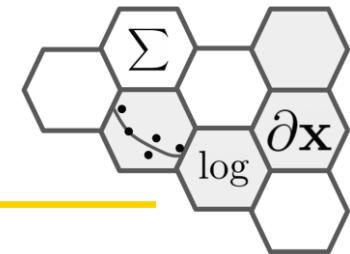


# 인공지능 이산수학

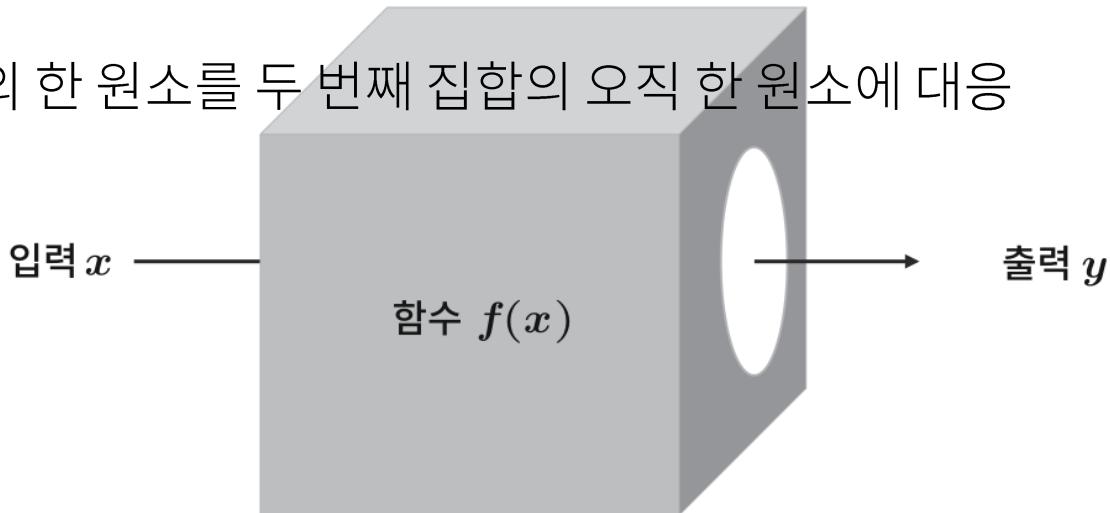
함수

조준우  
metamath@gmail.com

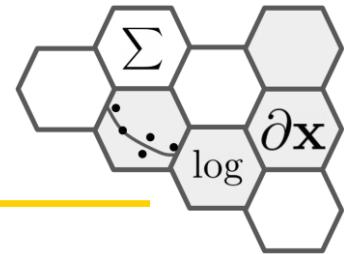
# 함수란?



- 입력되는 변수와 출력되는 변수가 있을 때
- 입력되는 변수가 어떤 형태로든 연산이 되어 출력변수로 나온다.
- **함수** : 첫 번째 집합의 임의의 한 원소를 두 번째 집합의 오직 한 원소에 대응시키는 대응 관계

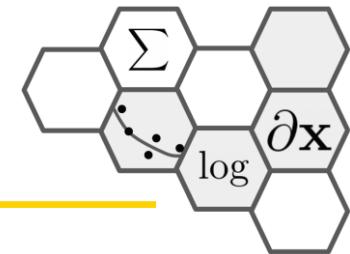


# 함수의 표기

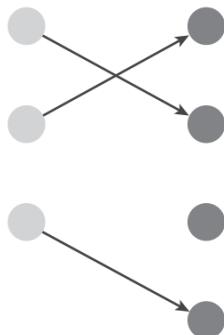


- 표기
  - $f: X \rightarrow Y$ ,  $X$ : 정의역 domain,  $Y$ : 공역 codomain
  - $X$ : 독립변수,  $Y$ : 종속변수
- 다른 표현
  - $f(X) = Y$
- 표기 예제
  - 실수 집합:  $\mathbb{R}$ 로 쓸 때  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ 는 실수를 실수로 대응시키는 함수, 예:  $f: x \rightarrow x^2$
  - $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x_1, x_2) = x_1 + x_2$

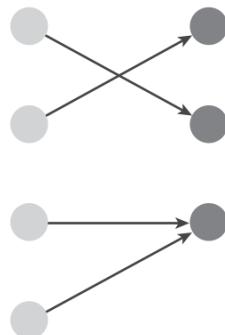
# 함수 대응관계의 특징



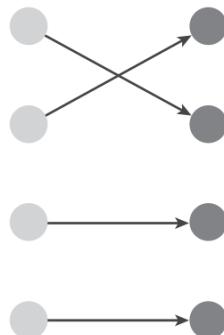
- 성질 : 사랑의 작대기



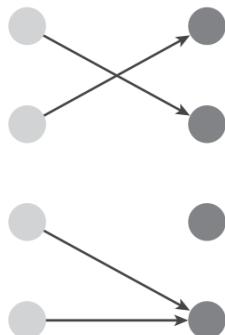
일대일 함수  
one-to-one  
(단사함수 Injection)



전사 함수  
onto  
(Surjection)

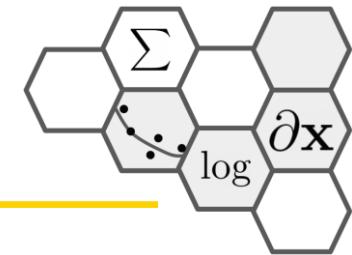


일대일 대응 함수  
one-to-one correspondence  
(전단사함수 Bijection)

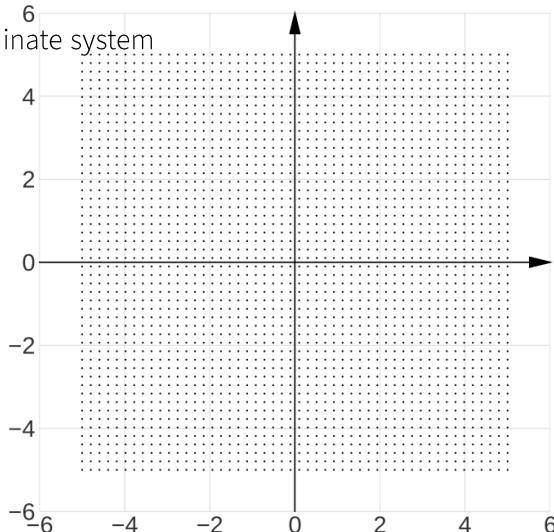


함수  
(Function)

# 함수의 표현: 좌표계

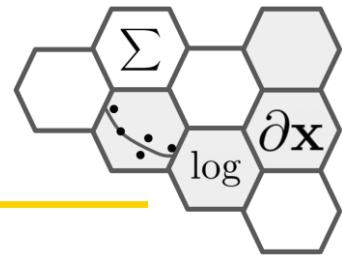


- 좌표계 coordinate system
  - 공간에 존재하는 대상을 고유한 숫자로 나타내기 위해 사용하는 시스템
- 직교 좌표계 rectangular coordinate system
  - 데카르트 좌표계 cartesian coordinate system

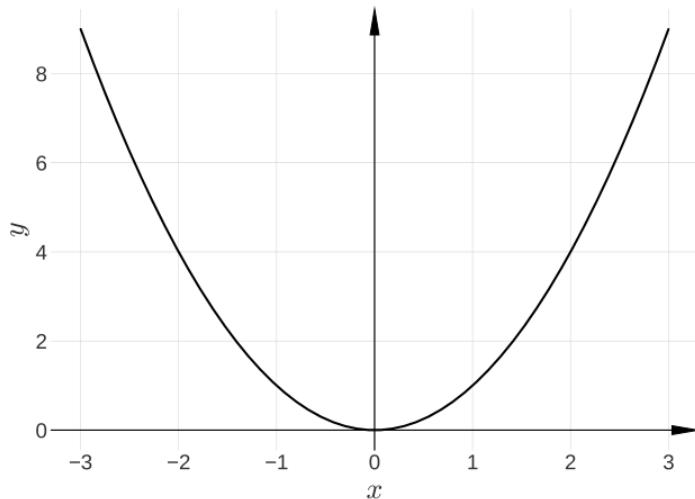
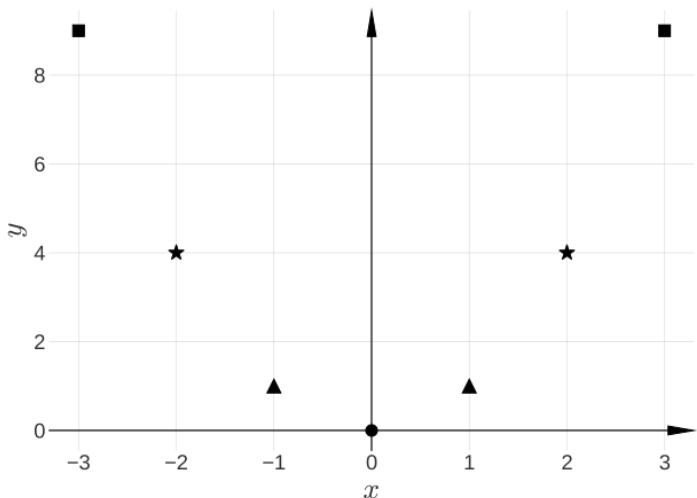


데카르트 RENÉ DESCARTES(1596~1650)

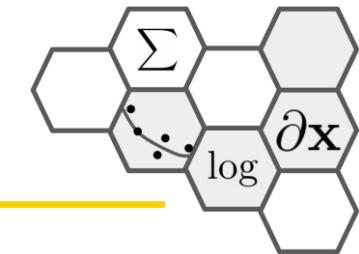
# 함수의 표현: 그래프



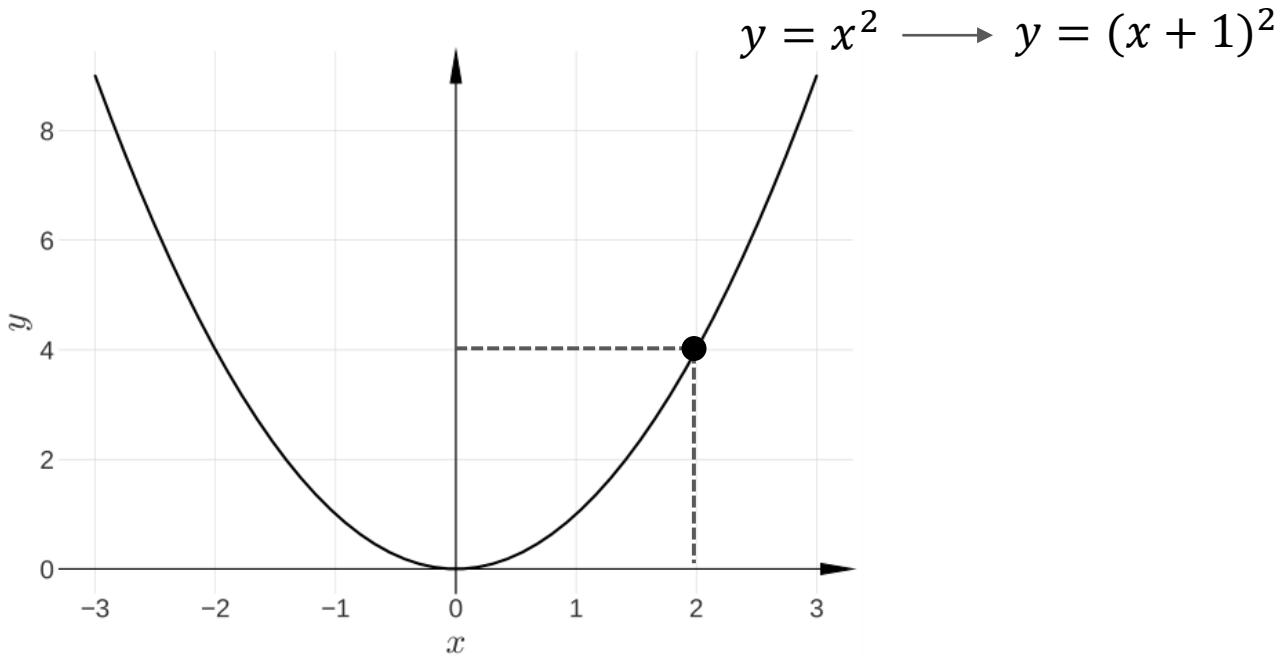
- 입력과 출력의 관계를 만족시키는 점을 찍자
- 예:  $y = x^2$



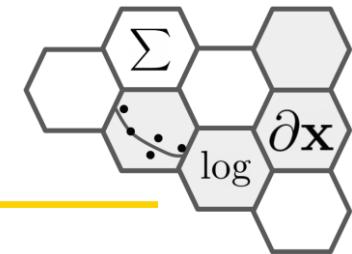
# 함수의 그래프와 대응관계



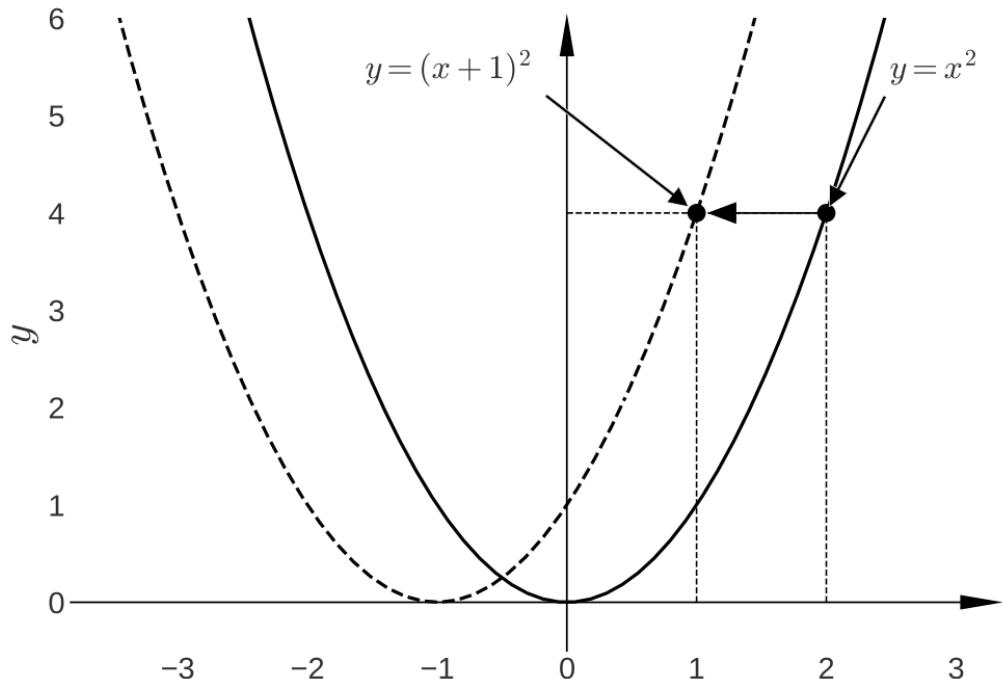
- 대응관계가 바뀌면 점들이 이동한다!



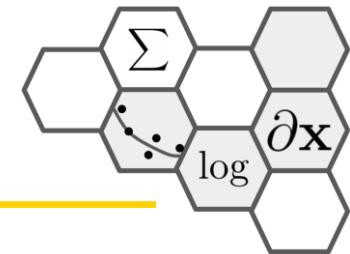
# 함수의 그래프와 대응관계



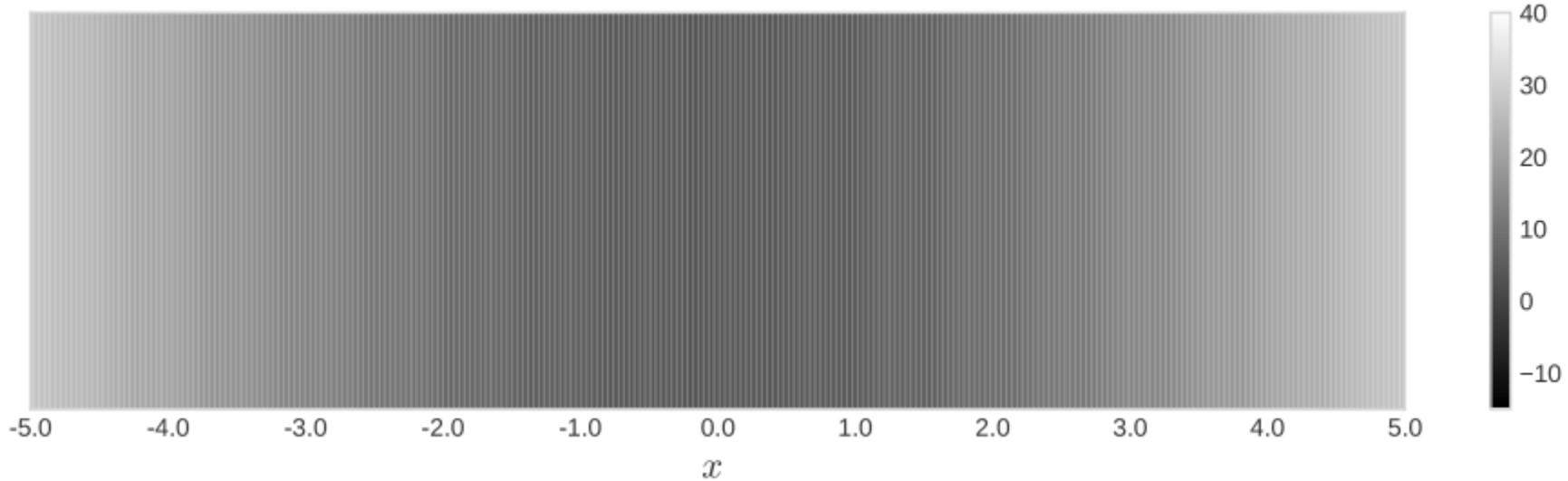
- 대응관계가 바뀌면 점들이 이동한다!



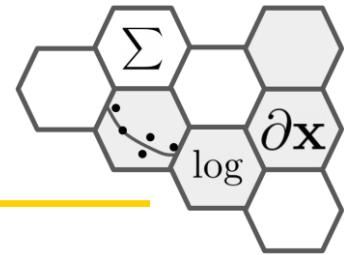
# 2차 곡선은 포물선?



- 꼭 포물선이어야 할까?
- 데카르트의 유산을 따르지 않는다면?
- 밝기로 나타낸  $y = x^2$



# 다항함수



- **단항식** :  $2, x, x^2, x/3$  등 상수 또는 변수의 항 하나로 이루어진 식
- **다항식** : 단항식 여러 개의 더하기로 연결된 식
  - $3x^2 + 2$
  - 다항식의 차수는 가장 높은 차수

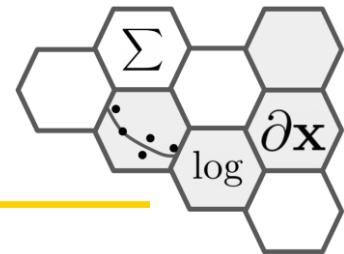
$$3x^2 + 2$$

변수(variable)      차수(degree)

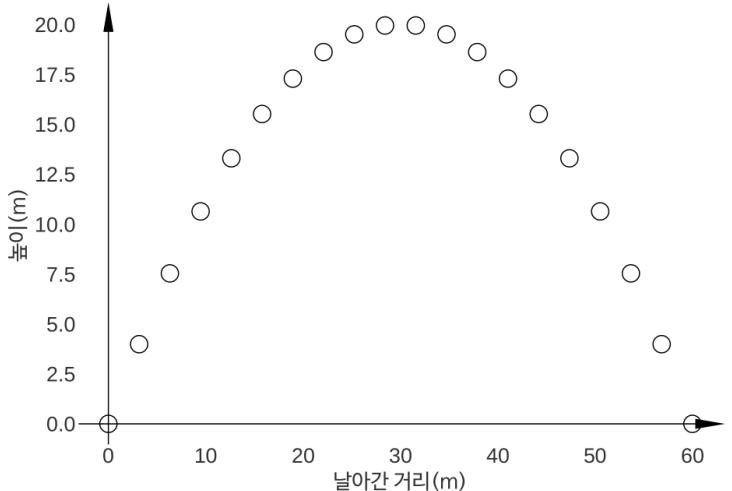
계수(coefficient)      상수(costant)

- **다항함수** : 다항식으로 구성된 함수
  - $f(x) = x^2 + 2x + 3$

# 다항함수의 활용 예



- 포탄이 날아가는 궤적을 아래처럼 사진 찍었다면…
- 이 궤적을 식으로 가지고 있을 수 있을까?



