מטלה תכנותית 1 – ניתוח זמן ריצה

:Insertion Sort .1

```
□void algorithmClass::insertionSort(doubleClass& arrClass)
1
 2
 3
            int k, j;
                                                                 \theta(1)
            double* _arr = arrClass.getDoubleArr(), key;
 4
            for (k = 1; k < arrClass.getPhySize(); k++)</pre>
 5
 6
 7
                key = \_arr[k];
 8
                j = k - 1;
                                                                        \theta(n)
                while (j \ge 0 \&\& \_arr[j] > key)
9
10
                     _arr[j + 1] = _arr[j];
11
12
13
14
                _arr[j + 1] = key;
15
16
```

נחשב את המקרה הגרוע – בו המערך מסודר בסדר ממוין יורד של איברים, למשל:

Index (k)	1	2	3		9
Value	k	k-1	k-2		k-j
הסבר – הערך בתא מס' 1 הוא הגדול ביותר, אחריו – 2 וכך הלאה. כאשר הערך בתא ה- n הוא הקטן ביותר					

ראשית, נוכיח מדוע מדובר בקלט הגרוע ביותר:

- א. $\frac{\text{לכל קלט בגודל n, זמן הריצה הוא לכל היותר <math>0(n^2)$ קל להבחין שלכל קלט בגודל n, כמות המירבית של איטרציות בלולאה החיצונית היא n. בלולאה הפנימית, אנו נבצע לכל היותר n-1 פעולות swap, כלומר בעבור כל קלט, זמן ריצתו המירבי $n * 0(n) = 0(n^2)$.
 - ב. $\frac{\sigma}{2}$ יים קלט בגודל n ביז עם זמן ריצה לפחות $\frac{\Omega(n^2)}{\Omega(n^2)}$ נראה כי בעבור המערך הנ"ל, זמן הריצה הינו $\frac{\Omega(n^2)}{\Omega(n^2)}$

קל להבחין שהלולאה החיצונית (5-16) רצה n איטרציות (עבור קלט כלשהו בגודל n).

.n שורה 7 – ערכו של המשתנה key הינו ערך המערך במקום ה-k, כאשר א רץ מ-1 ועד

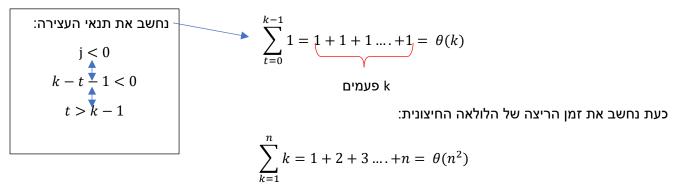
שורה 8 – ערכו של j הינו כאינדקס אחד לפני k (התא לפניו במערך). מכאן ניתן להסיק, שבמקרה הגרוע, הלולאה הפנימית (9-14) תרוץ בדומה לטור חשבוני – כלומר, באיטרציה הראשונה יבוצעו 1 פעולות בלולאה הפנימית, באיטרציה השניה – יבוצעו 2 פעולות (כמספר פעולות ההחלפה), וכך הלאה... עד לערך המינימלי במערך.

בהתחלה, נגדיר משתנה t = מספר האיטרציה:

Index (t)	0	1	2	 t
≈Actions per	1	1	1	 1
iteration				

נחפש חוקיות בעזרת הרץ j בלולאה הפנימית.

Index (t)	0	1	2		t
j=	k-1	k-2	k-3	::	k-t-1



 $heta(n^2)$ - לסיכום, זמן ריצת התוכנית בעבור המקרה הגרוע

:Selection .2

א. תחילה ננתח את זמן הריצה של Partition:

```
jint algorithmClass::MyPartition(int left, int right, int _pivot, double* _arr)
    int pivot = left, index = right;
    bool direction = true;
                                                 \theta(1)
    doubleSwap(_arr[_pivot], _arr[left]);
    while (pivot != index)
        if ((_arr[pivot] > _arr[index]) && direction || (_arr[pivot] < _arr[index]) && !direction)
            doubleSwap(_arr[pivot], _arr[index]);
            int tmpInd = pivot;
            pivot = index;
            if (direction)
                 direction = false;
                 index = tmpInd + 1;
            }
                                                                                                          \theta(1)
                                                                                                                     \theta(n)
            else
             {
                 direction = true;
                 index = tmpInd - 1;
         else if (direction)
              index--;
              index++;
    return pivot + 1;
```

