# Notions importantes du cours : <u>Produit de Kronecker</u> et <u>les</u> <u>projecteurs orthogonaux</u> Intra –Within- et Inter – Between :

- ⇒ Produit de Kronecker permet de rendre plus commodes les écritures et les calculs matriciels dans beaucoup de modèles économétriques et notamment les modèles de données de panel.
- ▶ <u>Définition</u>, Pour deux matrices A et B de dimensions respectives (m, n) et (p, q), on définit le produit kronecker entre ces deux matrices par la matrice P dont le bloc générique est  $a_{ij}B$  où les  $a_{ij}$  sont les éléments de la matrice A:

$$P_{(mp,nq)} = A_{(m,n)} \otimes B_{(p,q)} = \begin{bmatrix} a_{11}B & a_{12}B & \cdots & a_{1n}B \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1}B & \cdots & a_{mn}B \end{bmatrix}$$

### Remarquons que:

- aucune condition de compatibilité n'était nécessaire dans cette opération : A est de taille (m, n) et B est de taille (p, q) alors  $A \otimes B$  est de taille (mp, nq).
- le produit Kronecker n'est pas commutatif dans le sens que  $A \otimes B$  est généralement différent de  $B \otimes A$ .
- **Exemple**, Calcul du produit Kronecker des deux matrices suivantes :

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} , \qquad B = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

$$A \otimes B = \begin{bmatrix} a & b & 2a & 2b \\ c & d & 2c & 2d \\ 3a & 3b & 4a & 4b \\ 3c & 3d & 4c & 4d \\ 2a & 2b & a & b \\ 2c & 2d & c & d \end{bmatrix}_{(6.4)}$$

1

## > Ces propriétés,

- $(A+B)\otimes C = (A\otimes C) + (B\otimes C)$
- $(A \otimes B) \cdot (C \otimes D) = AC \otimes BD$  dès lors que les produits  $A \cdot C$  et  $B \cdot D$  sont définis.
- $\alpha A \otimes \beta B = \alpha \beta (A \otimes B), \ \alpha, \beta \in \mathbb{R}$
- $(A \otimes B)^{-1} = A^{-1} \otimes B^{-1}$ , pour A, B deux matrices inversibles.
- $(A \otimes B)' = A' \otimes B'$ , où « ' » désigne le transposé de la matrice.
- $Trace(A \otimes B) = Tr(A) \cdot Tr(B)$ , où A, B deux matrices carrées et Tr désigne l'opérateur trace.
- $rang(A \otimes B) = rang(A) \cdot rang(B)$ ,
- Pour A et B deux matrices carrées de dimensions (m, m) et (n, n), on a :

$$Det(A \otimes B) = (DetA)^n (DetB)^m$$

## 2) ⇒ Les projecteurs orthogonaux Intra – Within- et Inter – Between : Appelés aussi des opérateurs.

 $\triangleright$  Opérateur Within ou Intra, noté  $W_{(NT,NT)}$ , donne l'information d'ordre temporel. Il est défini par

$$W_{(NT,NT)} = I_N \otimes \left(I_T - \frac{J_T}{T}\right)$$

Où il réalise <u>la transformation</u>  $\left(I_T - \frac{J_T}{T}\right)$  qui est la moyenne des écarts, i.e. il définit les écarts aux moyennes individuelles sur chacune des composantes  $y_i$  de Y.

 $\triangleright$  Opérateur Between ou Inter, noté  $B_{(NT,NT)}$ , donne l'information entre les individus. Il est défini par

 $B_{(NT,NT)} = I_N \otimes \frac{J_T}{T} \Rightarrow$  il réalise <u>la transformation</u>  $\frac{J_T}{T}$  sur chacune des composantes  $y_i$  de Y.

ightharpoonup A propos des transformations  $\left(I_T - \frac{J_T}{T}\right)$  et  $\frac{J_T}{T}$ :

On a

$$J_{T} = S_{T}S'_{T} = \begin{bmatrix} 1 & \cdots & 1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \cdots & 1 \end{bmatrix}_{(T,T)} \text{ où } S_{T} = \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix}_{(T,1)} \Rightarrow \frac{J_{T}}{T} = \begin{bmatrix} \frac{1}{T} & \cdots & \frac{1}{T} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{1}{T} & \cdots & \frac{1}{T} \end{bmatrix}_{(T,T)}$$

$$et$$

$$\frac{J_{T}}{T} \text{ idempotente: } \frac{J_{T}}{T} \cdot \frac{J_{T}}{T} = \frac{J_{T}}{T} \text{ et symétrique: } \left(\frac{J_{T}}{T}\right)' = \frac{J_{T}}{T}.$$

