

Examen 2022-2023

Econométrie 2A

Josephson Junior R.

May 5, 2024

Table des matières

1 Exercice 1

2 Exercice 2

3 Exercice 3

1. Tester l'autocorrélation des erreurs d'ordre 1

Pour tester l'autocorrélation des erreurs d'ordre 1 on fait **le test de Breusch-Godfrey**.

Son principe : appliquer la MCO sur l'équation intermédiaire suivante

$$\hat{\varepsilon}_t = \mathbf{a} + \mathbf{b}\mathbf{x}_t + \rho\hat{\varepsilon}_{t-1} + \mathbf{v}_t \Rightarrow R^2$$

2. Deux manières pour effectuer ce test

• 1ère manière : Test de Fisher

Les hypothèses à tester sont :

$$\begin{cases} \mathbf{H0} : \rho = 0 \\ \mathbf{H1} : \rho \neq 0 \end{cases}$$

La statistique et la loi :

$$F = \frac{R_{(2)}^2}{1 - R_{(2)}^2} \times \frac{n - K - 2p}{p} \sim \mathcal{F}(p, n - K - 2p)$$

$$\text{AN : } F = \frac{0.296}{1 - 0.296} \times \frac{10 - 2 - 2}{1} = 2.5227$$

La règle de décision : $F < F_{5\%, 1, 6}^c$ alors on accepte H_0 ce qui veut dire que la série a un problème d'autocorrélation des erreurs d'ordre 1.

- **2ème manière : Test LM** Les mêmes hypothèses à tester. La statistique et la loi deviennent :

$$\chi_c^2 = (n - p)R_{(2)}^2 \sim \chi^2(1) \Rightarrow \chi_c^2 = 9 \times 0.296 = 2.664$$

Puisque $\chi_c^2 < \chi_{5\%, 1}^2 = 3.841$ alors on accepte H_0 (présence de problème d'autocorrélation des erreurs d'ordre 1).

1. Interprétation

$$\beta = \frac{\partial \text{Const}_t}{\partial \text{Rev}_t} \times \frac{\text{Rev}_t}{\text{Const}_t}$$

Le coefficient β représente l'élasticité de la consommation par rapport au revenu.

2. Problème rencontré ?

Pour le modèle (1) nous risquons de rencontrer **un problème de régression factice**. Les symptômes sont : **R^2 élevé** , **DW faible** et **Significativité des coefficients**.

3. Procédure pour détecter ce problème

Procédure pouvant tester la présence de ce problème : **procédure à deux étapes d'Engel et Granger (1987)**.

- **Etape 1** : Tester l'ordre d'intégration des variables. Deux séries ne peuvent être cointégrées que si **elles ont le même ordre d'intégration**. Pour retrouver l'ordre d'intégration des séries on applique le test de **Dickey-Fuller** ou l'ADF aussi.
- **Etape 2** : Estimer par MCO la relation de LT définie par :

$$LCons_t = \alpha + \beta LRev_t + \varepsilon_t$$

Pour que la relation de cointégration soit acceptée il faut que $\hat{\varepsilon}_t$ soit stationnaire c'est-à-dire :

$$\hat{\varepsilon}_t = LCons_t - \hat{\alpha} - \hat{\beta} LRev_t \sim I_0$$

4. Conclure ?

Puisque les deux séries sont intégrées de même ordre on passe à l'étape 2 pour tester la stationnarité des résidus. Pour se faire on se réfère à la table de MacKinnon (ici on a $N = 2$ et $\alpha = 5\%$) :

$$t_{ADF} < \text{valeur critique} = -3.34$$

Alors on rejette H_0 : les résidus sont stationnaires **donc la relation estimée est une relation de cointégration.**

5. Modèle proposé pour modéliser le lien entre les variables

Pour \mathbf{LCons}_t et $\mathbf{LRev}_t \sim \mathbf{I}(1)$ alors il existe une représentation à correction d'erreur de la forme :

$$\Delta \mathbf{LCons}_t = \gamma_0 + \gamma_1 \Delta \mathbf{LRev}_t + c\hat{\varepsilon}_{t-1} + u_t$$

- $\hat{\varepsilon}_{t-1}$: résidu retardé d'une période d'estimation de la relation à LT.
- $\gamma_1 \Delta \mathbf{LRev}_t$: la composante dynamique de court terme du modèle.
- \mathbf{c} : vitesse d'ajustement de la variable endogène vers l'équilibre de LT (si < 0 : **force de rappel** ; sinon **force de répulsion et le déséquilibre est toujours persistant**).

6. Validité de l'ECM ?

Suffit de regarder dans le tableau les valeurs en ligne de $\mathbf{U}(-1)$. On remarque que son coefficient est de $-0.464 < 0$ alors on a une force de rappel vers l'équilibre de LT de la variables \mathbf{LConst}_t . De plus il est significativement différent de 0 (resultat sur la p value). **Alors le modèle ECM est valide.**

1. Modèle ?

Il s'agit d'un **modèle DL(3)** défini comme suit :

$$y_t = 0.011x_t + 0.0825x_{t-1} + 0.2365x_{t-2} + 0.1265x_{t-3} + \varepsilon_t$$

2. Calculs

On écrit tout d'abord le polynôme retard associé aux variables x_t :

$$B(L) = 0.011 + 0.0825L + 0.2365L^2 + 0.1265L^3$$

Le retard moyen est défini comme suit :

$$RM = \frac{B'(1)}{B(1)} = \frac{0.935}{0.4565} = 2.048$$

Le multiplicateur de court terme :

$$MCT = 0.011$$

Le multiplicateur de long terme :

$$\mathbf{MLT} = \mathbf{B}(1) = \mathbf{0.457}$$

3. Estimer un modèle DL fini ?

Pour estimer un modèle à retard polynomiaux de 6 retards on fait appel à la technique d'Almon. Elle permet d'éviter une estimation directe des coefficient β_h puisqu'elle consiste à supposer que la vraie distribution des retards peut être approchée par un polynôme d'ordre h faible tel que $h < 6$.

$$y_t \sim DL(6) \Rightarrow y_t = \mu + \beta_0 x_t + \dots + \beta_6 x_{t-6} + \varepsilon_t \quad (1)$$

$$\beta_h = \sum_{i=0}^m \alpha_i d^i$$

A titre d'exemple on va prendre $m = 2$.

$$\beta_h = \alpha_0 + \alpha_1 d + \alpha_2 d^2$$