

ΓΡΑΜΜΙΚΗ ΑΛΓΕΒΡΑ

Χειμερινό εξάμηνο 2024-25
(ΜΤΥ104-ΠΛΥ104)

Κωνσταντίνος Σκιάνης
Επίκουρος Καθηγητής



ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΟΙ ΧΩΡΟΙ

- ✓ Ορισμοί - Ιδιότητες - Υπόχωροι
- ✓ Γραμμική Εξάρτηση - Ανεξαρτησία
- ✓ Βάση - Διάσταση
- ✓ Γραμμικές Απεικονίσεις - Αλλαγή Βάσης
- ✓ Εσωτερικό Γινόμενο - Ορθογωνιότητα

Διανυσματικοί Χώροι

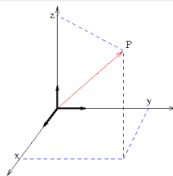
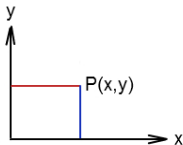
Ορισμός

Καρτεσιανό γινόμενο (Cartesian product) δύο συνόλων V και W καλείται ένα νέο σύνολο που αποτελείται από όλα τα διατεταγμένα ζεύγη στοιχείων των V και W , αντίστοιχα,

$$V \times W = \{(v, w); v \in V, w \in W\}.$$

Συμβολίζουμε,

$$V^n = \underbrace{V \times V \times \cdots \times V}_{n \text{ φορές}} = \{(v_1, v_2, \dots, v_n); v_i \in V, i = 1, 2, \dots, n\}.$$



$$\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R} = \{(x, y); x, y \in \mathbb{R}\}$$

$$\mathbb{R}^3 = \mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} = \{(x, y, z); x, y, z \in \mathbb{R}\}$$

Διανυσματικοί Χώροι

Ορισμός

Διανυσματικός χώρος (vector space ή linear space) επί του \mathbb{F} (ή \mathbb{F} -δ.χ.) καλείται ένα μη κενό σύνολο $V \neq \emptyset$ εφοδιασμένο με δύο πράξεις:

1 Πρόσθεση

$+: V \times V \rightarrow V, (u, v) \mapsto u + v$, με τις ακόλουθες ιδιότητες $\forall u, v, w \in V$:

(α) $u + v = v + u$ (αντιμεταθετική)

(β) $(u + v) + w = u + (v + w)$ (προσεταιριστική)

(γ) Υπάρχει ουδέτερο στοιχείο $\mathcal{O} \in V$ με $u + \mathcal{O} = u$

(δ) Για κάθε $u \in V$ υπάρχει αντίθετο στοιχείο $-u \in V$ με $u + (-u) = \mathcal{O}$

2 Βαθμωτός Πολλαπλασιασμός

$\cdot: \mathbb{F} \times V \rightarrow V, (k, v) \mapsto k \cdot v$, με τις ακόλουθες ιδιότητες $\forall u, v \in V, k_1, k_2 \in \mathbb{F}$:

(α) $k_1(u + v) = k_1 u + k_1 v$ (επιμεριστική)

(β) $(k_1 + k_2) u = k_1 u + k_2 u$ (επιμεριστική)

(γ) $(k_1 k_2) u = k_1 (k_2 u)$

(δ) Υπάρχει ουδέτερο στοιχείο $1 \in \mathbb{F}$ με $1 u = u$

Τα στοιχεία ενός δ.χ. V καλούνται **διανύσματα** (vectors).

Διάφορα γνωστά μας σύνολα αριθμών πληρούν τις παραπάνω ιδιότητες, π.χ. το \mathbb{R} ή το \mathbb{C} επί του \mathbb{R} . Αλλά δεν είναι μόνο αυτά!

Διανυσματικοί Χώροι

Παρατηρήσεις

- 1 Ένας δ.χ. V δεν είναι απαραίτητο να έχει στοιχεία αριθμούς.
- 2 Οι πράξεις στους δ.χ. (πρόσθεση, πολλαπλασιασμός) δεν είναι απαραίτητα οι κλασσικές πράξεις των αριθμών. Εξαρτώνται κάθε φορά από τον δ.χ. V .

► Ο χώρος $M_{m \times n}(\mathbb{F})$ των $m \times n$ πινάκων με στοιχεία από το \mathbb{F} εφοδιασμένος με τις πράξεις της πρόσθεσης πινάκων και του πολλαπλασιασμού αριθμού με πίνακα είναι \mathbb{F} -δ.χ.

Πράγματι, έστω οι πίνακες $A, B, C \in M_{m \times n}(\mathbb{F})$, και ο αντίστοιχος μηδενικός πίνακας $\mathcal{O} \in M_{m \times n}(\mathbb{F})$. Τότε από τις ιδιότητες της πρόσθεσης πινάκων ισχύουν οι ακόλουθες ιδιότητες:

$$(\alpha) \quad A + B = B + A$$

$$(\beta) \quad (A + B) + C = A + (B + C)$$

$$(\gamma) \quad A + \mathcal{O} = A$$

$$(\delta) \quad A + (-A) = \mathcal{O} \text{ όπου } -A \in M_{m \times n}(\mathbb{F}) \text{ ο αντίθετος του } A$$

Επομένως επαληθεύονται οι ιδιότητες 1.(α)-1.(δ) του ορισμού του δ.χ. που αφορούν στην πρόσθεση.

Διανυσματικοί Χώροι

Επιπλέον, για οποιουσδήποτε πίνακες, $A, B \in M_{m \times n}(\mathbb{F})$ και για οποιαδήποτε $k_1, k_2 \in \mathbb{F}$, ισχύουν οι ακόλουθες ιδιότητες από τον πολλαπλασιασμό αριθμού με πίνακα:

$$(\alpha) \quad k_1(A + B) = k_1 A + k_1 B$$

$$(\beta) \quad (k_1 + k_2) A = k_1 A + k_2 A$$

$$(\gamma) \quad (k_1 k_2) A = k_1 (k_2 A)$$

$$(\delta) \quad 1 A = A$$

Επομένως επαληθεύονται οι ιδιότητες 2.(α)-2.(δ) του ορισμού του δ.χ. που αφορούν στον βαθμωτό πολλαπλασιασμό.

Άρα ο χώρος $M_{m \times n}(\mathbb{F})$ των $m \times n$ πινάκων με στοιχεία από το \mathbb{F} εφοδιασμένος με τις πράξεις της πρόσθεσης πινάκων και του πολλαπλασιασμού αριθμού με πίνακα είναι δ.χ. επί του \mathbb{F} . ■

Διανυσματικοί Χώροι

Ιδιότητες

Έστω V ένας \mathbb{F} -δ.χ. και $k \in \mathbb{F}$, $v \in V$. Τότε:

- ❶ $k \mathcal{O}_V = \mathcal{O}_V$
- ❷ $0 v = \mathcal{O}_V$
- ❸ $(-k) v = k(-v) = -(k v)$
- ❹ $k v = \mathcal{O}_V \Leftrightarrow k = 0 \text{ ή } v = \mathcal{O}_V$

Διανυσματικοί Χώροι

Ορισμός

Διανυσματικός υπόχωρος (vector subspace) ενός \mathbb{F} -δ.χ. V καλείται κάθε μη κενό υποσύνολο $U \subseteq V$ που είναι και το ίδιο \mathbb{F} -δ.χ. ως προς τις πράξεις του V .

Πρόταση

Αν V ένας \mathbb{F} -δ.χ. και $U \subseteq V$, $U \neq \emptyset$, τότε το U είναι υπόχωρος του V ανν
 $\forall u, v \in U, \forall k, \ell \in \mathbb{F}$, ισχύει ότι:

$$k u + \ell v \in U. \quad (1)$$

Διανυσματικοί Χώροι

► Ο χώρος $\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R} = \{(x, y); x, y \in \mathbb{R}\}$, εφοδιασμένος με τις γνωστές πράξεις της πρόσθεσης διανυσμάτων και του πολλαπλασιασμού αριθμού με διάνυσμα, είναι \mathbb{R} -δ.χ. (προσπαθήστε να το αποδείξετε με χρήση του ορισμού). Θα ελέγξουμε αν τα σύνολα,

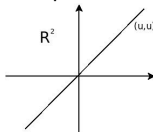
$$(a) \quad U_1 = \{(u, u); u \in \mathbb{R}\}, \quad (b) \quad U_2 = \{(1, u); u \in \mathbb{R}\},$$

είναι υπόχωροί του.

