

# 《统计信号处理》期末复习

杨 鼎

目录

## 1 第一题

设观测  $z_n \stackrel{i,i,d}{\sim} \mathcal{N}(\mu, \sigma^2), n = 0, 1, 2, \dots, N-1$ , 其中  $\mu$  已知,  $\sigma > 0$  为确定性位置参数。试考虑如下问题:

- (1) 求  $\sigma$  的最大似然估计及克拉美-罗下限。
- (2) 是否存在  $\sigma$  的有效估计量? 若存在, 试给出该估计量; 若不存在, 试说明原因。

## 2 第二题

设某雷达目标 ode 散射界面 (RSC) 服从指数分布 (例如 Swerling I 型目标), 利用单个脉冲对目标进行探测时, 回波幅度服从瑞利分布。单个脉冲回波信号的观测样本可以写为

$$z_n = A s_n + w_n, n = 0, 1, 2, \dots, N-1$$

其中幅度  $A$  的概率密度函数为

$$p(A) = \begin{cases} \frac{A}{A_0^2} \exp\{-\frac{A^2}{2A_0^2}\} & , A \geq 0 \\ 0 & , A < 0 \end{cases}$$

$w_n \stackrel{i,i,d}{\sim} \mathcal{N}(0, \sigma^2), \sigma^2$  已知,  $\bar{\sigma} = 2A_0^2$  表示目标散射截面积的平均值 (已知量),  $s_n$  为已知的信号波形。试根据观测样本求回波幅度  $A$  的最大后验估计。

## 3 第三题

在高斯白噪声中观测正选信号, 观测模型为

$$z_n = A \cos \frac{\pi}{3} n + w_n \quad n = 0, 1, \dots, N-1$$

其中  $A \sim \mathcal{N}(0, \sigma_A^2), w_n \stackrel{i,i,d}{\sim} \mathcal{N}(0, \sigma_w^2)$ , 且  $A$  与  $w_n$  相互独立。

(1) 记  $\mathbf{h} = \left[ \cos(\frac{\pi}{3} \cdot 1) \quad \cos(\frac{\pi}{3} \cdot 2) \quad \cdots \quad \cos(\frac{\pi}{3} \cdot (N-1)) \right]^T$ , 试求幅度  $A$  的线性最小均方估计 (可用  $\mathbf{h}$  表示)

若  $N = 2, \sigma_A^2 = 1, \sigma_w^2 = 2, z_0 = 1, z_1 = \frac{1}{2}$ , 求幅度  $A$  的线性最小均方估计的值。(提示: 矩阵求逆引理  $(\mathbf{A} + \mathbf{BCD})^{-1} = \mathbf{A}^{-1} - \mathbf{A}^{-1}\mathbf{B}(\mathbf{DA}^{-1}\mathbf{B} + \mathbf{C}^{-1})^{-1}\mathbf{DA}^{-1}$ )

#### 4 第四题

考虑高斯白噪声中指数信号的检测问题, 信号模型为

$$\begin{aligned} \mathcal{H}_0: & \quad z_n = w_n \\ \mathcal{H}_1: & \quad z_n = Ae^{\alpha n} + w_n \end{aligned} \quad n = 0, 1, \dots, N-1$$

其中  $w_n \stackrel{i.i.d}{\sim} \mathcal{N}(0, \sigma_w^2)$ ,  $\alpha, \sigma_w^2$  均已知, 信号幅度  $A$  未知。

(1) 试求广义似然比检测器的判决式形式, 并针对给定的虚警率  $P_{FA}$  确定判决门限和检测概率表达式, 分析检测概率的极限性能; 【提示:  $Q(x) = \int_x^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\{-\frac{1}{2}x^2\}dx$  表示标准正态分布的右尾概率函数,  $Q_{\chi_N^2(\lambda)}(x)$  表示衷心参数为  $\lambda$  的  $N$  自由度非中心卡方分布右尾函数,  $Q_{\chi_N^2}(x)$  表示  $N$  自由度卡方分布右尾函数】

(2) 画出检测器结构图。

#### 5 第五题

考虑 SAR 图像中目标检测问题。如图 1 所示, SAR 图像中的像素包含目标 (target)、背景杂波 (clutter) 以及阴影 (shadow) 等三种类型。背景杂波区、阴影区、目标区像素灰度值  $z$  可用具有不同参数的瑞利分布描述, 即

$$p(z; \sigma_i^2) = \begin{cases} \frac{z}{\sigma_i^2} \exp\{-\frac{z^2}{2\sigma_i^2}\} & z \geq 0 \\ 0 & z < 0 \end{cases}, i = 0, 1, 2$$

其中  $\sigma_0^2, \sigma_1^2, \sigma_2^2$  分别表示背景杂波区、阴影区和目标区像素灰度值的分布参数,  $\sigma_2^2 > \sigma_0^2 > \sigma_1^2 > 0$  为已知参数。目标检测的基本任务是根据给定像素的灰度值  $z$  判断该像素所在的区域。

(1) 根据上述描述, 针对像素的灰度值观测  $z$  建立假设模型;

(2) 假定三种假设的先验概率均相等, 且  $\sigma_2^2 = 10\sigma_1^2, \sigma_0^2 = 2\sigma_1^2$ , 试求最小总错误概率准则下的检验判决表达式;

(3) 在第二问的条件下, 试求将背景杂波区的像素误判为目标像素区像素的概率。(提示: 可以利用函数的单调性判断对数似然函数之间的相对大小关系)