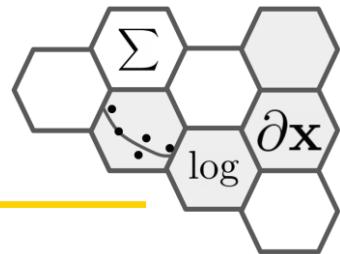
$$y = x(x - 60) \quad (0,0), (60,0)$$

$$y = ax(x - 60) \quad (30,20)$$

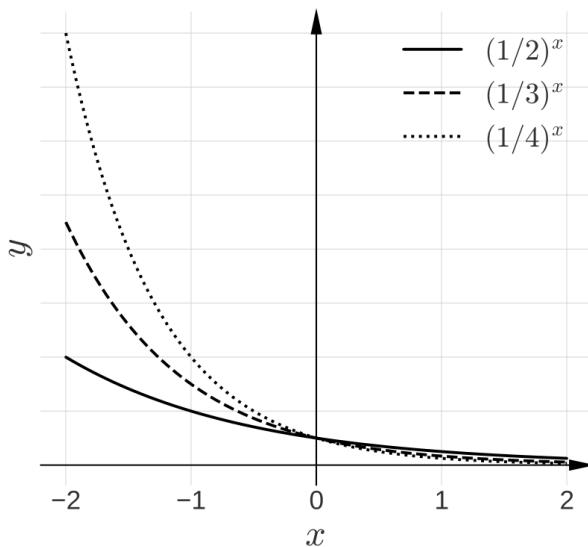
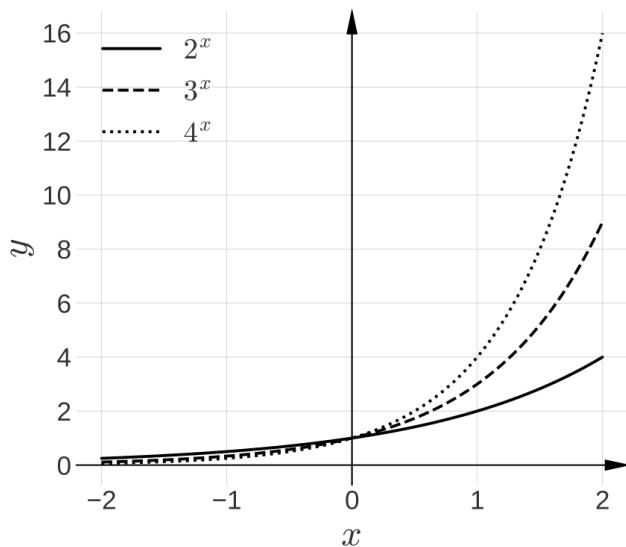
$$y = -\frac{1}{45}x(x - 60)$$

- 이렇게 현상을 임의의 도구(함수)로 표현하는 수학 과정: 모델링

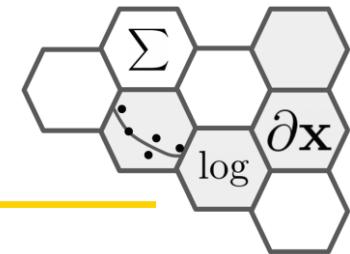
# 지수함수



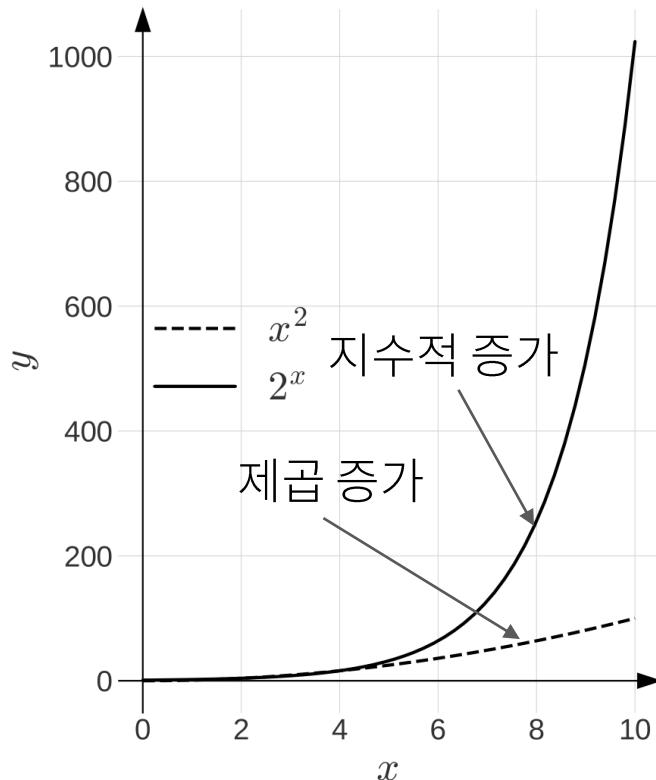
- 정의 :  $y = a^x, a > 0, a \neq 1$
- 그래프
  - $a > 1$  : 양의 방향으로 갈 수록 증가
  - $0 < a < 1$  : 양의 방향으로 갈 수록 감소



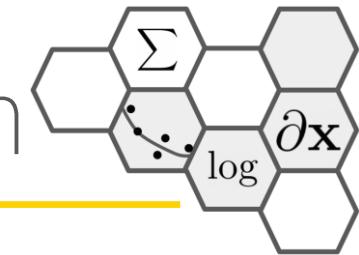
# 지수함수는 얼마나 빨리 증가하나?



- $y = 2^x$ 와  $y = x^2$  비교
- 엄청 빨리 증가한다.
- 알바 에피소드
  - A회사: 한 달간 일당 100만원!
  - B회사: 첫날 1원, 둘째 날 2원, 셋째 날 4원, 넷째 날 8원...
  - 어느 회사에서 알바를 해야? 🤔



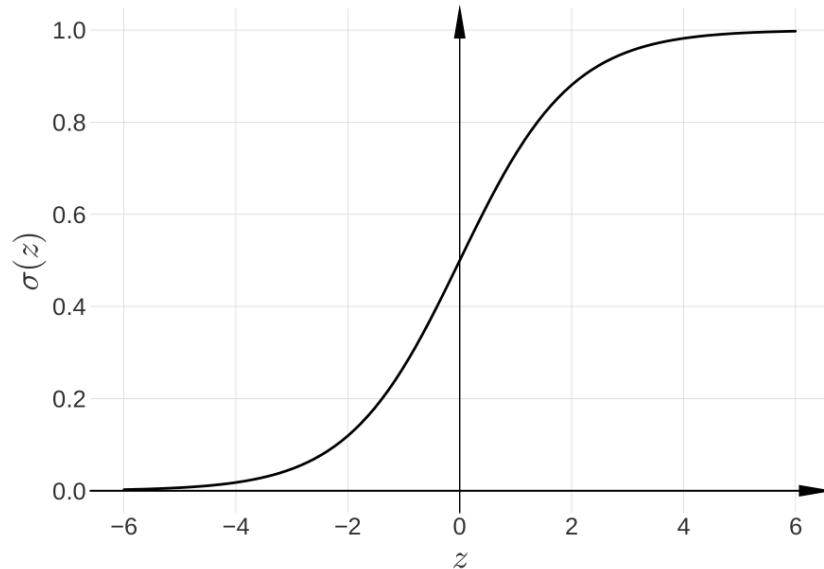
# Logistic Sigmoid Function



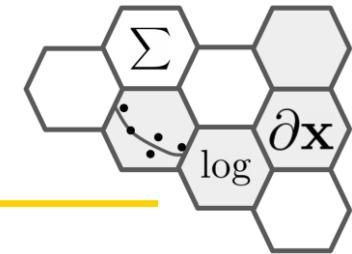
- 신경망에서 뉴런의 활성을 결정하는 활성함수로 사용

$$\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

- 모든 실수  $z$ 를 0~1사이로 짜그러트림
- 출력을 확률로 해석



# 로그 log



- 로그는 숫자

$$2^{\square} = 16$$

A: 여기 뭐 들어가야 되나?  
B: 4!

- 여기는?

$$2^{\square} = 17$$

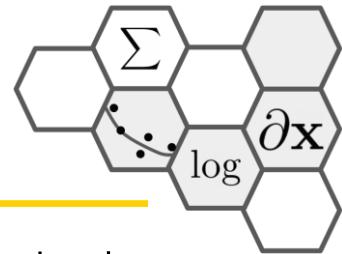
B: 4보다 조금 큰? 5는 아니고..

- 2를 17로 만들기 위해 2의 어깨 위에 거듭 제곱 되어야 하는 숫자

$$\log_2 17$$

$$2^{\log_2 17} = 17$$

# 로그 log



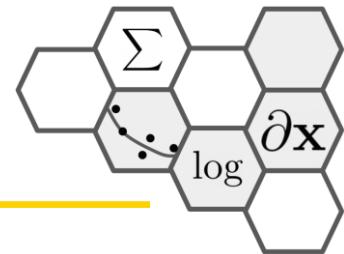
- $a$ 를  $x$ 로 만들기 위해  $a$ 의 어깨 위에 거듭 제곱되어야 하는 숫자

$$\log_a x = c$$

$$a^c = x$$

이 숫자를 어떤 숫자를 올려야 하나?  
이 숫자로 만들고 싶은데

# 로그 성질: 1



- 정의를 잘 이용하면 다음을 보일 수 있다.
- $\log_a 1 = 0, \log_a a = 1, a^{\log_a 1} = 1, a^{\log_a a} = a$
- $\log_a MN = \log_a M + \log_a N$ 
  - 유도  $\log_a MN$ 은  $a$ 를  $MN$ 으로 만들기 위해 어깨 위에 올라가는 수

$$a^{\log_a MN} = MN$$

$$a^{\log_a M} = M \quad a^{\log_a N} = N$$

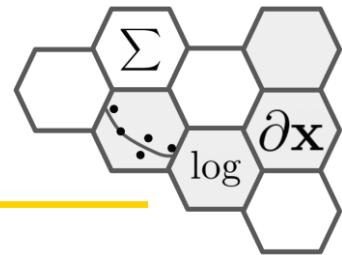
$$a^{\log_a M} \times a^{\log_a N} = MN$$

$$a^{\log_a M + \log_a N} = MN$$

✓NOTE

$$\log_a M^k = k \log_a M$$

# 로그 성질: 2



- $\log_a \frac{M}{N} = \log_a M - \log_a N$ 
  - 유도 로그 정의대로 써주면

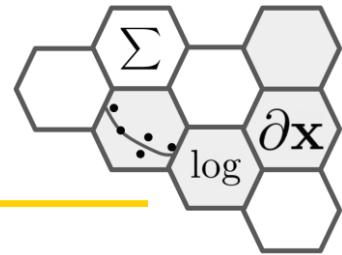
$$a^{\log_a \frac{M}{N}} = \frac{M}{N}$$

$$a^{\log_a M} = M \quad a^{\log_a N} = N$$

$$\frac{a^{\log_a M}}{a^{\log_a N}} = \frac{M}{N}$$

$$a^{\log_a M - \log_a N} = \frac{M}{N}$$

# 로그 성질: 3



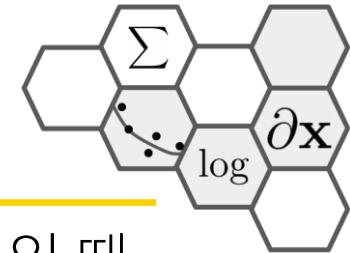
- $\log_a b = \frac{\log_c b}{\log_c a}$ 
  - 유도 로그 정의대로 써주면

$$a^{\log_a b} = b \quad \log_c(a^{\log_a b}) = \log_c b$$

$$\log_a b \log_c a = \log_c b \quad \because \log_a M^k = k \log_a M$$

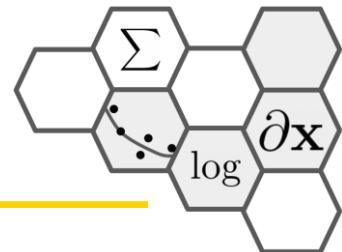
$$\log_a b = \frac{\log_c b}{\log_c a} \quad \because \log_c a \neq 0$$

# 역함수|Inverse function

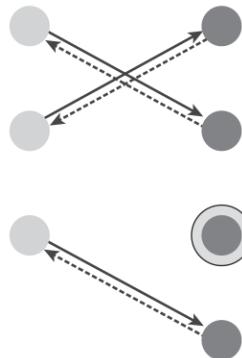


- 정의 :  $f:X \rightarrow Y$ 일 때  $g:Y \rightarrow X$ 인 함수가 있어서  $f(x) = y$ 일 때  $g(y) = x$ 를 만족하는 함수
- 표기법 :  $f^{-1}:Y \rightarrow X, x = f^{-1}(y)$
- 함수와 그의 역함수의 그래프는  $y = x$ 에 대칭

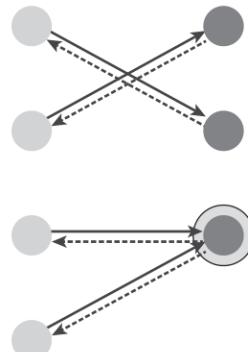
# 역함수|Inverse func.



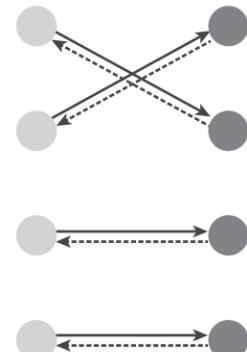
- 존재 : 일대일 대응에서만 존재



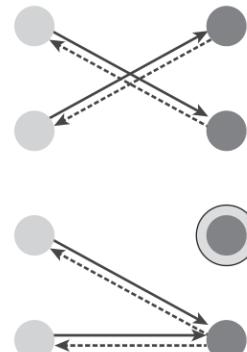
일대일 함수one-to-one  
(단사함수 Injection)



전사 함수onto  
(Surjection)

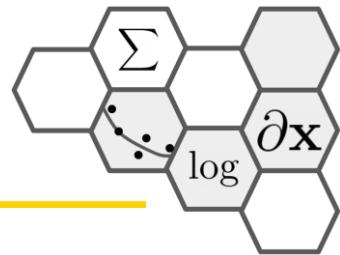


일대일 대응 함수  
one-to-one correspondence  
(전단사함수 Bijection)

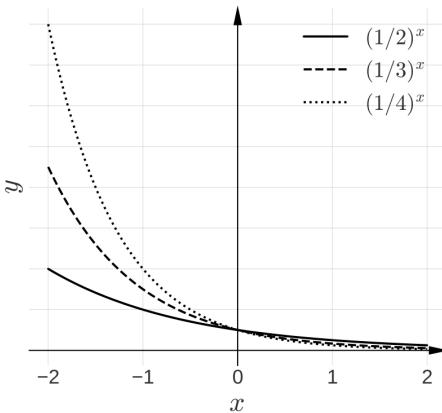
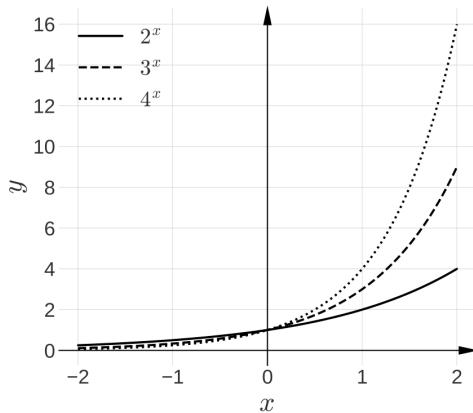


함수  
(Function)

# 로그함수



- 지수함수는 일대일 대응함수



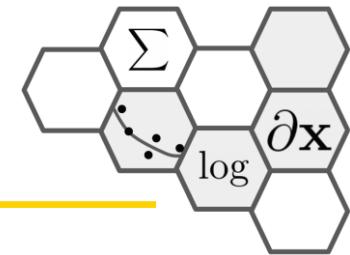
- 지수함수의 역함수로써 로그함수

$$y = \log_a x \quad a > 0, \quad a \neq 1$$

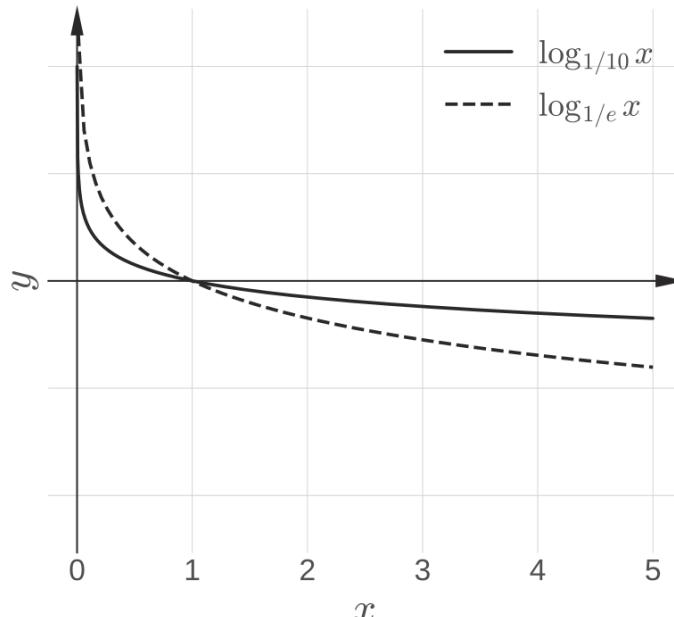
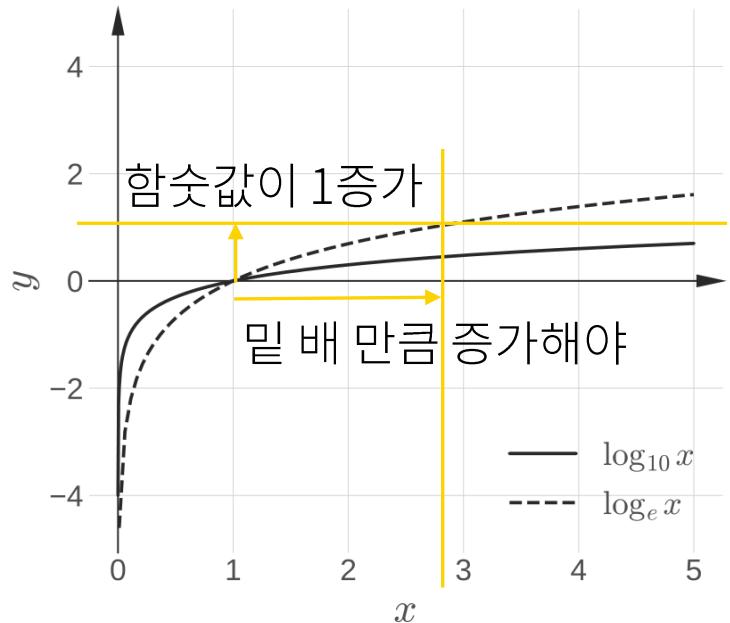
입력  
↓  
 $a^y = x$   
출력

출력  
↓  
 $y = \log_a x$   
입력  
↓

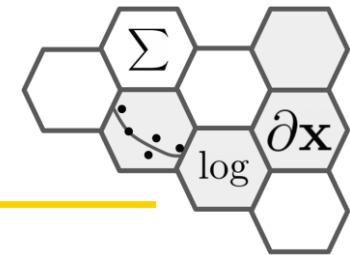
# 00: 로그함수의 그래프



- 지수함수와 다르게 천천히 변하는 특성



# 00: 로그의 활용: MSLE



- MSE: Mean Squared Error

$$MSE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (\hat{y}_i - y_i)^2$$

- MSLE: Mean Squared Logarithmic Error

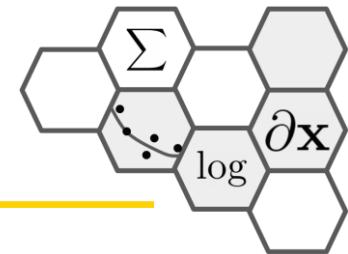
$$MSLE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (\log(\hat{y}_i + 1) - \log(y_i + 1))^2$$

gt\_1 = 10  
pred\_1 = 15  
gt\_2 = 1000  
pred\_2 = 1005

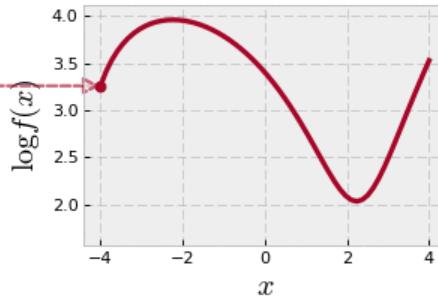
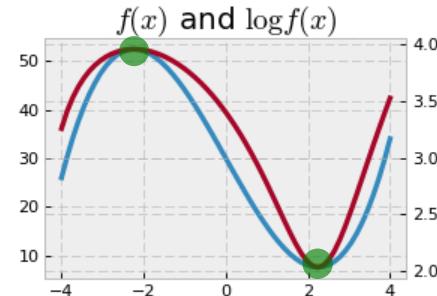
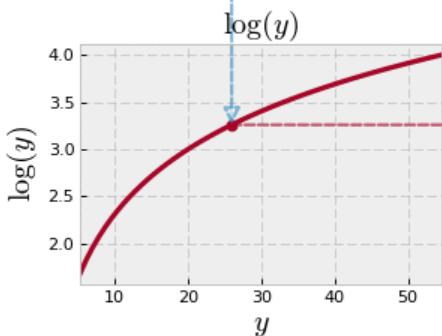
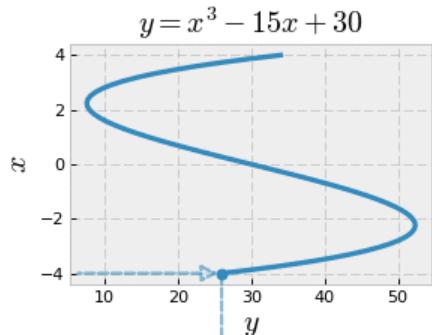
두 예측 모두 똑같이 5 틀린 것?

```
def mse(pred, gt):  
    return (pred-gt)**2  
  
def msle(pred, gt):  
    return (np.log(pred+1) - np.log(gt+1))**2  
  
print(f"mse 1:{mse(pred_1, gt_1):.6f}")  
print(f"mse 2:{mse(pred_2, gt_2):.6f}")  
  
print(f"msle 1:{msle(pred_1, gt_1):.6f}")  
print(f"msle 2:{msle(pred_2, gt_2):.6f}")
```

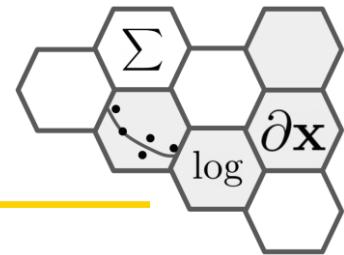
# 00: 로그의 중요한 성질



- 볼록한 지점(극점)의 위치를 변화시키지 않는다.

