Deuxième année



Module : Algèbre 3

Examen N°2

Exercice 1. 8 points Soit m un nombre réel. On considère la matrice suivante dans \mathbb{R}^3

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 - m & m - 2 & m \end{pmatrix}$$

- 1. Montrer que A est trigonalisable dans \mathbb{R} .
- 2. Pour quelles valeurs du réel m, A est diagonalisable?
- 3. On pose m=2, calculer A^k pour tout $k \in \mathbb{Z}$.

Réponse:

1. On a

$$P_{A}(\lambda) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 0 & 1 \\ -1 & 2 - \lambda & 1 \\ 2 - m & m - 2 & m - \lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 0 & 1 \\ 1 - \lambda & 2 - \lambda & 1 \\ 0 & m - 2 & m - \lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 0 & 1 \\ 0 & 2 - \lambda & 0 \\ 0 & m - 2 & m - \lambda \end{vmatrix}$$
$$= (1 - \lambda)(2 - \lambda)(m - \lambda). \quad \boxed{1 \text{ point}}$$

Les valeurs propres de A sont 1,2 et m et sont dans \mathbb{R} , ce qui implique que A est trigonalisable dans \mathbb{R} .

2. Si $m \neq 1$ et $m \neq 2$, A admet **trois** valeurs propres **distinctes** et par conséquent elle est diagonalisable. **1 point**

Si m=1, A admet une valeur propre double $\lambda=1$ et une valeur propre simple $\lambda=2$. A est diagonalisable si et seulement si la dimension du sous-espace propre associé à la valeur propre 1 est égale à 2. On a

$$E_{\lambda=1} = Ker(\mathbf{A} - \mathbf{I}) = \{ X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}); \ (\mathbf{A} - \mathbf{I})X = 0 \}.$$

Rappelons qu'on a m = 1, donc

$$(A-I)X = 0 \Longleftrightarrow \begin{cases} z = 0 \\ -x + y + z = 0 \\ x - y = 0 \end{cases} \Longleftrightarrow \begin{cases} x = x \\ y = x \\ z = 0 \end{cases}$$

Le vecteur $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ est une base de $E_{\lambda=1} = Ker(A-I)$, l'espace est de dimension $1 \neq 2$. Et par

suite A n'est pas diagonalisable. 0.5 point

Si m=2, A admet une valeur propre double $\lambda=2$ et une valeur propre simple $\lambda=1.$ Cherchons la dimension de

$$E_{\lambda=2} = Ker(A - 2I) = \{X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}); (A - 2I)X = 0\}.$$

Pour m=2, On a

$$(A - 2I)X = 0 \Longleftrightarrow \begin{cases} -x + z &= 0 \\ -x + z &= 0 \\ 0 &= 0 \end{cases} \Longleftrightarrow \begin{cases} x &= x \\ y &= y \\ z &= x \end{cases}$$

Les vecteurs $V = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $W = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ forment une base de $E_{\lambda=2} = Ker(A-2I)$ et par conséquent

l'espace propre associé à $\lambda=2$ est de dimension 2, on déduit que A est diagonalisable pour m=2.

0.5 point Conclusion : A est diagonalisable pour $m \in \mathbb{R} - \{1\}$.

3. Pour m=2, A est diagonalisable. On a déjà cherché une base du sous-espace propre correspondant à la valeur propre 2. Pour la valeur propre 1 (attention, on travaille cette fois avec m=2), on a, pour $X=\begin{pmatrix} x\\y\\z \end{pmatrix}$:

$$(A - I)X = 0 \Longleftrightarrow \begin{cases} z = 0 \\ -x + y + z = 0 \\ z = 0 \end{cases} \Longleftrightarrow \begin{cases} x = x \\ y = x \\ z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{array}{c} \textbf{0.5 point} \\ \textbf{0.5 point} \\ \end{array}$$

Le vecteur $U = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ est une base de $E_{\lambda=1} = Ker(A - I)$. Alors (U, V, W) est une base propre.

0.5 point

Notons P la matrice de passage de la base canonique à la base (U, V, W). On a donc

$$P^{-1}AP = D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$
 avec $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. **0.5 point**

De $A = PDP^{-1}$, on déduit que $A^k = PD^kP^{-1}$ (même pour k negative car A est inversible).

