# Acoustique : simulation en acoustique des salles

François DERRIDA, Yaël GOSSEC

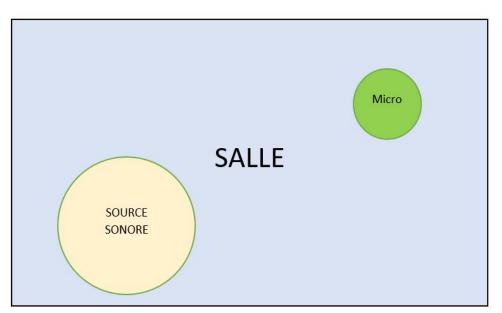
#### Plan de la présentation :

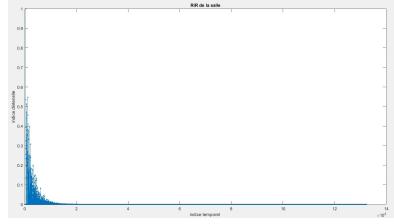
I - Description du projet

II - Focus sur deux scripts

III - Conclusion

Objectif: Calculer numériquement la réponse impulsionnelle d'une salle.



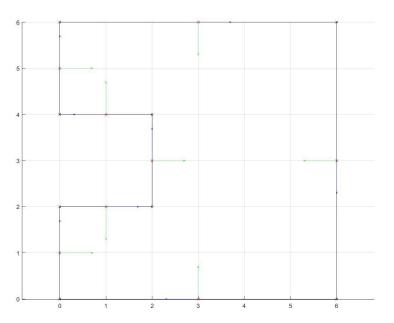


-> création du maillage (modélisation informatique) des frontières de la salle, et calcul d'infos pertinentes.

```
% Paramètres de la salle

vtx = [0,0;0,2;2 2; 2 4; 0 4; 0 6; 6 6; 6 0];

elt = [1,2;2,3;3,4;4,5;5,6;6,7;7,8;8,1];
```



-> créer la source sonore et le micro

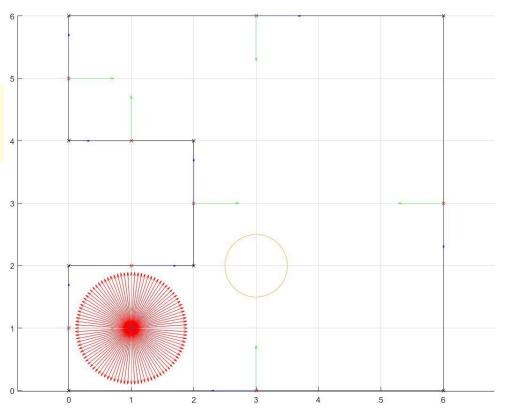
```
% Paramètres des rayons
src = [1,1]; % Coordonnées de la source
N_ray = 100; % Nombre de rayons
```

```
% Micro

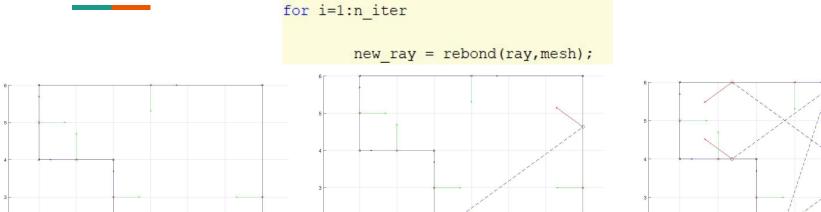
xm = 3; % Coordonnée X du micro

ym = 2; % Coordonnée Y du micro

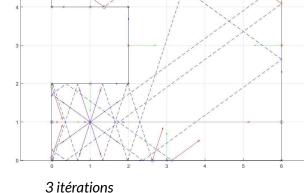
rm = 0.5; % Rayon du micro
```



-> créer un script qui permet de calculer les rebonds



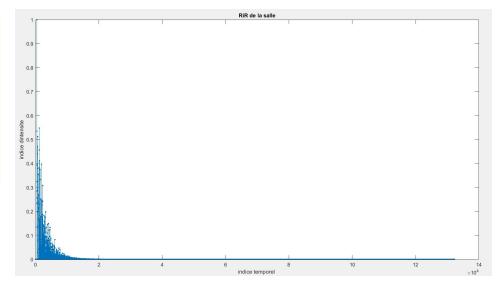




-> création de l'objet RiR (Room Impulsional Response)

```
function rir = initialisation_rir(fs,duree,celerite)
rir.celerite = celerite;
rir.ordonnee = zeros(duree*fs,1);
rir.taille = duree*fs;
rir.freq = fs;
end
```

Fréquence d'échantillonnage : fs = 44 100 Hz



-> création d'un script mesure qu'on appelle à chaque itération, qui mesure le nombre de rayons ayant intersectés le micro lors de la dernière itération et <u>les range temporellement au bon endroit dans la rir.</u>

```
for i=1:n_iter % Boucle qui met à jour le tableau rir

    new_ray = rebond(ray,mesh);
    rir = mesure(ray,new_ray,mic,rir);
    plot_lignes(ray,new_ray);
    ray = new_ray;
end
```

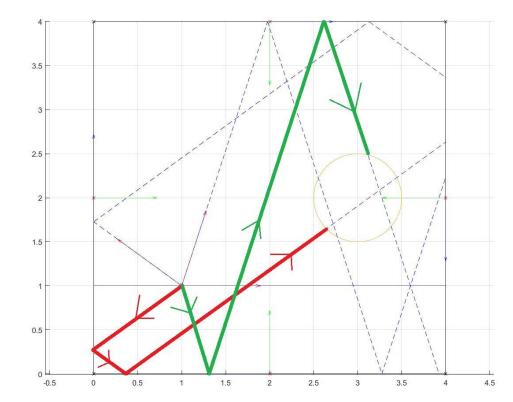
#### Description du projet: (Yaël)

"ranger temporellement au bon endroit dans la rir".