Alors,

$$\frac{J_T}{T}.y_i = \begin{bmatrix} \frac{1}{T} & \dots & \frac{1}{T} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{1}{T} & \dots & \frac{1}{T} \end{bmatrix}_{(T\,T)} \begin{pmatrix} y_{i1} \\ \vdots \\ y_{iT} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\sum_{t=1}^T y_{it}}{T} \\ \vdots \\ \frac{\sum_{t=1}^T y_{it}}{T} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_{i.} \\ \vdots \\ y_{i.} \end{bmatrix}_{(T,1)} = [y_{i.}]_{(T,1)} = \overline{y_{i.}}_{(T,1)}$$

où  $\overline{y_{\iota}}_{(T,1)}$  est le vecteur des moyennes individuelles répétées T fois,

i.e.

c' est la moyenne individuelle de  $y_{it}$  pour l'unité spatiale i.

$$\left(I_{T} - \frac{J_{T}}{T}\right)y_{i} = I_{T} y_{i} - \frac{J_{T}}{T} y_{i} = \begin{bmatrix} y_{i1} - y_{i} \\ \vdots \\ y_{iT} - y_{i} \end{bmatrix}_{(T,1)} = [y_{i} - \bar{y}_{i}]_{(T,1)} = [y_{i} - \bar{y}_{i}]_{(T,1)}$$

c'est une transformation de la moyenne des écarts

#### Anec

 $\bar{y}_{i}$  renseigne sur le niveau moyen auquel se situe l'individu i (exple le niveau moyen des effectifs d'une entreprise).

 $y_i - \bar{y}_i$  fournit pour l'individu i les fluctuations observées dans la période autour de son niveau moyen.

Aussi, on définit la nullité de la moyenne des écarts à la moyenne par:

$$\left(I_T - \frac{J_T}{T}\right) \frac{J_T}{T} = 0$$
 car de façon évidente, on a  $\frac{J_T}{T}$  idempotente.

A ce niveau, on marque l'orthogonalité de deux grandeurs  $\left(I_T - \frac{J_T}{T}\right)$  et  $\frac{J_T}{T}$  ce qui signifie qu'à partir des observations disponibles pour l'individu i,  $y_{i(T,1)}$ , on peut décomposer par projection l'information en deux composantes orthogonales (i.e.  $y_i - \bar{y}_i$  et  $\bar{y}_i$ ).

- ➤ Propriétés et Opérations sur les projecteurs orthogonaux Within et Between :
  - Symétriques : B' = B et W' = W

- Idempotentes:  $B^2 = B et W^2 = W$
- Calculs des opérateurs Within et Between:
  - On a

$$\begin{split} B \ W &= \left(I_N \bigotimes \frac{J_T}{T}\right) \left[I_N \bigotimes \left(I_T - \frac{J_T}{T}\right)\right] \\ &= I_N \bigotimes \left(I_T - \frac{J_T}{T}\right) \frac{J_T}{T} \\ &= 0 \\ \text{Même chose pour } W \ B = 0 \end{split}$$

Ceci correspond à la nullité des moyennes individuelles.

On a

$$W + B = \left[I_N \otimes \left(I_T - \frac{J_T}{T}\right)\right] + \left(I_N \otimes \frac{J_T}{T}\right)$$

$$= I_N \otimes \left[\left(I_T - \frac{J_T}{T}\right) + \frac{J_T}{T}\right] car \ on \ a \ (A + B) \otimes C = (A \otimes C) + (B \otimes C)$$

$$= I_N \otimes I_T$$

$$= I_{NT}$$

$$car, on \ a$$

$$I_N \otimes I_T = \begin{bmatrix} 1 \cdot I_T & 0 \cdot I_T \cdots & 0 \cdot I_T \\ 0 \cdot I_T & \vdots & \vdots \\ 0 \cdot I_T & 0 \cdot I_T & 1 \cdot I_T \end{bmatrix} = I_{NT}$$

Soit le processus aléatoire

$$Y_{(NT,1)} = [y_{it}]_{(NT,1)} = \begin{pmatrix} y_{1}_{(T,1)} \\ \vdots \\ y_{i}_{(T,1)} \\ \vdots \\ y_{N}_{(T,1)} \end{pmatrix} \quad \forall i = 1, \dots, N \text{ et } t = 1, \dots, T$$

qui est le vecteur des observations individuelles – temporelles.