On a

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \boxed{\begin{array}{c} \mathbf{0.5 \, point} \\ \end{array}}$$

et puisque D est diagonale,

$$D^k = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^k & 0 \\ 0 & 0 & 2^k \end{pmatrix}.$$
 0.5 point

Le calcul donne finalement

$$\mathbf{A}^k = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 2^k - 1 \\ 1 - 2^k & 2^k & 2^k - 1 \\ 0 & 0 & 2^k \end{array}\right). \quad \boxed{\begin{array}{c} \mathbf{0.5 \, point} \\ \end{array}}$$

Exercice 2. 6 points Soit

$$\mathbf{M} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

1. Montrer que M n'est pas diagonalisable.

2. Trouver une matrice P inversible telle que
$$P^{-1}MP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

3. Calculer $M^4 - 7M^3 + 18M^2 - 20M + 9I$.

Réponse:

1. Calculons le polynôme caractéristique de M :

$$P_{M}(\lambda) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 3 - \lambda & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 3 - \lambda & -1 & 1 \\ 1 & 1 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix}$$
$$= (1 - \lambda)(2 - \lambda)[(3 - \lambda)(1 - \lambda) + 1] = (1 - \lambda)(2 - \lambda)^{3}.$$
 1 point

M admet une valeur propre triple $\lambda = 2$ et une valeur propre simple $\lambda = 1$. Cherchons la dimension de l'espace propre

$$E_{\lambda=2} = Ker(M-2I) = \{X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{4,1}(\mathbb{R}); \ (M-2I)X = 0\}.$$

On a

$$(M-2I)X = 0 \Longleftrightarrow \begin{cases} -x &= 0 \\ -x+y-z+t &= 0 \\ -x+y-z &= 0 \\ 0 &= 0 \end{cases} \Longleftrightarrow \begin{cases} x &= 0 \\ y &= y \\ z &= y \\ t &= 0 \end{cases}$$

Le vecteur $\begin{pmatrix} 0\\1\\1\\0 \end{pmatrix}$ est une base de $E_{\lambda=2}=Ker(M-2I),$ donc l'espace propre associé à $\lambda=2$ est

de dimension $1 \neq 3$, ce qui montre que M n'est pas diagonalisable. **0.5 point**

2. Trouvons une base (U_1, U_2, U_3, U_4) telle que

$$\begin{array}{rcl} \mathbf{M}U_1 & = & U_1 \\ \mathbf{M}U_2 & = & 2U_2 \\ \mathbf{M}U_3 & = & U_2 + 2U_3 \\ \mathbf{M}U_4 & = & U_3 + 2U_4 \end{array}$$

Posons
$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}$$
, on a

$$\mathbf{M}X = X \Longleftrightarrow \left\{ \begin{array}{rcl} x & = & x \\ -x + 3y - z + t & = & y \\ -x + y + z & = & z \\ 2t & = & t \end{array} \right. \Longleftrightarrow \left\{ \begin{array}{rcl} x & = & x \\ y & = & x \\ z & = & x \\ t & = & 0 \end{array} \right.$$

Prenons $U_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, on a donc $MU_1 = U_1$ (U_1 est un vecteur propre associé à $\lambda = 1$). O.5 point

Remarquons que

$$U_3 = (\mathrm{M} - 2\mathrm{I})U_4,$$
 $U_2 = (\mathrm{M} - 2\mathrm{I})U_3 = (\mathrm{M} - 2\mathrm{I})^2U_4,$ $\boxed{\textbf{0.5 point}}$ $(\mathrm{M} - 2\mathrm{I})U_2 = (\mathrm{M} - 2\mathrm{I})^3U_4 = 0.$

Cherchons un vecteur V telle que $(M-2I)^3V=0$ et $(M-2I)^2V\neq 0$. On a

$$(M-2I) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}; \ (M-2I)^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}; \ (M-2I)^3 = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \ \boxed{ \begin{array}{c} \textbf{0.5 point} \\ \textbf{0.5 point} \\ \textbf{0.6 point} \\ \textbf{0.7 point} \\ \textbf{0.$$

