## 东南大学

# 《微机系统与接口实验》 实验报告

## 实验一 数据传送

姓 名: 薛宇飞 学 号: 04020235

同组: 学号:

专业:信息工程 实验室:金智楼硬件实验室

**实验时间**: 2022 年 5 月 21 日 **报告时间**: 2022 年 5 月 21 日

评定成绩: 评阅教师: 裴文江

## 目录

1	1 实验目的与内容	3
<b>2</b>	<b>2</b> 实验任务	3
	1 执行代码段,熟悉 TD 的使用	 3
	2 观察不同出栈方式的数据变化	 3
	3 指出并更正题目中的错误	 4
	4 设置寄存器的内容并验证	 5
	5 不同寻址方式传递数据	 6
	6 数据的交换	7
	7 传送数据段	 7
3	3 TD 使用方法小结	8
4	4 实验总结	9
参	<u>参考文献</u>	9

#### 一. 实验目的与内容

- 1. 熟悉 8086 指令系统的数据传送指令,进一步掌握传送指令的寻址方式;
- 2. 结合实验教材book, guide, 利用 Turbo Debugger (TD) 调试工具来调试汇编程序。

#### 二. 实验任务

实验全部资料及完整代码详见薛宇飞的 GitHub 主页<sup>mygit</sup>。

(一) 执行代码段, 熟悉 TD 的使用

程序段如下:

```
code

1 MOV BL,08H
2 MOV CL,BL
3 MOV AX,03FFH
4 MOV BX,AX
5 MOV DS:[0020],BX
```

实验结果如图 1。

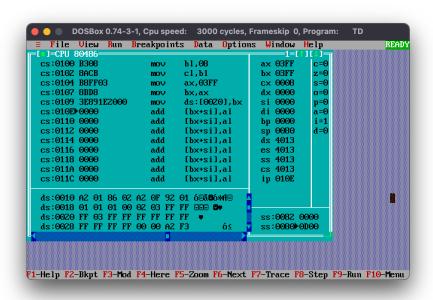


图 1: 实验结果

(二) 观察不同出栈方式的数据变化

预备程序段如下:

## pre-code MOV AX,0102H MOV BX,0304H MOV CX,0506H MOV DX,0708H PUSH AX PUSH BX PUSH CX PUSH DX 第一种出栈方式: way1 POP DX POP CX POP BX POP AX 第二种出栈方式: way2 POP AX POP BX POP CX POP DX 第三种出栈方式: way3 POP CX POP DX POP AX POP BX

实验结果参见表 1。

#### 注意 1: 验证要求

在验证不同的出栈方式之前,需要先执行预备程序段进行初始化。

#### (三) 指出并更正题目中的错误

具体过程详见表 2

表 1: 实验结果表格

	方式 1	方式二	方式三
AX	0102	0708	0304
вх	0304	0506	0102
CX	0506	0304	0708
DX	0708	0102	0506

表 2: 实验任务三

错误指令	错误类型	更正 (不唯一)
MOV [BX],[SI]	目标和源操作数不能同时为寄存器	MOV BX,[SI]
MOV AH,BX	源操作数和目标操作数的字长不一致	MOV AX,BX
MOV AX,[SI][DI]	SI,DI 不能同时出现	MOV AX,[BX][DI]
MOV BYTE PTR [BX],2000H	源操作数和目标操作数的字长不一致	MOV WORD PTR [BX],2000H
MOV CS, AX	目标不能是 CS	MOV BX,AX
MOV DS,2000H	立即数不能直接送到段寄存器	MOV BX,2000H

#### (四) 设置寄存器的内容并验证

BX=0010H, SI=0001H, DS:[0010]=12H, DS:[0011]=34H, DS:[0012]=56H,

DS: [0013] = 78H, DS: [0120] = 0ABH, DS: [0121] = 0CDH, DS: [0122] = 0EFH.

请单步执行表 3 各条指令,写出指令执行后 AX 寄存器的值。指令中如有存储器操作数,请计算、写出存储器操作数的偏移地址和逻辑地址,并查看、写出对应存储单元的值。

表 3: 实验任务四

指令	AX	偏移地址/逻辑地址/值
MOV AX,1200H	1200	-
MOV AX,BX	0010	-
MOV AX,[0120]	CDAB	0120/4013*16+0120/AB
MOV AX,[BX]	3412	0010/4013*16+0010/12
MOV AX,0110[BX]	CDAB	0010+0110/4013*16+0010+0110/AB
MOV AX,[BX][SI]	5634	0010 + 0001/4013*16 + 0010 + 0001/34
MOV AX,0110[BX][SI]	EFCD	01110 + 0010 + 0001/4013*16 + 0110 + 0010 + 0001/CD

