

阿木实验室招聘需求

阿木实验室 www.amovlab.com 为成都（郫都区）无人机、无人车研发公司，目前有多款基于 PIXHAWK+ROS 的智能无人机和无人车开发平台；除产品外公司维护有 Prometheus 开源项目 <https://github.com/amov-lab/Prometheus>，源码目前已集成建图、自主定位、路径规划、位置控制及视觉检测、目标跟踪、编队集群等功能模块。

第 1 章 视觉识别开发工程师

岗位要求：

- 1) 本科毕业有 1-3 年视觉检测、视觉识别的工作经验或者开发经验；
- 2) 有 ROS 开发基础和 ROS 视觉功能包的使用经验；
- 3) 熟悉 C++、python 等编程语言，熟悉 opencv、pytorch 等视觉框架；
- 4) 加分项：有开源 SimpleBGC 云台使用经验、有控制算法调试经验、或者其他技术特长；
- 5) 工资：12-16k×14 薪，地点成都郫县。

岗位职责：

- 1) 视觉方面已经实现基于 KCF、YOLOv3、ROS 视觉功能包的视觉识别、视觉跟踪等功能，已经实现基于 FastPlanner 的视觉避障；
- 2) 招聘同事参与负责无人机视觉识别视觉跟踪、视觉吊舱等相关功能的开发；
- 3) 负责视觉相关资料文档的编写与技术答疑；
- 4) 简历投递邮箱：gen_better@163.com。

第 2 章 ROS 无人车开发工程师

岗位要求：

- 1) 本科学历，有 ROS 小车 1-3 年开发经验或者项目经验；
- 2) 有 ROS 功能包如 navigation, slam, mavros, prometheus 等使用经验，并熟悉 gazebo, rviz 等工具的使用；
- 3) 熟悉 C++ 语言、Python 等编程语言，熟悉激光雷达，深度相机，双目相机等传感器的使用；
- 4) 加分项：熟悉路径规划算法、熟悉控制算法、有其他技术特长；
- 5) 工资：10-14k×14 薪，工作地点：成都郫县。

岗位职责：

- 1) 参与 ROS 无人车相关的功能开发与代码调试；
- 2) 编写相关文档资料、支持售后答疑；
- 3) 简历投递邮箱：gen_better@163.com。

第 3 章 ROS 开发工程师/实习生

岗位要求：

- 1) 本科学历，有 ROS 功能包如 navigation, prometheus 等使用经验，并熟悉 gazebo、rviz 等工具的使用；
- 2) 熟悉 C++ 等编程语言，熟悉 TX2、NANO 等板载计算机；
- 3) 加分项：有其他技术特长；
- 4) 工资：6-8K×13 薪，工作地点：成都郫县；
- 5) 同时招聘此项实习生，工资另议。

岗位职责：

- 1) ROS 开发人才储备，学习、参与公司 Prometheus 开源代码（<https://github.com/amov-lab/Prometheus>）的测试与优化工作；
- 2) 参与 Prometheus 相关项目的开发与测试，编写相关文档资料；
- 3) 简历投递邮箱：gen_better@163.com。