

N.B.

1- Il sera tenu compte de la présentation de la copie.

2- Les réponses doivent être justifiées.

3- Le barème est approximatif.

Solution de l'exercice 1 : (4 pts)

Soit la matrice définie par : $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & -3 & 0 \end{pmatrix}$.

1- Calculer le polynôme caractéristique de A .

$$P_A(X) = \begin{vmatrix} -X & 1 & 0 \\ -1 & -X & 1 \\ 0 & -3 & -X \end{vmatrix}$$

On remplace la 1ère colonne par la somme de la colonne1 et la colonne3, on obtient :

$$P_A(X) = \begin{vmatrix} -X & 1 & 0 \\ 0 & -X & 1 \\ -X & -3 & -X \end{vmatrix} = -X \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -X & 1 \\ 1 & -3 & -X \end{vmatrix}$$

On remplace la ligne3 par ligne 3 - ligne1, on obtient :

$$P_A(X) = -X \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -X & 1 \\ 0 & -4 & -X \end{vmatrix} = -X (X^2 + 4). \quad \textbf{(0,5pt)}$$

2- Dire pourquoi A n'est pas diagonalisable sur \mathbb{R} .

A n'est pas diagonalisable sur \mathbb{R} car A n'admet pas 3 valeurs propres sur \mathbb{R} . **(0,5pt)**

3- Dire pourquoi A est diagonalisable sur \mathbb{C} .

A est diagonalisable sur \mathbb{C} car A admet 3 valeurs propres simples, il s'agit de $0, 2i$ et $-2i$.

(0,5pt)

4- On note les valeurs propres de A sur \mathbb{C} par : α, β et c où $\alpha \in \mathbb{R}$ et $\beta \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$ de partie imaginaire positive.

On pose : $\alpha = 0, \beta = 2i$ et $\delta = -2i$.

a- Déterminer un vecteur propre non nul v de A associé à la valeur propre β .

Pour déterminer un vecteur propre non nul v de A associé à la valeur propre β , on échelonne la matrice $A - 2iI_3$:

$$A - 2iI_3 = \begin{vmatrix} -2i & 1 & 0 \\ -1 & -2i & 1 \\ 0 & -3 & -2i \end{vmatrix}, \text{ on remarque que : } \text{colonne1} + 2i\text{colonne2} - 3\text{colonne3} = 0,$$

d'où, avec les notations usuelles du cours, l'espace propre $E_{2i} = \langle v = (1, 2i, -3) \rangle$. **(1pt)**

b- En déduire un vecteur propre non nul w de A associé à la valeur propre δ . (**Indication:** on admettra que Si $A \in M_3(\mathbb{R})$ admet une valeur propre $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$ et que $v = (x, y, z) \in \mathbb{C}^3$ est un vecteur propre de A associé à λ , alors $\bar{\lambda}$ est une valeur propre de A de vecteur propre associé $\bar{v} = (\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}) \in \mathbb{C}^3$).

On a : $w = (1, -2i, -3)$ **(0,5pt).**

c- Déterminer une matrice inversible P et une matrice diagonale A' telles que : $A' = P^{-1}.A.P$.

On a de ce qui précède :

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2i & -2i & 0 \\ -3 & -3 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } A' = \begin{pmatrix} 2i & 0 & 0 \\ 0 & -2i & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \textbf{(0,5pt) + (0,5pt).}$$

Solution de l'exercice 2 : (5 pts)

Soit (S) le système linéaire suivant :

$$\begin{cases} \alpha x - y + z = \beta \\ 2x + y - z = -\lambda \\ x + 2y + z = 1 \end{cases} \quad \text{où } \alpha, \beta \text{ et } \lambda \in \mathbb{R}.$$

1- Calculer le déterminant de la matrice du système (S) (on note la matrice du système par A).

On a :

$$\det A = \begin{vmatrix} \alpha & -1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix}$$

on remplace la colonne3 par la somme de la colonne3 et la colonne2, on obtient :

$$\det A = \begin{vmatrix} \alpha & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix} = 3(\alpha + 2), \quad \textbf{(0,5pt).}$$

2- Pour quelles valeurs de α, β et λ le système (S) est-il de Cramer ? Dans ce cas Résoudre dans \mathbb{R}^3 .