.n נניח שגודל הקלט הוא

אזי, קל להבחין שבאלגוריתם זה – כל איטרציה של לולאת ה- while, האינדקס מתקדם לכיוון ה-pivot. למשל, אם ה-index מימין ל-pivot, ה-index יתקדם לכיוון ה-pivot "צעד" אחד שמאלה, ולהיפך. למשל, אם ה-index מימין לתנאי העצירה כאשר ה-index וה-pivot שווים. בנוסף, בכל איטרציה מתבצעות סדר גודל של $\theta(1)$ פעולות.

 $\theta(n)$ נסכם: $n*\theta(1)$ פעולות בלולאת ה- while, ולכן זמן הריצה של אלגוריתם זה הינו

ב. Selection

```
1 double algorithmClass::Selection(int left, int right, int i, double* _arr)
 2
       int pivot, leftOverPart;
 3
       pivot = MyPartition(left, right, left, _arr) - 1;
 4
       leftOverPart = pivot - left + 1;
 5
 6
       if (i == leftOverPart)
 7
           return _arr[pivot];
 8
       if (i < leftOverPart)
                                                                                 \theta(t)
 9
           return Selection(left, pivot - 1, i, _arr);
10
11
           return Selection(pivot + 1, right, i - leftOverPart, _arr);
12
13 []
```

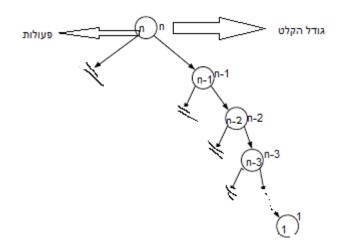
לפנינו אלגוריתם רקורסיבי, נמצא נוסחת נסיגה:

 $. heta(input\ size)$ הוא Partition בסעיף א' הראינו כי זמן הריצה של אלגוריתם

נסמן t = הקלט הגרוע ביותר (נסביר בהמשך את אופיו ונוכיח כי הוא אכן הקלט הגרוע ביותר). נסתכל על שתי הקריאות הרקורסיביות בשורות 9 ו-12. נשים לב שרק אחת מהקריאות הרקורסיביות תבוצע. אנו כאמור מעוניינים בניתוח הזמן הגרוע, ולכן –

$$T(n) = \theta(t) + \theta(n)$$

א. $\frac{\text{dcd qdu exist} n, 7}{\text{dcd qdu exist} n}$ - למקרה הגרוע הוא עץ רקורסיה עם לכל איותר (n-1) = 0 - מותר (n-1) = 0 - פעולות בכל רמה, כלומר (n-1) = 0 - פעולות בכל רמה נחסר לכל הפחות את ה- pivot - כיוון שבכל רמה נחסר לכל הפחות פעולה אחת פעולה מבצע (n-1) = 0 - פעולות, ובכל רמה אחרת נבצע לפחות פעולה אחת פחות.



ב. $\frac{q \cdot n}{q \cdot n}$ בתוח למעשה קלט שבעבורו המקרה הגרוע דורש למעשה קלט שבעבורו בה היים קלט בגודל הוא הגרוע ביותר. נשאף למצוא קלט בזמן ריצה $T=\Omega(n^2)$

נראה כי בעבור מערך ממוין בסדר עולה, מתקיים כי:

Index (t)	0	1	2	 n-1
Value	1	2	3	 n
Complexity	$\Omega(n)$	$\Omega(n)$	$\Omega(n)$	 $\Omega(n)$

<u>נסביר:</u>

האלגוריתם Partition מבצע בעבור כל קריאה $\theta(n)$ פעולות כתלות בגודל הקלט. למעשה במקרה זה, Partition ממקם את האיבר ה-i בגודלו במקומו ה- i, ולכן משאיר את המערך ללא שינוי וממשיך index לקדם את index לכיוון ה- pivot, בכל אחת מהאיטרציות.