(α). Ας εξετάσουμε αν είναι υπόχωρος το σύνολο U_1 . Θα χρησιμοποιήσουμε την Σχέση (1) του θεωρήματος. Έστω (u_1, u_1) και (u_2, u_2) , δύο διανύσματα του U_1 , με $u_1, u_2 \in \mathbb{R}$. Έστω και $k, \ell \in \mathbb{R}$. Τότε έχουμε:

$$k(u_1, u_1) + \ell(u_2, u_2) = (k u_1, k u_1) + (\ell u_2, \ell u_2) = (k u_1 + \ell u_2, k u_1 + \ell u_2) = (v, v),$$

με $v = k u_1 + \ell u_2 \in \mathbb{R}$. Άρα $k(u_1, u_1) + \ell(u_2, u_2) \in U_1$ και συνεπώς το U_1 είναι υπόχωρος του \mathbb{R}^2 . Γεωμετρικά, ο υπόχωρος U_1 είναι η ευθεία που απεικονίζεται στο ακόλουθο σχήμα:



Διανυσματικοί Χώροι

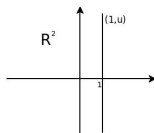
(β). Αντίστοιχα εξετάζουμε και το σύνολο U_2 . Έστω $(1, u_1)$ και $(1, u_2)$, δύο διανύσματα του U_2 , με $u_1, u_2 \in \mathbb{R}$. Έστω και $k, \ell \in \mathbb{R}$. Τότε έχουμε:

$$k(1, u_1) + \ell(1, u_2) = (k, k u_1) + (\ell, \ell u_2) = (k + \ell, k u_1 + \ell u_2).$$

Όμως, το διάνυσμα που προέκυψε θα είναι στοιχείο του U_2 μόνο όταν ισχύει η σχέση:

$$k + \ell = 1,$$

και όχι για όλα τα $k, \ell \in \mathbb{R}$, όπως απαιτεί το θεώρημα. Άρα το σύνολο U_2 δεν είναι υπόχωρος του \mathbb{R}^2 . Γεωμετρικά, το U_2 είναι η ευθεία που απεικονίζεται στο ακόλουθο σχήμα:



Εναλλακτικά, θα μπορούσε κάποιος να φτάσει στο ίδιο συμπέρασμα αν παρατηρούσε ότι το σύνολο U_2 δεν περιέχει το ουδέτερο στοιχείο $(0,0)$ (προσπαθήστε να το δείξετε μέσω του ορισμού). ■

Διανυσματικοί Χώροι

Πρόταση

Έστω U, W , υπόχωροι ενός \mathbb{F} -δ.χ. V . Τότε ισχύουν τα ακόλουθα:

- 1 Το σύνολο $U + W = \{u + w; u \in U, w \in W\}$ είναι υπόχωρος του V .
- 2 Το σύνολο $U \cap W = \{v; v \in U, v \in W\}$ είναι υπόχωρος του V .

Ορισμός

Έστω U, W , υπόχωροι ενός \mathbb{F} -δ.χ. V . Ο V καλείται **ευθύ άθροισμα** των υποχώρων U, W , αν ισχύει ότι:

$$V = U + W, \quad U \cap W = \{0_V\}.$$

Σε αυτή την περίπτωση ο υπόχωρος U καλείται **συμπλήρωμα** του W ως προς τον δ.χ. V και αντίστοιχα ο W είναι το συμπλήρωμα του U .

Προσοχή!

Η ένωση δύο υποχώρων δεν είναι πάντα υπόχωρος! Μπορείτε να σκεφτείτε ένα αντιπαράδειγμα?

Γραμμική Ανεξαρτησία

Ορισμός

Γραμμικός συνδυασμός (linear combination) των διανυσμάτων v_1, v_2, \dots, v_n , ενός \mathbb{F} -δ.χ. V καλείται ένα στοιχείο $v \in V$ αν υπάρχουν συντελεστές $k_1, k_2, \dots, k_n \in \mathbb{F}$, τέτοιοι ώστε,

$$v = k_1 v_1 + k_2 v_2 + \dots + k_n v_n.$$

Έστω τα ακόλουθα διανύσματα του \mathbb{R}^2 ,

$$\{v_1, v_2, v_3\} = \{(1, 1), (0, 1), (1, 0)\}.$$

Τότε το διάνυσμα $v = (3, 4)$ μπορεί να γραφτεί ως,

$$v = 2 v_1 + 2 v_2 + v_3 = 2(1, 1) + 2(0, 1) + (1, 0) = (3, 4),$$

και άρα είναι γραμμικός συνδυασμός των v_1, v_2, v_3 , με συντελεστές $k_1 = 2, k_2 = 2, k_3 = 1$.

Ο γραμμικός συνδυασμός δεν είναι απαραίτητα μοναδικός. Εναλλακτικά, το $v = (3, 4)$ θα μπορούσε να γραφτεί και ως,

$$v = 5 v_1 - v_2 - 2 v_3.$$

Γραμμική Ανεξαρτησία

Ορισμός

Γραμμική θήκη (linear span ή linear hull) ενός υποσυνόλου διανυσμάτων $K = \{v_1, v_2, \dots, v_n\} \subseteq V$, $K \neq \emptyset$, του \mathbb{F} -δ.χ. V , καλείται το σύνολο,

$$\text{span}(K) = \{k_1 v_1 + k_2 v_2 + \dots + k_n v_n\},$$

όλων των γραμμικών συνδυασμών των διανυσμάτων του K .

Αν επιπλέον κάθε στοιχείο του V είναι και στοιχείο του $\text{span}(K)$, τότε λέμε ότι το K **παράγει** τον V ή, εναλλακτικά, ότι αποτελεί **σύνολο γεννητόρων** του V .

Προσοχή!

Παρατηρήστε ότι, σύμφωνα με τον ορισμό, η γραμμική θήκη είναι υπόχωρος του V .

Γραμμική Ανεξαρτησία

► Έστω το σύνολο,

$$K = \{\underbrace{(1, -1, -2)}_{v_1}, \underbrace{(5, -4, -10)}_{v_2}, \underbrace{(-3, 1, 0)}_{v_3}\} \subset \mathbb{R}^3.$$

Σύμφωνα με τον ορισμό, η κλειστή θήκη του K είναι το σύνολο,

$$\text{span}(K) = \{k_1 v_1 + k_2 v_2 + k_3 v_3; k_1, k_2, k_3 \in \mathbb{R}\} =$$

$$= \{(k_1 + 5 k_2 - 3 k_3, -k_1 - 4 k_2 + k_3, -2 k_1 - 10 k_2); k_1, k_2, k_3 \in \mathbb{R}\}$$

Για να ελέγξουμε αν το διάνυσμα $v = (-4, 3, 14)$ ανήκει στο $\text{span}(K)$, θα πρέπει να ελέγξουμε αν υπάρχουν κατάλληλα $k_1, k_2, k_3 \in \mathbb{R}$, τέτοια ώστε το v να γράφεται ως γραμμικός συνδυασμός των διανυσμάτων v_1, v_2, v_3 , του K ,

$$v = k_1 v_1 + k_2 v_2 + k_3 v_3.$$

Δηλαδή, ισοδύναμα, θα πρέπει να βρούμε (αν υπάρχουν) κατάλληλα k_1, k_2, k_3 που να επαληθεύουν το σύστημα:

$$\begin{cases} k_1 + 5 k_2 - 3 k_3 = -4 \\ -k_1 - 4 k_2 + k_3 = 3 \\ -2 k_1 - 10 k_2 = 14 \end{cases} \Leftrightarrow \dots \Leftrightarrow \begin{cases} k_1 = 8 \\ k_2 = -3 \\ k_3 = -1 \end{cases} \quad \blacksquare$$

Γραμμική Ανεξαρτησία

► Έστω το σύνολο,

$$E = \{\underbrace{(1, 0, 0)}_{v_1}, \underbrace{(0, 1, 0)}_{v_2}\} \subset \mathbb{R}^3.$$

Θα ελέγξουμε αν παράγει τον δ.χ. \mathbb{R}^3 .

Για να παράγεται ο \mathbb{R}^3 από το E , θα πρέπει κάθε διάνυσμα $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, να γράφεται ως γραμμικός συνδυασμός των v_1, v_2 . Δηλαδή να υπάρχουν κατάλληλα $k_1, k_2 \in \mathbb{R}$, τέτοια ώστε,

$$(x, y, z) = k_1 (1, 0, 0) + k_2 (0, 1, 0) \Leftrightarrow \begin{cases} x = k_1 \\ y = k_2 \\ z = 0 \end{cases}$$

Άρα το παραπάνω σύστημα έχει λύσεις μόνο όταν $z = 0$. Προφανώς τα (x, y, z) με $z \neq 0$ δεν μπορούν να δοθούν ως γραμμικοί συνδυασμοί των v_1, v_2 . Άρα το σύνολο E δεν παράγει τον δ.χ. \mathbb{R}^3 . ■

Γραμμική Ανεξαρτησία

Πρόταση

Αν V ένας \mathbb{F} -δ.χ. και $K = \{v_1, v_2, \dots, v_n\} \subseteq V$, $K \neq \emptyset$, τότε το σύνολο $\text{span}(K)$ είναι ο μικρότερος υπόχωρος του V που περιέχει τα διανύσματα v_1, v_2, \dots, v_n . Δηλαδή, για κάθε άλλο υπόχωρο W που περιέχει τα διανύσματα αυτά, ισχύει ότι,

$$\text{span}(K) \subseteq W.$$

Ορισμός

Γραμμικώς ανεξάρτητα (linearly independent) καλούνται τα διανύσματα v_1, v_2, \dots, v_n , ενός \mathbb{F} -δ.χ. V , αν ισχύει ότι:

$$k_1 v_1 + k_2 v_2 + \dots + k_n v_n = \mathcal{O}_n \Leftrightarrow k_1 = k_2 = \dots = k_n = 0,$$

με $k_1, k_2, \dots, k_n \in \mathbb{F}$. Σε αντίθετη περίπτωση, τα διανύσματα καλούνται **γραμμικώς εξαρτημένα**. Αντίστοιχα, το σύνολο $K = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ καλείται γραμμικώς ανεξάρτητο ή εξαρτημένο αν τα v_1, v_2, \dots, v_n , είναι γραμμικώς ανεξάρτητα ή εξαρτημένα.