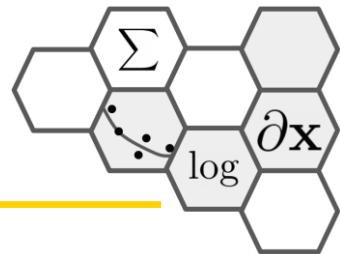


# 스칼라와 벡터



- 스칼라Scalar:
  - Scale/scale/ : ~을 자로 재다., 얼마만큼 자(저울)로 재다.
  - 양만으로 표시할 수 있는 물리량
  - 수직선상의 점 하나로 정의
  - 온도, 속력, 부피, 넓이
  - 숫자 하나, 1cm, 10°C, 20m<sup>2</sup>
- 벡터Vector
  - Vehere : 라틴어로 “운반하다”, 어떤 물체를 얼마만큼 어디로 운반하다.
  - 양과 방향으로 표현할 수 있는 물리량
  - 공간의 두 점 또는 원점과 한 점으로 정의
  - 속도, 힘
  - 숫자 여러 개,  $v = (1,2,3)^T$

# 벡터 표기



- 볼드 소문자

$x$   
스칼라

$\mathbf{X}$   
벡터

- 벡터는 특별한 언급이 없다면 기본으로 열벡터

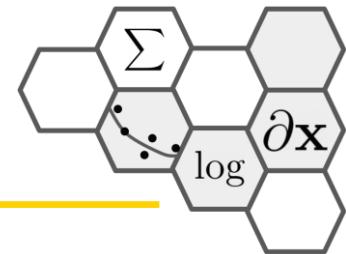
$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \quad \mathbf{x} = (x_1, x_2)$$

$$\mathbf{x} = (x_1, x_2)^T$$

열벡터  
column vector

행벡터  
row vector

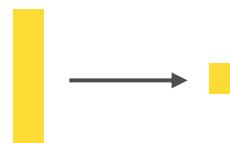
# 함수의 종류



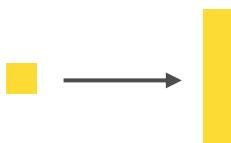
- 일반적인 함수의 종류
  - 다항함수, 분수함수, 지수함수, 로그함수, 삼각함수, .....
  - $f(x) = 3x + 2, f(x) = \frac{3x^2+2}{x+1}, f(x) = 2^x, f(x) = \log 3x$
- 입력과 출력의 형태에 따른 분류



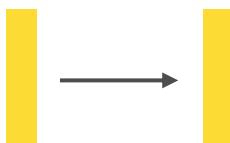
일변수-스칼라함수  
univariable scalar func.



다변수-스칼라함수  
multivariable scalar func.

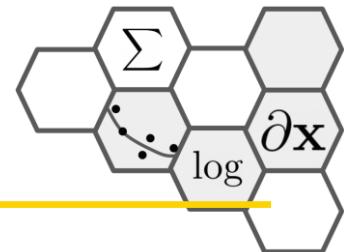


일변수-벡터함수  
univariable vector func.



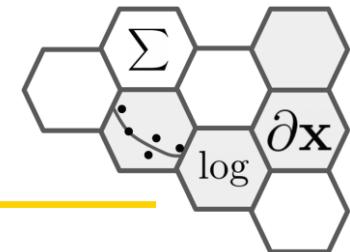
다변수-벡터함수  
multivariable vector func.

# 일변수-스칼라함수



- $y = f(x), f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
- 고교에서 많이 봤던 익히 알고 있는 함수
  - 다항함수, 분수함수, 지수함수, 로그함수, 삼각함수
- 입력: 스칼라, 출력 : 스칼라
  - 즉, 입력이 숫자 하나가 들어가고 출력으로 숫자 하나가 나온다.
- $f(x) = x^2, f(x) = 2^x, f(x) = \log 3x$

# 일변수-벡터함수



- $\mathbf{r}(t) = (f_1(t), f_2(t), \dots, f_n(t))^T, f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$

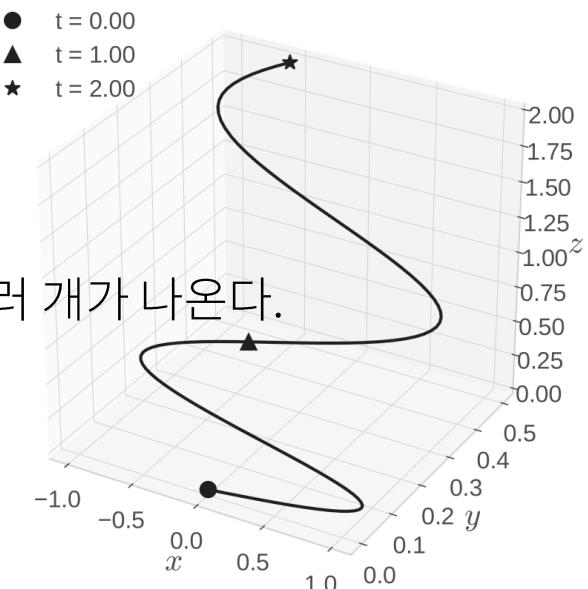
- 평면 또는 공간에 존재하는 곡선

- 시간에 따른 물체의 이동 경로

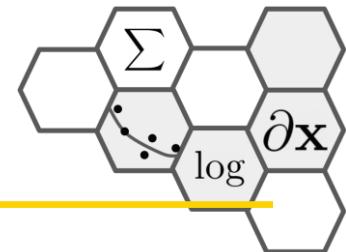
- 입력: 스칼라, 출력 : 벡터

- 즉, 입력이 숫자 하나가 들어가고 출력으로 숫자 여러 개가 나온다.

- $f(x(t), y(t), z(t)) = \left( \sin(6t), \frac{1}{4}t, \frac{t^2}{2} \right)^T$

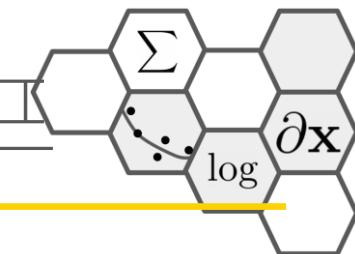


# 다변수-스칼라함수



- $y = f(\mathbf{x}), f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
- 스칼라장을 정의
  - 공간에서의 온도장, 대기의 기압장
- 입력: 벡터, 출력 : 스칼라
  - 즉, 입력이 숫자 여러 개가 들어가고 출력으로 숫자 하나가 나온다.
- $f(x, y) = x + y, f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

# 다변수 스칼라함수의 그래프

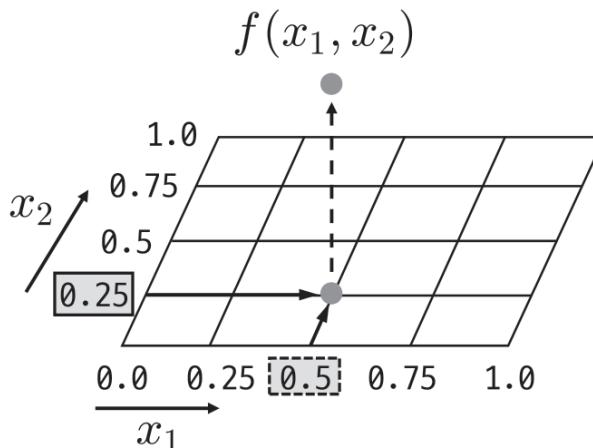


- 2변수 실함수 그래프 그리기.  $z = f(x_1, x_2), f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$
- numpy.meshgrid을 이용해서 xy평면에 적절히 그리드를 생성

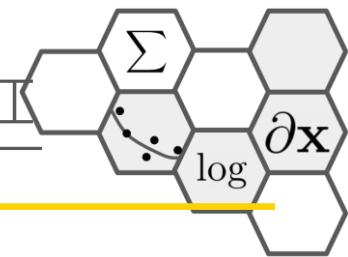
```
x1 = np.linspace(0, 1, 5)
X2 = np.linspace(0, 1, 5)
X1, X2 = np.meshgrid(x1, x2)

print(X1)
[[ 0.    0.25  0.5   0.75  1.  ]
 [ 0.    0.25  0.5   0.75  1.  ]
 [ 0.    0.25  0.5   0.75  1.  ]
 [ 0.    0.25  0.5   0.75  1.  ]
 [ 0.    0.25  0.5   0.75  1.  ]]

print(X2)
[[ 0.    0.    0.    0.    0.  ]
 [ 0.25  0.25  0.25  0.25  0.25]
 [ 0.5   0.5   0.5   0.5   0.5  ]
 [ 0.75  0.75  0.75  0.75  0.75]
 [ 1.    1.    1.    1.    1.  ]]
```

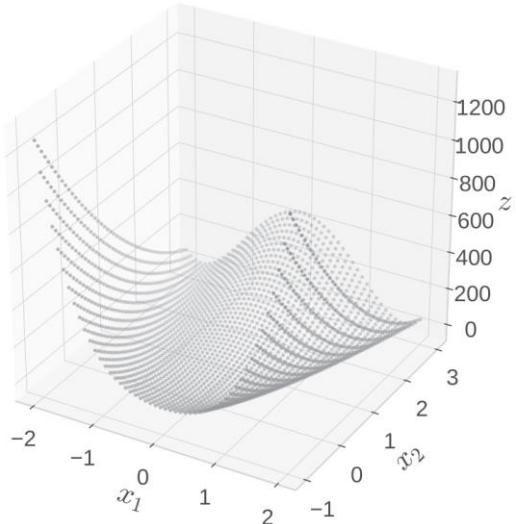


# 다변수 스칼라함수의 그래프

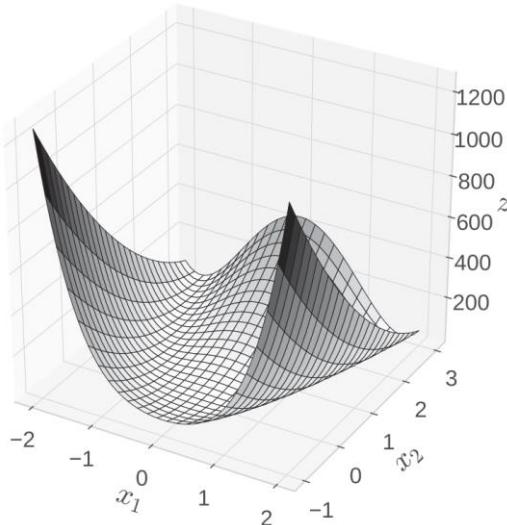


```
x1 = np.linspace(-2, 2, 50)
x2 = np.linspace(-1, 3, 50)
X1, X2 = np.meshgrid(x1, x2)
Z = 50*(X2 - X1**2)**2 + (2-X1)**2
```

 function.ipynb

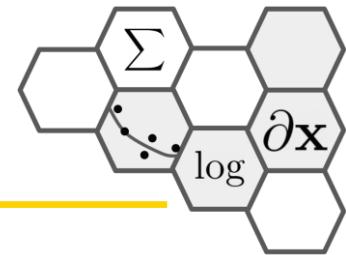


```
ax.scatter3D(X1, X2, Z, marker='.'
```

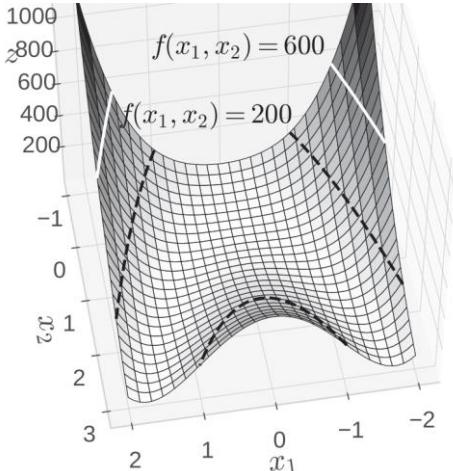


```
ax.plot_surface(X1, X2, Z)
```

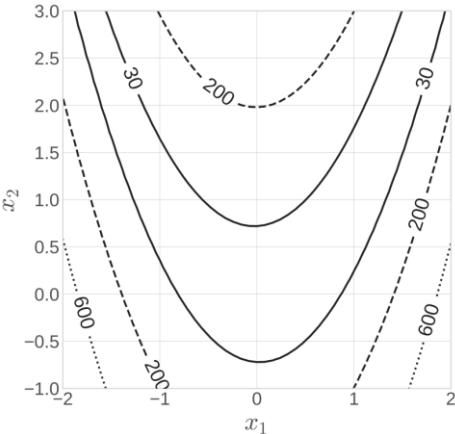
# 한쪽 면이 숫자로 고정?



- 음함수<sub>implicit function</sub> 형태  $f(x, y) = c$
- 이변수 스칼라함수  $f(x_1, x_2) = c$ , 등고선 그래프

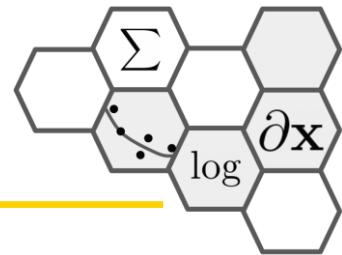


특정  $c$ 로 생성되는  
등고선을 평면에 모으면

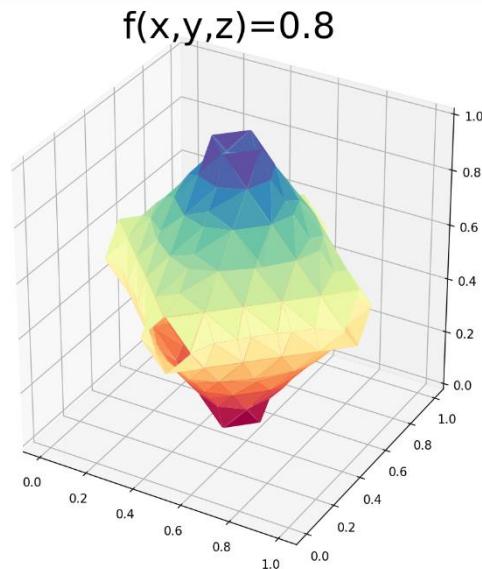
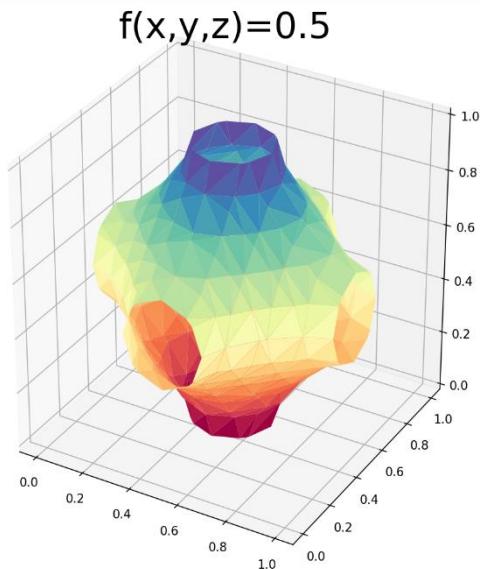
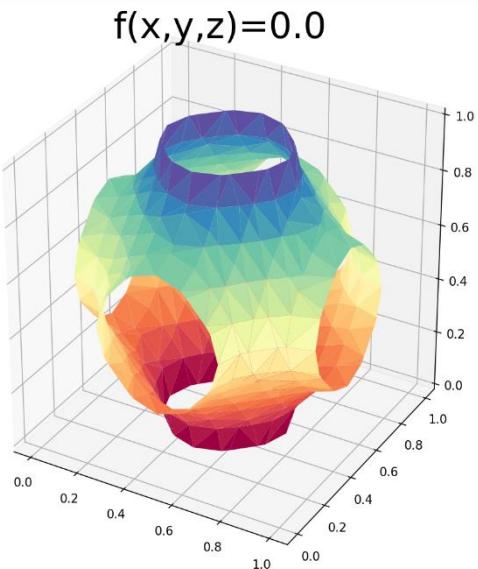


- 삼변수 실함수의 경우  $w = f(x, y, z)$  형태는 그래프로 그릴 수 없음
  - $f(x, y, z) = c$  는 3차원 공간에서 곡면

# 변수 3개?

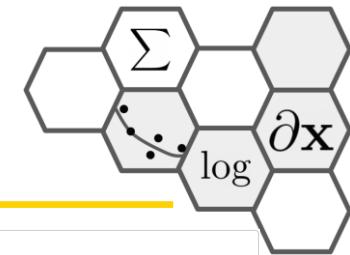


- $f(x, y, z)$ : 3차원 좌표축에 그림 그리기 불가능
- $f(x, y, z) = c$ : 함숫값이 동일한 곡면, iso-surface