Le système (S) est de Cramer si et seulement si $\det A \neq 0$ si et seulement si $\alpha \neq -2$ (β et λ sont quelconques) **(0,25pt).**

Dans ce cas, en utilisant les formules de Cramer, on obtient :

$$x = \frac{\begin{vmatrix} \beta & -1 & 1 \\ -\lambda & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix}}{\det A} = \frac{3(\beta - \lambda)}{3(\alpha + 2)} = \frac{\beta - \lambda}{\alpha + 2}, \quad \textbf{(0,5pt),}$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} \alpha & \beta & 1 \\ 2 & -\lambda & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{\det A} = \frac{\alpha - 3\beta + \lambda - \alpha\lambda + 2}{3(\alpha + 2)}, \quad \textbf{(0,5pt),}$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} \alpha & -1 & \beta \\ 2 & 1 & -\lambda \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix}}{\det A} = \frac{\alpha + 3\beta + \lambda + 2\alpha\lambda + 2}{3(\alpha + 2)}, \quad \textbf{(0,5pt).}$$

Enfin la solution est : $\left(x = \frac{\beta - \lambda}{\alpha + 2}, y = \frac{\alpha - 3\beta + \lambda - \alpha\lambda + 2}{3(\alpha + 2)}, z = \frac{\alpha + 3\beta + \lambda + 2\alpha\lambda + 2}{3(\alpha + 2)} \right)$
(0,25pt).

3- Résoudre dans \mathbb{R}^3 le système (S) , suivant les valeurs de α, β et λ dans le cas où (S) n'est pas de Cramer.

Dans ce cas $\alpha = -2$ et le système à étudier est le suivant :

$$\begin{cases} -2x & - & y & +z & = & \beta \\ 2x & + & y & -z & = & -\lambda \\ x & + & 2y & +z & = & 1 \end{cases} \quad \text{où } \beta \text{ et } \lambda \in \mathbb{R}, \quad \textbf{(0,5pt)}$$

1er cas : Si $\beta \neq \lambda$, le système est incompatible, les deux premières équations du système sont contradictoires. **(0,5pt)**

2ème cas : Si $\beta = \lambda$, le système à étudier est équivalent au suivant :

$$\begin{cases} -2x & - & y & +z & = & \beta \\ x & + & 2y & +z & = & 1 \end{cases} \quad \text{où } \beta \in \mathbb{R},$$

Ce dernier système est un système de Cramer, d'inconnues principales x et y , qu'on peut écrire :

$$\begin{cases} -2x & - & y & = & \beta - z \\ x & + & 2y & = & 1 - z \end{cases} \quad \text{où } \beta \in \mathbb{R},$$

car le déterminant de ce système est égal à $\begin{vmatrix} -2 & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -3 \neq 0$ **(0,25pt)**

Après utilisation des formules de Cramer, on obtient :

$$x = -\frac{\begin{vmatrix} \beta - z & -1 \\ 1 - z & 2 \end{vmatrix}}{3} = -\frac{2\beta - 3z + 1}{3}, \quad \textbf{(0,5pt)}$$

$$y = -\frac{\begin{vmatrix} -2 & \beta - z \\ 1 & 1 - z \end{vmatrix}}{3} = -\frac{3z - \beta - 2}{3}, \quad \textbf{(0,5pt)},$$

Enfin l'ensemble des solutions est : $\left\{ \left(x = -\frac{2\beta - 3z + 1}{3}, y = -\frac{3z - \beta - 2}{3}, z \right), z \in \mathbb{R} \right\}$ **(0,25pt)**

Solution de l'exercice 3 : (8 pts)

Soit la matrice : $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ et soit $f \in \text{End}(\mathbb{R}^3)$ tel que $A = M_B(f)$ où B est la base canonique de \mathbb{R}^3 .

1- Vérifier que A n'est pas diagonalisable sur \mathbb{R} .