Γραμμική Ανεξαρτησία

Ιδιότητες

- ❶ Τα διανύσματα v_1, v_2, \dots, v_n , είναι γραμμικώς εξαρτημένα αν κάποιο από αυτά μπορεί να γραφτεί ως γραμμικός συνδυασμός των υπολοίπων. Δηλαδή αν υπάρχει κάποιο v_i τέτοιο ώστε,

$$v_i = k_1 v_1 + \dots + k_{i-1} v_{i-1} + k_{i+1} v_{i+1} + \dots + k_n v_n,$$

με κατάλληλα k_j .

- ❷ Το κενό σύνολο \emptyset θεωρείται πάντα γραμμικώς ανεξάρτητο.
- ❸ Το μηδενικό διάνυσμα \mathcal{O}_V είναι πάντα γραμμικώς εξαρτημένο.
- ❹ Κάθε μη-μηδενικό διάνυσμα μόνο του είναι γραμμικώς ανεξάρτητο.
- ❺ Αν το σύνολο K είναι γραμμικώς εξαρτημένο, τότε και κάθε υπερσύνολο L με $K \subseteq L$ είναι γραμμικώς εξαρτημένο.
- ❻ Αν το σύνολο K είναι γραμμικώς ανεξάρτητο, τότε και κάθε υποσύνολο M με $M \subseteq K$ είναι γραμμικώς ανεξάρτητο.

Γραμμική Ανεξαρτησία

► Να ελέγξετε ως προς την γραμμική εξάρτηση τα διανύσματα,

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 10 & 2 \end{pmatrix}, \quad A_3 = \begin{pmatrix} 1 & -5 \\ 8 & 0 \end{pmatrix},$$

του δ.χ. $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$.

Σύμφωνα με τον ορισμό, τα A_1, A_2, A_3 , είναι γραμμικώς ανεξάρτητα εφόσον για $k_1, k_2, k_3 \in \mathbb{R}$ ισχύει ότι,

$$k_1 A_1 + k_2 A_2 + k_3 A_3 = O_{2 \times 2} \Leftrightarrow k_1 = k_2 = k_3 = 0,$$

Έχουμε:

$$k_1 \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 10 & 2 \end{pmatrix} + k_3 \begin{pmatrix} 1 & -5 \\ 8 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} k_1 + 3k_2 + k_3 = 0 \\ 2k_1 - k_2 - 5k_3 = 0 \\ k_1 + 10k_2 + 8k_3 = 0 \\ k_1 + 2k_2 = 0 \end{cases}$$

Γραμμική Ανεξαρτησία

Τώρα ελέγχουμε αν το σύστημα που προέκυψε έχει λύσεις. Πρόκειται για ομογενές σύστημα 4×3 και το επιλύουμε με χρήση επαυξημένου πίνακα:

$$\begin{aligned} (A|b) &= \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & -5 & 0 \\ 1 & 10 & 8 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{cc} (-2) & (-1) \\ \downarrow & \downarrow \\ & \downarrow \end{array} \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -7 & -7 & 0 \\ 0 & 7 & 7 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{l} \div (-7) \\ \div 7 \\ \div (-1) \end{array} \sim \\ &\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{cc} & \uparrow \\ (-1) & (-3) \\ \downarrow & \downarrow \\ & \downarrow \end{array} \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \end{aligned}$$

Ο πίνακας είναι σε ανηγμένη κλιμακωτή μορφή και παρατηρούμε ότι,

$$\text{rank}(A|b) = \text{rank}(A) = 2 \neq 3 = n,$$

άρα το σύστημα έχει άπειρες λύσεις και όχι μόνο την τετριμμένη $k_1 = k_2 = k_3 = 0$. Συνεπώς τα A_1, A_2, A_3 , είναι γραμμικώς εξαρτημένα. ■

Γραμμική Ανεξαρτησία

Ορισμός

- ❶ **Χώρος γραμμών** ενός πίνακα $A \in M_{m \times n}(\mathbb{F})$ καλείται ο υπόχωρος του δ.χ. \mathbb{F}^n που παράγεται από τις γραμμές r_1, r_2, \dots, r_m του A ,

$$R(A) = \text{span}(r_1, r_2, \dots, r_m).$$

- ❷ **Χώρος στηλών** ενός πίνακα $A \in M_{m \times n}(\mathbb{F})$ καλείται ο υπόχωρος του δ.χ. \mathbb{F}^m που παράγεται από τις στήλες c_1, c_2, \dots, c_n του A ,

$$C(A) = \text{span}(c_1, c_2, \dots, c_n).$$

Προφανώς ισχύει ότι $R(A) = C(A^T)$.

Πρόταση

Έστω ο πίνακας $A \in M_{m \times n}(\mathbb{F})$. Τότε ισχύει ότι:

- ❶ Γραμμοϊσοδύναμοι πίνακες έχουν ίδιους χώρους γραμμών.
- ❷ Αν $B \in M_{m \times n}(\mathbb{F})$ η κλιμακωτή μορφή του A , τότε οι μη-μηδενικές γραμμές του B είναι γραμμικώς ανεξάρτητα διανύσματα του \mathbb{F}^n .

Βάση - Διάσταση

Ορισμός

Βάση (base) ενός \mathbb{F} -δ.χ. V καλείται ένα υποσύνολό του $B \subseteq V$, αν ισχύουν οι ακόλουθες ιδιότητες:

- 1 Το B παράγει τον V , δηλαδή $V = \text{span}(B)$.
- 2 Το B είναι γραμμικώς ανεξάρτητο.

Το σύνολο $B = \{\underbrace{(1, 0, 0)}_{e_1}, \underbrace{(0, 1, 0)}_{e_2}, \underbrace{(0, 0, 1)}_{e_3}\}$ είναι μια βάση του \mathbb{R}^3 .

Πράγματι, οποιοδήποτε διάνυσμα $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, γράφεται ως:

$$(x, y, z) = x(1, 0, 0) + y(0, 1, 0) + z(0, 0, 1) = x e_1 + y e_2 + z e_3,$$

άρα το B παράγει τον \mathbb{R}^3 . Επιπλέον:

$$k_1 e_1 + k_2 e_2 + k_3 e_3 = \mathcal{O} \Leftrightarrow (k_1, 0, 0) + (0, k_2, 0) + (0, 0, k_3) = (0, 0, 0) \Leftrightarrow k_1 = k_2 = k_3 = 0$$

Άρα το B είναι και γραμμικώς ανεξάρτητο, συνεπώς είναι βάση του \mathbb{R}^3 .

Βάση - Διάσταση

Προτάσεις

- 1 Ένα πεπερασμένο σύνολο $B \subseteq V$ είναι βάση του \mathbb{F} -δ.χ. V ανν κάθε $v \in V$ γράφεται ως μοναδικός γραμμικός συνδυασμός διανυσμάτων του B . Οι συντελεστές αυτού του γραμμικού συνδυασμού καλούνται **συνιστώσες** του v ως προς την βάση B .
- 2 Αν $B = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ μια βάση του \mathbb{F} -δ.χ. V , τότε και κάθε άλλη βάση του V θα αποτελείται επίσης από n στοιχεία.

Ορισμός

Διάσταση (dimension) ενός \mathbb{F} -δ.χ. V καλείται το πλήθος των στοιχείων μιας βάσης του V και συμβολίζεται,

$$\dim_{\mathbb{F}} V \quad \text{ή} \quad \dim V.$$

Αν $V = \{\mathcal{O}_V\}$, τότε $\dim V = 0$.

Βάση - Διάσταση

► Να δειχθεί ότι το σύνολο,

$$E = \left\{ \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}}_{E_1}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}}_{E_2}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}_{E_3}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}}_{E_4} \right\}$$

είναι βάση του δ.χ. $M_2(\mathbb{R})$ και να δοθεί η διάστασή του.

Έστω το τυχαίο διάνυσμα (πίνακας),

$$A = \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R}), \quad x, y, z, w \in \mathbb{R}.$$

Τότε προφανώς ισχύει ότι,

$$\begin{aligned} A = \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} &= x \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + w \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \\ &= x E_1 + y E_2 + z E_3 + w E_4. \end{aligned}$$

Άρα το E παράγει τον $M_2(\mathbb{R})$.

Βάση - Διάσταση

Επιπλέον, το E είναι γραμμικώς ανεξάρτητο. Πράγματι,

$$k_1 E_1 + k_2 E_2 + k_3 E_3 + k_4 E_4 = \mathcal{O}_2 \Leftrightarrow$$

$$k_1 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + k_3 \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + k_4 \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} k_1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & k_2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ k_3 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & k_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} k_1 = 0 \\ k_2 = 0 \\ k_3 = 0 \\ k_4 = 0 \end{cases}$$

Άρα, εκ του ορισμού, έπεται ότι το σύνολο E είναι και γραμμικώς ανεξάρτητο. Επομένως αποτελεί βάση του δ.χ. $M_2(\mathbb{R})$. Επιπλέον, αφού η βάση E αποτελείται από 4 στοιχεία, έχουμε ότι,

$$\dim M_2(\mathbb{R}) = 4. \quad \blacksquare$$

Προσπαθήστε να γενικεύσετε τα παραπάνω και να δείξετε ότι,

$$\dim M_{m \times n}(\mathbb{R}) = m \times n.$$

Μεθοδολογία ΕΥΡΕΣΗΣ ΒΑΣΗΣ

Για να βρούμε μια βάση του δ.χ. $\text{span}(S)$ που παράγεται από ένα σύνολο $S = \{s_1, s_2, \dots, s_n\}$ διανυσμάτων του \mathbb{R}^m , ακολουθούμε τα εξής βήματα:

- 1 Σχηματίζουμε τον πίνακα $A = \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix}$ που περιέχει σε γραμμές τα διανύσματα του S , οπότε και $\text{span}(S) = \text{span}(A)$.
- 2 Κάνουμε γραμμοπράξεις στον A ώστε να καταλήξουμε στην κλιμακωτή μορφή του, έστω B . Από γνωστή πρόταση, αφού οι πίνακες A και B είναι γραμμοϊσοδύναμοι, θα έχουν ίδιους χώρους γραμμών, δηλαδή

$$\text{span}(S) = \text{span}(A) = \text{span}(B).$$

- 3 Οι μη-μηδενικές γραμμές του κλιμακωτού πίνακα B αποτελούν μια βάση του $\text{span}(B)$, άρα και των $\text{span}(A), \text{span}(S)$. Επιπλέον,

$$\dim \text{span}(S) = \dim \text{span}(A) = \dim \text{span}(B) = \text{rank}(B).$$

Βάση - Διάσταση

► Έστω το σύνολο,

$$S = \{\underbrace{(1, 2, 4, -2)}_{v_1}, \underbrace{(2, 3, 1, -9)}_{v_2}, \underbrace{(3, 4, -2, -16)}_{v_3}\}.$$

Να βρεθεί μια βάση και η διάσταση του $\text{span}(S)$.