# 00: 평면과 직선의 방정식



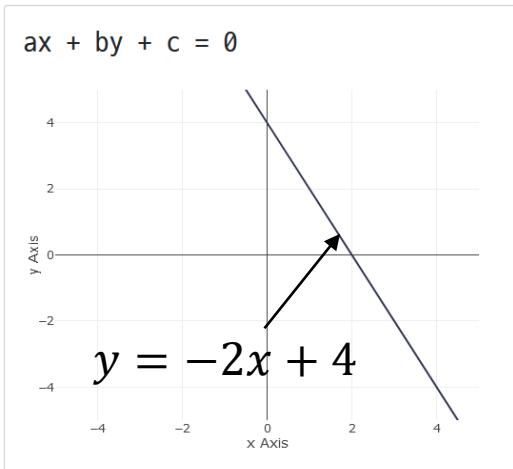
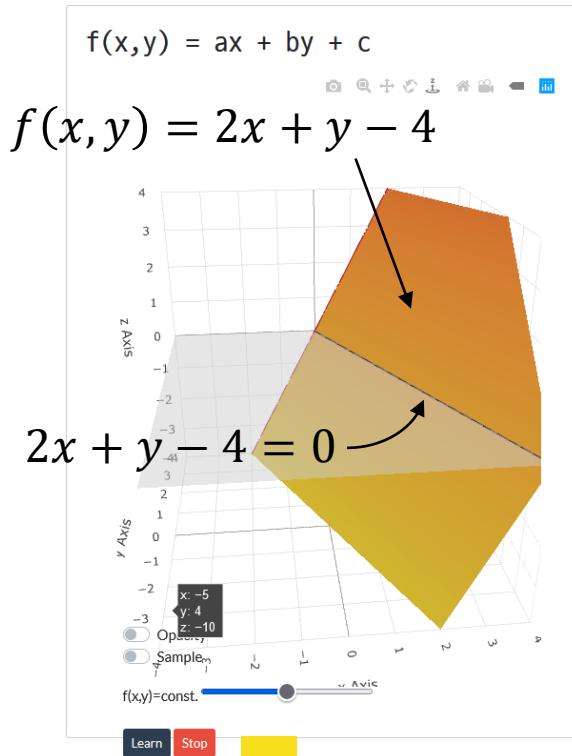
평면: 이변수 스칼라 함수

$$f(x, y) = 2x + y - 4$$

직선: 우변이 0으로 고정

$$2x + y - 4 = 0$$

$$y = -2x + 4$$



$$a = 2$$

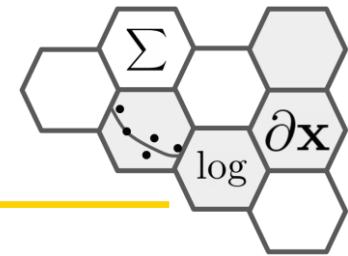
$$b = 1$$

$$c = -4$$

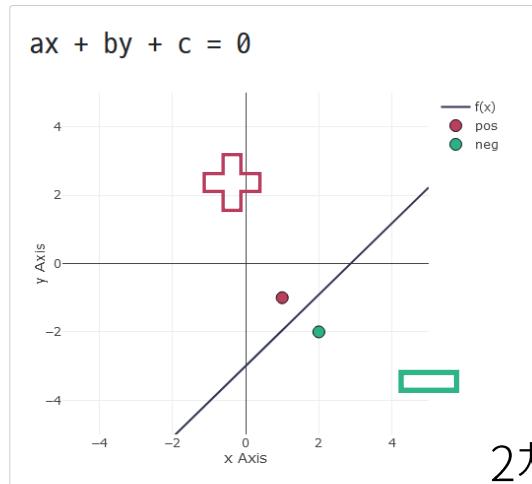
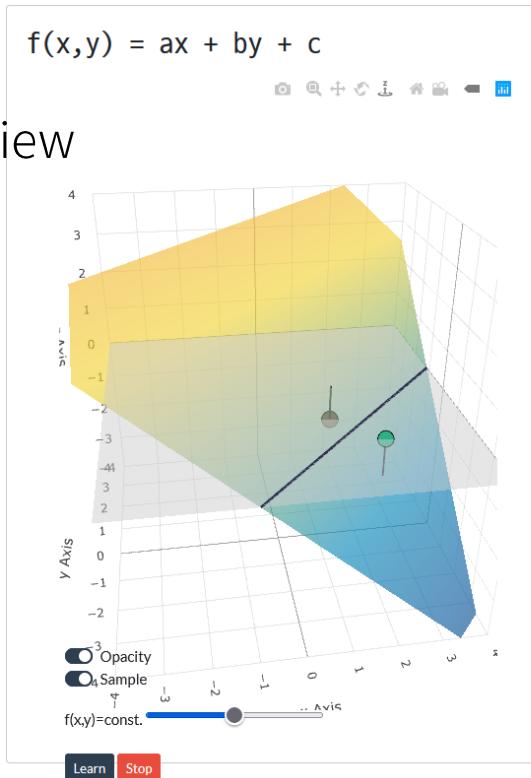
JS

<https://metamath1.github.io/noviceml/plane.html>

# 00: 평면을 이용한 분류



3차원 view



2차원 view

$a = -0.92$



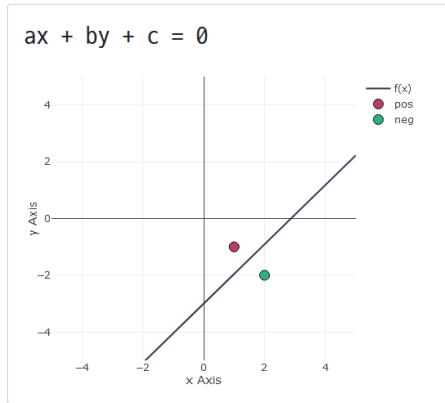
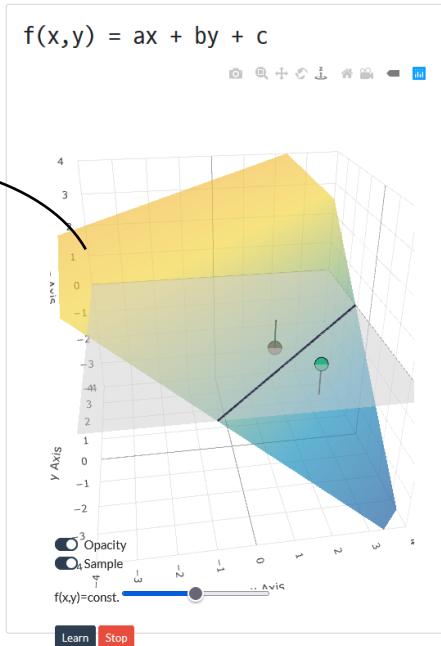
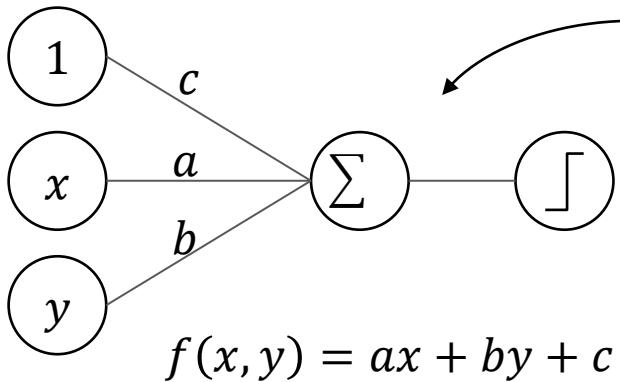
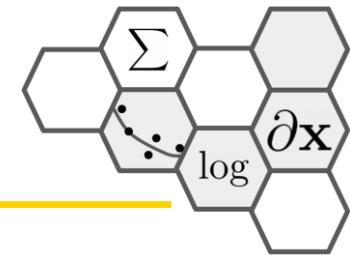
$b = 0.88$



$c = 2.64$



# 00: 퍼셉트론 perceptron

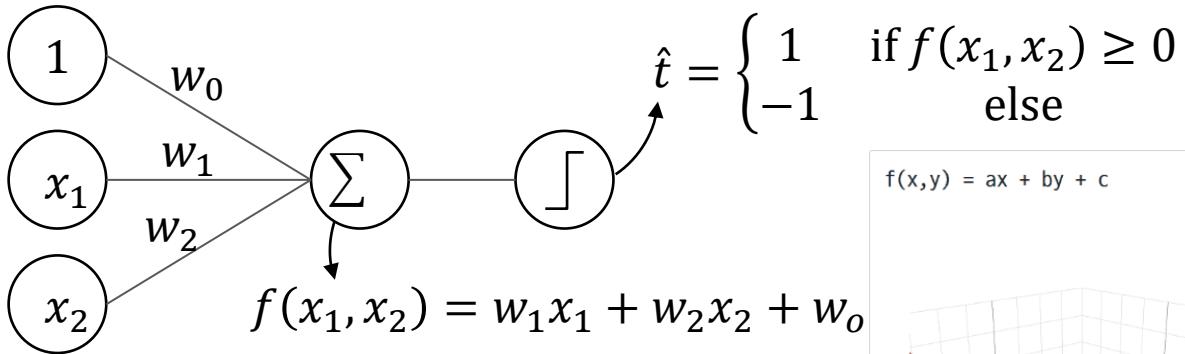
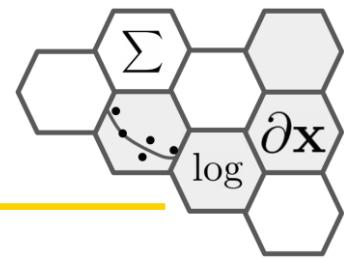


$a = -0.92$

$b = 0.88$

$c = 2.64$

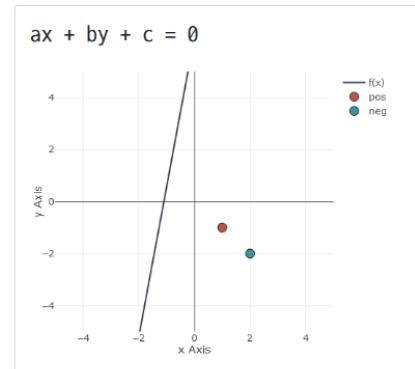
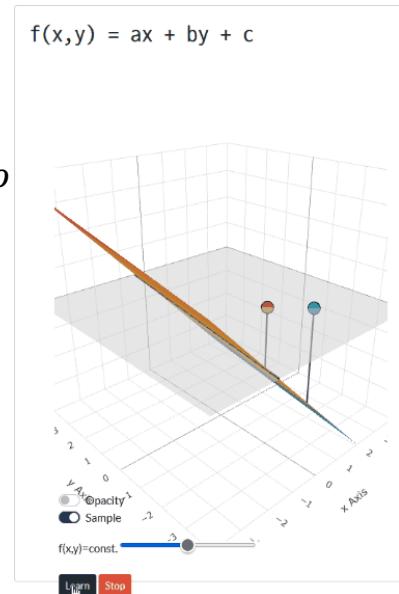
# 00: 퍼셉트론 학습규칙



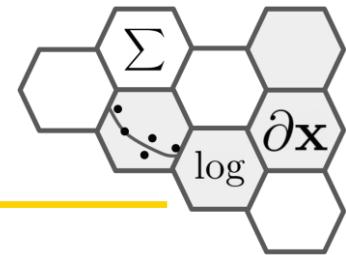
Update rule

$$\Delta w_j = \eta(t - \hat{t})x_j$$

$$w_j = w_j + \Delta w_j$$



# 다변수 벡터 함수



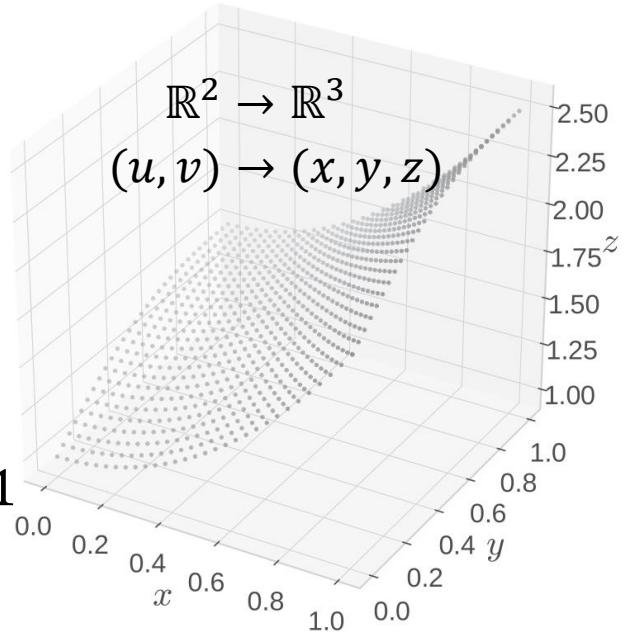
- $\mathbf{F}(\mathbf{x}) = (f_1(\mathbf{x}), f_2(\mathbf{x}), \dots, f_n(\mathbf{x}))^T, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^m$

- $f_i(\mathbf{x}): \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$

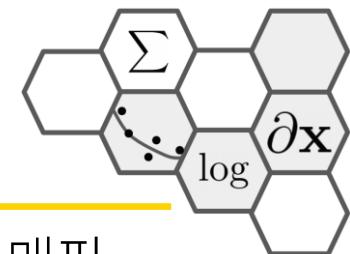
- 입력: 벡터, 출력 : 벡터

- 입력이 숫자 여러 개가 들어가고 출력으로 숫자 여러 개가 나온다

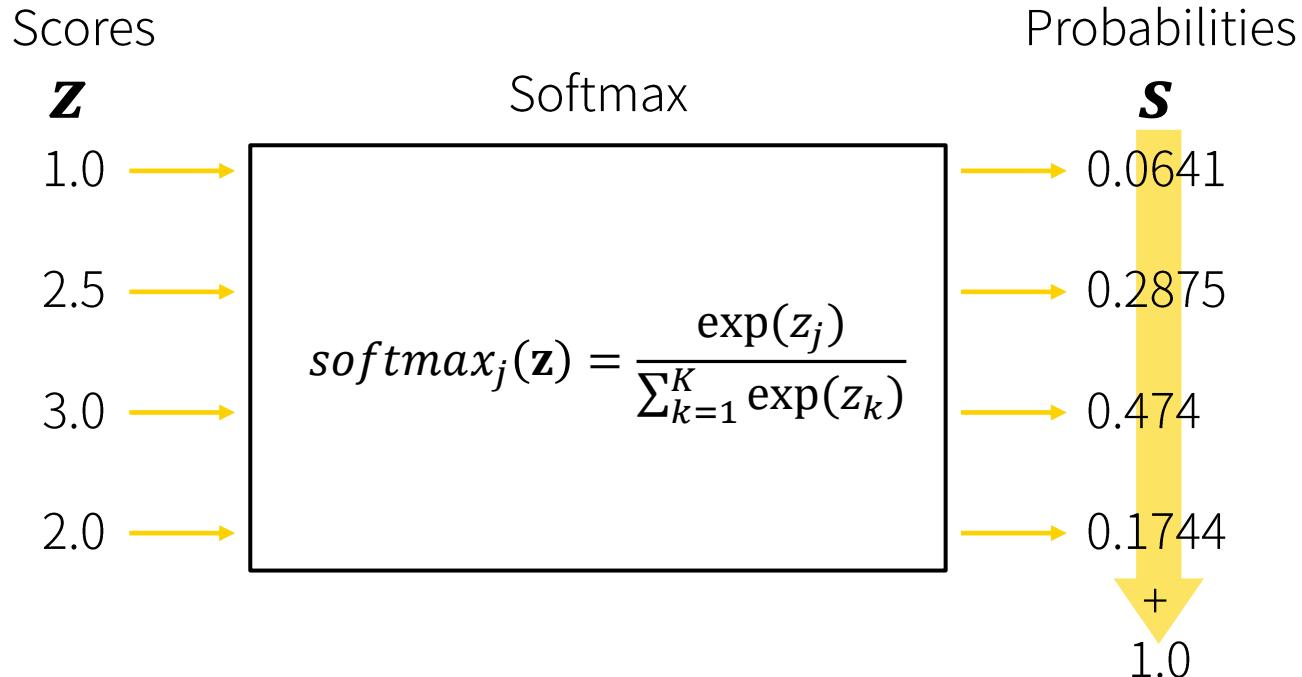
- $\mathbf{s}(u, v) = \left( u, v, 1 + u^2 + \frac{v}{1+v^2} \right)^T, 0 \leq u, v \leq 1$



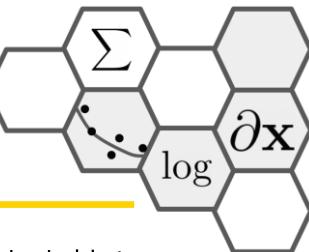
# 다변수-벡터함수의 활용



- softmax:  $\mathbb{R}^K \rightarrow [0,1]^K$ : 실수 k개가 0에서 1사이의 숫자 k개로 매팅



# 함수의 합성 Composite Function



- 정의 : 함수  $f:X \rightarrow Y$ 의 공역과 함수  $g:Y \rightarrow Z$ 의 정의역이 같다고 할 때 다음과 같이 정의된 함수  $g \circ f$ 를 두 함수  $f$ 와  $g$ 의 합성이라고 한다.
  - 표기법 :  $g(f(x))$  : 직관적,  $g \circ f$  : 덜 직관적
  - 입출력 관점 :  $f$ 의 출력이  $g$ 의 입력으로 들어감

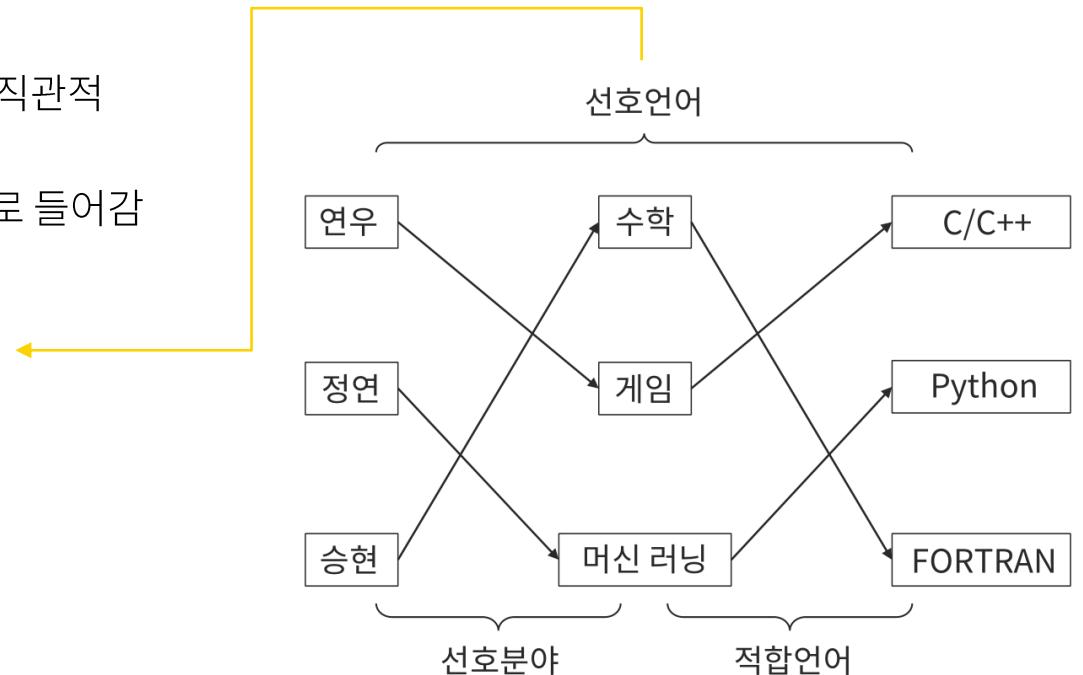
연우    수학    C/C++

## “선호분야”와 “적합언어”가 합성된 새로운 관계

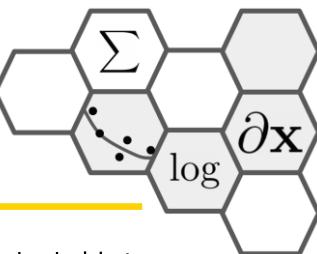
$$g \circ f = g(f(x))$$

선호언어 적합언어 아이 이름  

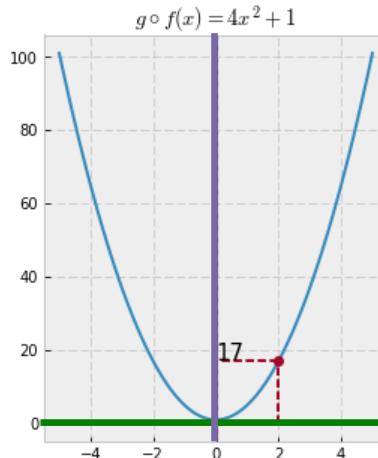
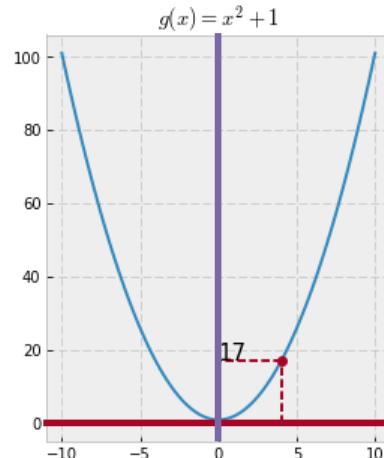
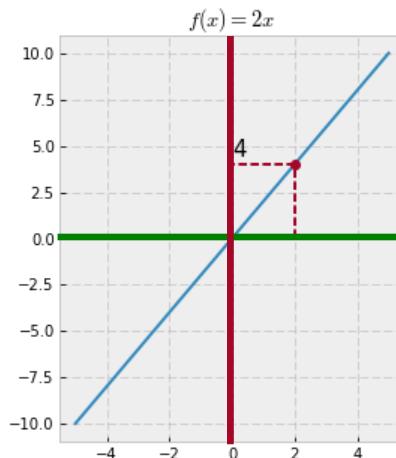
선호분야



