

# Boundedness and Stability

第八次 SDEM 5.6

杨徵羽

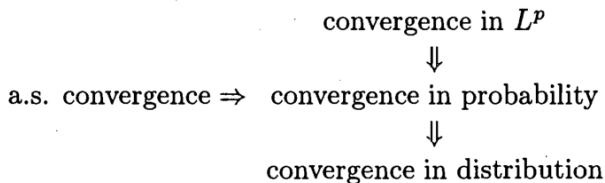
2022 年 12 月 21 日

# 全章结构

稳定性种类	节	定义	V 函数判别法	系数判别法	例子
p 阶矩渐近有界	5.2	1	2	3	4,5
p 阶矩指数稳定	5.3	7	8	10,12,16	25,26,27
p 阶矩渐近稳定	5.4	28	29,30,31		32,33
a.s. 指数稳定	5.3	7	9	10,12,13,14,16	
a.s. 渐近稳定	5.4	28	29		
依概率稳定	5.5	34	35		
依概率渐近稳定	5.5	34	36		38
依概率渐近大范围稳定	5.5	34	37		
依分布渐近稳定	5.6	40	43	44	45,46

## 5.6 Asymptotic Stability in Distribution

These convergence concepts have the following relationship:



# 随机变量序列依分布收敛

$$(\Omega, \mathcal{F}, P) \xrightarrow{X} (\mathbb{R}^n, \mathcal{B}^n, PX^{-1})$$

随机变量序列依分布收敛的等价定义/条件

- (重要) 分布函数 (具体空间的概率测度) 弱收敛  $P_n X_n^{-1} \xrightarrow{w} PX^{-1}$   
其中, 概率测度  $m_n$  弱收敛:  $\forall$  连续有界  $f$ ,  
 $\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} f dm_n = \int_{\Omega} f dm$   
注: 分布函数在其他地方常写作  $f_X$  或  $\mu_X$ , 而在本节直接记作  $p$
- (重要) 期望形式:  $\forall$  连续有界  $f$ ,  $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{E}f(X_n) = \mathbb{E}f(X)$
- 特征函数  $\varphi(t) = \mathbb{E}(e^{itX})$  点态收敛
- 随机变量作为对偶空间的元素弱 \* 收敛<sup>1</sup>

---

<sup>1</sup>BOBROWSKI A. Functional Analysis for Probability and Stochastic Processes: An Introduction[M/OL]. Cambridge University Press, 2005 [2022-12-19].

<https://www.cambridge.org/core/product/identifier/9780511614583/type/book>. DOI: 10.1017/CBO9780511614583.

# 随机过程依分布渐近稳定

连续情形，由于是渐近稳定性，直接将离散的  $n$  换成连续的  $t$  即可  
由于解有马尔可夫性，分布正好可以由转移概率核表示

## 解的马尔可夫性（《SDE》2.8）

- 随机微分方程的解是马尔可夫过程（转移概率核  $p(s, x, t, A)$ ）
- 若系数满足 Lipschitz 条件和线性增长条件，则解是强马尔可夫过程（时间可改为停时）
- 若方程不显含时间  $t$ ，则解是齐次马尔可夫过程（ $p(t, x, A)$ ）

其中由于有 Markovian switching，故状态加一个  $i$ ，于是对任意的  $t, x, i$ ，分布函数（具体空间的概率测度）的最终形式为  $p(t, (x, i), (\cdot, \cdot))$

# Weak convergence is a metric concept

书上定义的度量（可能叫 Wasserstein 度量？）

$$d_{\mathbb{L}}(p_1, p_2) = \sup_{f \in \mathbb{L}} \left| \sum_{i=1}^N \int_{\mathbb{R}^n} f(x, i) p_1(dx, i) - \sum_{i=1}^N \int_{\mathbb{R}^n} f(x, i) p_2(dx, i) \right|$$

$$\mathbb{L} = \{f : \mathbb{R}^n \times \mathbb{S} \rightarrow \mathbb{R} \mid |f(x, i) - f(y, j)| \leq |x - y| + |i - j|, |f(x, i)| \leq 1\}$$

之所以是 sup 而不是 inf，是因为本来就是用 inf 定义的，然后使用对偶原理能转化为 sup<sup>2</sup>

实际上，弱收敛可转化成的度量五花八门，各种讲概率的书（如著名的<sup>3</sup>）都会涉及一两个，专著<sup>4</sup>非常全面地研究了各种度量

<sup>2</sup>Wasserstein GAN and the Kantorovich-Rubinstein Duality[EB/OL]. 2017 [2022-12-06]. <https://vincentherrmann.github.io/blog/wasserstein/>.

<sup>3</sup>DURRETT R. Probability: theory and examples[M]. Fifth edition. Cambridge ; New York, NY: Cambridge University Press, 2019.

<sup>4</sup>RACHEV S T, et al. The Methods of Distances in the Theory of Probability and Statistics[M/OL]. New York, NY: Springer New York, 2013 [2022-12-19]. <http://link.springer.com/10.1007/978-1-4614-4869-3>. DOI: 10.1007/978-1-4614-4869-3.

# 期望形式

$$\begin{aligned} & d_{\mathbb{L}}(p(t, (x, i), (\cdot, \cdot)), p(t, (y, j), (\cdot, \cdot))) \\ &= \sup_{f \in \mathbb{L}} \left| \sum_{i=1}^N \int_{\mathbb{R}^n} f(z, l) p_1(t, (x, i), (dz, l)) - \sum_{i=1}^N \int_{\mathbb{R}^n} f(z, l) p_2(t, (y, j), (dz, l)) \right| \\ &= \sup_{f \in \mathbb{L}} \left| \int_{\mathbb{R}^n \times \mathbb{S}} f(z, l) dp_1(t, (x, i), (z, l)) - \sum_{i=1}^N \int_{\mathbb{R}^n} f(z, l) dp_2(t, (y, j), (z, l)) \right| \\ &= \sup_{f \in \mathbb{L}} \left| \mathbb{E} f(X^{x,i}(t), r(t)) - f(X^{y,j}(t), r(t)) \right| \end{aligned}$$

# 概率测度族的“紧性”

由于定义了度量，此处概率测度处于一个度量空间中，概率测度族  $\{P_t | t \in \Gamma\}$  即为其中一个子集，于是可以对其作出拓扑上的要求

## “紧性”

胎紧 (tight):  $\forall \epsilon, \exists$  紧集  $K, \forall t \in \Gamma, P_t(K) \geq 1 - \epsilon$

相对紧 (relatively compact): 闭包为紧/对集合中的任意序列，都存在子列收敛于整个空间中某点

Prohorov 定理<sup>5</sup>: 完备可分度量空间 (Polish 空间) 中，胎紧  $\leftrightarrow$  相对紧；可分度量空间中，胎紧  $\rightarrow$  相对紧

本节出现的概率测度族胎紧性可由 Chebyshev 不等式保证，但更一般的情形下需要仔细证明<sup>6</sup>

<sup>5</sup>KARATZAS I, SHREVE S E. Brownian Motion and Stochastic Calculus: vol. 113 [M/OL]. New York, NY: Springer New York, 1998 [2022-12-17]. <http://link.springer.com/10.1007/978-1-4612-0949-2>. DOI: 10.1007/978-1-4612-0949-2.

<sup>6</sup>DU N H, DANG N H, DIEU N T. On stability in distribution of stochastic differential delay equations with Markovian switching[J]. Systems & Control Letters, 2014, 65: 43-49 [2022-12-05]. DOI: 10.1016/j.sysconle.2013.12.006.



# 本节结构