Βάζουμε τα διανύσματα v_1, v_2, v_3 , σε γραμμές σε ένα πίνακα A και τον φέρνουμε σε κλιμακωτή μορφή:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & -2 \\ 2 & 3 & 1 & -9 \\ 3 & 4 & -2 & -16 \end{pmatrix} \begin{array}{cc} (-2) & (-3) \\ \downarrow & \downarrow \end{array} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & -2 \\ 0 & -1 & -7 & -5 \\ 0 & -2 & -14 & -10 \end{pmatrix} \begin{array}{c} (-1) \\ \sim \end{array}$$
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & -2 \\ 0 & 1 & 7 & 5 \\ 0 & -2 & -14 & -10 \end{pmatrix} \begin{array}{c} (2) \\ \downarrow \end{array} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & -2 \\ 0 & 1 & 7 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = B \text{ (κλιμακωτή μορφή)}$$

Σύμφωνα με την μεθοδολογία μας, το σύνολο των μη-μηδενικών γραμμών του B , δηλαδή το,

$$S_B = \{(1, 2, 4, -2), (0, 1, 7, 5)\},$$

αποτελεί μια βάση του $\text{span}(S)$ και επομένως,

$$\dim \text{span}(S) = 2. \quad \blacksquare$$

Βάση - Διάσταση

Πρόταση

Έστω V ένας \mathbb{F} -δ.χ. με $\dim V = n$ και ένα υποσύνολο $K \subseteq V$, $K \neq \emptyset$, με πληθάριθμο $|K| = m$. Τότε:

- (a) Αν $m > n$, το K είναι γραμμικώς εξαρτημένο.
- (b) Αν $m < n$, το K δεν παράγει τον V .

Με απλά λόγια...

Η διάσταση ενός δ.χ. δίνει το μέγιστο πλήθος γραμμικώς ανεξάρτητων διανυσμάτων που μπορεί να περιέχει οποιοδήποτε υποσύνολο του δ.χ. και, ταυτόχρονα, δίνει το ελάχιστο πλήθος διανυσμάτων που απαιτούνται για να παράγεται ο χώρος.

Βάση - Διάσταση

Πρόταση

Έστω V ένας \mathbb{F} -δ.χ. με $\dim V = n$ και ένα υποσύνολο,

$$K = \{v_1, v_2, \dots, v_p\} \subseteq V,$$

γραμμικώς ανεξάρτητο υποσύνολο (υποχρεωτικά $p \leq n$). Τότε υπάρχει βάση B του V που περιέχει το K .

Με απλά λόγια...

Κάθε γραμμικώς ανεξάρτητο υποσύνολο ενός δ.χ. περιέχεται σε μια βάση του.

Βάση - Διάσταση

Πρόταση

Έστω V ένας \mathbb{F} -δ.χ. με $\dim V = n$. Τότε ένα υποσύνολο,

$$K = \{v_1, v_2, \dots, v_n\} \subseteq V,$$

είναι γραμμικώς ανεξάρτητο ανν παράγει τον V .

Με απλά λόγια...

Αν η διάσταση του δ.χ. είναι n , τότε κάθε υποσύνολο με n γραμμικώς ανεξάρτητα διανύσματα είναι και βάση του. Επίσης, και κάθε σύνολο με n στοιχεία που παράγει τον χώρο είναι και βάση του.

Βάση - Διάσταση

Πρόταση

Έστω V ένας \mathbb{F} -δ.χ. με $\dim V = n$ και U ένας υπόχωρος του V με $\dim U = m$. Τότε:

- 1 $\dim U \leq \dim V$
- 2 $U = V \Leftrightarrow \dim U = \dim V$

Με απλά λόγια...

Η διάσταση ενός δ.χ. είναι πάντα μεγαλύτερη ή ίση από την διάσταση κάθε υπόχωρού του και η ισότητα ισχύει μόνο αν ο υπόχωρος ταυτίζεται με τον δ.χ.

Προτάσεις

- 1 Αν $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ είναι n διανύσματα του \mathbb{R}^n και $A = (v_1 \ v_2 \ \dots \ v_n)$ ο πίνακας που τα περιέχει σε στήλες, τότε τα διανύσματα αυτά είναι μια βάση του \mathbb{R}^n ανν $\det A \neq 0$.
- 2 Έστω V ένας \mathbb{F} -δ.χ. πεπερασμένης διάστασης και U, W , δύο υπόχωροί του. Τότε,

$$\dim(U + W) = \dim U + \dim W - \dim(U \cap W).$$

Βάση - Διάσταση

► Έστω τα διανύσματα του \mathbb{R}^3 ,

$$v_1 = (2, 0, 0), \quad v_2 = (0, 0, -3).$$

Να βρεθούν διανύσματα $u, w \in \mathbb{R}^3$, τέτοια ώστε το u να είναι γραμμικώς ανεξάρτητο με τα v_1, v_2 , ενώ το w να είναι γραμμικώς εξαρτημένο.

Έστω,

$$u = (u_1, u_2, u_3), \quad w = (w_1, w_2, w_3),$$

τα ζητούμενα διανύσματα. Τότε, για να είναι τα v_1, v_2, u , γραμμικώς ανεξάρτητα, θα πρέπει ισοδύναμα να ισχύει ότι $\det A \neq 0$, όπου A ο πίνακας που τα περιέχει σε στήλες. Έχουμε:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & u_1 \\ 0 & 0 & u_2 \\ 0 & -3 & u_3 \end{pmatrix}$$

Επομένως,

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & 0 & u_1 \\ 0 & 0 & u_2 \\ 0 & -3 & u_3 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 0 & u_2 \\ -3 & u_3 \end{vmatrix} = 6 u_2$$

Βάση - Διάσταση

Άρα,

$$\det A \neq 0 \Leftrightarrow 6 u_2 \neq 0 \Leftrightarrow u_2 \neq 0$$

Δηλαδή, οποιοδήποτε διάνυσμα $u = (u_1, u_2, u_3)$ με $u_2 \neq 0$ είναι γραμμικώς ανεξάρτητο με τα v_1, v_2 . Για παράδειγμα, ένα τέτοιο είναι το διάνυσμα,

$$u = (0, 1, 0).$$

Αντίστοιχα, για να είναι γραμμικώς εξαρτημένο το $w = (w_1, w_2, w_3)$, αρκεί η αντίστοιχη ορίζουσα να είναι ίση με μηδέν. Δηλαδή,

$$\det A = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 2 & 0 & w_1 \\ 0 & 0 & w_2 \\ 0 & -3 & w_3 \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow 6 w_2 = 0 \Leftrightarrow w_2 = 0$$

Δηλαδή, οποιοδήποτε διάνυσμα $w = (w_1, w_2, w_3)$ με $w_2 = 0$ είναι γραμμικώς εξαρτημένο με τα v_1, v_2 . Για παράδειγμα, ένα τέτοιο είναι το διάνυσμα,

$$w = (1, 0, 1). \quad \blacksquare$$

Βάση - Διάσταση

► Έστω V ένας δ.χ. με $\dim V = 7$ και U_1, U_2 , υπόχωροί του με $\dim U_1 = 3$, $\dim U_2 = 5$. Να προσδιοριστούν οι δυνατές τιμές του $\dim(U_1 \cap U_2)$.