On commence par calculer le polynôme caractéristique de A , on obtient :

$$P_A(X) = \begin{vmatrix} 2-X & 0 & 0 \\ 0 & 2-X & 1 \\ 1 & 0 & 1-X \end{vmatrix} = (2-X)^2(1-X) \quad \textbf{(0,5pt)}.$$

La matrice A est diagonalisable ssi le rang de la matrice $A - 2I$ est égal à 1. On a :

$$\text{rg}(A - 2I) = \text{rg} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = 2,$$

d'où la matrice A n'est pas diagonalisable. **(0,5pt)**

2- Soit λ_1 et λ_2 les deux valeurs propres réelles distinctes de A telles que $\lambda_1 < \lambda_2$.

On pose : $\lambda_1 = 1$ et $\lambda_2 = 2$.

a- Déterminer v_1 et v_2 les vecteurs propres respectifs de λ_1 et λ_2 .

Après calcul des vecteurs propres respectifs de λ_1 et λ_2 , on trouve : $v_1 = (0, -1, 1)$ et $v_2 = (0, 1, 0)$ **(0,5pt) + (0,5pt)**

b- Déterminer un vecteur $v_3 = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ vérifiant : $A \cdot {}^t v_3 = {}^t v_2 + 2 \cdot {}^t v_3$.

Il s'agit de chercher un vecteur $v_3 = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ vérifiant : $A \cdot {}^t v_3 - 2 \cdot {}^t v_3 = {}^t v_2$, ce qui veut dire $(A - 2I) \cdot {}^t v_3 = {}^t v_2$, ainsi :

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix},$$

On trouve : $v_3 = (1, y, 1)$, avec y quelconque dans \mathbb{R} . **(0,5pt)**

c- Vérifier que la famille de vecteurs $C = (v_1, v_2, v_3)$ est une base de \mathbb{R}^3 .

On prend $v_3 = (1, 0, 1)$, puis on vérifie que la famille $C = (v_1, v_2, v_3)$ est une base de \mathbb{R}^3 , par exemple on calcule le déterminant :

$$\begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = -1 \neq 0, \quad \textbf{(0,5pt)}$$

d- On désigne par P la matrice de passage de B vers C . Déterminer la matrice $A' = P^{-1} \cdot A \cdot P$

On a :

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \textbf{(0,25pt)}$$

Le calcul de l'inverse de P , par exemple en exprimant les vecteurs de la base canonique dans la base C , donne :

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \textbf{(0,75pt)}$$

D'où :

$$A' = P^{-1} \cdot A \cdot P = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \textbf{(0,5pt)}$$

e- Montrer que A' s'écrit comme somme de deux matrices dont l'une est diagonale que l'on note par D et l'autre est nilpotente que l'on note par N .

(On rappelle qu'une matrice N carrée est dite nilpotente s'il existe un entier naturel non nul k tel que $N^k = 0$).

On peut écrire :

$$A' = D + N, \text{ où } D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ et } N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

On vérifie que $N^2 = 0$, ce qui veut dire que la matrice N est nilpotente. **(0,25pt pour D) et (0,75pt pour N)**

f- Utiliser le binôme de Newton pour déterminer $(A')^n$ pour tout entier $n \in \mathbb{N}$ (vérifier d'abord que l'on peut utiliser le binôme de Newton).*

On commence par vérifier que les deux matrices D et N commutent, en effet :

$$\begin{aligned} D.N &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ et} \\ N.D &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \textbf{(0,5pt)} \end{aligned}$$

Puis on utilise le binôme de Newton :

$$(A')^n = (D + N)^n = \sum_{k=0}^{k=n} C_n^k N^k D^{n-k} = C_n^0 N^0 D^n + C_n^1 N^1 D^{n-1} + \sum_{k=2}^{k=n} C_n^k N^k D^{n-k}, \quad \textbf{(0,5pt)}$$

Le terme $\sum_{k=2}^{k=n} C_n^k N^k D^{n-k} = 0$ puisque $N^k = 0$ pour tout entier naturel $k \geq 2$, ainsi :

$$(A')^n = D^n + n D^{n-1}.N = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & 0 \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix} + n \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2^{n-1} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & n 2^{n-1} \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix} \quad \textbf{(0,5pt)}$$

g- En déduire A^n pour tout entier $n \in \mathbb{N}$.