Si on prend
$$V = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$
, on a $(M-2I)^3V = 0$ et $(M-2I)^2V = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \neq 0$. On déduit que la

base cherchée est 0.5 point

$$\left\{ U_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, U_2 = (\mathbf{M} - 2\mathbf{I})^2 V = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, U_3 = (\mathbf{M} - 2\mathbf{I}) V = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, U_4 = V = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Pour

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \boxed{\begin{array}{c} \mathbf{0.5 \, point} \\ \end{array}}$$

on a

$$\mathbf{P}^{-1}\mathbf{M}P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

3. On a $P_M(M) = (I - M)(2I - M)^3 = M^4 - 7M^3 + 18M^2 - 20M + 8I = 0$, donc

$$M^4 - 7M^3 + 18M^2 - 20M + 9I = I$$
 1 point

Exercice 3. 6 points Soit la forme bilinéaire f dans \mathbb{R}^3 de matrice associée

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

dans la base canonique de \mathbb{R}^3 .

- 1. La forme bilinéaire f définit-elle un produit scalaire sur \mathbb{R}^3 .
- 2. En partant des vecteurs de la base canonique $\mathcal{B}=(e_1,e_2,e_3)$, et en utilisant le procédé de SCHMIDT, construire une base $\mathcal{B}_f=(u_1,u_2,u_3)$ de \mathbb{R}^3 qui soit f-orthogonale.

3. Considérons maintenant le système linéaire
$$AX = b$$
, avec $b = \begin{pmatrix} 6 \\ 8 \\ 10 \end{pmatrix}$.

En exprimant la solution dans la base \mathcal{B}_f :

$$X = a_1 u_1 + a_2 u_2 + a_3 u_3,$$

calculer la valeur des coefficients a_1, a_2, a_3 et donner la solution x de ce système.

Réponse:

1. On a

$$P_A(\lambda) = (2 - \lambda)(2 - 4\lambda + \lambda^2) = (2 - \lambda)(2 - \sqrt{2} - \lambda)(2 + \sqrt{2} - \lambda).$$

Les valeurs propres de A, $\lambda=2,\ \lambda=2-\sqrt{2}$ et $\lambda=2+\sqrt{2}$ sont strictement positives, donc f est définie positive et définie bien un produit scalaire.

2. En utilisant le procédé de SCHMIDT, on a

$$u_{1} = e_{1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \boxed{\textbf{0.5 point}}$$

$$u_{2} = e_{2} - \frac{f(e_{2}, u_{1})}{q(u_{1})} u_{1} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \boxed{\textbf{1 point}}$$

$$u_{3} = e_{3} - \frac{f(e_{3}, u_{1})}{q(u_{1})} u_{1} - \frac{f(e_{3}, u_{2})}{q(u_{2})} u_{2} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{2}{3} \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \boxed{\textbf{1.5 point}}$$

avec

$$f(e_2, u_1) = f(e_2, e_1) = -1, \ q(u_1) = q(e_1) = 2,$$

$$f(e_3, u_1) = f(e_3, e_1) = 0, \ f(e_3, u_2) = e_3^t A u_2 = -1, \ q(u_2) = u_2^t A u_2 = \frac{3}{2}.$$

La base cherchée est donc

$$\mathcal{B}_f = \left\{ u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, u_2 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, u_3 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$$

3. On a

$$u_1^t AX = u_1^t A(a_1 u_1 + a_2 u_2 + a_3 u_3),$$

et par conséquent

$$u_1^t b = a_1 f(u_1, u_1) + a_2 f(u_1, u_2) + a_3 f(u_1, u_3) = a_1 f(u_1, u_1).$$

Donc
$$a_1 = \frac{u_1^t b}{f(u_1, u_1)} = \frac{6}{2} = 3$$
. De la même manière on trouve $a_2 = \frac{u_2^t b}{f(u_2, u_2)} = \frac{11 \times 2}{1 \times 3} = \frac{22}{3}$ et

$$a_3 = \frac{u_3^t b}{f(u_3, u_3)} = \frac{52 \times 9}{3 \times 12} = 13.$$
 1.5 point

On a
$$X = a_1 u_1 + a_2 u_2 + a_3 u_3 = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{22}{3} \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + 13 \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 \\ 16 \\ 13 \end{pmatrix}$$
. **0.5 point**