Γνωρίζουμε από το θεώρημα ότι,

$$\dim(U_1 + U_2) = \dim U_1 + \dim U_2 - \dim(U_1 \cap U_2) = 3 + 5 - \dim(U_1 \cap U_2) = 8 - \dim(U_1 \cap U_2).$$

Επιπλέον, γνωρίζουμε ότι, αφού U_1, U_2 , υπόχωροι του V , θα είναι και το $U_1 + U_2$ υπόχωρος του V (από παλαιότερο θεώρημα), άρα,

$$\dim(U_1 + U_2) \leq \dim V = 7.$$

Επίσης, τα σύνολα U_1, U_2 , είναι υποσύνολα του $U_1 + U_2$, άρα,

$$\left. \begin{array}{l} \dim(U_1 + U_2) \geq \dim U_1 \\ \dim(U_1 + U_2) \geq \dim U_2 \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} \dim(U_1 + U_2) \geq 3 \\ \dim(U_1 + U_2) \geq 5 \end{array} \right\} \Rightarrow \dim(U_1 + U_2) \geq 5.$$

Από όλα τα παραπάνω έχουμε:

$$5 \leq 8 - \dim(U_1 \cap U_2) \leq 7 \Leftrightarrow 3 \geq \dim(U_1 \cap U_2) \geq 1.$$

Άρα,

$$\dim(U_1 \cap U_2) = 1 \text{ ή } 2 \text{ ή } 3. \blacksquare$$

Συσχέτιση με τα Γραμμικά Συστήματα

Το $m \times n$ γραμμικό σύστημα,

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

γράφεται και στην μορφή,

$$x_1 \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix}}_{v_1} + x_2 \underbrace{\begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{pmatrix}}_{v_2} + \cdots + x_n \underbrace{\begin{pmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{pmatrix}}_{v_n} = \underbrace{\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}}_b$$

Προφανώς, το σύστημα θα έχει λύση ανν το b γράφεται ως γραμμικός συνδυασμός των v_1, v_2, \dots, v_n , δηλαδή ανν,

$$b \in \text{span}(\{v_1, v_2, \dots, v_n\}).$$

Γραμμικές Απεικονίσεις

Ορισμός

Γραμμική Απεικόνιση ανάμεσα σε δύο \mathbb{F} -δ.χ. U και V , καλείται μια απεικόνιση,

$$f : U \rightarrow V,$$

αν $\forall u_1, u_2 \in U$ και $\lambda, \mu \in \mathbb{F}$, ισχύει ότι,

❶ $f(u_1 + u_2) = f(u_1) + f(u_2)$

❷ $f(\lambda u_1) = \lambda f(u_1)$

ή ισοδύναμα,

$$f(\lambda u_1 + \mu u_2) = \lambda f(u_1) + \mu f(u_2)$$

Γραμμικές Απεικονίσεις

► Η απεικόνιση $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ με $f(x) = 2x$ είναι γραμμική, ενώ η $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ με $g(x) = 2x + 1$ δεν είναι.

Πράγματι, έστω $x, y \in \mathbb{R}$. Τότε,

$$f(\lambda x + \mu y) = 2(\lambda x + \mu y) = (2\lambda x) + (2\mu y) = \lambda(2x) + \mu(2y) = \lambda f(x) + \mu f(y).$$

Άρα, σύμφωνα με τον ορισμό, η f είναι γραμμική.

Αντιθέτως, για την g έχουμε,

$$g(\lambda x + \mu y) = 2(\lambda x + \mu y) + 1 = \lambda(2x) + \mu(2y) + 1,$$

ενώ,

$$\lambda g(x) + \mu g(y) = \lambda(2x + 1) + \mu(2y + 1) = \lambda(2x) + \mu(2y) + (\lambda + \mu).$$

Προφανώς οι παραπάνω σχέσεις δεν ταυτίζονται για όλα τα $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, άρα,

$$g(\lambda x + \mu y) \neq \lambda g(x) + \mu g(y),$$

και συνεπώς η g δεν είναι γραμμική. ■

Γραμμικές Απεικονίσεις

► Η απεικόνιση $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ με $f(x, y, z) = (2x + 3y, x + 4y - z)$, είναι γραμμική.

Πράγματι,

$$\begin{aligned} f(\lambda(x_1, y_1, z_1) + \mu(x_2, y_2, z_2)) &= f\left(\underbrace{\lambda x_1 + \mu x_2}_x, \underbrace{\lambda y_1 + \mu y_2}_y, \underbrace{\lambda z_1 + \mu z_2}_z\right) = \\ &= \left(2(\lambda x_1 + \mu x_2) + 3(\lambda y_1 + \mu y_2), (\lambda x_1 + \mu x_2) + 4(\lambda y_1 + \mu y_2) - (\lambda z_1 + \mu z_2)\right) = \\ &= (2\lambda x_1 + 2\mu x_2 + 3\lambda y_1 + 3\mu y_2, \lambda x_1 + 4\lambda y_1 - \lambda z_1 + \mu x_2 + 4\mu y_2 - \mu z_2) \end{aligned}$$

Αντίστοιχα,

$$\begin{aligned} \lambda f(x_1, y_1, z_1) + \mu f(x_2, y_2, z_2) &= \lambda(2x_1 + 3y_1, x_1 + 4y_1 - z_1) + \mu(2x_2 + 3y_2, x_2 + 4y_2 - z_2) = \\ &= (2\lambda x_1 + 2\mu x_2 + 3\lambda y_1 + 3\mu y_2, \lambda x_1 + 4\lambda y_1 - \lambda z_1 + \mu x_2 + 4\mu y_2 - \mu z_2) \end{aligned}$$

Προφανώς οι δύο σχέσεις ταυτίζονται, άρα η απεικόνιση είναι γραμμική. ■

Γραμμικές Απεικονίσεις

Ορισμός

Πυρήνας (kernel) μιας γραμμικής απεικόνισης $f : U \rightarrow V$, ονομάζεται το σύνολο,

$$\ker f = \{u \in U; f(u) = \mathcal{O}_V\},$$

δηλαδή είναι το σύνολο των στοιχείων του U που απεικονίζονται μέσω της f στο ουδέτερο στοιχείο του V .

Ορισμός

Εικόνα (image) μιας γραμμικής απεικόνισης $f : U \rightarrow V$, ονομάζεται το σύνολο,

$$\text{Im } f = \{v \in V; f(u) = v, \text{ για κάποιο } u \in U\},$$

δηλαδή είναι το σύνολο των εικόνων των στοιχείων του U .

Γραμμικές Απεικονίσεις

Ορισμός

Ταυτοτική καλείται η γραμμική απεικόνιση $1_V : V \rightarrow V$, με $f(v) = v$ για κάθε $v \in V$.

Πρόταση

Ο πυρήνας $\ker f$ και η εικόνα $\operatorname{Im} f$ μιας γραμμικής απεικόνισης $f : U \rightarrow V$, είναι υπόχωροι των συνόλων U και V , αντίστοιχα.

Έστω $u, v \in \ker f$ και $\lambda, \mu \in \mathbb{F}$. Τότε,

$$f(\lambda u + \mu v) = \lambda f(u) + \mu f(v) = \lambda 0_V + \mu 0_V = 0_V,$$

και επομένως $\lambda u + \mu v \in \ker f$. Οπότε, από γνωστό θεώρημα, έπεται ότι το $\ker f$ είναι υπόχωρος.

Προσπαθήστε να αποδείξετε το αντίστοιχο και για την εικόνα $\operatorname{Im} f$.

Γραμμικές Απεικονίσεις

Ορισμοί

Έστω μια απεικόνιση $f : U \rightarrow V$.

- ❶ Η f καλείται **επί** αν $\text{Im } f = V$.
- ❷ Η f καλείται **ένα προς ένα** (συμβολίζεται 1-1) αν $\forall v \in \text{Im } f, \exists! u \in U$, με $f(u) = v$ ή, ισοδύναμα, αν

$$f(u_1) = f(u_2) \Rightarrow u_1 = u_2, \forall u_1, u_2 \in U,$$

δηλαδή όταν κάθε στοιχείο του V αποτελεί εικόνα ενός και μόνο στοιχείου του U .

- ❸ Αν η f είναι γραμμική απεικόνιση και επί, τότε καλείται **επιμορφισμός**.
- ❹ Αν η f είναι γραμμική απεικόνιση και 1-1, τότε καλείται **μονομορφισμός**.
- ❺ Αν η f είναι γραμμική απεικόνιση, επί και 1-1, τότε καλείται **ισομορφισμός**. Σε αυτή την περίπτωση, οι δ.χ. U και V καλούνται ισόμορφοι και συμβολίζουμε $U \cong V$.

Γραμμικές Απεικονίσεις

► Ναδειχθεί ότι η απεικόνιση $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, με $f(x, y) = (2x - 3y, x + 4y)$, είναι γραμμική και να βρεθεί ο πυρήνας της. Στην συνέχεια να ελεγχθεί αν η f είναι ισομορφισμός.

Εργαστείτε με τον γνωστό τρόπο με χρήση του ορισμού, για να δείξετε ότι η f είναι γραμμική.

Για να βρούμε τον πυρήνα της f , πρέπει να βρούμε τα $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ για τα οποία $f(x, y) = \mathcal{O}_{\mathbb{R}^2} = (0, 0)$. Έχουμε:

$$f(x, y) = (0, 0) \Leftrightarrow (2x - 3y, x + 4y) = (0, 0) \Leftrightarrow \begin{cases} 2x - 3y = 0 \\ x + 4y = 0 \end{cases}$$

Το σύστημα είναι ομογενές 2×2 , με ορίζουσα,

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = 8 + 3 = 11 \neq 0.$$

Άρα έχει μοναδική λύση και αυτή, κατά τα γνωστά για τα ομογενή συστήματα, είναι η τετριμμένη, $(x, y) = (0, 0)$. Δηλαδή,

$$\ker f = \{(0, 0)\}.$$

Για να είναι η f ισομορφισμός πρέπει να είναι επί και 1-1.

