

$$y_t = a + b x_{1t} + c x_{2t} + u_t$$

$$b_{XX} = 3 \times 3$$

• Interpretation des paramètres :

$b = \frac{dy_t}{dx_{1t}}$  : l'élasticité de la  $(y_t)$  par rapport à  $(x_{1t})$

$c = \frac{dy_t}{dx_{2t}}$  : l'élasticité de la  $(y_t)$  par rapport à  $(x_{2t})$  ✓

• les rendements d'échelle sont const lorsque  $b + c = 1$

→ Test d'hypothèse jointe.

• Les variables explicatives sont-elles colinéaires ?

• Test de Klein pour détecter la présence de la multicollinéarité.

$$P = \begin{pmatrix} 1 & \rho_{12} \\ \rho_{12} & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{seulement comparer } \rho_{12}^2 \text{ et } R^2$$

• Test de Farrar et Glauber  $\det P \rightarrow \chi^2_{\alpha} \quad \chi^2_{\alpha}$

$\Rightarrow$  2ème test est plus puissant que le 1er test.

$$y_t = a x_{1t} + b x_{2t} + u_t$$

modèle sans constante

Cà d les variables sont centrées

alors  $b_{XX} = 2 \times 2$

$$b_{XX} = \begin{pmatrix} \sum (x_{1t} - \bar{x}_1)^2 & \sum (x_{1t} - \bar{x}_1)(x_{2t} - \bar{x}_2) \\ \sum (x_{1t} - \bar{x}_1)(x_{2t} - \bar{x}_2) & \sum (x_{2t} - \bar{x}_2)^2 \end{pmatrix}$$

dans l'autre cas : avec constante : cà d les variables ne

sont pas centrées.

$$b_{XX} = \begin{pmatrix} T & \sum x_{1t} & \sum x_{2t} \\ \sum x_{1t} & \sum x_{1t}^2 & \sum x_{1t} x_{2t} \\ \sum x_{2t} & \sum x_{1t} x_{2t} & \sum x_{2t}^2 \end{pmatrix}$$

m obs  $\rightarrow \hat{\beta}_{1nc}$

m-1 obs  $\rightarrow \hat{\beta}_{2nc}$

$$\rho_{x_1 x_2} = 0.998$$

de l'instabilité des coeff  
de l'échelle

faible modification du nbr d'obs entraîne une profonde modification des valeurs estimées des coeff  $\hat{\beta}_{nc}$ . cela est dû à la forte corrélation entre  $x_1$  et  $x_2$ . ceci implique que le risque de multicolinéarité est important à cause



• ce est un facteur déterminant du  $\hat{\beta}$ :

test de significativité du coeff de  $\eta$ .

Estimation par NCO  $\longrightarrow \hat{\beta} = \dots$

Erreur de mesure  $\longrightarrow VI \longrightarrow \hat{\beta} = \dots$   $\longleftarrow$  var endog

Quelle méthode d'estimation doit-on retenir:

test d'endogénéité d'Hausman: detecter  $Cov(\eta_t, \varepsilon_t) = ?$

$$\hat{\Sigma}_{\hat{\beta}_{VI}} = \begin{pmatrix} \hat{V}(\hat{\beta}_0) & \hat{Cov}(\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1) \\ \hat{Cov}(\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1) & \hat{V}(\hat{\beta}_1) \end{pmatrix} \quad \hat{V}(\hat{\beta}_0) = \hat{\sigma}_{\hat{\beta}_0}^2 \longrightarrow (.)$$

$Cov = 0 \longrightarrow NCO$

sinon  $\longrightarrow VI$   
d'y a prob d'endog

Si on a l'homoscedasticité des erreurs alors on peut estimer les paramètres par la méthode des NCO

$V(\varepsilon_t) = \sigma^2 \cdot \eta_t^h$ . l'estimateur des NCO est-il BLUE?