ניתן להסיק כי כיוון שהמערך ממוין, האלגוריתם Selection יבצע n פעמים את האלגוריתם Partition. כלומר,

$$T(n) = \sum_{i=0}^{n} \theta(n) = \theta(n^2)$$

 $\theta(n^2)$ - הראינו באמצעות חסם עליון ותחתון שזמן הריצה במקרה הגרוע הוא

:Fifth Algorithm .3

```
Edouble algorithmClass::fivesAlgorithem(double* arr, int n, int i)
           if (n <= 5)//halt point
                                                  \theta(1)
               doubleBubbleSort(n, arr);
               return arr[i - 1];
8
           int remain = n % 5;
9
           int BsizeWithRemainder = (n/5);
           if (remain != 0)
10
               BsizeWithRemainder++;
11
12
           double* B = new double[BsizeWithRemainder];
13
14
           assert(B);
15
           for (int t = 0; t < n / 5; t++)
16
17
               doubleBubbleSort(5, arr + t * 5);
                                                               \theta(n)
18
               B[t] = (arr + t * 5)[2];
19
20
21
           if (remain != 0)
22
23
               doubleBubbleSort(remain, arr + n- remain);
               int medianLocation = ceil(static_cast<double>(remain) / 2);
24
                                                                                       \theta(1)
               B[BsizeWithRemainder - 1] = (arr + n -remain)[medianLocation-1];
26
27
           int remain2 = BsizeWithRemainder % 5;
           int BsizeWithRemainder2 = (BsizeWithRemainder / 5);
29
30
           if (remain2 != 0)
               BsizeWithRemainder2++;
           double median = fivesAlgorithem(B, BsizeWithRemainder2, ceil(static_cast<double>(BsizeWithRemainder2)/2));
32
33
           delete[] B;
                                                                          \theta(n) – worst case
           int medianIndex = findIndByNumInDoubleArr(median, arr, n);
35
           int k = MyPartition(0, n - 1, medianIndex, arr);
           if (k > i)
36
37
               return fivesAlgorithem(arr, k - 1, i);
38
           else if (k < i)
              return fivesAlgorithem(arr + k, n - k, i - k);
39
40
               return arr[k - 1];
41
42
```

לפי הנחיות העזר המצורפות לתרגיל, נראה את נכונות אי השוויון הבא:

$$(3n/10) - c \le k \le (7n/10) + c$$

נראה שכתוצאה מבחירת ה-pivot, הערך k באלגוריתם החמישיות מקיים את התכונות הבאות עבור c>0.

נתבונן במערך A – כאשר A1-...-An הינם ערכים כלשהם.

Index	0	1	2	 n-1
	A1	A2	A3	 An

B נתבונן במערך החציונים של

Index	0	1	2	 n/5 – 1
	B1	B2	В3	 B(n/5)

במערך B, עלינו למצוא את החציון.

טענת עזר: נוכיח שלכל איבר ב-b במערך B מתקיים שלפחות 2 איברים במערך A קטנים ממנו. ולפחות 2 איברים במערך A גדולים ממנו.

הוכחה: לפי האלגוריתם, מערך B נוצר אמ"מ גודלו של A גדול מ-5 (אחרת, סיימנו). כלומר. אנו מניחים שבמערר A לפחות 6 איברים. כלומר. במערר B קיים חציוו שגדול

2-כלומר, אנו מניחים שבמערך A לפחות B איברים. כלומר, במערך B קיים חציון שגדול לפחות מ-A איברים וקטן מלפחות B איברים במערך A.