Γραμμικές Απεικονίσεις

Για να είναι επί θα πρέπει $\text{Im } f \equiv \mathbb{R}^2$, δηλαδή για κάθε $(a, b) \in \mathbb{R}^2$, θα πρέπει να υπάρχει $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, με

$$f(x, y) = (2x - 3y, x + 4y) = (a, b).$$

Ισοδύναμα, θα πρέπει να έχει λύσεις το ακόλουθο σύστημα,

$$\begin{cases} 2x - 3y = a \\ x + 4y = b \end{cases}$$

Επιλύουμε με χρήση επαυξημένου πίνακα:

$$\left(\begin{array}{cc|c} 2 & -3 & a \\ 1 & 4 & b \end{array} \right) \begin{array}{l} \uparrow \\ \downarrow \end{array} \sim \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 4 & b \\ 2 & -3 & a \end{array} \right) \begin{array}{l} \\ (-2) \end{array} \sim \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 4 & b \\ 0 & -11 & a - 2b \end{array} \right) \div(-11) \sim$$

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 4 & b \\ 0 & 1 & \frac{2b-a}{11} \end{array} \right) \begin{array}{l} \uparrow \\ (-4) \end{array} \sim \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & \frac{4a-3b}{11} \\ 0 & 1 & \frac{2b-a}{11} \end{array} \right)$$

Το σύστημα έχει μοναδική λύση. Δηλαδή, για κάθε $(a, b) \in \mathbb{R}^2$, υπάρχει και μάλιστα μοναδικό,

$$(x, y) = \left(\frac{4a - 3b}{11}, \frac{2b - a}{11} \right) \in \mathbb{R}^2,$$

με $f(x, y) = (a, b)$. Άρα η f είναι επί, αφού υπάρχει (x, y) , και επιπλέον είναι 1-1, αφού αυτό είναι μοναδικό. Άρα η f είναι ισομορφισμός. ■

Γραμμικές Απεικονίσεις

Προτάσεις

Έστω $f : U \rightarrow V$ μια γραμμική απεικόνιση και $\dim U = m$, $\dim V = n$.

- ❶ Αν $U = \text{span}(u_1, \dots, u_m)$, τότε,

$$\text{Im } f = \text{span}(f(u_1), \dots, f(u_m)).$$

- ❷ Για την διάσταση του U ισχύει ότι:

$$\dim U = \dim \ker f + \dim \text{Im } f.$$

- ❸ Οι δ.χ. U και V είναι ισόμορφοι ανν $\dim U = \dim V$.

- ❹ Αν η f είναι ισομορφισμός και $B_U = \{u_1, \dots, u_m\}$ μια βάση του U , το σύνολο των εικόνων των διανυσμάτων της B_U , $B_V = \{f(u_1), \dots, f(u_m)\}$, είναι βάση του V .

Γραμμικές Απεικονίσεις

► Να βρεθεί το $\dim \operatorname{Im} f$ της γραμμικής απεικόνισης $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, με $f(x, y) = (2x + 8y, x + 4y)$.

Αξιοποιώντας το προηγούμενο θεώρημα, έχουμε:

$$\dim \operatorname{Im} f = \dim \mathbb{R}^2 - \dim \ker f = 2 - \dim \ker f.$$

Άρα αρκεί να βρούμε το $\dim \ker f$. Έχουμε:

$$f(x, y) = (0, 0) \Leftrightarrow (2x + 8y, x + 4y) = (0, 0) \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 8y = 0 \\ x + 4y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow x = -4y.$$

Δηλαδή,

$$\ker f = \{(-4y, y), y \in \mathbb{R}\} = \{y(-4, 1), y \in \mathbb{R}\}.$$

Προφανώς, μια βάση του $\ker f$ είναι το σύνολο $B = \{(-4, 1)\}$ και άρα, $\dim \ker f = 1$.

Συνεπώς,

$$\dim \operatorname{Im} f = 1. \quad \blacksquare$$

Γραμμικές Απεικονίσεις

Ορισμός

Έστω $f : U \rightarrow V$ μια γραμμική απεικόνιση και $S_U = \{u_1, \dots, u_n\}$, $S_V = \{v_1, \dots, v_m\}$, βάσεις των U , V , αντίστοιχα. Έστω ότι οι εικόνες $f(u_i) \in V$, $i = 1, 2, \dots, n$, δίνονται ως προς την βάση S_V ως εξής:

$$\begin{cases} f(u_1) &= a_{11} v_1 + \dots + a_{m1} v_m \\ f(u_2) &= a_{12} v_1 + \dots + a_{m2} v_m \\ \vdots & \vdots \quad \ddots \quad \vdots \\ f(u_n) &= a_{1n} v_1 + \dots + a_{mn} v_m \end{cases}$$

Πίνακας της γραμμικής απεικόνισης f ως προς τις βάσεις S_U , S_V , καλείται ο $m \times n$ πίνακας,

$$(f)_{S_U, S_V} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow \text{συντελεστές του } v_1 \\ \leftarrow \text{συντελεστές του } v_2 \\ \vdots \\ \leftarrow \text{συντελεστές του } v_m \end{array}$$

που περιέχει σε γραμμές τους συντελεστές του γραμμικού συνδυασμού καθενός διανύσματος $f(u_i)$. Ο πίνακας αυτός είναι **μοναδικός**.

Μεθοδολογία

Έστω $f : U \rightarrow V$ μια γραμμική απεικόνιση ανάμεσα στους χώρους U και V με $\dim U = n$, $\dim V = m$. Αν $(f)_{S_U, S_V}$ ο πίνακας της f ως προς τις βάσεις S_U και S_V , τότε η εικόνα ενός διανύσματος $x \in U$, με συνιστώσες $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)^\top$ ως προς την βάση S_U , δίνεται κατευθείαν εκφρασμένη ως προς την βάση S_V ως εξής:

$$f(x) = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = (f)_{S_U, S_V} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Γραμμικές Απεικονίσεις

► Έστω η γραμμική απεικόνιση $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ με

$$f(x, y, z) = (x + y + 2z, x + y),$$

και οι βάσεις,

$$S_{\mathbb{R}^3} = \{\underbrace{(1, 0, 0)}_{e_1}, \underbrace{(0, 1, 0)}_{e_2}, \underbrace{(0, 0, 1)}_{e_3}\}, \quad S_{\mathbb{R}^2} = \{\underbrace{(1, 0)}_{d_1}, \underbrace{(0, 1)}_{d_2}\}.$$

Οι εικόνες των διανυσμάτων της $S_{\mathbb{R}^3}$ είναι οι εξής:

$$\begin{aligned} f(e_1) &= f(1, 0, 0) = (1, 1) = 1 d_1 + 1 d_2 \\ f(e_2) &= f(0, 1, 0) = (1, 1) = 1 d_1 + 1 d_2 \\ f(e_3) &= f(0, 0, 1) = (2, 0) = 2 d_1 + 0 d_2 \end{aligned}$$

Γραμμικές Απεικονίσεις

Άρα ο πίνακας της f ως προς τις δύο βάσεις είναι,

$$(f)_{S_{\mathbb{R}^3}, S_{\mathbb{R}^2}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

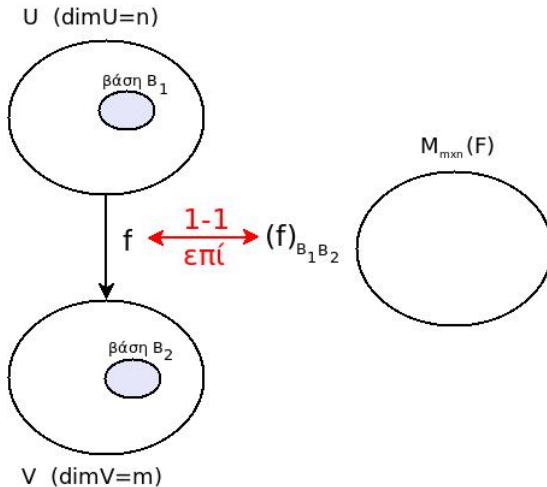
Έστω το διάνυσμα,

$$x = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

Η εικόνα του x μέσω της f στον δ.χ. \mathbb{R}^2 δίνεται ως εξής,

$$f(x) = (f)_{S_{\mathbb{R}^3}, S_{\mathbb{R}^2}} x = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \blacksquare$$

Γραμμικές Απεικονίσεις



Υπάρχει μια 1-1 και επί αντιστοιχία ανάμεσα στις γραμμικές απεικονίσεις και στους πίνακες!

Αλλαγή Βάσης

Ορισμός

Έστω $1_U : U \rightarrow U$ η ταυτοτική απεικόνιση,

$$1_U(u) = u, \quad \forall u \in U.$$

και $\dim U = n$. Έστω και $B_1 = \{u_1, \dots, u_n\}$, $B_2 = \{v_1, \dots, v_n\}$, δύο βάσεις του δ.χ. U . Προφανώς, οι εικόνες $f(u_i)$, δίνονται ως προς την βάση B_2 ως εξής:

$$\begin{cases} 1_U(u_1) = u_1 = a_{11} v_1 + \cdots + a_{n1} v_n \\ 1_U(u_2) = u_2 = a_{12} v_1 + \cdots + a_{n2} v_n \\ \vdots \\ 1_U(u_n) = u_n = a_{1n} v_1 + \cdots + a_{nn} v_n \end{cases}$$

Πίνακας αλλαγής βάσης από την B_1 στην B_2 , καλείται ο τετραγωνικός $n \times n$ πίνακας,

$$P_{B_1, B_2} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Αλλαγή Βάσης

Μεθοδολογία ΕΥΡΕΣΗΣ ΠΙΝΑΚΑ ΑΛΛΑΓΗΣ ΒΑΣΗΣ

Για να υπολογίσουμε τους πίνακες αλλαγής βάσης P_{B_1, B_2} και P_{B_2, B_1} , ως προς δύο βάσεις, $B_1 = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$ και $B_2 = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$, ενός δ.χ. U , δουλεύουμε ως εξής:

- 1 Σχηματίζουμε τους πίνακες,

$$K = (u_1 \ u_2 \ \dots \ u_n), \quad L = (v_1 \ v_2 \ \dots \ v_n),$$

που περιέχουν σε στήλες τα διανύσματα των B_1 και B_2 . Σύμφωνα με τους ορισμούς, θα ισχύει ότι,

$$K = L P_{B_1, B_2}.$$

- 2 Αφού οι πίνακες K , L , περιέχουν γραμμικώς ανεξάρτητα διανύσματα-στήλες, θα αντιστρέφονται. Έτσι, μπορούμε να υπολογίσουμε τους πίνακες αλλαγής βάσης,

$$P_{B_1, B_2} = L^{-1} K, \quad P_{B_2, B_1} = K^{-1} L.$$

Μεθοδολογία ΕΥΡΕΣΗΣ ΕΙΚΟΝΑΣ ΩΣ ΠΡΟΣ ΝΕΑ ΒΑΣΗ

Έστω $1_U : U \rightarrow U$ η ταυτοτική απεικόνιση, $1_U(u) = u$, $\forall u \in U$, με $\dim U = n$. Έστω και B_1, B_2 , δύο βάσεις του δ.χ. U και P_{B_1, B_2} ο πίνακας αλλαγής βάσης από την B_1 στην B_2 . Αν $x = (x_1, \dots, x_n)^T \in U$ ένα διάνυσμα δοσμένο ως προς την B_1 , τότε η εικόνα του ως προς την B_2 θα έχει συντεταγμένες,

$$\begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix} = P_{B_1, B_2} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Αλλαγή Βάσης

► Έστω η γραμμική απεικόνιση $1_U : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, και οι βάσεις,

$$B_1 = \{(2, 1), (1, 1)\}, \quad B_2 = \{(1, 1), (1, -1)\}.$$

Για να βρούμε τους πίνακες αλλαγής βάσης από την B_1 στην B_2 και αντίστροφα, σχηματίζουμε αρχικά τους πίνακες,

$$K = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad L = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Ακολουθώντας, υπολογίζουμε τους αντίστροφους τους, οι οποίοι στην περίπτωση μας είναι,

$$K^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad L^{-1} = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 \end{pmatrix}.$$

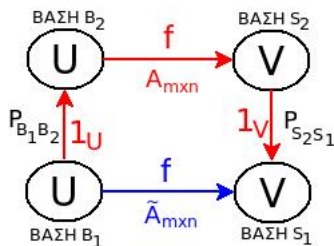
Οπότε οι πίνακες αλλαγής βάσης είναι οι ακόλουθοι,

$$P_{B_1, B_2} = L^{-1} K = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/2 & 1 \\ 1/2 & 0 \end{pmatrix},$$

$$P_{B_2, B_1} = K^{-1} L = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}. \quad \blacksquare$$

Αλλαγή Βάσης

Έστω $\dim U = n$, $\dim V = m$, το σχήμα μετάβασης είναι:



$$\tilde{A} = P_{S_2 S_1} A P_{B_1 B_2}$$

Αν $U = V$ και $S_1 = B_1$, $S_2 = B_2$, τότε:

$$\tilde{A} = P_{B_1 B_2}^{-1} A P_{B_1 B_2}$$

Αλλαγή Βάσης

Ορισμός

Όμοιοι (similar) καλούνται δύο πίνακες $A, B \in M_n(\mathbb{F})$, αν υπάρχει αντιστρέψιμος πίνακας $P \in M_n(\mathbb{F})$, τέτοιος ώστε,

$$B = P^{-1} A P.$$

Ο πίνακας P καλείται τότε **πίνακας ομοιότητας** (similarity matrix).

Ιδιότητες

Αν $A, B \in M_n(\mathbb{F})$ δύο όμοιοι πίνακες, τότε:

- 1 $\det A = \det B$
- 2 $\text{trace } A = \text{trace } B$
- 3 $\text{rank } A = \text{rank } B$

Αλλαγή Βάσης

► Να ελεγχθεί αν είναι όμοιοι οι πίνακες,

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Για να είναι όμοιοι θα πρέπει να υπάρχει αντιστρέψιμος πίνακας P τέτοιος ώστε,

$$B = P^{-1} A P \Leftrightarrow P B = A P.$$

Έστω ότι υπάρχει τέτοιος πίνακας, $P = \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix}$. Έχουμε:

$$P B = \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & x \\ 0 & z \end{pmatrix}$$

$$A P = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x & y \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Αλλαγή Βάσης

Οι δύο πίνακες συμφωνούν όταν $x = 0$, $x = y$, $0 = 0$, $z = 0$, δηλαδή,

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & w \end{pmatrix}$$

Όμως, αυτός ο πίνακας δεν είναι αντιστρέψιμος διότι,

$$\det P = \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ 0 & w \end{vmatrix} = 0$$

Άρα δεν υπάρχει αντιστρέψιμος πίνακας και συνεπώς οι πίνακες A και B δεν είναι όμοιοι. ■

Εσωτερικό Γινόμενο

Ορισμός

Εσωτερικό Γινόμενο (inner product) καλείται μια απεικόνιση,

$$\begin{aligned}\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V &\rightarrow \mathbb{F} \\ (u, v) &\mapsto \langle u, v \rangle\end{aligned}$$

για την οποία, $\forall u, v, w \in V, \forall a, b \in \mathbb{F}$,

- ❶ $\langle a u + b v, w \rangle = a \langle u, w \rangle + b \langle v, w \rangle$ (γραμμική απεικόνιση)
- ❷ $\langle u, v \rangle = \overline{\langle v, u \rangle}$
- ❸ $\langle u, u \rangle \geq 0$
- ❹ $\langle u, u \rangle = 0 \Leftrightarrow u = \mathcal{O}_V$

Αν $\mathbb{F} = \mathbb{R}$ ή \mathbb{C} , ο δ.χ. V με εσωτερικό γινόμενο καλείται **Ευκλείδιος** ή **ορθομοναδιαίος** δ.χ.

Εσωτερικό Γινόμενο

► Η απεικόνιση $\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, που ορίζεται ως,

$$\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \cdots + x_n y_n,$$

με $x = (x_1, \dots, x_n)^\top$, $y = (y_1, \dots, y_n)^\top \in \mathbb{R}^n$, ως προς την ορθοκανονική βάση του \mathbb{R}^n ,

$$B = \{ \underbrace{(1, 0, \dots, 0)}_{e_1}, \underbrace{(0, 1, \dots, 0)}_{e_2}, \dots, \underbrace{(0, 0, \dots, 1)}_{e_n} \},$$

είναι ένα εσωτερικό γινόμενο.

Πράγματι, μπορούμε να επαληθεύσουμε τις ιδιότητες της απεικόνισης από τον ορισμό του εσωτερικού γινομένου:

(1) Έστω $z = (z_1, \dots, z_n)^\top \in \mathbb{R}^n$ και $a, b \in \mathbb{R}$. Τότε,

$$\begin{aligned} \langle ax + by, z \rangle &= \langle (ax_1 + by_1, \dots, ax_n + by_n), (z_1, \dots, z_n) \rangle \\ &= (ax_1 + by_1)z_1 + \cdots + (ax_n + by_n)z_n \\ &= (ax_1z_1 + \cdots + ax_nz_n) + (by_1z_1 + \cdots + by_nz_n) \\ &= a\langle x, z \rangle + b\langle y, z \rangle \end{aligned}$$

Εσωτερικό Γινόμενο

(2) Γνωρίζουμε ότι στο \mathbb{R} ισχύει ότι $x = \bar{x}$. Έτσι, έχουμε:

$$\begin{aligned}\langle x, y \rangle &= x_1 y_1 + \cdots + x_n y_n \\ &= y_1 x_1 + \cdots + y_n x_n \\ &= \langle y, x \rangle \\ &= \overline{\langle y, x \rangle}\end{aligned}$$

(3) Για οποιοδήποτε $x \in \mathbb{R}^n$ έχουμε ότι:

$$\begin{aligned}\langle x, x \rangle &= x_1 x_1 + \cdots + x_n x_n \\ &= x_1^2 + \cdots + x_n^2 \geq 0\end{aligned}$$

(4) Για οποιοδήποτε $x \in \mathbb{R}^n$ έχουμε ότι:

$$\langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x_1^2 + \cdots + x_n^2 = 0 \Leftrightarrow x_1 = \cdots = x_n = 0 \Leftrightarrow x = \mathcal{O}_V$$

Άρα επιβεβαιώνονται όλες οι ιδιότητες του ορισμού και, συνεπώς, η δοθείσα απεικόνιση είναι εσωτερικό γινόμενο, το οποίο θα αποκαλούμε **σύννηθες εσωτερικό γινόμενο** του \mathbb{R}^n . ■

Εσωτερικό Γινόμενο

Ορισμοί

Έστω ένας \mathbb{F} -δ.χ. V με εσωτερικό γινόμενο.

