1,\cdots a_{n-1})$ 的离散傅立叶变换。

上述过程只说明了我们选点的特殊,直接算仍是 $\Theta(n^2)$,**FFT** 利用复数单位根的性质将其优化到 $\Theta(n \lg n)$.

FFT: 采用分治策略

假设 $n \neq 2$ 的幂次!

按照下标的奇偶分组,设 $\begin{cases}A^{[0]}(x)=a_0+a_2x+a_4x^2+\cdots+a_{n-2}x^{n/2-1}\\A^{[1]}(x)=a_1+a_3x+a_5x^2+\cdots+a_{n-1}x^{n/2-1}\end{cases}, \ \ \mp \mathbb{E}\colon$

$$A(x) = \left(a_0 + a_2 x^2 + a_4 x^4 + \dots + a_{n-2} x^{n-2}\right) + \left(a_1 x + a_3 x^3 + a_5 x^5 + \dots + a_{n-1} x^{n-1}\right) = A^{[0]}(x^2) + x A^{[1]}(x^2)$$

所以,欲求 A(x) 在 $\omega_n^0, \omega_n^1, \cdots, \omega_n^{n-1}$ 处的取值,只需要求 $A^{[0]}(x)$ 和 $A^{[1]}(x)$ 在 $\left(\omega_n^0\right)^2, \left(\omega_n^1\right)^2, \cdots, \left(\omega_n^{n-1}\right)^2$ 处的取值。

注意,根据折半引理,上述 n 个值其实是 n/2 个 n/2 次单位复数根 $\omega_{n/2}^0,\omega_{n/2}^1,\cdots,\omega_{n/2}^{n/2-1}$,每个数恰好出现 2 次。所以,我们把原问题划分成了两个规模为一半的子问题,于是 **FFT** 的复杂度为: $T(n)=2T(n/2)+\Theta(n)=\Theta(n\lg n)$.

IDFT: 点值表达 → 系数表达

现在我们已经能在 $\Theta(n \lg n)$ 的时间内将系数表达转换到点值表达,那我们需要转换回去,即完成逆运算。

我们将 $y_k = A(\omega_n^k) = \sum\limits_{i=0}^{n-1} a_i \omega_n^{ki}$ 写作矩阵形式 $y = V_n a$:

$$\begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ \vdots \\ y_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & \omega_n & \omega_n^2 & \omega_n^3 & \cdots & \omega_n^{n-1} \\ 1 & \omega_n^2 & \omega_n^4 & \omega_n^6 & \cdots & \omega_n^{2(n-1)} \\ 1 & \omega_n^3 & \omega_n^6 & \omega_n^9 & \cdots & \omega_n^{3(n-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \omega_n^{n-1} & \omega_n^{2(n-1)} & \omega_n^{3(n-1)} & \cdots & \omega_n^{(n-1)(n-1)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ \vdots \\ a_{n-1} \end{bmatrix}$$

这里 V_n 是一个由 ω_n 的幂次填充而成的范德蒙德矩阵。

注意,系数表达就是指向量 a,点值表达就是指向量 y,所以我们只需要解出 $a=V_n^{-1}y$,就完成了点值表达到系数表达的转换。

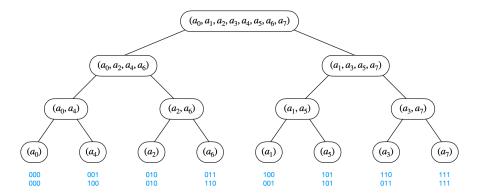
对于范德蒙德矩阵,可以验证, V_n^{-1} 的 (j,k) 处元素为 ω_n^{-kj}/n ($j,k=0,1,\cdots,n-1$) ,所以我们有:

$$a_k = rac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} y_k^i \omega_n^{-ki}$$

于是乎,我们用 ω_n^{-1} 替换 ω_n ,互换 a 和 y,将计算结果的每个元素都除以 n,就可以套用之前的 **FFT** 过程在 $\Theta(n \lg n)$ 的时间内完成 **IDFT** 的运算。

● FFT 的高效实现

递归实现 **FFT** 的效率不高,我们考虑自底向上迭代实现。自底向上要解决的一个问题就是递归树中叶节点的顺序,我们作递归树如下:



发现,递归树的叶子顺序正好是它在原序列中下标的**位逆序置换**。预处理出位逆序置换的结果,我们可以完成迭代版 \mathbf{FFT} 的实现。

ATT: n 要选取 2 的整数幂。

Reference: 《算法导论》P527-541.

Code:

```
1
     struct Complex{
2
         double real, imag;
3
         Complex(){ real = imag = 0; }
4
         Complex(double r, double i){ real = r, imag = i; }
5
         Complex operator + (Complex &A){ return Complex(real+A.real, imag+A.imag); }
6
         Complex operator - (Complex &A){ return Complex(real-A.real, imag-A.imag); }
7
         Complex operator * (Complex &A){ return Complex(real*A.real-imag*A.imag,
     real*A.imag+imag*A.real); }
8
    };
9
     namespace \ \ FFT\{
11
         int n;
12
         vector<int> rev;
         inline void preprocess(int _n, int _m){
14
             int cntBit = 0;
             for(n = 1; n <= _n + _m; n <<= 1, cntBit++);
16
             // n == 2^cntBit is a upper bound of lenf+leng
             rev.resize(n);
18
             for(int i = 0; i < n; i++)
19
                 rev[i] = (rev[i>>1]>>1) | ((i&1) << (cntBit-1));
                 // rev[k] is bit-reversal permutation of k
         inline void fft(vector<Complex> &A, int flag){
             // flag == 1: DFT; flag == -1: IDFT
2.4
             A.resize(n);
             for(int i = 0; i < n; i++) if(i < rev[i]) swap(A[i], A[rev[i]]);</pre>
             for(int m = 2; m <= n; m <<= 1){
                 Complex wm(cos(2*PI/m), flag * sin(2*PI/m));
27
                 for(int k = 0; k < n; k += m){
                     Complex w(1, 0);
29
                     for(int j = 0; j < m / 2; j++){
                         Complex t = w * A[k+j+m/2], u = A[k+j];
                         A[k+j] = u + t, A[k+j+m/2] = u - t;
                         w = w * wm;
                     }
34
                 }
36
37
             if(flag == -1)
                 for(int i = 0; i < n; i++)
38
39
                     A[i].real /= n;
40
         }
```

```
41
 42
 43
    int main(){
 44
       // ... input
 45
       FFT::preprocess(n, m);
 46
       47
       48
       for(int i = 0; i < FFT::n; i++) f[i] = f[i] * g[i];
 49
       \label{eq:fft} FFT::fft(f, \ -1); \ // \ f \ used \ to \ be \ point-values, \ now \ they're \ coefficients
 50
       //\ \dots\ {\rm output}
 51
       return 0;
 52 }
```