## BIN – Aproximace násobiček pomocí CGP

#### Jan Zdeněk

Fakulta informačních technologií Vysokého učení technického v Brně
Božetěchova 1/2, 612 00 Brno – Královo Pole
xzdene01@fit.vutbr.cz

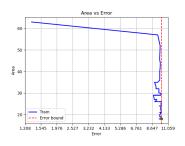


# Úvod do problematiky



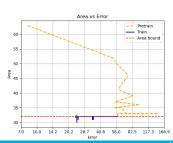
#### Optimalizace plochy

$$F_1(c) = \begin{cases} area(c) & \text{if } err(c) \le \tau \\ \infty & \text{otherwise} \end{cases}$$



#### Optimalizace průměrné chyby

$$F_2(c) = egin{cases} err(c) & ext{if } area(c) \leq \tau \\ \infty & ext{otherwise} \end{cases}$$



## Reprezentace CGP obvodu



• hlavička: {8,8,1,64,2,1,0}	vstupů celkem	8
	výstupů celkem	8
	počet řádků	1
	počet sloupců	64
	vstupů na uzel	2
	výstupů na uzel	1
	l-back	$\infty$
• jádro: ((10)2,6,2) ((73)70,72,3)	ID uzlu	10
	první vstup	2
	druhý vstup	6
	kód operace	2
<ul><li>výstup: (10,15,33,54,59,65,71,73)</li></ul>	ID výstupních uzlů	

... tato struktura tedy reprezentuje genotyp jedince.

#### **Evoluce**



- inicializace populace z prvotního rodiče (načten ze souboru)
- mutace nové populace (uzly + výstupy)
- ohodnocení celé populace a výběr rodiče (greedy selection<sup>1</sup>)
- tvorba nové populace pomocí metody  $\lambda + 1$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>při stejné fitness se preferuje změna nejlepšího jedince

## Plocha, Průměrná chyba a Fitness



#### Pro každého jedince c je spočteno:

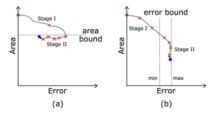
- area(c) = count(c.active\_nodes)
- $error_{avg}(c) = \frac{1}{N} \sum_{a,b} |c.forward(a_{(2)} \circ b_{(2)}) (a * b)|$ , kde:
  - a a b jsou všechny kombinace N-bitovách vstupů
  - forward(x) je výstup CGP obvodu pro vstup x
  - (o) je konkatenace (prakticky je pouze jeden vstup, resp. 8 vstupů)
  - (x<sub>(2)</sub>) je číslo x vyjádřeno v binární soustavě (little-endian bit order)
- $fitness(c) = F_{\{1,2\}}(c)$  pro předem zvolené  $\tau$

... podle fitness je následně zvolen rodič následující populace.

#### Nastavení

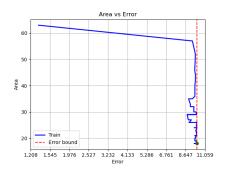


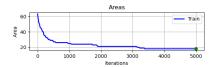
Počet jedinců v populaci Počet generací Předtrénování Koeficient mutace Omezení chyby  $(\tau)$  Omezení plochy  $(\tau)$  10 5000 (4000 + 1000) 5000 (prakticky neomezeně) 0.03 log(0.1, 20, count=10) uniform(20, 60, step=4)

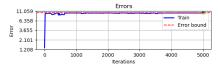


## Optimalizace plochy



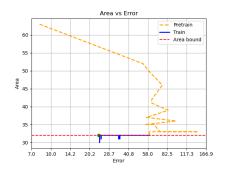


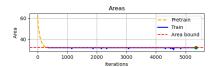


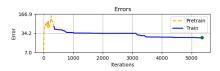


# Optimalizace průměrné chyby



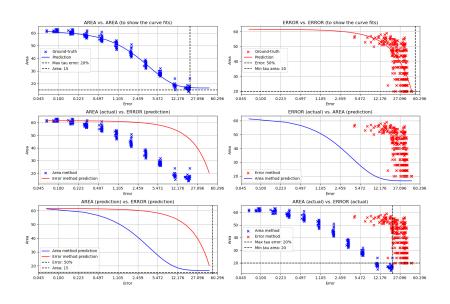






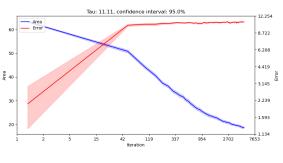
## Porovnání obou přístupů

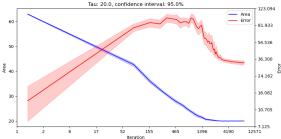




# Porovnání obou přístupů (2)

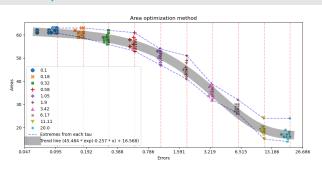


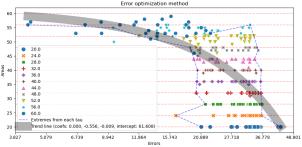




#### Pareto fronty



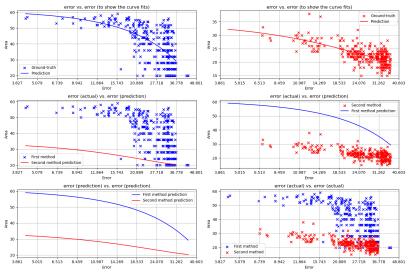




## Nad rámec zadání – finetuning (chyba)

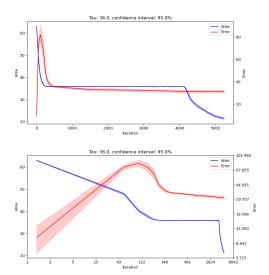


#### 4000 (optimalizace chyby) + 1000 (optimalizace plochy)



## Analýza chování chyby





Řešení? – Chybu zvyšovat postupně s omezením.



Je chování systému v prostoru dle očekávání?

Ano, vizuálně je hypotéza i výsledek velice podobný.

Který způsob vede na lepší řešení z pohledu Pareto fronty?

Optimalizace plochy, resp. omezení chyby.

Který způsob/způsoby vedou na očekávanou podobu Pareto front?

Pouze optimalizace plochy vede na očekáváné "esíčko".

# Děkuji za pozornost