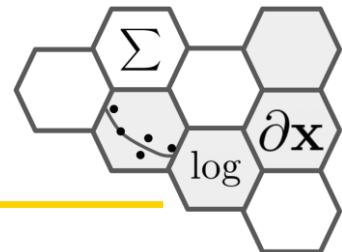
# 함수의 합성 Composite Function



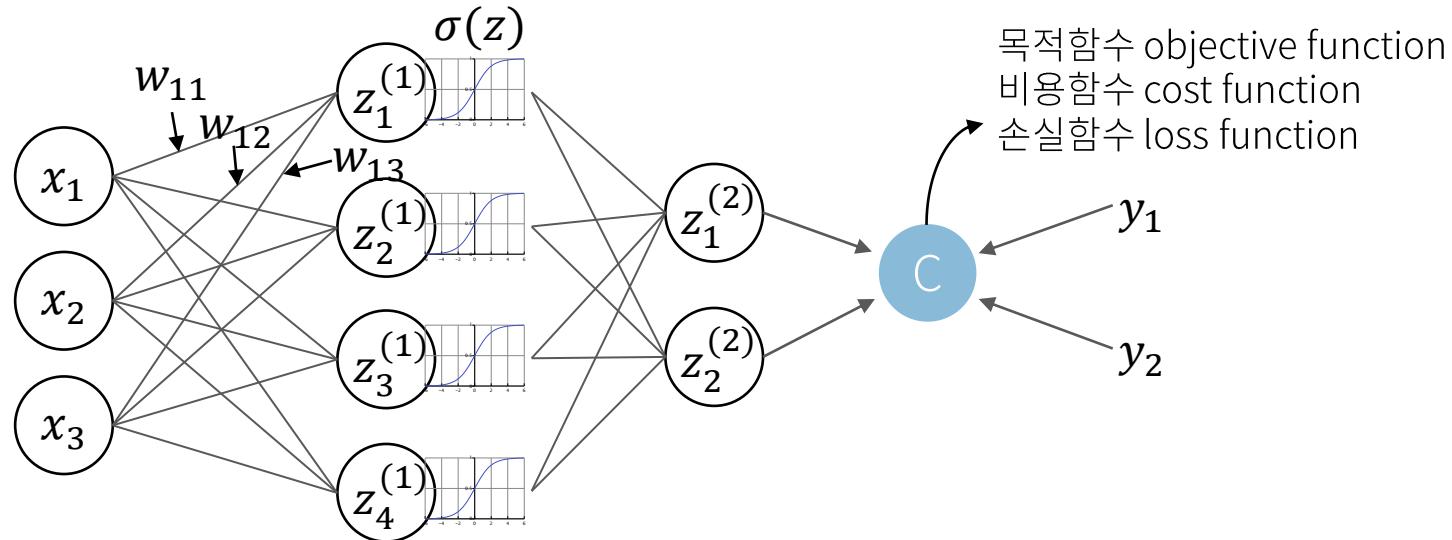
- 정의 : 함수  $f: X \rightarrow Y$ 의 공역과 함수  $g: Y \rightarrow Z$ 의 정의역이 같다고 할 때 다음과 같이 정의된 함수  $g \circ f$  를 두 함수  $f$ 와  $g$ 의 합성이라고 한다.
- 표기법 :  $g(f(x))$  : 직관적,  $g \circ f$  : 덜 직관적
- 입출력 관점 :  $f$ 의 출력이  $g$ 의 입력으로 들어감



# 00: 인공신경망은 합성함수



- 신경망은 매우 많은 함수가 다음처럼 겹겹이 합성된 것이라 할 수 있다.



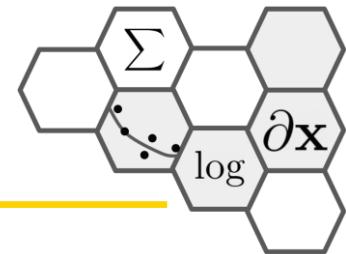
$$f_1: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$$

$$f_2: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

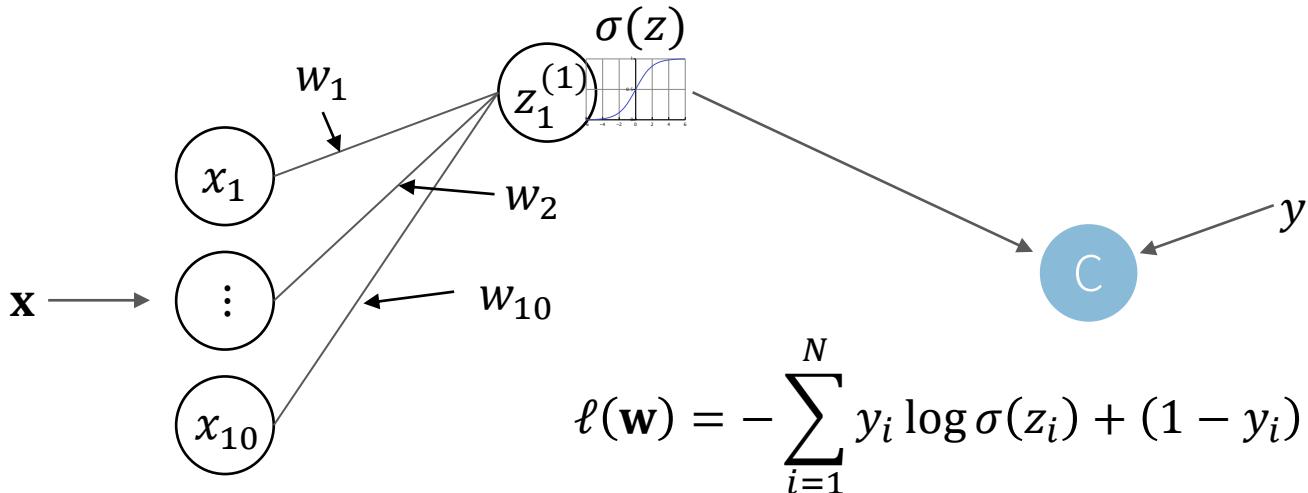
$$f_3: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

# 가장 간단한 형태



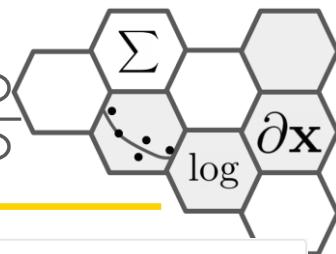
- 로지스틱 회귀



$$f_1: \mathbb{R}^{10} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f_2: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

# 초간단 분류기: 지수,로그함수 활용



- 머신러닝 분류 문제에 있어서 평가 함수로 사용



0



1

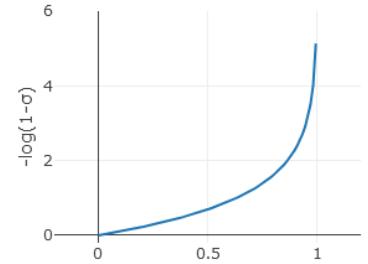
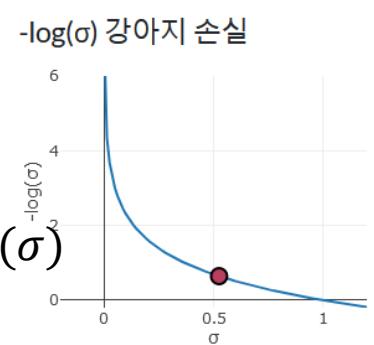
$$\begin{matrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \rightarrow z: \mathbb{R}^{10} \rightarrow \mathbb{R} \\ w_4 \\ w_5 \\ w_6 \\ w_7 \\ w_8 \\ w_9 \\ w_{10} \\ \mathbf{w} \end{matrix}$$

$\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$

강아지

강아지 확률: 0.525, 고양이 확률: 0.475

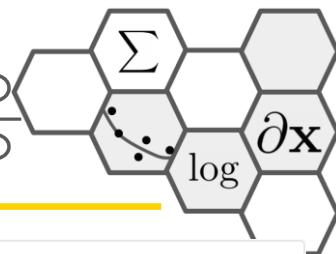
$$\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

- $\log(\sigma)$  강아지 손실- $\log(1-\sigma)$  고양이 손실

JS

[metamath1.github.io/noviceml/toyclassifier2.html](http://metamath1.github.io/noviceml/toyclassifier2.html)

# 초간단 분류기: 지수,로그함수 활용



- 머신러닝 분류 문제에 있어서 평가 함수로 사용



0



1



$w_1$

$w_2 = 2$

$w_3$

$w_4$

$w_5$

$w_6$

$w_7$

$w_8$

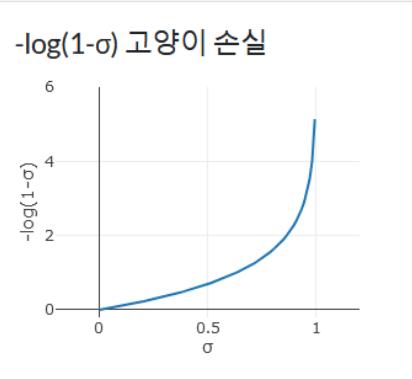
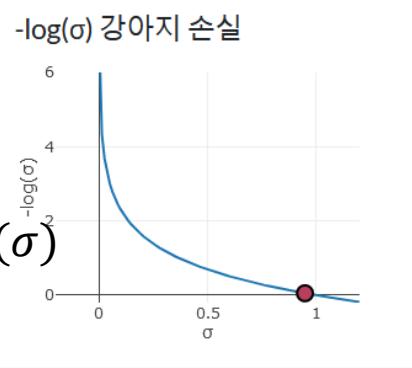
$w_9$

$w_{10}$   
**w**

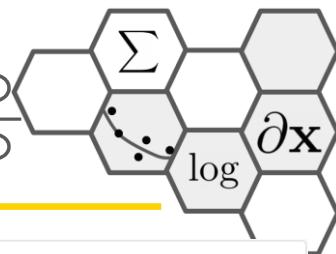
$$\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

강아지

강아지 확률: 0.949, 고양이 확률: 0.051



# 초간단 분류기: 지수,로그함수 활용



- 머신러닝 분류 문제에 있어서 평가 함수로 사용



0



1



$\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$

$w_1$

$w_2 = 2$

$w_3$

$w_4$

$w_5$

$w_6$

$w_7$

$w_8$

$w_9$

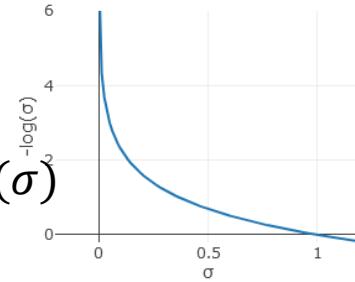
$w_{10}$   
 $\mathbf{w}$

$$\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

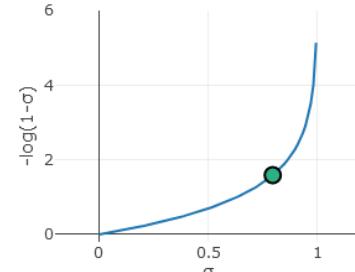
강아지

강아지 확률: 0.796, 고양이 확률: 0.204

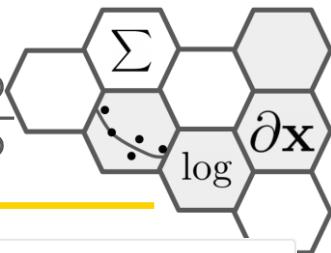
-log( $\sigma$ ) 강아지 손실



-log(1- $\sigma$ ) 고양이 손실



# 초간단 분류기: 지수,로그함수 활용



- 머신러닝 분류 문제에 있어서 평가 함수로 사용



$$w_1 \\ w_2 = 2$$

$$w_3 \rightarrow z: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \rightarrow \sigma(z) \in (0,1) \rightarrow -\log(\sigma)$$

$$w_4$$

$$w_5$$

$$w_6$$

$$w_7$$

$$w_8 = -4 \text{ 강아지}$$

$$w_9$$

$$w_{10} \\ \mathbf{w}$$



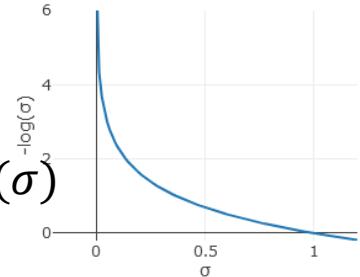
1

$$\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$$

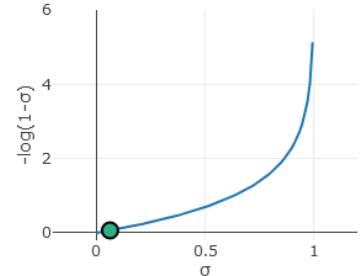
$$\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

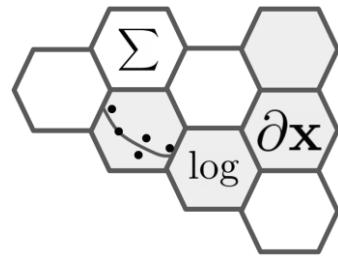
강아지 확률: 0.949, 고양이 확률: 0.051

$-\log(\sigma)$  강아지 손실



$-\log(1-\sigma)$  고양이 손실



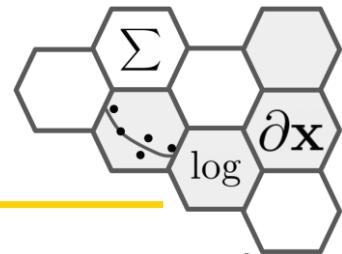


# 인공지능 이산수학

행렬

조준우  
[metamath@gmail.com](mailto:metamath@gmail.com)

# 행렬 Matrix



- 사각 괄호로 둘러 쌓인 숫자들의 배열 (Rectangular array of numbers written between square brackets)

$$\begin{bmatrix} 0.3 & 1 & -5 \\ 0 & -0.2 & 16 \end{bmatrix}$$

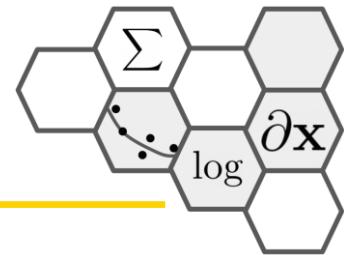
요소 entries, elements

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

열 columns

행 rows

# 행렬 Matrix

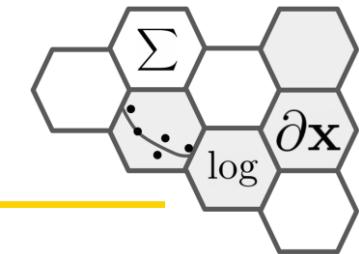


- 볼드 대문자 표시
- 행렬의 차원(크기) : 행 개수 × 열 개수

$$\mathbf{A} = [a_{jk}] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

- 보기의 경우  $m \times n$  행렬
- 요소의 첫 번째 인덱스가 행 번호, 두 번째 인덱스가 열 번호

# 행렬의 덧셈과 스칼라 곱셈



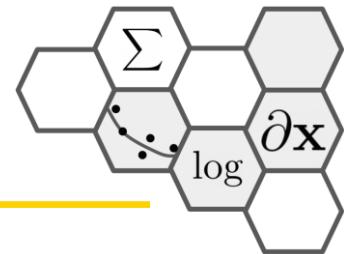
- 행렬  $\mathbf{A}, \mathbf{B}$ 의 크기가 같을 때 같은 위치의 요소의 덧셈

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 10 & 20 \\ 30 & 40 \end{bmatrix} \quad \mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 11 & 22 \\ 33 & 44 \end{bmatrix}$$

- 크기가 다르면 덧셈 불가능
- 행렬에 대한 스칼라 곱은 각 요소에 스칼라를 곱하는 것

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 10 & 20 \\ 30 & 40 \end{bmatrix} \quad \mathbf{B} \times 3 = \begin{bmatrix} 30 & 60 \\ 90 & 120 \end{bmatrix}$$

# 행렬-행렬의 곱셈



- 일반적인 설명: 행과 열의 요소를 곱해서 더함.

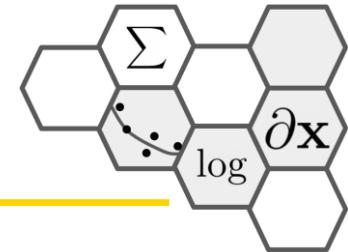
$$C_{ij} = \sum_{k=1}^n A_{ik} B_{kj}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \boxed{a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in}} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & \boxed{b_{1j}} & \cdots & b_{1p} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & \boxed{b_{2j}} & \cdots & b_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & \boxed{b_{nj}} & \cdots & b_{np} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1j} & \cdots & c_{1p} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2j} & \cdots & c_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{i1} & c_{i2} & \cdots & \boxed{c_{ij}} & \cdots & c_{ip} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{m1} & c_{m2} & \cdots & c_{mj} & \cdots & c_{mp} \end{bmatrix}$$

$m \times n$  matrix                   $n \times p$  matrix                   $m \times p$  matrix

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{in}b_{nj}$$

# 행렬의 전치Transpose



- 주어진 행렬의 행을 열로, 열을 행으로 이동
- $\mathbf{A}^T$ 로 표시
- $(\mathbf{AB})^T = \mathbf{B}^T \mathbf{A}^T$

```
import numpy as np
```

```
A = np.arange(1, 7).reshape(2, 3)
```

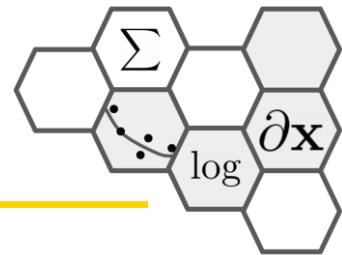
```
A
```

```
#>>> array([[1, 2, 3],  
           [4, 5, 6]])
```

```
A.transpose(1, 0)  
#>>> array([[1, 4],  
           [2, 5],  
           [3, 6]])
```

```
A.T #❸  
#>>> array([[1, 4],  
           [2, 5],  
           [3, 6]])
```

# 특별한 행렬



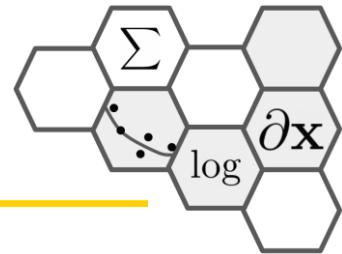
- 단위행렬 unit, identity matrix
  - 대각 성분이 모두 1인  $n \times n$  정사각 행렬,  $I_n, I$
  - $AI = IA = A$

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- 대각행렬 diagonal matrix
  - 대각 성분만 0이 아닌 성분을 가진  $n \times n$  정사각 행렬

$$D = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

# 특별한 행렬



- 대칭행렬 symmetric matrix
  - 정사각 행렬에 대해서  $\mathbf{S}^T = \mathbf{S}$ , 따라서  $s_{kj} = s_{jk}$ 인 행렬

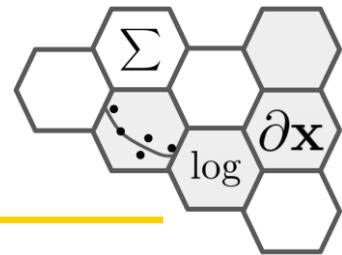
$$\mathbf{S} = \begin{bmatrix} 10 & 20 & 100 \\ 20 & 10 & 120 \\ 100 & 120 & 20 \end{bmatrix}$$

- 직교행렬 orthogonal matrix
  - 전치된 것이 자신의 역행렬  $\mathbf{A}^T = \mathbf{A}^{-1}$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1/3 & 2/3 & -2/3 \\ -2/3 & 2/3 & 1/3 \\ 2/3 & 1/3 & 2/3 \end{bmatrix}$$

# 행렬을 이용한 데이터 표현

## 테이블형 데이터



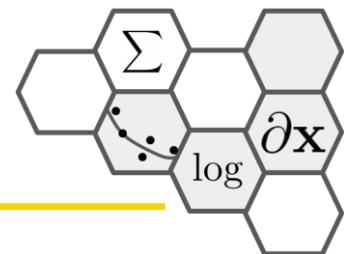
- 신체 특징 데이터: 키, 몸무게, 혈압, ...
- 한 명 데이터를 벡터로 표시:  $\mathbf{x} = (\text{키}, \text{몸무게}, \text{혈압}, \dots)^T$
- 개별 데이터를 행 벡터로 저장
- 데이터 행렬  $\mathbf{X} : (N, D)$ , N: 데이터 개수, D: 데이터 차원

	키	몸무게	혈압	...
$\mathbf{x}_1$	170	64	90/100	...
$\mathbf{x}_2$	172	70	120/130	...
...	...	...	...	...
$\mathbf{x}_N$	182	82	100/120	...