$\rightarrow$  l'estimateur des NCO n'est pas BLUE car l'hypothèse d'homoscedasticité des erreurs de NCO n'est pas vérifiée puisque  $V(\varepsilon_t) = \sigma^2 \cdot \eta_t^h$ .

$$V = \begin{pmatrix} \eta_1^h & & \\ & \ddots & \\ & & \eta_T^h \end{pmatrix}$$

$$V = 2 \begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ & & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \sigma^2 = 2$$

$Var(u_t) = 2t \rightarrow$  d'incr peu  $\sqrt{t}$

Proposer une méthode alternative d'estimation

sous l'hypoth d'hétéroscedasticité la méthode approp est la NCG qui revient à appliquer la NCO sur le modèle transformé

$$\frac{y_t}{\sqrt{\eta_t^h}} = \frac{\cdot}{\sqrt{\eta_t^h}}$$

$$\hat{\Sigma}_{\hat{\beta}_{NCG}} = ({}^tX \cdot \Sigma_{\varepsilon}^{-1} X)^{-1} = \sigma^2 ({}^tX \cdot V^{-1} X)^{-1}$$

$Cov(\varepsilon_t, \varepsilon_s) = 0 \quad \forall t \neq s \Rightarrow$  absence d'autocorrélation

$Cov(\varepsilon_t, \varepsilon_s) \neq 0 \Rightarrow$  on a un problème d'autocorrélation

~~Expliquer la procédure d'estimation des modèles:~~



## Reg multiple:

$$\hat{\beta} = ({}^tXX)^{-1} \cdot {}^tXY$$

$$\hat{y} = X\hat{\beta} \quad \hat{\varepsilon} = y - \hat{y}$$

$$SCT = \sum (y_t - \bar{y})^2 = {}^tyy - T\bar{y}^2$$

$$SCE = \sum (\hat{y}_t - \bar{y})^2 = {}^t\hat{y}\hat{y} - T\bar{y}^2$$

$$SCR = \sum \hat{\varepsilon}_t^2 = {}^t\hat{\varepsilon} \cdot \hat{\varepsilon}$$

$$SCR = {}^tyy - {}^t\hat{\beta} {}^tXY$$

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{SCR}{T-K} \quad K: \text{le nombre des var à estimer}$$

$$R^2 = \frac{SCE}{SCT} = 1 - \frac{SCR}{SCT}$$

$$\begin{aligned} \hat{\text{Var}}(\hat{\beta}) &= \hat{\sigma}^2 ({}^tXX)^{-1} = \hat{\sigma}^2 \hat{\beta} \\ &= \begin{pmatrix} \hat{\text{Var}}(\hat{\beta}_0) & & \\ & \hat{\text{Cov}}(\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2) & \\ & & \hat{\text{Var}}(\hat{\beta}_K) \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\frac{\hat{\beta}_j - \beta_j}{\hat{\sigma}_{\hat{\beta}_j}} \sim \text{st}(T-K)$$

Test d'hypothèse jointes:

$$H_0: a_1\beta_i + a_2\beta_j = c \text{ contre}$$

$$H_1: a_1\beta_i + a_2\beta_j \neq c$$

$$\frac{a_1\hat{\beta}_i + a_2\hat{\beta}_j - c}{\sqrt{\hat{V}(a_1\hat{\beta}_i + a_2\hat{\beta}_j)}} \sim \text{st}(T-K)$$

$$t_c \leq t_{\alpha/2}^{T-K} \Rightarrow H_0 \text{ est vrai}$$

sinon  $\Rightarrow H_1$  est vrai

Test de significativité globale:

$$H_0: \beta_1 = \dots = \beta_K = 0 \text{ contre } H_1: \exists i \text{ tq } \beta_i \neq 0$$

$$\frac{T-K}{K-1} \cdot \frac{R^2}{1-R^2} \sim \text{st}(K-1, T-K)$$

$$F_c \leq F_\alpha \Rightarrow \text{le modèle est glob}$$

ment signific

sinon  $\Rightarrow H_1$  est vrai  $\Rightarrow$  le

modèle est globalement sig

Remarque:

$${}^tXX = \begin{pmatrix} T & \sum n_t & \sum z_t \\ \sum n_t & \sum n_t^2 & \sum n_t z_t \\ \sum z_t & \sum n_t z_t & \sum z_t^2 \end{pmatrix}$$

$${}^tXY = \begin{pmatrix} \sum y_t \\ \sum n_t y_t \\ \sum z_t y_t \end{pmatrix}$$