→arrivée à la même itération != arrivée au même instant.

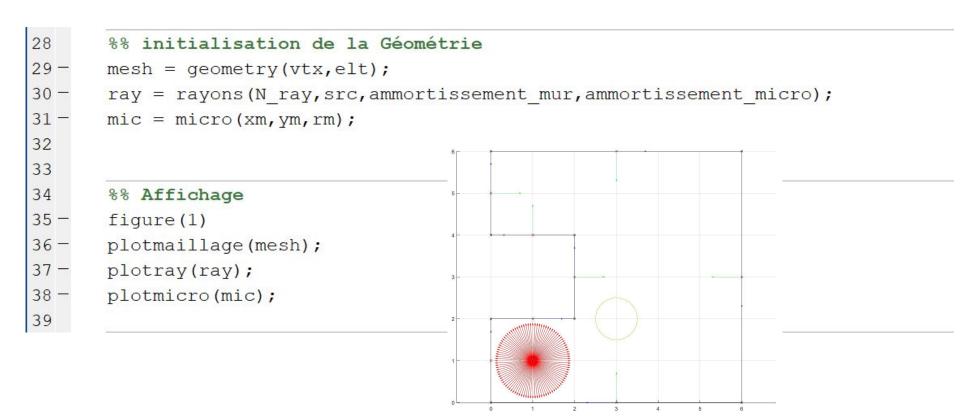
résumé de la fonction mesure:

for rayon in rayons :
 if (rayon croise micro):
 distance = rayon.distance
 indice\_temporel = distance/vitesse \* f
 rir[indice\_temporel] += 1



## Focus sur le script global

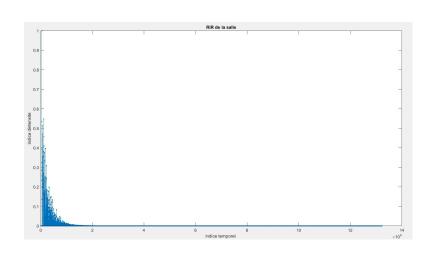
```
1
       %% Nettoyage de l'environnement matlab
 2 -
3 -
4
       clear all
       close all
5
       %% Users
 6
       % Paramètres de la salle
 7 -
       vtx = [0,0;0,2;2 2; 2 4; 0 4; 0 6; 6 6; 6 0];
 8 -
9
       elt = [1,2;2,3;3,4;4,5;5,6;6,7;7,8;8,1];
 0 .
       % Paramètres des rayons
 11 -
       src = [1,1]; % Coordonnées de la source
 12 -
       N ray = 3; % Nombre de rayons
 13 -
       ammortissement mur = 1;
 4 -
       ammortissement micro = 1;
 15
 16
       % Micro
 17 -
       xm = 3; % Coordonnée X du micro
 18 -
       ym = 2; % Coordonnée Y du micro
 19 -
       rm = 0.5; % Rayon du micro
20
21
       % Paramètres d'enregistrement
 22 -
       fs = 44100; %freq echantillonage
33 -
       duree = 4;
 24 -
       n iter = 1000;
25 -
       celerite = 340; %célérité du son
```



```
40
      %% Création et mise à jour de la Réponse Impulsionnelle de la Salle
41
42 -
      rir = initialisation rir(fs, duree, celerite); %initialise l'objet RiR
43
44 -
     for i=1:n iter % Boucle qui met à jour le tableau rir
45
46 -
               new ray = rebond(ray, mesh);
               rir = mesure(ray, new ray, mic, rir);
47 -
48 -
               ray = new ray;
49 -
      end
50 -
      plotray(ray);
51
      rir.ordonnee = rir.ordonnee / max(rir.ordonnee);
52 -
53
```

%% Affichage de la Réponse Impulsionnelle de la Salle figure(2)

stem(rir.ordonnee,'.');



#### Description de la fonction rayon

```
function [ray] = rayons (N, source, ammortissement mur, ammortissement micro)
     %cette fonction intialise l'objet ray
     x s = source(1,1);
     y s = source(1,2);
     ray.pos = ones(N, 2);
     ray.dir = ones(N, 2);
     ray.dist = ones(N,1); %pour garder en mémoire la distance parcourue par le rayon
     ray.last dist = ones(N,1); %pour garder en tête la dernière longueur
     ray.intensity = ones(N,1); %l'intensité vaut 1 au début puis elle sera modifiée au fur et a mesure
     ray.ammortissement mur = ammortissement mur;
     %valeur comprise entre 0 et 1 par lequelle l'intensité est multipliée lorsque le rayon rebondit sur un mur
     ray.ammortissement micro = ammortissement micro;
     ray.nb = N;
     ray.pos(:,1) = ray.pos(:,1)*x s;
     ray.pos(:,2) = ray.pos(:,2)*y s;
     for k=1:N
         ray.dir(k,1) = cos(2*pi*k/N);
         rav.dir(k,2) = sin(2*pi*k/N);
     end
```



# Merci pour votre attention