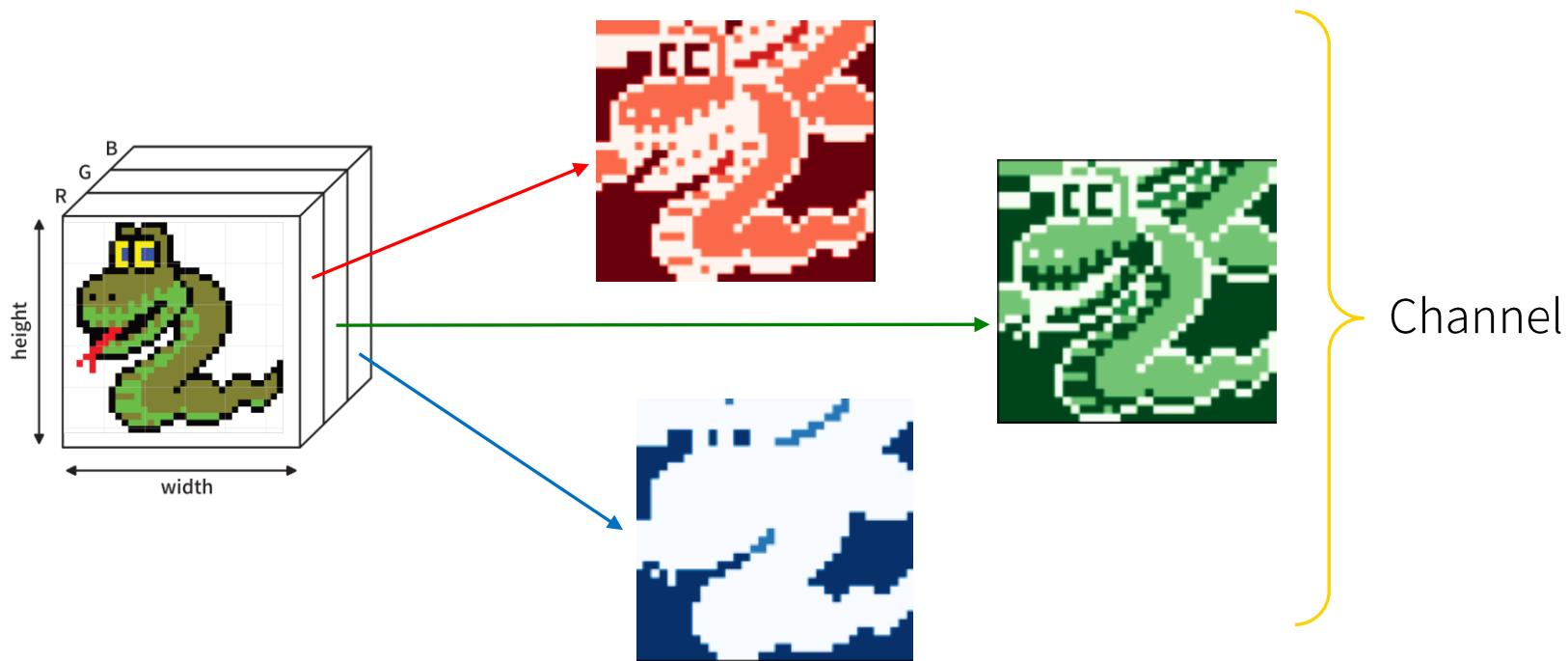
개별 데이터

키 벡터

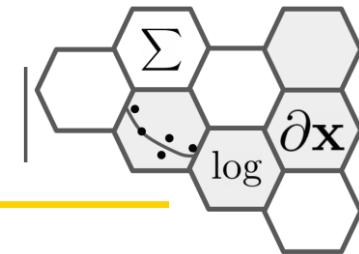
## 00: 행렬을 이용한 데이터 표현: 이미지



- Channel first: (C, H, W), Channel last: (H, W, C)

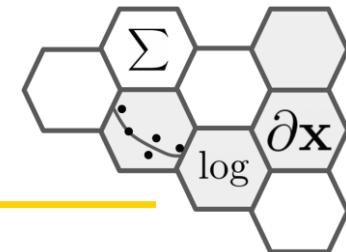


# 00: 행렬 곱셈을 이해하는 필살기



- 행렬 곱은
  - 뒤에서 곱하는 행렬의 각 열의 요소를 계수로 앞 행렬의 모든 열을 선형결합 linear combination
  - 앞에서 곱하는 행렬의 각 행의 요소를 계수로 뒤 행렬의 모든 행을 선형결합
  - 앞에서 곱하는 행렬의 열과 뒤에서 곱하는 행렬의 행을 외적한 것들의 합

# 행렬 곱셈: 열 결합



- 뒤에서 곱하는 벡터의 요소를 계수로 한 모든 열의 선형결합 linear combination

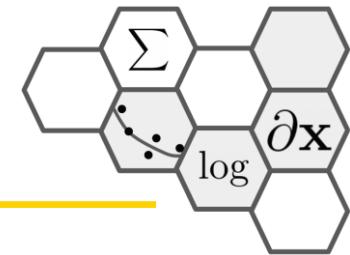
$$\mathbf{Ab} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11}b_1 + a_{12}b_2 + a_{13}b_3 \\ a_{21}b_1 + a_{22}b_2 + a_{23}b_3 \\ a_{31}b_1 + a_{32}b_2 + a_{33}b_3 \\ a_{41}b_1 + a_{42}b_2 + a_{43}b_3 \end{bmatrix}$$

×      ×      ×

$$[\mathbf{a}_1 \quad \mathbf{a}_2 \quad \mathbf{a}_3] \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} = [\mathbf{a}_1 b_1 + \mathbf{a}_2 b_2 + \mathbf{a}_3 b_3]$$

다시 말해 앞 행렬의 열을 벡터 요소로 가지는 1 행 짜리 행렬과 벡터의 곱으로 생각

# 행렬 곱셈: 열 결합



- 뒤에서 행렬을 곱해도 똑같은 방식이 성립

요소가 열 벡터인 1행 짜리 행렬

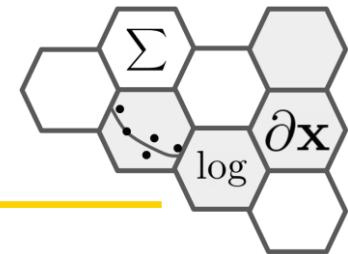
$$\mathbf{AB} = [\mathbf{a}_1 \quad \mathbf{a}_2 \quad \mathbf{a}_3] \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \end{bmatrix}$$

결과 행렬의 둘째 요소는  
A행렬 열벡터의 선형결합;  
계수 뒷 행렬 둘째 열 요소들

$$= [\mathbf{a}_1 b_{11} + \mathbf{a}_2 b_{21} + \mathbf{a}_3 b_{31} \quad \mathbf{a}_1 b_{12} + \mathbf{a}_2 b_{22} + \mathbf{a}_3 b_{32}]$$

결과 행렬의 첫 요소는  
A행렬 열벡터의 선형결합; 계수 뒷 행렬 첫 열 요소들

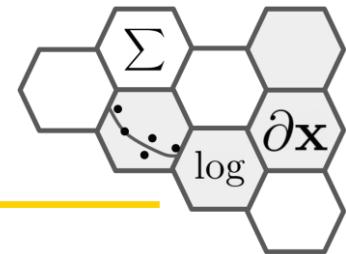
# 행렬 곱셈: 행 결합



- 앞에서 곱하는 행렬의 행 요소를 계수로
- 뒷 행렬의 행을 조합하여 결과의 행을 계산
- 열 결합 방식을 전치시키면 성립

$$(\mathbf{AB})^T = \mathbf{B}^T \mathbf{A}^T = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{21} & b_{31} \\ b_{12} & b_{22} & b_{32} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_1^T \\ \mathbf{a}_2^T \\ \mathbf{a}_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{11}\mathbf{a}_1^T + b_{21}\mathbf{a}_2^T + b_{31}\mathbf{a}_3^T \\ b_{12}\mathbf{a}_1^T + b_{22}\mathbf{a}_2^T + b_{32}\mathbf{a}_3^T \end{bmatrix}$$

# 행렬 곱셈: 외적 합



- 앞, 뒤 행렬을 모두 벡터 요소로 표현하면

$$\mathbf{AB} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \end{bmatrix} = [\mathbf{a}_1 \quad \mathbf{a}_2 \quad \mathbf{a}_3] \begin{bmatrix} \mathbf{b}_1^T \\ \mathbf{b}_2^T \\ \mathbf{b}_3^T \end{bmatrix}$$

$$= \mathbf{a}_1 \mathbf{b}_1^T + \mathbf{a}_2 \mathbf{b}_2^T + \mathbf{a}_3 \mathbf{b}_3^T$$

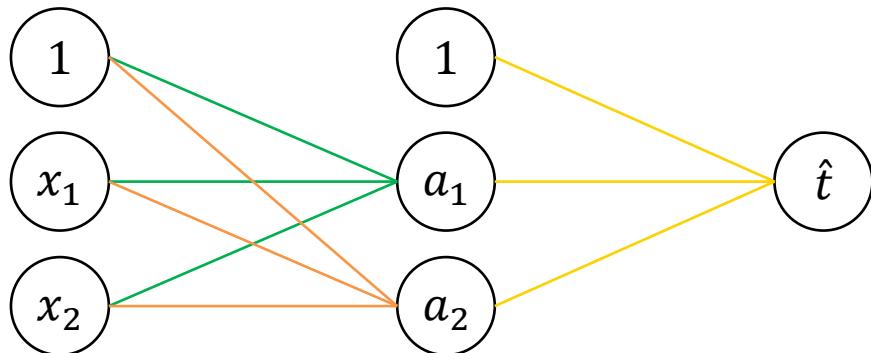
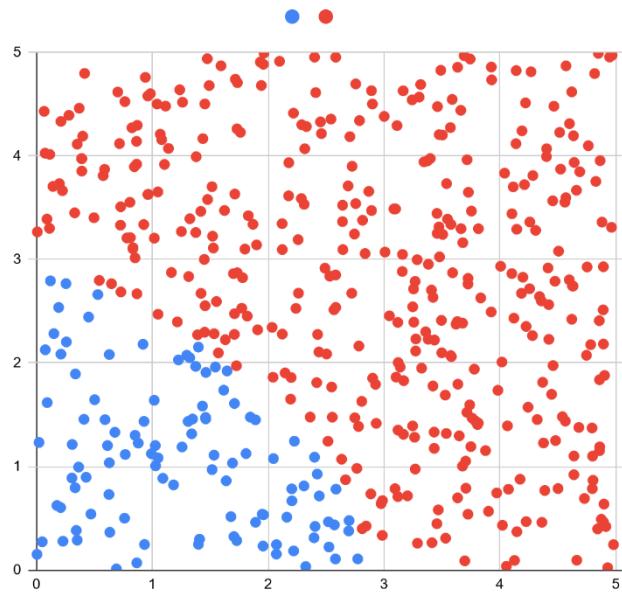
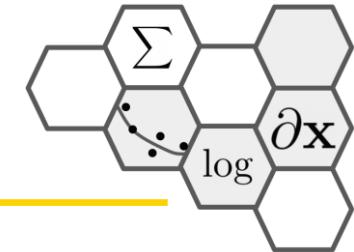
앞 행렬의 열벡터와  
뒷 행렬의 행벡터들 간의 곱의 합

벡터 외적 outer product

$$\mathbf{a}_1 \mathbf{b}_1^T = \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ a_{31} \\ a_{41} \end{bmatrix} [b_{11} \quad b_{12}] = \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} & a_{11}b_{12} \\ a_{21}b_{11} & a_{21}b_{12} \\ a_{31}b_{11} & a_{31}b_{12} \\ a_{41}b_{11} & a_{41}b_{12} \end{bmatrix}$$



# 인공신경망의 행렬 표현



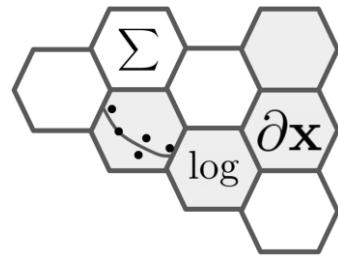
$$W_1 = \begin{bmatrix} -15 & 3 & 5 \\ 18 & -6 & -3 \end{bmatrix} \quad W_2 = \begin{bmatrix} 4 & 10 & -9 \end{bmatrix}$$



simple\_nn.gsheet



matrix.ipynb

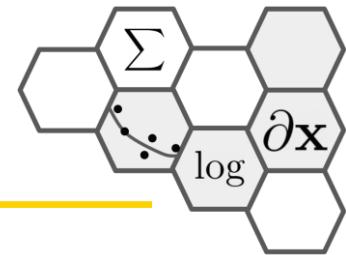


# 인공지능 이산수학

그래프

조준우  
metamath@gmail.com

# 그래프의 정의



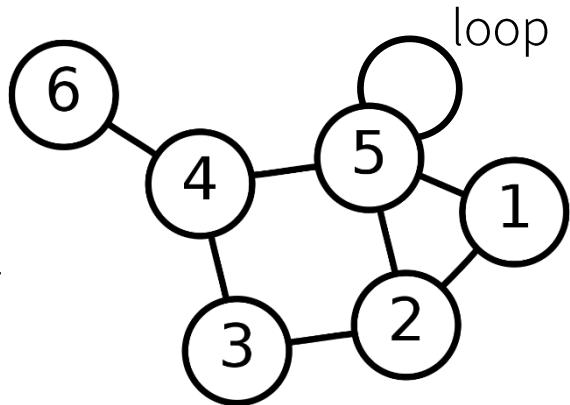
- 정점vertex의 집합  $V$ 와 서로 다른 정점쌍  $(v_i, v_j)$ 를 연결하는 모서리edge의 집합  $E$ 로 구성된 구조\*

$G = (V, E)$  정점vertex의 집합  $V$ 와 모서리edge의 집합  $E$ 로 구성된 그래프

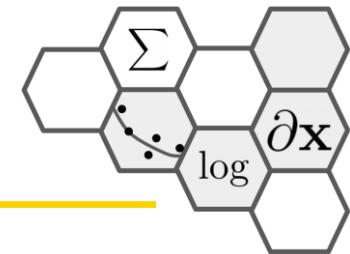
$V = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  정점의 집합  $V$

$E = \{e_1, e_2, \dots, e_m\}$  모서리의 집합  $E$

$= \{(v_i, v_j), \dots\}$  모서리가 있는 정점의 쌍으로 표현



# 그래프 예

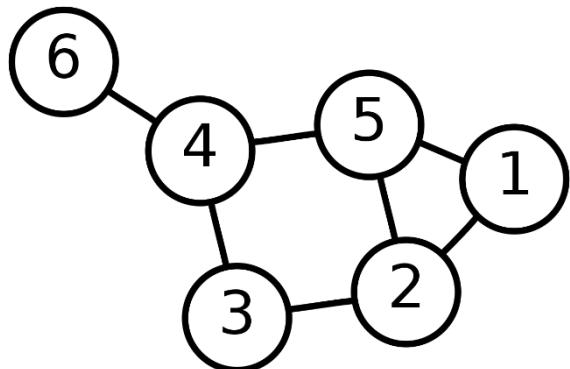


- 정점vertex의 집합  $V$ 와 서로 다른 정점쌍  $(v_i, v_j)$ 를 연결하는 모서리edge의 집합  $E$ 로 구성된 구조\*

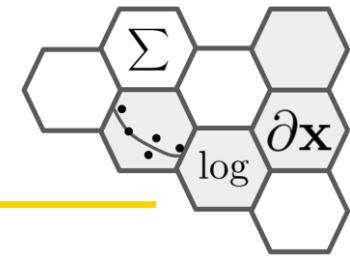
$G = (V, E)$  정점vertex의 집합  $V$ 와 모서리edge의 집합  $E$ 로 구성된 그래프

$$V = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$$

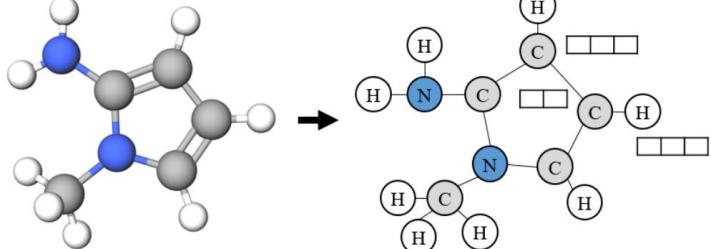
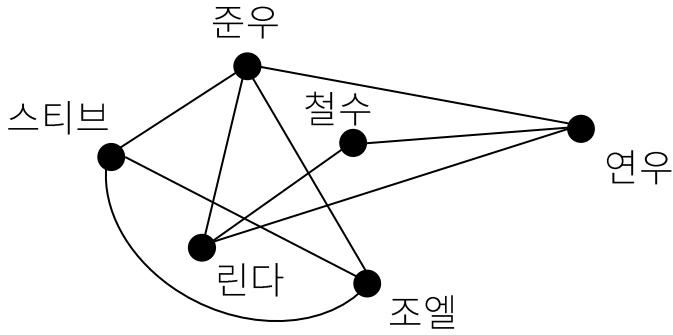
$$E = \{(1,5), (1,2), (5,2), (4,5), (3,2), (4,3), (6,4)\}$$



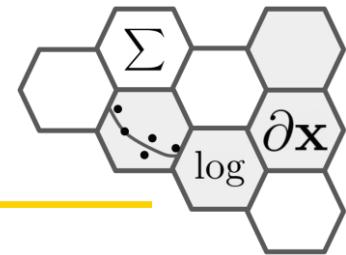
# 그래프의 활용



- 소셜 네트워크
- 대진표
- 웹 사이트 링크 관계도
- 연구 인용 관계도
- 문자 구조



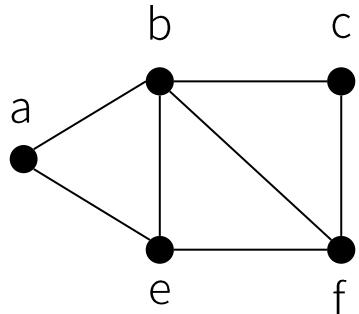
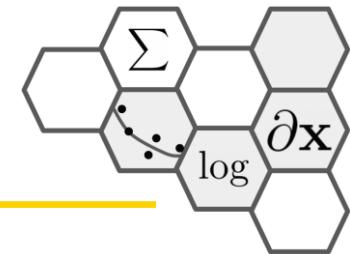
# 그래프의 용어



- 인접adjacent
  - 정점  $v_i$  과  $v_j$ 를 연결하는 모서리가 존재: 정점  $v_i$  과  $v_j$ 는 인접한다.\*
  - $(v_i, v_j)$ ,  $v_i \sim v_j$
  - $v_i$ 는  $v_j$ 의 이웃neighbor이다.
- 근접incident
  - 모서리  $e_k$ 는 정점  $v_i$ 와  $v_j$ 를 연결: 모서리  $e_k$ 는 정점  $v_i$  과  $v_j$ 에 근접한다.\*
- $N(v)$ : 정점  $v$ 의 이웃 정점 집합
- 차수degree
  - $d(v)$ : 정점  $v$ 에 근접하는 모서리의 개수\*
  - 루프는 두 번으로 계산

\*박주미, 컴퓨팅 사고력을 키우는 이산수학, 한빛미디어, p.374

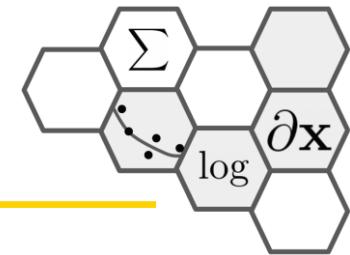
# 그래프의 용어 예



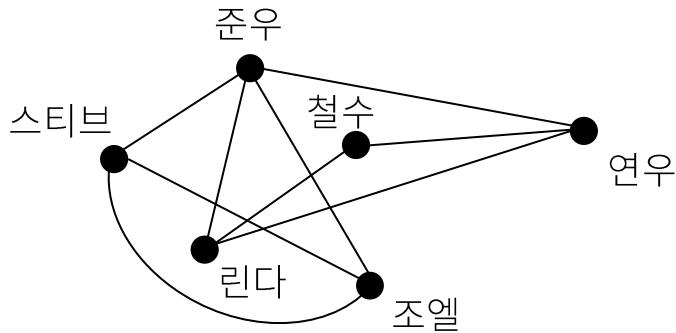
•

- $d(a) = 2, d(b) = 4, d(c) = 2,$   
 $d(d) = 0, d(e) = 3, d(f) = 3$
- $N(a) = \{b, e\}, N(b) = \{a, e, f, c\}, N(c) = \{b, f\},$   
 $N(d) = \emptyset, N(e) = \{a, b, f\}, N(f) = \{e, b, c\}$
- 정점 a와 b는 인접한다.