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> 本实验中默认的 DS 为 4013。

#### 注意 2: 数据传送

目标操作数是 2 字节,读取地址指向的 2 字节,遵循"高位高地址,低位低地址"原则进行数据传送。

#### 具体实验界面见图 2。

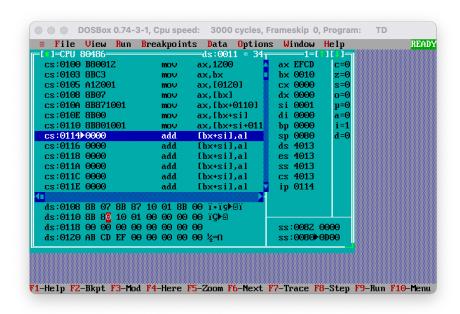


图 2: 实验四界面

#### (五) 不同寻址方式传递数据

实验前先检查寄存器情况:DS=4013H, BX=0000H, SI=0000H;初始化数据段情况:DS:[1000H]=FF, DS:[2020H]=00。传递数据的代码段如下:

经过上机验证,全部正确。

#### 注意 3: 语法错误

输入指令 MOV [2020H],[0100H] 会出现"Syntax error",原因是 MOV 指令的源、目标操作数不能同时为储存器,需要借助寄存器间接传递。

#### (六) 数据的交换

设 AX 寄存器中的内容为 1111H,BX 寄存器中的内容为 2222H,DS:0010H 单元中的内容为 3333H。 将 AX 和 BX 寄存器中内容进行交换,然后再将 BX 寄存器中的内容和 DS:0010H 单元中的内容进行交换。

```
    code

    1
    % AX与BX交换

    2
    XOR AX,BX

    3
    XOR BX,AX

    4
    XOR AX,BX

    5
    % BX与储存器交换

    6
    MOV CX,BX

    7
    MOV BX,[0100H]

    8
    MOV [0100H],CX
```

#### 分析 1: 数据交换方式

数据交换有多种方法:

- 1. 经典使用变量来进行交换;
- 2. 通过三次异或来交换;

#### 思考 1: 异或特点

- (a) 优点: 节省变量成本;
- (b) 缺点: 会增加读写次数,使得程序运行时间较长; 会影响标志位。
- 3. 直接使用指令 XCHG 来交换数据,需要注意其中一个操作数必须在寄存器中!
- 4. 可以利用命令 PUSH, POP 来进行交换, 但需要将两个数据放在相邻的字节中(原因: 两指令只能是字操作)。
- 5. 除此之外还可以利用一些花哨的方法交换数据,但没意义。所谓"技巧",只会让程序运行的更慢!

#### (七) 传送数据段

设 DS=1000H, ES=2000H, 有关存储器的内容见要求,将 DS 段的内容传送到 AX 寄存器; ES 段的内容传送到 BX 寄存器,编写程序段。

代码指令如下

code

MOV WORD PTR AX,[0010]
MOV WORD PTR BX,ES:[0020]

实验结果见图 3。

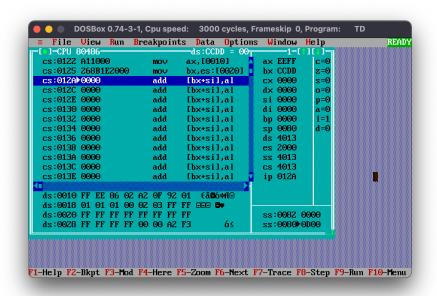


图 3: 实验结果

### 三. TD 使用方法小结

本课程实验中所需的 DOSBox 等软件搭建于 Mac OS 系统中,基本操作以及快捷键与 Windows 大致相同,不再赘述。全部文件已上传至我的 GitHub 主页<sup>mygit</sup>。

以下是符合个人喜好的个性化操作:

1. Mac OS 系统下的文件路径较于 Windows 系统较为复杂,因为实验前的自动挂载十分重要。具体方法为:通过 shift+cmd+. 找到根目录下/Library/Preferences/DOSBox 0.74-3-1 Preferences 的默认文件,在文件最后插入如下代码即可完成自动挂载:

```
code

mount c ~/DOSBox (your path)

path = path; c:\masm5

c:
```

2. 实验报告采用 LATEX 模板进行编写,快捷键的设置也十分重要。在 vscode 中,使用组合键 fn+F1 搜索 keybingdings.json,进入可以添加快捷键,极大的提高了实验报告撰写效率。

3. 关于实验报告,所有的目录、引用以及交叉引用全部赋予 Hyperlink,方便快速定位查找,提高了回溯报告的效率。

## 四. 实验总结

实验总结已随文附在"注意"、"思考"、"分析"中。