$R^2$  proche de 1  
 $\rightarrow$  bonne Ajustement

$R^2$  proche de 0  
 $\rightarrow$  mauvais ajustement



Expliquer la procédure d'estimation de ce modèle :  $y_t = a + \beta x_t + u_t$   
 et  $u_t = 0,5 u_{t-1} + \varepsilon_t$  avec  $\varepsilon_t \sim b$

Comme  $\varepsilon_t \sim AR(1)$  donc elle est autocorrélée d'ordre 1  
 donc la NCO n'est pas valide alors on applique la NCG c'est  
 la NCG sur le modèle quasi diff.

$$y_t - \hat{\rho} y_{t-1} = a(1 - \hat{\rho}) + \beta(x_t - \hat{\rho} x_{t-1}) + v_t$$

Lo Estimer  $a$  et  $\beta$  :

$$y_t = A + \beta x_t + v_t$$

$$\begin{array}{l|l|l} y_1 = y_1 - \hat{\rho} y_0 & x_1 = x_1 - \hat{\rho} x_0 & \Rightarrow \bar{y} \quad \bar{x} \\ y_2 = y_2 - \hat{\rho} y_1 & x_2 = x_2 - \hat{\rho} x_1 & \hat{\beta} = \frac{\sum x_t y_t - T \bar{x} \bar{y}}{\sum x_t^2 - T \bar{x}^2} \\ \vdots & \vdots & \\ y_T = y_T - \hat{\rho} y_{T-1} & x_T = x_T - \hat{\rho} x_{T-1} & \hat{A} = \bar{y} - \hat{\beta} \bar{x} \\ & & = \hat{a}(1 - \hat{\rho}) \Rightarrow \hat{a} = ? \end{array}$$

Reg simpli :

$$\left. \begin{array}{l} \hat{a} = \bar{y} - \hat{b} \bar{x} \\ \hat{b} = \frac{\sum (x_t - \bar{x})(y_t - \bar{y})}{\sum (x_t - \bar{x})^2} \end{array} \right\} \hat{y} = \hat{a} + \hat{b} x_t$$

$$\hat{u}_t = y_t - \hat{y}_t$$

$$\begin{array}{l} SCT = SCE + SCR \\ \sum (y_t - \bar{y})^2 = \sum (\hat{y}_t - \bar{y})^2 + \sum \hat{u}_t^2 \\ \quad \quad \quad = \sum (y_t - \hat{y}_t)^2 \end{array}$$

$$R^2 = \frac{SCE}{SCT} = 1 - \frac{SCR}{SCT}$$

$$SCE = \hat{b}^2 \sum (x_t - \bar{x})^2$$

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{SCR}{T-2}$$

$$\hat{V}(\hat{b}) = \frac{\hat{\sigma}^2}{\sum (x_t - \bar{x})^2}$$

$$\hat{V}(\hat{a}) = \hat{\sigma}^2 \left( \frac{1}{T} + \frac{\bar{x}^2}{\sum (x_t - \bar{x})^2} \right)$$

Les tests :

\*  $H_0: b \leq b_0$  contre  $H_1: b > b_0$   
 $\frac{\hat{b} - b_0}{\hat{\sigma}_b} \sim st(T-2)$   
 $\frac{\hat{b} - b_0}{\hat{\sigma}_b} \xrightarrow{b_0} t_c \leq t_{\alpha/2}^{T-2} \Rightarrow H_0 \text{ vrai}$   
 sinon  $\Rightarrow H_1 \text{ est vrai}$

\*  $H_0: b = b_0$  contre  $H_1: b \neq b_0$   
 $\frac{\hat{b} - b_0}{\hat{\sigma}_b} \sim st(T-2)$   
 m. deux

\*  $H_0: b = 0$  contre  $H_1: b \neq 0$   
 $st_0: \frac{\hat{b}}{\hat{\sigma}_b} \sim st(T-2)$   
 $t_c \leq t_{\alpha/2}^{T-2} \Rightarrow H_0 \text{ vrai}$   
 b est stat mom signific  
 sinon  $\Rightarrow H_1: b$  est  
 stat significatif