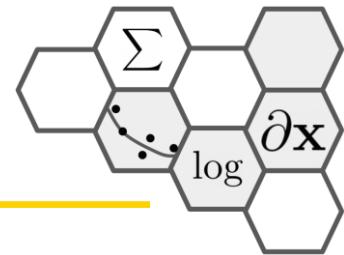
# 그래프의 형태



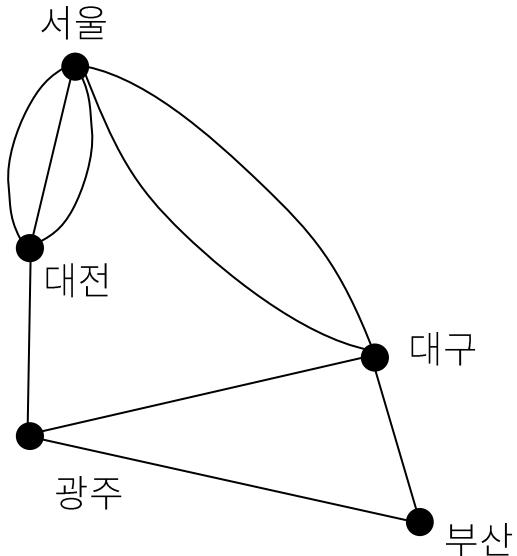
- 단순그래프 simple graph
  - 두 정점 사이에 오직 하나의 모서리가 있는 그래프
- 다중그래프
- 의사그래프
- 가중치 그래프



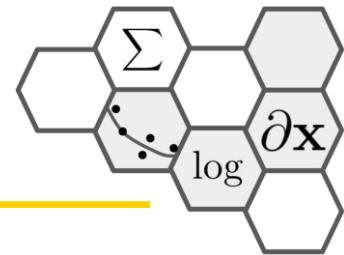
# 그래프의 형태



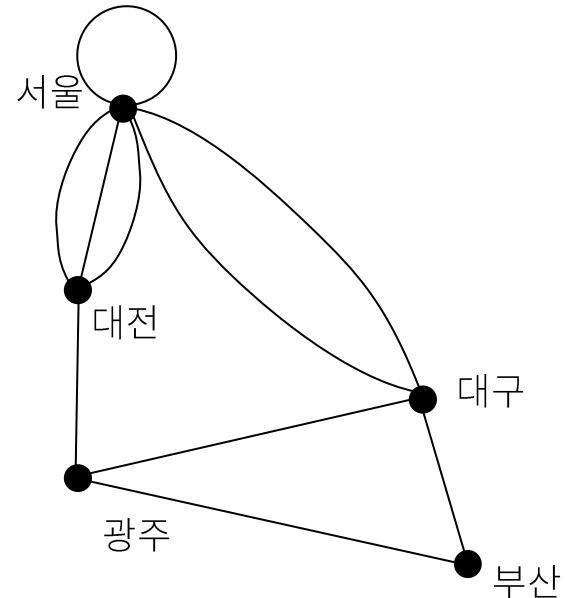
- 단순그래프 simple graph
  - 두 정점 사이에 오직 하나의 모서리가 있는 그래프
- 다중그래프 multi graph
  - 두 정점 사이에 둘 이상의 모서리가 있는 그래프
- 의사그래프
- 가중치 그래프



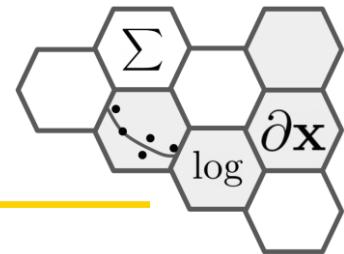
# 그래프의 형태



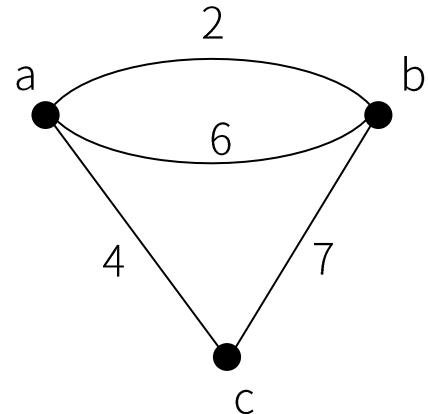
- 단순그래프 simple graph
  - 두 정점 사이에 오직 하나의 모서리가 있는 그래프
- 다중그래프 multi graph
  - 두 정점 사이에 둘 이상의 모서리가 있는 그래프
- 의사그래프 pseudo graph
  - 루프를 허용하는 그래프
- 가중치 그래프



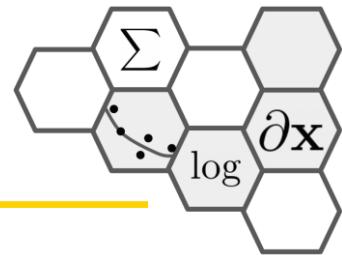
# 그래프의 형태



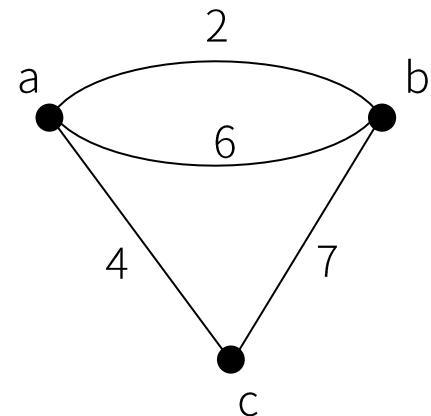
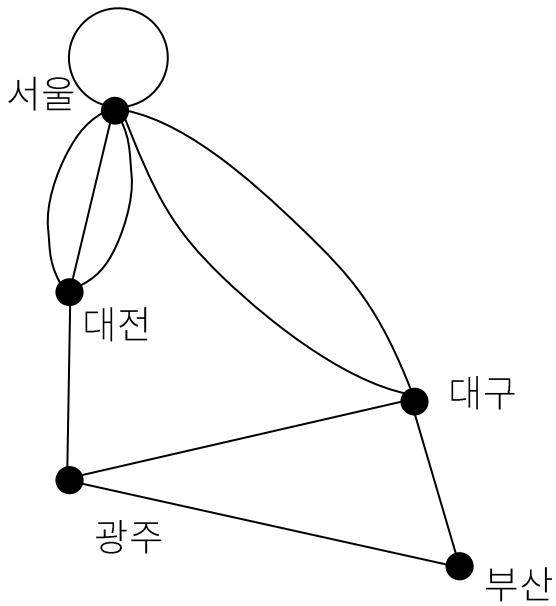
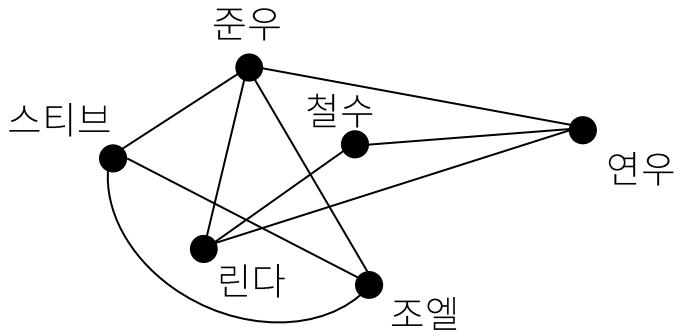
- 단순그래프 simple graph
  - 두 정점 사이에 오직 하나의 모서리가 있는 그래프
- 다중그래프 multi graph
  - 두 정점 사이에 둘 이상의 모서리가 있는 그래프
- 의사그래프 pseudo graph
  - 루프를 허용하는 그래프
- 가중치 그래프 weighted graph
  - 모서리에 가중치가 부여된 그래프



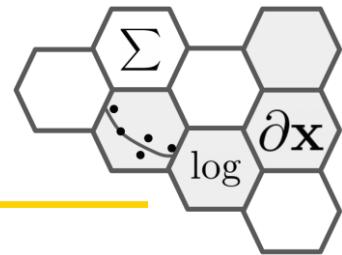
# 그래프의 형태



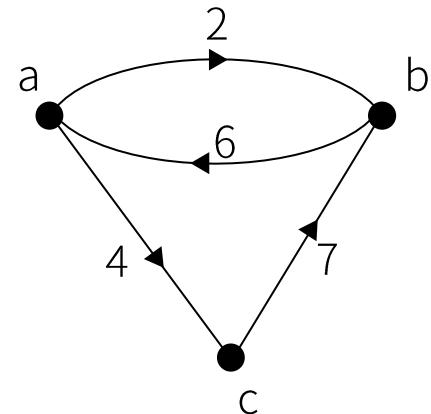
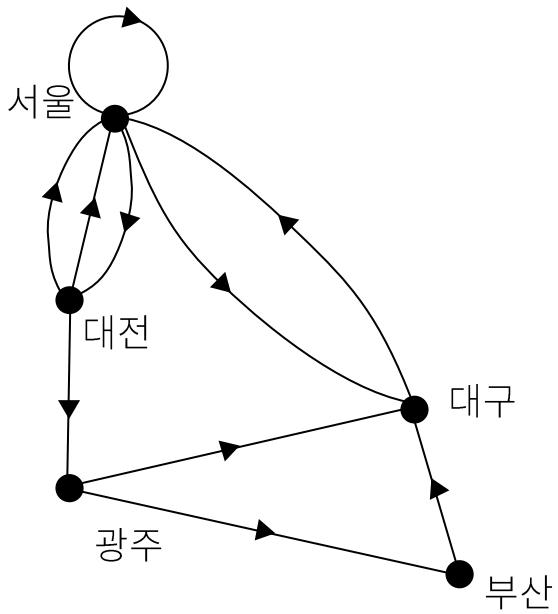
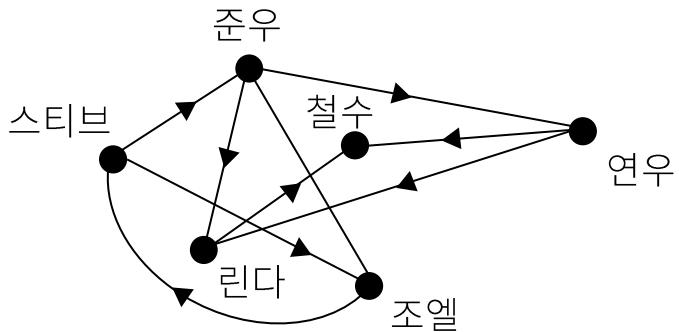
- 비방향(무향) 그래프 undirected graph



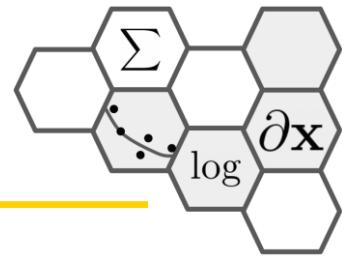
# 그래프의 형태



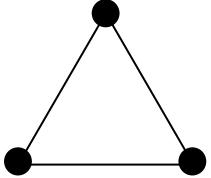
- 방향(유향) 그래프 directed graph



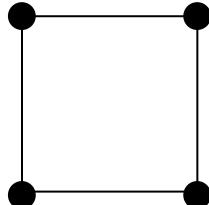
# 특별한 그래프



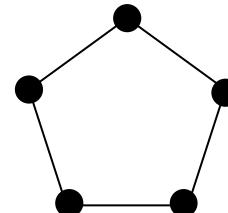
- 순환 Cycle,  $C_n$ 
  - $n \geq 3$  인  $n$ 개 정점과  $(v_1, v_2), (v_2, v_3), \dots, (v_n, v_1)$ 인 모서리로 이루어진 그래프



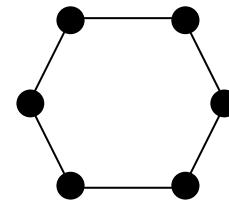
$C_3$



$C_4$

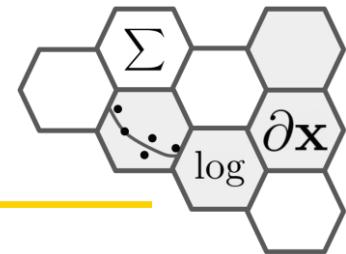


$C_5$



$C_6$

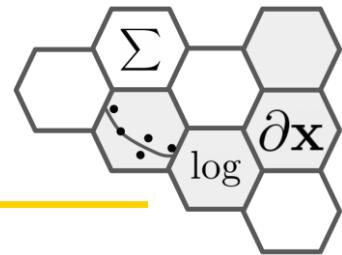
# 그래프 개념 확인



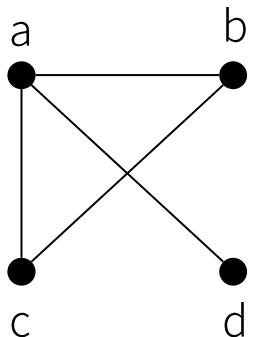
- 집합  $A_1, A_2, \dots, A_n$ 들의 교집합 그래프는 두 집합 간에 공집합이 아닌 교집합이 있는 경우, 두 집합을 연결하는 변을 가지는 그래프입니다.  
다음 집합들에 대해서 교집합 그래프를 그리세요.\*

$$\begin{aligned}A_1 &= \{\dots, -4, -3, -2, -1, 0\}, \\A_2 &= \{\dots, -2, -1, 0, 1, 2, \dots\}, \\A_3 &= \{\dots, -6, -4, -2, 0, 2, 4, 6, \dots\}, \\A_4 &= \{\dots, -5, -3, -1, 1, 3, 5, \dots\}, \\A_5 &= \{\dots, -6, -3, 0, 3, 6, \dots\}\end{aligned}$$

# 그래프의 표현

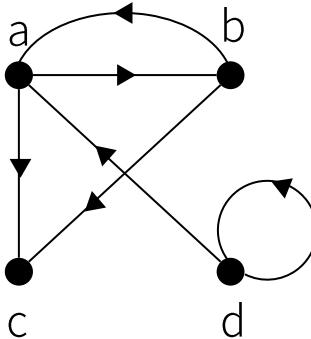


- 인접리스트 adjacency list
  - 각 정점에 인접하는 정점들을 리스트로 표현



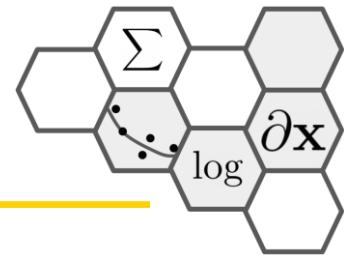
Vertex	Adjacent Vertices
a	b, c, d
b	a, c
c	b, a
d	a

방향 다중 그래프  
- 출발에서 도착으로



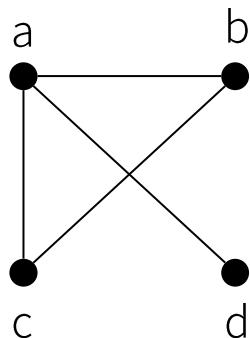
Initial Vertex	Terminal Vertices
a	b, c
b	a, c
c	
d	a, d

# 그래프의 표현



- 인접행렬 adjacency matrix:  $A$ 
  - 그래프  $G = (V, E)$ 에서  $|V| = n$  일 때,  $n \times n$  행렬  $A = [a_{ij}]$

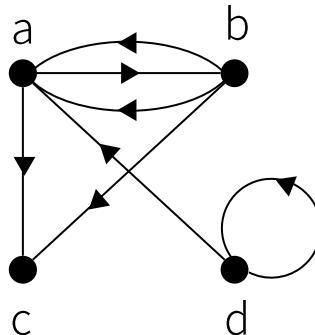
$$a_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{if } \{v_i, v_j\} \text{ is an edge of } G \\ 0 & \text{otherwise.} \end{cases}$$



$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Symmetry

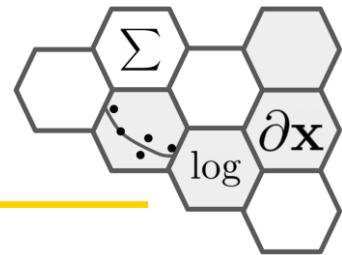
- 방향 다중 그래프
- 모서리 수를 직접 표시
  - 행: 출발 정점, 열: 도착 정점



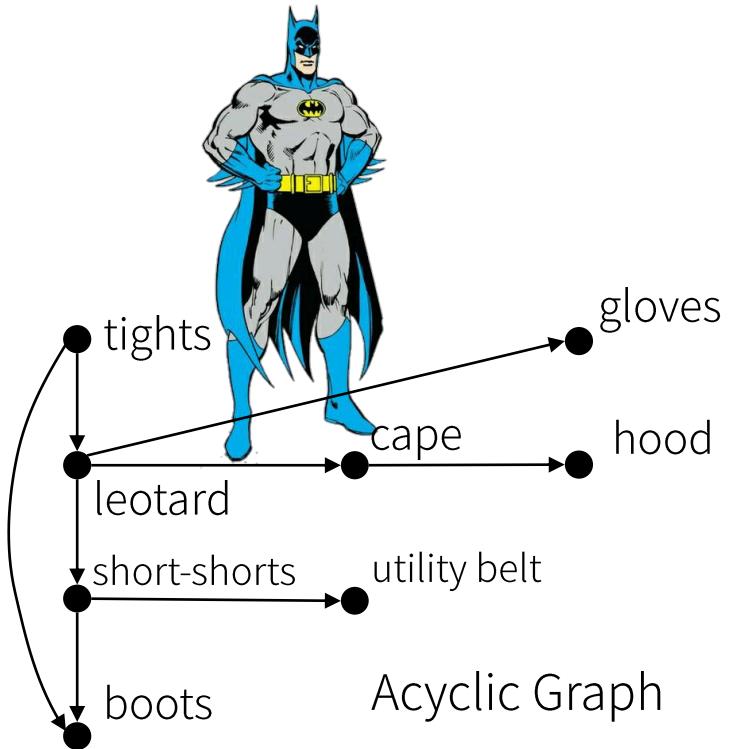
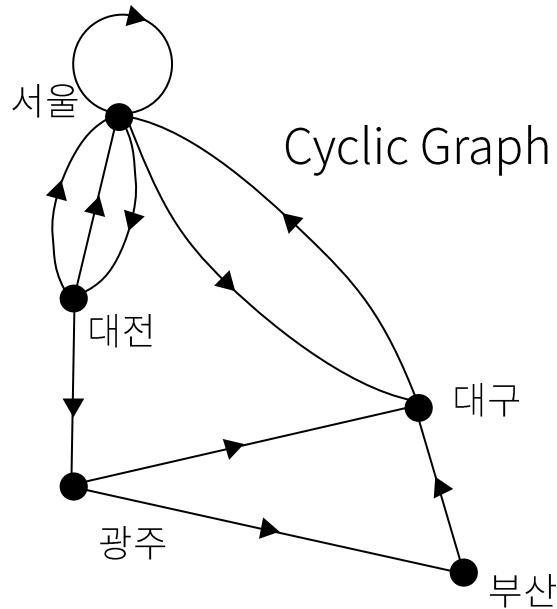
$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Asymmetry

