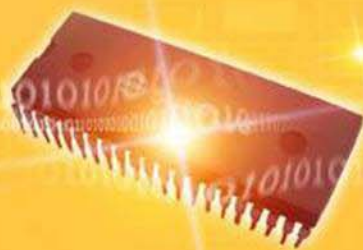


# 嵌入式系统工程师



---

# 动态联编与虚函数

---

- 静态联编
- 虚函数
- 纯虚函数和抽象类
- 虚析构函数

- 联编是指一个计算机程序自身彼此关联的过程
- 静态联编：编联工作出现在编译连接阶段，这种联编又称为早期联编，因为联编过程是在程序开始之前完成的
- 动态联编：编译程序在编译阶段并不能确切知道将要调用的函数，只有在程序运行时才能确定将要调用的函数，这要求联编工作要在程序运行时进行，这种在程序运行时进行联编工作称为动态联编

## 例5.1 静态联编

```
#include <iostream.h>
class Point
{
    double x, y;
public:
    Point(double i, double j) { x=i; y=j; }
    double Area() const { return 0.0; }
};
class Rectangle:public Point
{
public:
    Rectangle(double i, double j, double k, double l);
    double Area() const { return w*h; }
private:
    double w, h;
};
```

```
Rectangle::Rectangle(double i, double j, double k,  
                      double l):Point(i, j)  
{  
    w=k; h=l;  
}  
void fun(Point &s)  
{  
    cout<s.Area()<<endl;  
}  
int main()  
{  
    Rectangle rec(3.0, 5.2, 15.0, 25.0);  
    fun(rec);  
}
```

运行结果: 0

► 如何得到我们想要的结果呢？



- 静态联编
- 虚函数
- 纯虚函数和抽象类
- 虚析构函数



- C++规定动态联编是在虚函数的支持下实现的
- 虚函数是动态联编的基础。虚函数是非static的成员函数
- 说明虚函数的方法如下：  
`virtual <类型说明符><函数名>(<参数表>);`

## 例5.2 动态联编

```
#include <iostream.h>
class Point
{
public:
    Point(double i, double j) { x=i; y=j; }
    virtual double Area() const { return 0.0; }
private:
    double x, y;
};
class Rectangle: public Point
{
public:
    Rectangle(double i, double j, double k, double l);
    virtual double Area() const { return w*h; }
private:
    double w, h;
};
```

```
Rectangle::Rectangle(double i, double j, double k,  
    double l):Point(i, j)  
{  
    w=k; h=l;  
}  
void fun(Point &s)  
{  
    cout<s.Area()<<endl;  
}  
int main()  
{  
    Rectangle rec(3.0, 5.2, 15.0, 25.0);  
    fun(rec);  
}
```

- 从上面的例子可以看到，派生类中对基类的虚函数进行替换时，要求两者满足如下条件：
  - 与基类虚函数有相同的参数个数
  - 其参数的类型与基类的虚函数的对应的参数类型相同
  - 其返回值与基类函数的相同
- 满足上述条件的派生类成员函数，自然是虚函数，可以不必加virtual说明

- 静态联编
- 虚函数
- 纯虚函数和抽象类
- 虚析构函数

➤ 纯虚函数是一种特殊的虚函数，它的一般格式如下：

```
class <类名>
```

```
{
```

```
    virtual<类型><函数名>(<参数表>) = 0;
```

```
}
```

- 带有纯虚函数的类称为**抽象类**
- 抽象类是不能定义对象的，在实际中为了强调一个类是抽象类，可将该类的构造函数声明为保护的控制权限
- 抽象类只能作为基类来使用，其纯虚函数的实现由派生类给出。如果派生类中没有重定义纯虚函数，则这个派生类仍然还是一个抽象类

## 例5.3抽象类

```
class Vehicle
{
public:
    Vehicle(float speed, int total)
    {
        this->speed = speed;
        Vehicle::total = total;
    }
    virtual void ShowMember ()=0; //纯虚函数的声明
protected:
    float speed;
    int total;
};
```



```
class Car:public Vehicle
{public:
    Car(int aird,float speed,int total):Vehicle(speed,total)
    {Car::aird = aird;
    }
    virtual void ShowMember() { //派生类成员函数重载
        cout<<speed<<"|"<<total<<"|"<<aird<<endl;
    }
protected:
    int aird;
};

int main() {
    //Vehicle a(100,4); //错误,抽象类不能创建对象
    Car b(250,150,4);
    b.ShowMember();
    system("pause");
}
```

- 静态联编
- 虚函数
- 纯虚函数和抽象类
- 虚析构函数

- 在析构造函数前面加上关键字virtual进行声明，称该析构造函数为虚析构造函数
- 构造函数不能是虚函数
- 如果一个基类的析构被声明为虚析构造函数，则它的派生类中的析构造函数也是虚函数
- 声明虚析构造函数的目的在于使用delete运算符删除一个对象时，能确保析构造函数被正确的执行。因为设置虚析构造函数后，可以采用动态连编的方式选择析构造函数

```
class ClxBase
```

```
{public:
```

```
    ClxBase () {cout<<"construct Base class!"<<endl;}
```

```
    virtual ~ClxBase () {cout<<"in destructor of class  
                           ClxBase"<<endl;}
```

```
    virtual void DoSomething () { cout <<"Do something in  
                                   class ClxBase!"<<endl;}
```

```
};
```

```
class ClxDerived : public ClxBase
```

```
{public:
```

```
    ClxDerived () {cout<<"construct Sub class!"<<endl;}
```

```
    ~ClxDerived () { cout<<"Output from the destructor of  
                       class ClxDerived!"<<endl;}
```

```
    void DoSomething () {cout<<"Do something in class  
                           ClxDerived!"<<endl;}
```

```
};
```

```
int main ( )  
{  
    ClxBase *pTest = new ClxDerived;  
    pTest->DoSomething ();  
    delete pTest;  
}
```

➤ 写出执行结果:

## 练习 1



值得信赖的教育品牌

Tel: 400-705-9680 , Email: edu@sunplusapp.com , BBS: bbs.sunplusedu.com

