#### Boundedness and Stability

第一次 SDEM 5.1-5.2

杨徵羽

2022年11月21日

#### 5.1 Introduction

- 稳定性引入(圆形壁上的小球)
- 稳定性定义(类比极限,先按 ω 分类,再按 t 分类)
- Lyapunov 方法(V 相当于势能, LV 相当于求导)
- 本章结构(两步建立稳定性判据)
- 对系统的假设:未扰动的解为 0 (不为 0 就作差)
- 对系统的假设:初值不随机(利用全概率公式)

# 全章结构

稳定性种类	节	定义	V 函数判别法	系数判别法	例子
 p 阶矩渐近有界	5.2	1	2	3	4,5
p 阶矩指数稳定	5.3	7	8	10,12,16	25,26,27
p 阶矩渐近稳定	5.4	28	29,30,31		32,33
a.s. 指数稳定	5.3	7	9	10,12,14,16	
a.s. 渐近稳定	5.4	28	29		
依概率稳定	5.5	34	35		
依概率渐近稳定	5.5	34	36		38
依概率渐近大范围稳定	5.5	34	37		
依分布渐近稳定	5.6	40	43	44	45,46

#### 5.2 Asymptotic Boundedness

- Definition 5.1: p 阶矩渐近稳定性定义
- Theorem 5.2: V 函数判别法(辅助函数  $e^{\lambda t}V$ ,停时截断, $\mathscr{X}$  类函数,Jensen 不等式)
- Theorem 5.3: 系数判别法(LV 计算, Young 不等式, M-矩阵)
- Examples 5.4, 5.5: 数值算例

#### Example 5.4 ( $\alpha$ 为常数)

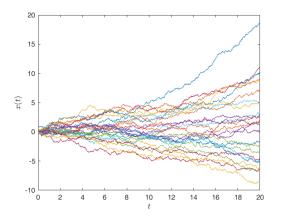


图 1: 样本轨迹,  $\alpha = 0.1, \sigma = 0.5$ 

# Example 5.4(α 为常数)

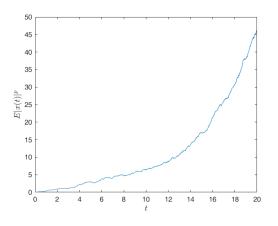


图 2: 2 阶矩,  $\alpha = 0.1, \sigma = 0.5$ 

# Example 5.4 (α 为常数)

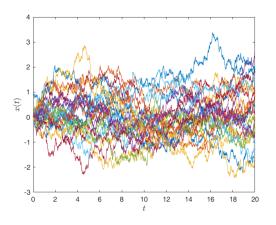


图 3: 样本轨迹,  $\alpha = -0.1, \sigma = 0.5$ 

#### Example 5.4 ( $\alpha$ 为常数)

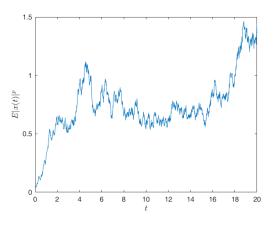


图 4: 2 阶矩,  $\alpha = -0.1$ ,  $\sigma = 0.5$ 

# Example 5.4(α与 r(t) 有关)

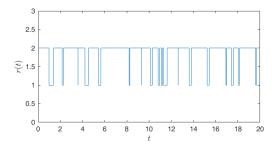


图 5: 马尔可夫切换,  $\gamma = 0.5, \sigma = 0.5$ 

# Example 5.4(α 与 *r*(*t*) 有关)

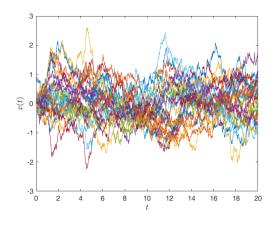


图 6: 样本轨迹,  $\gamma = 0.5, \sigma = 0.5$ 

# Example 5.4 $(\alpha 与 r(t)$ 有关)

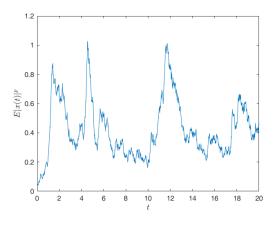


图 7: 2 阶矩,  $\gamma = 0.5, \sigma = 0.5$ 

# Example 5.4(α与 r(t) 有关)

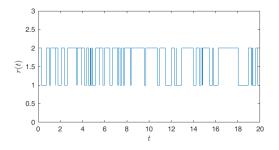


图 8: 马尔可夫切换,  $\gamma = 1.5, \sigma = 0.5$ 

# Example 5.4(α 与 *r*(*t*) 有关)

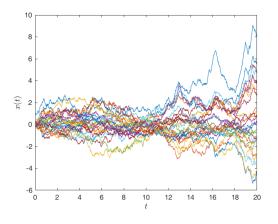


图 9: 样本轨迹,  $\gamma = 1.5, \sigma = 0.5$ 

### Example 5.4 ( $\alpha$ 与 r(t) 有关)

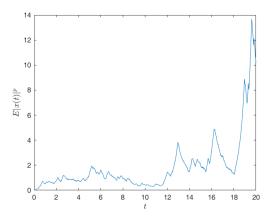


图 10: 2 阶矩,  $\gamma = 1.5, \sigma = 0.5$