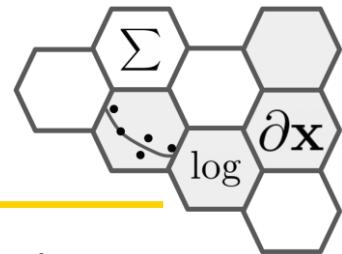
# DAG: Directed Acyclic Graph



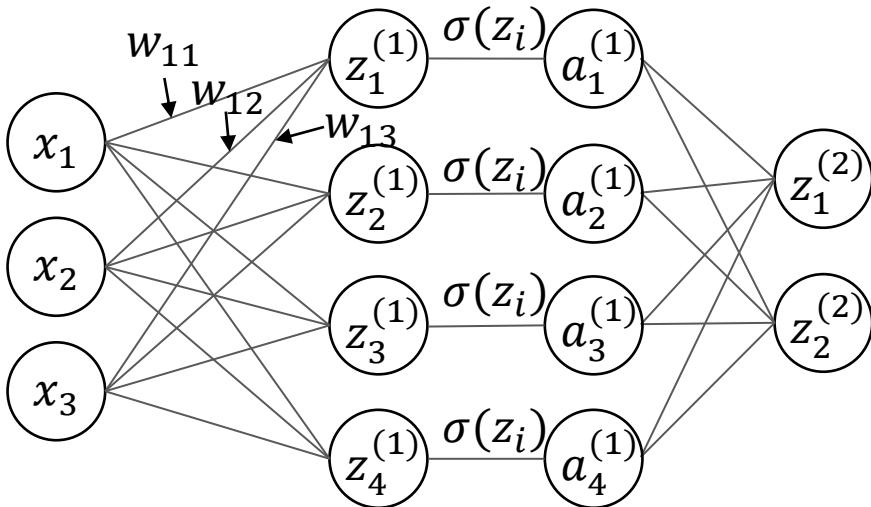
- 방향 비순환 그래프 DAG
  - 순환이 존재하지 않는 방향 그래프



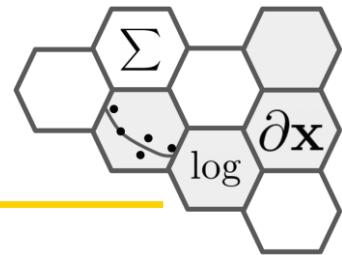
# 00: 뉴럴넷과 그래프



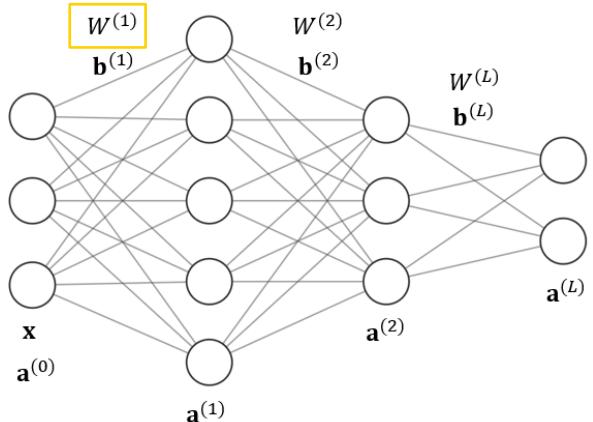
- 가중 방향 비순환 그래프 Weighted Directed Acyclic Graph



# 가중치의 표현



- $w_{ij}$ :  $j$  입력 인덱스,  $i$  출력 인덱스



$$\text{Weight } W^{(1)} = \begin{bmatrix} w_{11} & w_{12} & w_{13} \\ w_{21} & w_{22} & w_{23} \\ w_{31} & w_{32} & w_{33} \\ w_{41} & w_{42} & w_{43} \\ w_{51} & w_{52} & w_{53} \end{bmatrix} \quad \text{Bias } \mathbf{b}^{(1)} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \\ b_5 \end{bmatrix}$$

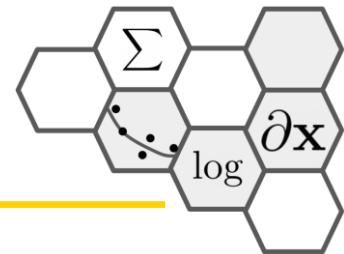
$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{a}^{(1)} = f(W^{(1)}\mathbf{x} + \mathbf{b}^{(1)})$$

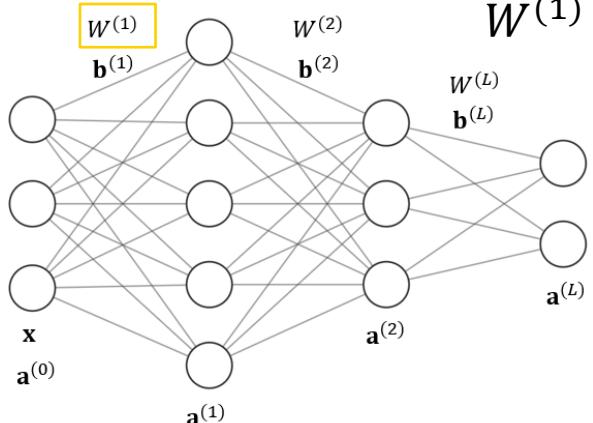
Annotations for dimensions:

- $(5,1)$  points to  $x_1$
- $(3,1)$  points to  $x_2$
- $(5,3)$  points to  $x_3$
- $(5,1)$  points to the output dimension of  $\mathbf{a}^{(1)}$

# 가중치의 표현



- $w_{ij}$ :  $i$  입력 인덱스,  $j$  출력 인덱스



Weight  
 $W^{(1)}$

$$W^{(1)} = \begin{bmatrix} w_{11} & w_{12} & w_{13} & w_{14} & w_{15} \\ w_{21} & w_{22} & w_{23} & w_{24} & w_{25} \\ w_{31} & w_{32} & w_{33} & w_{34} & w_{35} \end{bmatrix}$$

Bias

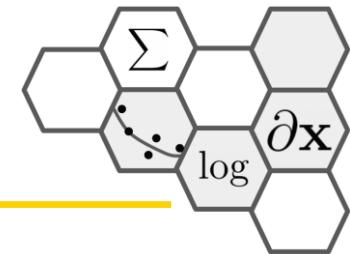
$$\mathbf{b}^{(1)T} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \\ b_5 \end{bmatrix}^T$$

$$\mathbf{x}^T = [x_1 \quad x_2 \quad x_3]$$

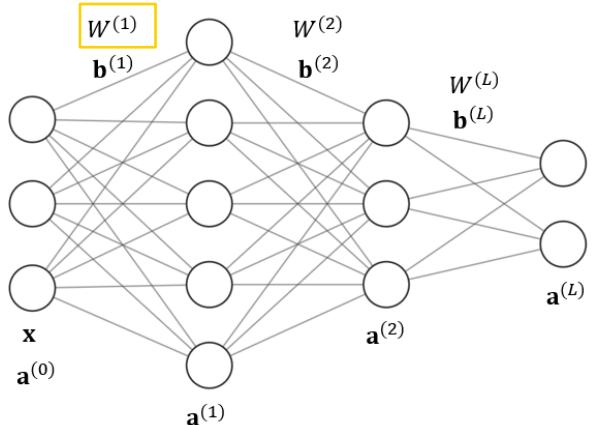
$$\mathbf{a}^{(1)T} = f \left( \mathbf{x}^T W^{(1)} + \mathbf{b}^{(1)T} \right)$$

(1,5) ↗ (1,3)  
          (3,5) ↙ (1,5)

## 가중치의 표현



- #### • 뒤죽박죽

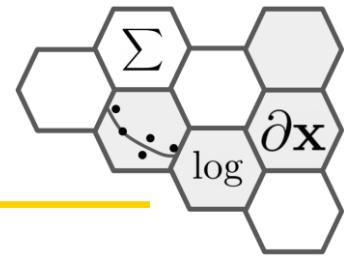


$$W^{(1)} = \begin{bmatrix} w_{11} & w_{12} & w_{13} \\ w_{21} & w_{22} & w_{23} \\ w_{31} & w_{32} & w_{33} \\ w_{41} & w_{42} & w_{43} \\ w_{51} & w_{52} & w_{53} \end{bmatrix} \quad \mathbf{b}^{(1)} = [b_1 \quad \dots \quad b_5]$$

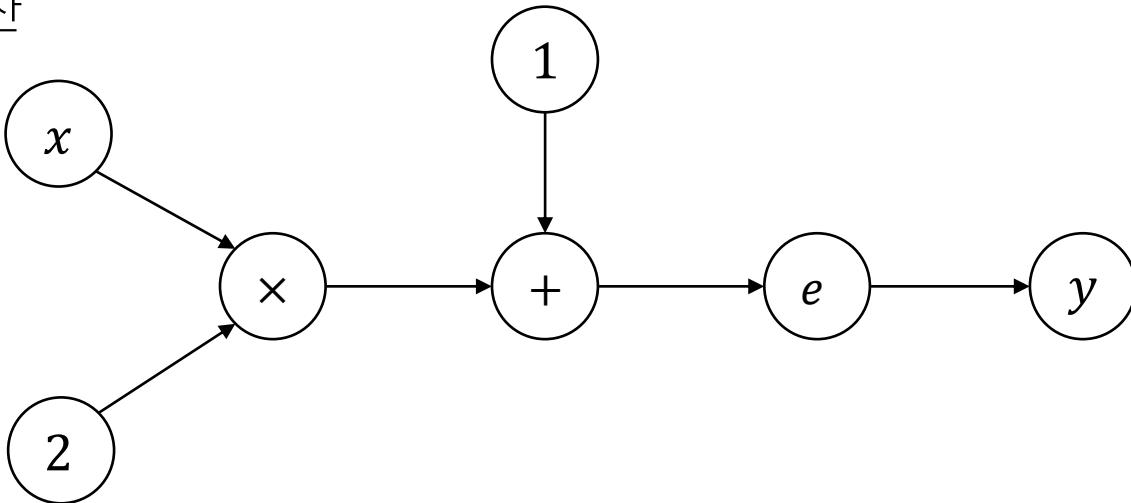
$$\mathbf{x} = [x_1 \quad x_2 \quad x_3]$$

$$\mathbf{a}^{(1)} = f \left( \mathbf{x} W^{(1)T} + \mathbf{b}^{(1)} \right)$$

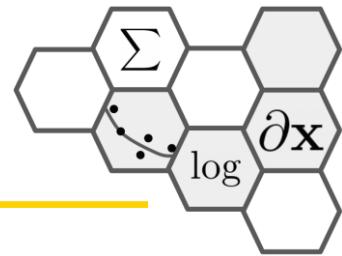
# 00: 계산 그래프



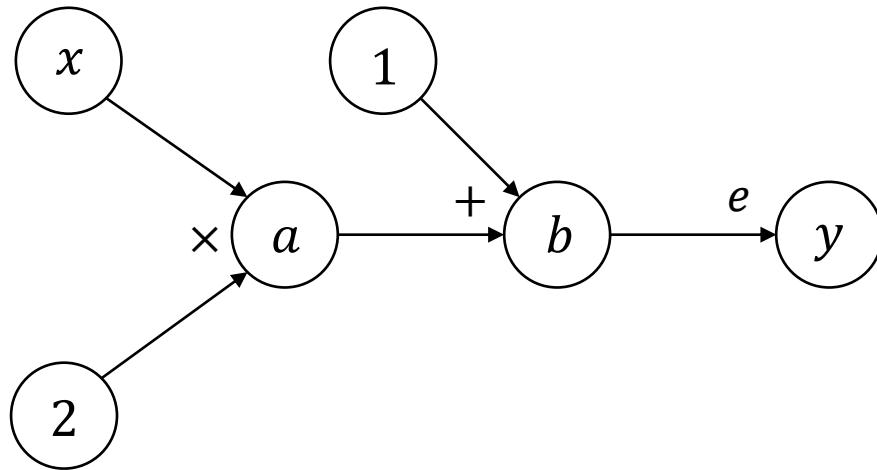
- $y = e^{2x+1}$
- Directed Acyclic Graph
- Vertex: 변수, 연산



# 계산 그래프

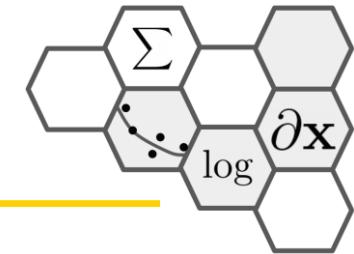


- $y = e^{2x+1}$
- Directed Acyclic Graph
- Vertex: 변수
- Edge: 연산

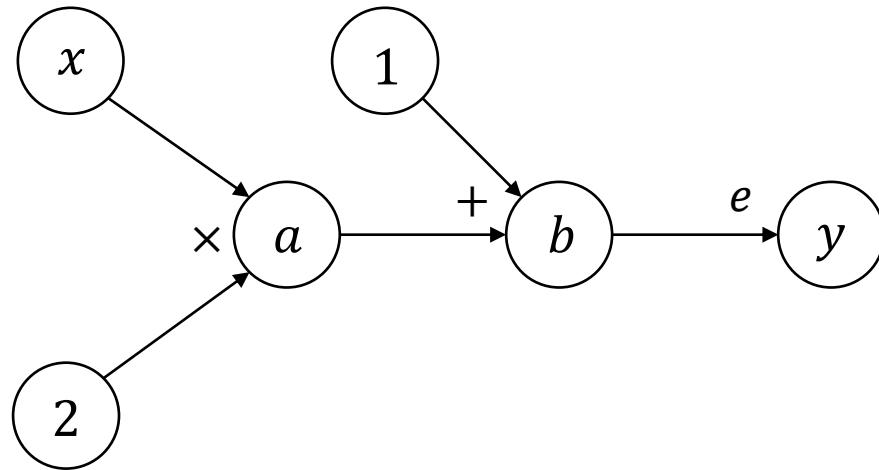


**CO**

# 계산 그래프의 포워드 연산

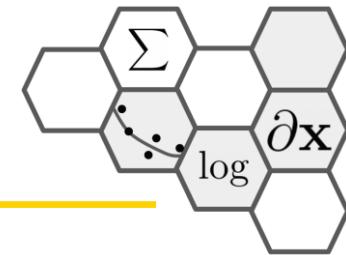


- $y = e^{2x+1}$
- 모서리의 방향을 따라 함숫값을 계산
- Vertex: 변수
- Edge: 연산

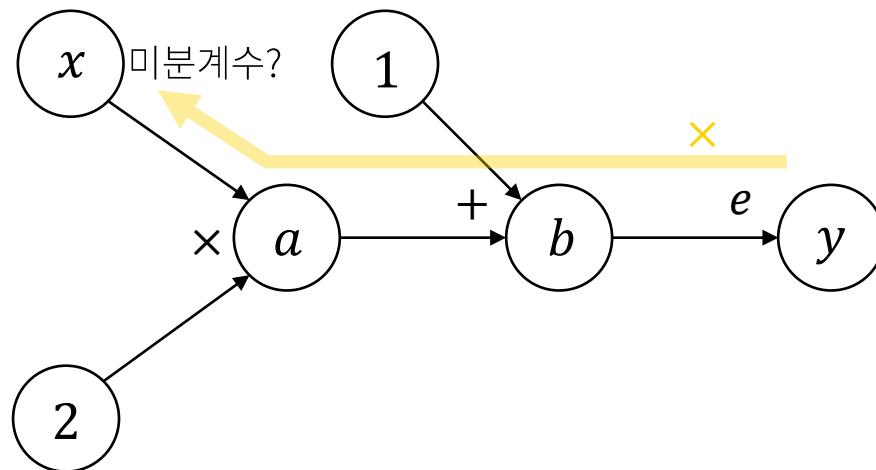


CO

# 계산 그래프의 백워드 연산



- $y = e^{2x+1}$
- 모서리의 역방향을 따라 미분계수를 계산
- Vertex: 변수
- Edge: 연산



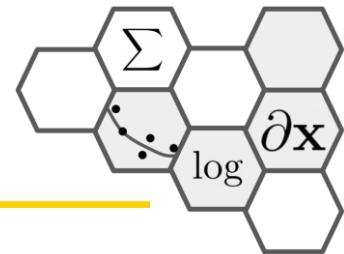
$$\frac{d}{dx} ax =$$

$$\frac{d}{dx}(a + x) =$$

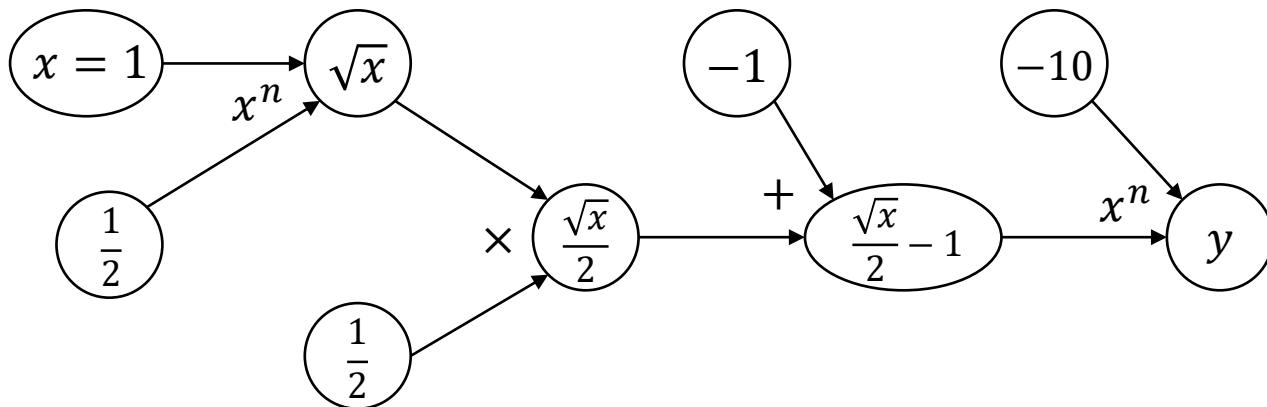
$$\frac{d}{dx} e^x =$$



# 연습: 포워드 연산

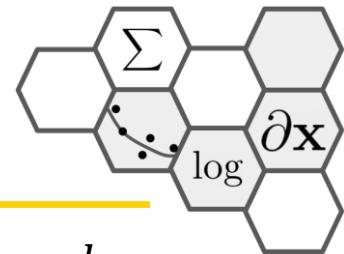


$$y = \left( \frac{\sqrt{x}}{2} - 1 \right)^{-10}$$





# 연습: 백워드 연산



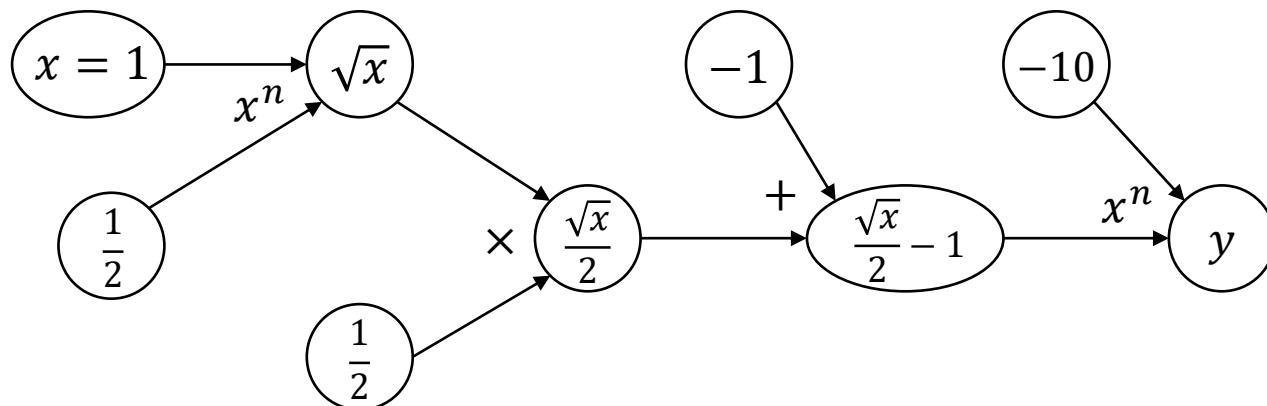
$$y = \left( \frac{\sqrt{x}}{2} - 1 \right)^{-10}$$

$$\frac{d}{dx} ax =$$

$$\frac{d}{dx} e^x =$$

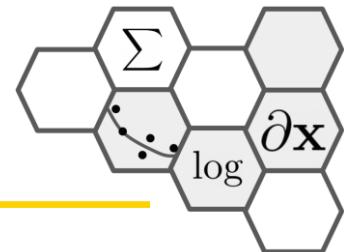
$$\frac{d}{dx} (a + x) =$$

$$\frac{d}{dx} x^n =$$





# 연습: 백워드 연산



$$y = \left( \frac{\sqrt{x}}{2} - 1 \right)^{-10} \quad \frac{dy}{dx} = -\frac{5}{2\sqrt{x}} \left( \frac{\sqrt{x}}{2} - 1 \right)^{-11}$$