לפי טענת העזר, ניתן להסיק שהחציון של B (נסמנו כ- pivot) הוא האיבר ה- n/10 בגודלו במערך B. מכאן, ניתן להסיק:

ישנם 1- n/10 איברים קטנים מ-n/10 ו-n/10 איברים שגדולים מ-n/10. לפי טענת העזר קיימים לפחות שני איברים שהם בעצמם קטנים מהאיבר ה-n/10. כלומר, ניתן להגיד ש:

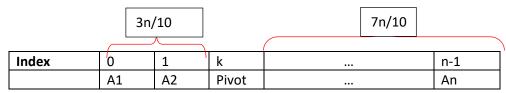
$$pivot = \frac{n}{10} >= 3 * (\frac{n}{10} - 1) = \frac{3n}{10} - 3$$

כמו כן, באופן סימטרי ולפי טענת העזר, מתקיים:

$$pivot = \frac{n}{10} \le 3 * (\frac{n}{10} + 1) = \frac{3n}{10} + 3$$

כלומר,

הראינו שלחציון pivot קיימים לפחות 3n/10 איברים שהוא קטן מהם ולפחות 3n/10-3 איברים שלחציון pivot קיימים לפחות 3n/10<=pivot<-7 נסמן b כמיקום ה-b נסמן b כמיקום ה-b בגודלו במערך b.



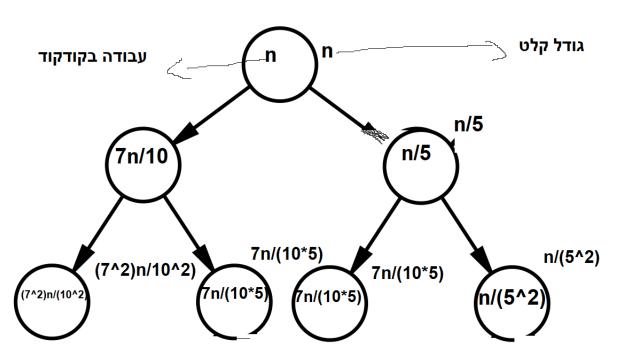
הערה – ההמחשה באמצעות המערך הנ"ל מתקיימת גם אילו המערך הוצג "הפוך".

כעת, נניח ש- k הוא בדיוק 7n/10 ושהרקורסיה של האלגוריתם הנ"ל ימשיך עם המערך הגדול יותר. ניתן לראות כי במקרה זה, אם k=7n/10, הרקורסיה תמשיך עם המערך הגדול ביותר, ולכן מדובר בקלט הגרוע ביותר.

לכן גודל המערך הגדול הוא 7n/10. מכאן, נבנה את נוסחת הנסיגה על סמך ההנחות הנ"ל:

$$T(n) = T\left(\frac{7n}{10}\right) + T\left(\frac{n}{5}\right) + \Theta(n)$$
 ; $T(5) = 1$

נפתור את נוסחת הנסיגה באמצעות עץ רקורסיה:



עבודה ברמה	גודל קלט	מס' קודקודים	רמה
n	n	1	0
$\left(\frac{9n}{10}\right)$	$\left(\frac{7n}{10}\right), \left(\frac{n}{5}\right)$	2	1
$\left(\frac{81n}{100}\right)$		4	2
		i	
$\left(\frac{9n}{10}\right)^i$		2^i	1

$$\left(\frac{7}{10}\right)^{i} n \le 5$$

$$\frac{n}{5} \le \left(\frac{10}{7}\right)^{i}$$

$$\log_{10/7} \frac{n}{5} \le i$$

$$\left(\frac{1}{5}\right)^{i} n \le 5$$

$$\frac{n}{5} \le (5)^{i}$$

 $\log_5 \frac{n}{5} \le i$

$$T(n) \leq \sum_{i=0}^{\log_{10} \frac{n}{7}} \left(\frac{9}{10}\right)^i * n = \ n * \sum_{i=0}^{\infty} \left(\frac{9}{10}\right)^i = n * \theta\left(\frac{1}{\frac{1}{10}}\right) = O(n)$$
 חסם עליון:

$$T(n) \geq \sum_{i=0}^{\log_5 \frac{n}{5}} \left(\frac{9}{10}\right)^i * n = \ n * \sum_{i=0}^{\log_5 \frac{n}{5}} \left(\frac{9}{10}\right)^i \geq n * \left(\frac{9}{10}\right)^0 = \Omega(n)$$
 וחסם תחתון:

 $T(n) = \Theta(n)$ ולכן, לכל קלט בגודל n זמן הריצה הוא

נראה עתה כי **קיים** קלט גרוע:

נתבונן במערך *A*:

Index	0	1	2							n-1		
	1	2	3	n	n-1	4	5	6	n-2	n-3		

B ובמערך החציונים של A, מערך

Index	0	1	2				
	3	6	9	12	15		3n/5

קל להבחין שב-B (מערך החציונים) יש n/5 איברים. כעת עלינו למצוא את החציון במערך זה, כיוון שהמערך אינו ממוין של איברים עוקבים זה לזה. נגדיר משתנה t "ונתרגם" את איברי המערך כאילו t=(n/5)/2=1 היו איברים עוקבים ונביע את החציון. בכך נוכל למצוא אותו במערך זה ולאחר מכן נציב t=(n/5)/2.

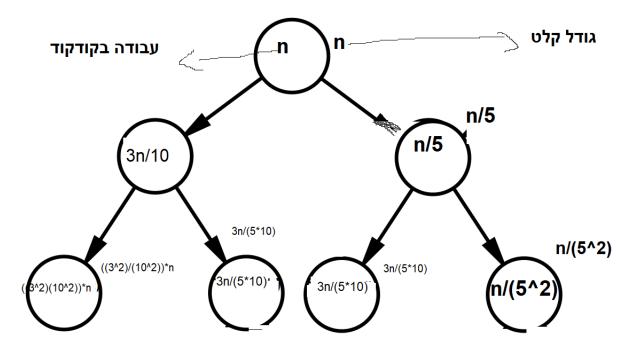
$$t=0$$
 $t=1$ $t=2$ $t=3$... $t=n/5-1$ 3 6 9 12 $3(t+1)$

נציב t=n/10-1 ונקבל שהחציון הוא 3((n/10)=(3n/10)=(3n/10), שהוא ע"פ מה שהוכחנו למעלה – הקלט .k= the object at the '3n/10' size in the array נציב:

$$\frac{-n}{5} \le \left| k - \frac{n}{2} \right| = \left| \frac{3n}{10} - \frac{n}{2} \right| \le \frac{n}{5}$$

נוסחת הנסיגה הינה:

$$T(n) = T\left(\frac{3n}{10}\right) + T\left(\frac{n}{5}\right) + \Theta(n)$$
 ; $T(5) = 1$



עבודה ברמה	גודל קלט	מס' קודקודים	רמה
n	n	1	0
$\left(\frac{n}{2}\right)$	$\left(\frac{3n}{10}\right), \left(\frac{n}{5}\right)$	2	1
$\left(\frac{n}{4}\right)$	$max\left(\frac{3}{10}\right)^2 n, \dots, min, \left(\frac{n}{5^2}\right)$	4	2
$\left(\frac{n}{2^i}\right)$	$\max\left(\frac{3}{10}\right)^i n, \dots, \min_i, \left(\frac{n}{5^i}\right)$	2^i	1

$$\left(\frac{3}{10}\right)^{i} n \le 5$$

$$\frac{n}{5} \le \left(\frac{10}{3}\right)^{i}$$

$$\log_{10/3} \frac{n}{5} \le i$$

$$\left(\frac{1}{5}\right)^{i} n \le 5$$

 $\frac{n}{5} \le (5)^i$

 $\log_5 \frac{n}{5} \le i$

$$T(n) \leq \sum_{i=0}^{\log_{rac{10}{3}}rac{n}{5}} \left(rac{1}{2}
ight)^i * n = \ n * \sum_{i=0}^{\infty} \left(rac{1}{2}
ight)^i = n * heta\left(rac{1}{rac{1}{2}}
ight) = O(n)$$
 חסם עליון:

$$T(n) \geq \sum_{i=0}^{\log_5 \frac{n}{5}} \left(\frac{1}{2}\right)^i * n = \ n * \sum_{i=0}^{\log_5 \frac{n}{5}} \left(\frac{1}{2}\right)^i \geq n * \left(\frac{1}{2}\right)^0 = \Omega(n)$$
 חסם תחתון:

 $T(n) = \Theta(n)$ ולכן, הראינו כי קיים קלט בגודל ח בזמן ריצה של