On a

$$W_{(NT,NT)}Y_{(NT,1)} = \left[I_{N} \otimes \left(I_{T} - \frac{J_{T}}{T}\right)\right] \begin{pmatrix} y_{1}(T,1) \\ \vdots \\ y_{l}(T,1) \\ \vdots \\ y_{N}(T,1) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \left(I_{T} - \frac{J_{T}}{T}\right)y_{1}(T,1) \\ \vdots \\ \left(I_{T} - \frac{J_{T}}{T}\right)y_{l}(T,1) \\ \vdots \\ \left(I_{T} - \frac{J_{T}}{T}\right)y_{N}(T,1) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} y_{11} - y_{1} \\ \vdots \\ y_{1T} - y_{1} \end{bmatrix}_{(T,1)} & \rightarrow 1er \ indv. \\ \vdots \\ \vdots \\ y_{lT} - y_{l} \end{bmatrix}_{(T,1)} & \rightarrow ieme \ indv. \\ \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} y_{i1} - y_{i} \\ \vdots \\ y_{lT} - y_{i} \end{bmatrix}_{(T,1)} où y_{i} = \frac{\sum_{t=1}^{T} y_{it}}{T}$$

$$\vdots \\ \begin{bmatrix} y_{N1} - y_{N} \\ \vdots \\ y_{NT} - y_{N} \end{bmatrix}_{(T,1)} & \rightarrow Nième \ indv. \end{pmatrix}$$

Où WY est le (NT,1) vecteur des écarts aux moyennes individuelles. Il renseigne sur les fluctuations observées dans la période, pour chaque individu, autour de son niveau moyen.

De même, on a:

$$B_{(NT,NT)}Y_{(NT,1)} = \begin{pmatrix} I_{N} \otimes \frac{J_{T}}{T} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_{1} (T,1) \\ \vdots \\ y_{i} (T,1) \\ \vdots \\ y_{N} (T,1) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{J_{T}}{T} & \boxed{0} \\ \vdots \\ \frac{J_{T}}{T} & y_{1} (T,1) \\ \vdots \\ \frac{J_{T}}{T} & y_{i} (T,1) \\ \vdots \\ \frac{J_{T}}{T} & y_{N} (T,1) \end{pmatrix}$$

$$or \quad \frac{J_{T}}{T} & y_{i} (T,1) = \begin{bmatrix} y_{i} \\ \vdots \\ y_{i} \end{bmatrix}_{(T,1)} = [y_{i}]_{(T,1)} = \overline{y_{i}}_{(T,1)}$$

$$= \begin{pmatrix} y_{1} \\ \vdots \\ y_{1} \end{pmatrix} & Tfois \\ y_{i} \end{pmatrix}$$

$$\vdots \\ y_{N} \end{pmatrix} & Tfois \\ y_{N} \end{pmatrix}$$

$$= [y_{i}]_{(NT,1)}$$

$$= [y_{i}]_{(NT,1)}$$

BY est le (NT,1) vecteur des moyennes individuelles répétées Tfois pour chaque individu.

Au niveau de *BY*, l'information individuelle est privilégiée dans le sens qu'elle exploite la variabilité inter-individuelle au lieu du modèle empilé pour toutes les périodes.

$$BY + WY = \left(I_N \otimes \frac{J_T}{T}\right) Y + \left[I_N \otimes \left(I_T - \frac{J_T}{T}\right)\right] Y$$

$$= \left(I_N \otimes \frac{J_T}{T}\right) Y + \left(I_N \otimes I_T\right) Y - \left(I_N \otimes \frac{J_T}{T}\right) Y$$

$$= I_{NT} Y$$

$$= Y_{(NT,1)}$$

 $\Rightarrow$  La décomposition du vecteur des observations individuelles — temporelles, Y, en deux éléments orthogonaux (car, on a BW=0)