

# Neuron Dynamics

Yasser Mounir, Simone Rossetto, Tommaso Saccon

May 2025

## Contents

<b>1</b>	<b>Modello Leaky Integrate-and-Fire</b>	<b>1</b>
1.1	Caso: Corrente assente nel circuito . . . . .	3
1.2	Caso: Step Current in input . . . . .	3
1.3	Caso: Corrente ad Impulso . . . . .	5

## 1 Modello Leaky Integrate-and-Fire

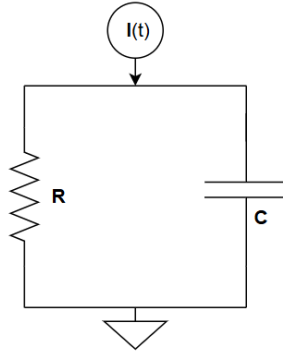


Figure 1: Membrana passiva come circuito RC

Sia  $I(t)$  l'impulso che giunge al Soma neuronale, tale impulso genererà in risposta una variazione di potenziale d'azione  $\Delta V$ .

Si intende descrivere la suddetta variazione di potenziale per ogni istante di tempo arbitrario, attraverso una funzione. Tale funzione può essere ricavata a partire da un'equazione differenziale lineare. La corrente totale nel circuito RC in figura è uguale alla somma della  $I$  passante attraverso il condensatore e quella passante attraverso la resistenza; In altri termini:

$$I(t) = I_r(t) + I_c(t)$$

Analizziamo  $I_r(t)$  :

$$V_r = R \cdot I_r$$

Tuttavia, la tensione totale del circuito è:

$$V = V_{rest} + V_r$$

$V_r$  perciò si può scrivere come:

$$V - V_{rest} = R \cdot I_r$$

Isolando  $I_r$ :

$$I_r = \frac{V - V_{rest}}{R}$$

Analizziamo  $I_c(t)$  :

$$C = \frac{Q}{V}$$

$$Q = C \cdot V$$

Per definizione di corrente:  $I = \frac{dQ}{dt}$

$$I_c = \frac{dQ}{dt} = C \cdot \frac{dV}{dt}$$

Dunque la corrente totale del circuito  $I(t)$ , può essere descritta sotto forma di equazione differenziale:

$$I(t) = \frac{V - V_{rest}}{R} + C \cdot \frac{dV}{dt}$$

$$R \cdot C \cdot \frac{dV}{dt} = R \cdot I(t) - (V - V_{rest})$$

$(V - V_{rest})$  può essere semplicemente riassunta in funzione di  $V$ , in quanto  $V_{rest}$  è una costante, infatti derivando:

$$\frac{d}{dt}(V - V_{rest}) = \frac{dV}{dt} - \frac{dV_{rest}}{dt} = \frac{dV}{dt} + 0$$

In generale l'equazione differenziale che descrive la variazione della tensione nel circuito in funzione della corrente, può essere scritta come segue:

$$\tau \cdot \frac{dV}{dt} = R \cdot I(t) - V \quad (1)$$

dove  $\tau$  è la costante del circuito  $R \cdot C$

### 1.1 Caso: Corrente assente nel circuito

Si ipotizzi di avere già un potenziale d'azione  $V_0 > V_{rest}$  e dunque  $\frac{dV}{dt} \neq 0$ , inoltre si consideri anche che non ci sia alcun impulso proveniente dall'esterno e quindi  $I(t) = 0$ . L'equazione differenziale diviene:

$$\tau \cdot \frac{dV}{dt} = -V$$

$$\frac{1}{V} \cdot dV = -\frac{1}{\tau} \cdot dt$$

$$\int \frac{1}{V} \cdot dV = \int -\frac{1}{\tau} \cdot dt$$

La cui soluzione è:

$$\ln(V) = -\frac{t}{\tau} + c$$

Si ottiene infine  $V(t)$ :

$$V(t) = e^c \cdot e^{-\frac{t}{\tau}}$$

Nel caso considerato, dato il voltaggio del neurone in quiete, si può scrivere come:

$$V(t) = e^{-\frac{t}{\tau}} + V_{rest} \quad (2)$$

### 1.2 Caso: Step Current in input

Si consideri la presenza di  $I(t)$ , in particolare tale che a partire da un potenziale  $V_{rest}$  e quindi  $I(t) = 0$ , dopo un certo intervallo di tempo la corrente in input nel circuito passi da 0 ad un valore costante  $k$

$$I(t) = \begin{cases} 0 & \text{se } t < t_0 \\ k & \text{se } t \geq t_0 \end{cases}$$

Il caso di  $I(t)$  dove  $t < t_0$ , è il più semplice in quanto oltre al fatto che  $I(t) = 0$ , il potenziale d'azione del neurone è costante; ne consegue che  $\frac{dV}{dt} = 0$ , e l'unica soluzione all'equazione differenziale 1 è:

$$V(t) = V_{rest}$$

Nel caso invece di  $I(t) = k$ , l'equazione differenziale diventa:

$$\tau \cdot \frac{dV}{dt} = R \cdot K - V + V_{rest}$$

Sommando i membri per  $V$  e dividendoli per  $\tau$ :

$$\frac{dV}{dt} + \frac{1}{\tau} \cdot V = \frac{R \cdot K + V_{rest}}{\tau} \quad (3)$$