On a, d'après la question d/, $A' = P^{-1}.A.P$, donc :

$$\begin{aligned} A^n &= P (A')^n P^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & n 2^{n-1} \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 2^{n-1}n - 2^n + 1 & 2^n & 2^n - 1 \\ 2^n - 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \textbf{(1pt)} \end{aligned}$$

h- Soient les suites récurrentes réelles (u_n) (w_n) et (z_n) définies par $u_0 = 1$, $w_0 = 1$, $z_0 = -1$ et :

$$\begin{cases} u_{n+1} &= 2u_n \\ w_{n+1} &= 2w_n + z_n \\ z_{n+1} &= u_n + z_n \end{cases} \text{ pour tout } n \in \mathbb{N}.$$

Déduire de ce qui précède les termes généraux de (u_n) , (w_n) et (z_n) .
On remarque d'abord l'écriture matricielle suivante :

$$\begin{pmatrix} u_{n+1} \\ w_{n+1} \\ z_{n+1} \end{pmatrix} = A \cdot \begin{pmatrix} u_n \\ w_n \\ z_n \end{pmatrix},$$

puis on montre par récurrence que :

$$\begin{pmatrix} u_n \\ w \\ z_n \end{pmatrix} = A^n \begin{pmatrix} u_0 \\ w_0 \\ z_0 \end{pmatrix} \quad \textbf{(1pt)}$$

En utilisant la question précédente, on obtient :

$$\begin{pmatrix} u_n \\ w \\ z_n \end{pmatrix} = A^n \begin{pmatrix} u_0 \\ w_0 \\ z_0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 2^{n-1}n - 2^n + 1 & 2^n & 2^n - 1 \\ 2^n - 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2^n \\ 2^{n-1}n - 2^n + 2 \\ 2^n - 2 \end{pmatrix} \quad \textbf{(0,5pt)}$$

Enfin, on a : $u_n = 2^n$, $w_n = 2^{n-1}n - 2^n + 2$ et $z_n = 2^n - 2$ pour tout $n \in \mathbb{N}$. **(0,5pt)**

Solution de l'exercice 4 : (3 pts) Soit $A \in M_3(\mathbb{R})$ telle que son polynôme caractéristique est égal à : $P_A(X) = (1 - X)(\alpha - X)(\beta - X)$ où α et $\beta \in \mathbb{R}$.

1- Donner une condition suffisante sur α et β pour que A soit diagonalisable.

Si $\alpha \neq 1$, $\beta \neq 1$ et $\alpha \neq \beta$ alors la matrice A est diagonalisable. **(0,5pt)**

2- Soit $f \in \text{End}(\mathbb{R}^3)$ tel que $A = M_B(f)$ où B est la base canonique de \mathbb{R}^3 .

On suppose que : $\alpha = 1$ et $\beta = -1$ et que les sous-espaces propres de f , respectivement de $\alpha = 1$ et $\beta = -1$ sont : $E_1 = \langle v_1 = (1, 1, 1), v_2 = (0, 1, 1) \rangle$ et $E_{-1} = \langle v_3 = (0, 0, 1) \rangle$.

Déterminer la matrice A .

D'après les hypothèses, la matrice A est diagonalisable et elle est semblable à la matrice diagonale : $A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$. **(0,5pt)**

La matrice inversible P vérifiant : $A' = P^{-1}AP$ est la matrice de passage de la base canonique à la base constituée des vecteurs propres ($v_1 = (1, 1, 1)$, $v_2 = (0, 1, 1)$, $v_3 = (0, 0, 1)$) de A , ainsi :

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \textbf{(0,5pt)}$$

Ainsi : $A = P.A'P^{-1}$, avec :

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \quad \textbf{(0,75pt)}$$

$$\text{et } A = P.A'P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}. \quad \textbf{(0,75pt)}$$