- ❶ **Μέτρο** (norm) ενός διανύσματος $u \in V$ καλείται ο μη-αρνητικός αριθμός,

$$\|u\| = \sqrt{\langle u, u \rangle}.$$

- ❷ **Απόσταση** (distance) μεταξύ δύο διανυσμάτων $u, v \in V$ καλείται η ποσότητα,

$$d(u, v) = \|u - v\|.$$

- ❸ **Μοναδιαίο** (unitary) καλείται ένα διάνυσμα $u \in V$ αν,

$$\|u\| = 1.$$

Προτάσεις

Έστω ένας \mathbb{F} -δ.χ. V με εσωτερικό γινόμενο. Τότε, $\forall u, v \in V$ και $a \in \mathbb{F}$ ισχύει ότι:

- ❶ $\|a u\| = |a| \|u\|$
- ❷ $|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \|v\|$ (ανισότητα Cauchy-Schwarz)
- ❸ $\|u + v\| \leq \|u\| + \|v\|$ (τριγωνική ανισότητα)

Εσωτερικό Γινόμενο

► Έστω τα ακόλουθα διανύσματα του \mathbb{R}^3 , με το σύνηθες εσωτερικό γινόμενο, ως προς την ορθοκανονική βάση,

$$u = (2, -1, 3)^\top, \quad v = (1, -1, -2)^\top.$$

Τότε τα μέτρα τους είναι,

$$\|u\| = \sqrt{u^\top u} = \sqrt{2^2 + (-1)^2 + 3^2} = \sqrt{14},$$

$$\|v\| = \sqrt{v^\top v} = \sqrt{1^2 + (-1)^2 + (-2)^2} = \sqrt{6}.$$

Προφανώς κανένα από τα δύο δεν είναι μοναδιαίο διάνυσμα. Η απόστασή τους είναι,

$$d(u, v) = \|u - v\| = \|(2, -1, 3)^\top - (1, -1, -2)^\top\| = \|(1, 0, 5)^\top\| = \sqrt{1^2 + 0^2 + 5^2} = \sqrt{26}.$$

Μπορούμε εύκολα να διαπιστώσουμε ότι:

$$|\langle u, v \rangle| = |2 + 1 - 6| = 3 < \sqrt{14}\sqrt{6} \simeq 9.1652 = \|u\| \|v\|,$$

$$\|u + v\| = \|(3, -2, 1)\| = \sqrt{14} < \sqrt{14} + \sqrt{6} = \|u\| + \|v\|. \quad \blacksquare$$

Ορθογωνιότητα

Ορισμοί

Έστω ένας \mathbb{F} -δ.χ. V με εσωτερικό γινόμενο.

- ❶ Μεταξύ δύο διανυσμάτων $u, v \in V$ υπάρχει μοναδική **γωνία** $\vartheta \in [0, \pi]$ με,

$$\cos \vartheta = \begin{cases} \frac{\langle u, v \rangle}{\|u\| \|v\|}, & \text{αν } \langle u, v \rangle \in \mathbb{R}, \\ \frac{|\langle u, v \rangle|}{\|u\| \|v\|}, & \text{αν } \langle u, v \rangle \in \mathbb{C}. \end{cases}$$

- ❷ Ένα διάνυσμα $u \in V$ καλείται **ορθογώνιο** προς ένα διάνυσμα $v \in V$ ανν,

$$\langle u, v \rangle = 0.$$

Επειδή και $\langle v, u \rangle = \overline{\langle u, v \rangle} = 0$, Τα δύο διανύσματα καλούνται **ορθογώνια** μεταξύ τους.

Προτάσεις

Έστω ένας \mathbb{F} -δ.χ. V με εσωτερικό γινόμενο και $u, v \in V$.

- ❶ $\|u + v\|^2 = \|u\|^2 + \|v\|^2$, ανν $\langle u, v \rangle = 0$ (Πυθαγόρειο θεώρημα).
❷ $\|u + v\|^2 + \|u - v\|^2 = 2\|u\|^2 + 2\|v\|^2$ (Κανόνας του παραλληλογράμμου).

Ορθογωνιότητα

Ορισμός

Ορθοκανονικό (orthonormal) καλείται ένα σύνολο διανυσμάτων $S = \{v_1, \dots, v_n\}$ ενός \mathbb{F} -δ.χ. V με εσωτερικό γινόμενο, αν ισχύει ότι:

- 1 $\|v_i\| = 1, \forall i = 1, \dots, n.$
- 2 $\langle v_i, v_j \rangle = 0, \forall i \neq j.$

Προτάσεις

Έστω ένας \mathbb{F} -δ.χ. V με εσωτερικό γινόμενο.

- 1 Αν $S = \{v_1, \dots, v_n\}$ ένα ορθοκανονικό υποσύνολο του V , τότε ισχύουν τα ακόλουθα:
 - (α) Το S είναι γραμμικώς ανεξάρτητο.
 - (β) Για κάθε $v \in V$, το διάνυσμα,

$$u = v - \langle v, v_1 \rangle v_1 - \langle v, v_2 \rangle v_2 - \dots - \langle v, v_n \rangle v_n,$$

είναι ορθογώνιο προς όλα τα διανύσματα του S .

- 2 Αν ο δ.χ. V έχει πεπερασμένη διάσταση τότε έχει ορθοκανονική βάση.

Ορθογωνιότητα

Μέθοδος Gram-Schmidt

Έστω $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ μια βάση του \mathbb{F} -δ.χ. V με εσωτερικό γινόμενο. Τότε μπορούμε να κατασκευάσουμε μια ορθοκανονική βάση του V ως εξής:

❶ Κατασκευάζουμε τα διανύσματα:

$$u_1 = v_1$$

$$u_2 = v_2 - \frac{\langle v_2, u_1 \rangle}{\|u_1\|^2} u_1 \quad \text{---> προβολή του } u_2 \text{ επάνω στο } u_1$$

$$u_3 = v_3 - \frac{\langle v_3, u_1 \rangle}{\|u_1\|^2} u_1 - \frac{\langle v_3, u_2 \rangle}{\|u_2\|^2} u_2$$

$$\vdots$$

$$u_n = v_n - \frac{\langle v_n, u_1 \rangle}{\|u_1\|^2} u_1 - \dots - \frac{\langle v_n, u_{n-1} \rangle}{\|u_{n-1}\|^2} u_{n-1}$$

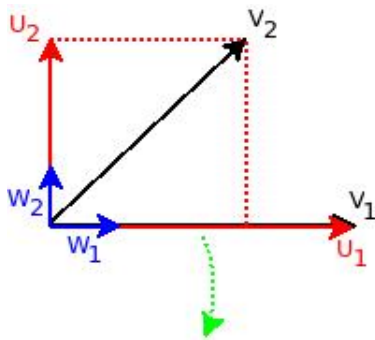
❷ Παίρνουμε τα διανύσματα:

$$w_1 = \frac{1}{\|u_1\|} u_1, \quad \dots, \quad w_n = \frac{1}{\|u_n\|} u_n.$$

Το σύνολο $B' = \{w_1, \dots, w_n\}$ είναι ορθοκανονική βάση του V .

ΓΕΩΜΕΤΡΙΚΗ ΕΡΜΗΝΕΙΑ

Έστω $\dim V = 2$ και $B = \{v_1, v_2\}$ η βάση.



$$\frac{\langle v_2, u_1 \rangle}{\|u_1\|^2} u_1$$

Ορθογωνιότητα

► Έστω η βάση

$$B = \{\underbrace{(1, 0, 1)}_{v_1}, \underbrace{(1, 0, -1)}_{v_2}, \underbrace{(0, 3, 4)}_{v_3}\}^T$$

του \mathbb{R}^3 με το σύνηθες εσωτερικό γινόμενο (επιβεβαιώστε ότι είναι βάση). Θα κατασκευάσουμε μια ορθοκανονική βάση από την B .

Ακολουθούμε την διαδικασία Gram-Schmidt. Αρχικά υπολογίζουμε τα διανύσματα,

$$u_1 = v_1, \quad u_2 = v_2 - \frac{\langle v_2, u_1 \rangle}{\|u_1\|^2} u_1, \quad u_3 = v_3 - \frac{\langle v_3, u_1 \rangle}{\|u_1\|^2} u_1 - \frac{\langle v_3, u_2 \rangle}{\|u_2\|^2} u_2.$$

Έχουμε:

$$\|u_1\| = \|v_1\| = \sqrt{v_1^T v_1} = \sqrt{1^2 + 0^2 + 1^2} = \sqrt{2},$$

$$\langle v_2, u_1 \rangle = (1, 0, -1) (1, 0, 1)^T = 0,$$

επομένως,

$$u_2 = v_2 = (1, 0, -1)^T, \quad \|u_2\| = \sqrt{1^2 + 0^2 + (-1)^2} = \sqrt{2}.$$

Παρατηρήστε ότι τα δύο πρώτα διανύσματα u_1, u_2 , ταυτίζονται με τα v_1, v_2 , καθώς αυτά είναι ήδη κάθετα μεταξύ τους.

Ορθογωνιότητα

Επιπλέον έχουμε,

$$\langle v_3, u_1 \rangle = (0, 3, 4) (1, 0, 1)^\top = 4,$$

$$\langle v_3, u_2 \rangle = (0, 3, 4) (1, 0, -1)^\top = -4,$$

οπότε και,

$$u_3 = (0, 3, 4)^\top - \frac{4}{2} (1, 0, 1)^\top + \frac{4}{2} (1, 0, -1)^\top = (0, 3, 0)^\top,$$

$$\|u_3\| = \sqrt{0^2 + 3^2 + 0^2} = \sqrt{9} = 3.$$

Έτσι, σχηματίζεται η ορθοκανονική βάση $B' = \{w_1, w_2, w_3\}$, όπου,

$$w_1 = \frac{1}{\|u_1\|} u_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 0, 1)^\top,$$

$$w_2 = \frac{1}{\|u_2\|} u_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 0, -1)^\top,$$

$$w_3 = \frac{1}{\|u_3\|} u_3 = \frac{1}{3} (0, 3, 0) = (0, 1, 0)^\top. \quad \blacksquare$$