Prima di procedere è utile ricordare che la derivata di un prodotto tra 2 funzioni è sviluppata come segue:

$$\frac{d}{dt} \cdot [f(t) \cdot g(h(t))] = f'(t) \cdot g(h(t)) + f(t) \cdot g'(h(t)) \cdot h'(t)$$

Tornando all'equazione differenziale: si noti che il primo membro può essere scritto come il differenziale di un prodotto, o almeno in parte, in quanto mancherebbe una funzione moltiplicata per  $\frac{dV}{dt}$ , che chiameremo  $\phi(t)$ . La sua derivata deve essere la funzione stessa moltiplicata per  $\frac{1}{\tau}$ , ovvero, deve soddisfare questa equazione:

$$\begin{aligned} \frac{d\phi}{dt} &= \phi \cdot \frac{1}{\tau} \\ \int \frac{1}{\phi} \cdot d\phi &= \int \frac{1}{\tau} \cdot dt \end{aligned}$$

Una delle cui soluzioni è:

$$\phi(t) = e^{\frac{t}{\tau}}$$

Moltiplicando entrambi i membri di (3) per  $\phi(t)$ :

$$e^{\frac{t}{\tau}} \cdot \left( \frac{dV}{dt} + \frac{1}{\tau} \cdot V \right) = e^{\frac{t}{\tau}} \cdot \frac{R \cdot K + V_{rest}}{\tau}$$

Scrivendo il primo membro come derivata di prodotto:

$$\frac{d}{dt} \cdot (V \cdot e^{\frac{t}{\tau}}) = e^{\frac{t}{\tau}} \cdot \frac{R \cdot K + V_{rest}}{\tau}$$

Integrando entrambi i membri rispetto a  $t$ :

$$\begin{aligned} \int \frac{d}{dt} \cdot (V \cdot e^{\frac{t}{\tau}}) \cdot dt &= \int e^{\frac{t}{\tau}} \cdot \frac{R \cdot K + V_{rest}}{\tau} \cdot dt \\ V \cdot e^{\frac{t}{\tau}} &= (R \cdot K + V_{rest}) \cdot \int \frac{e^{\frac{t}{\tau}}}{\tau} \cdot dt \\ V \cdot e^{\frac{t}{\tau}} &= (R \cdot K + V_{rest}) \cdot e^{\frac{t}{\tau}} + C \end{aligned}$$

Per assegnare il valore a  $C$ , si impone la condizione iniziale, ovvero che a  $t = 0$  il neurone sia a riposo e quindi:  $V(0) = V_{rest}$  in conclusione  $V(t)$  è:

$$V(t) = V_{rest} + R \cdot I \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) \quad (4)$$

### 1.3 Caso: Corrente ad Impulso

Riprendendo il risultato della sezione precedente, si consideri il potenziale calcolato in un intervallo di tempo (considerando sempre la  $I(t)$  costante):

$$V(t) = V_{rest} + R \cdot I \cdot \left(1 - e^{-\frac{(t-t_0)}{\tau}}\right)$$

$$V(t) = V_{rest} + R \cdot I \cdot \left(1 - e^{-\frac{\Delta t}{\tau}}\right) \quad (5)$$

Si può definire l'impulso come il limite di  $V(t)$  per  $\Delta \rightarrow 0$ :

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} \left[ V_{rest} + R \cdot I \cdot \left(1 - e^{-\frac{\Delta t}{\tau}}\right) \right] \quad (6)$$

Usando l'espansione di Taylor  $e^x$  ciò può essere scritto come:

$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} x^n$$

Nel caso considerato, per risolvere il limite è sufficiente la successione fino a  $n = 1$ :

$$e^{-\frac{\Delta t}{\tau}} = 1 - \frac{\Delta t}{\tau}$$

Il limite diventa:

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} \left[ V_{rest} + R \cdot I \cdot \left(1 - \left(1 - \frac{\Delta t}{\tau}\right)\right) \right] \quad (7)$$

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} \left[ V_{rest} + R \cdot I \cdot \frac{\Delta t}{\tau} \right] \quad (8)$$

Ricordando che  $\tau = R \cdot C$  e  $I = \frac{q}{\Delta t}$ :

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} \left[ V_{rest} + R \cdot \frac{q}{\Delta t} \cdot \frac{\Delta t}{R \cdot C} \right] = V_{rest} + \frac{q}{C} \quad (9)$$

$$V(t) = V_{rest} + \int_{-\infty}^t \frac{1}{C} \cdot I(t') dt' \quad (10)$$

Dove  $t'$  è il tempo in corrispondenza del quale parte l'impulso