CH2: La modèle de régression linéaire multiple

I) Présentation du modèle et hypothères: ① Ecriture du modèle sous forme matricielle: Le modèle de régression multiple comporte & k variables explicatives et s'icrit comme suit:

yt = Bo + B1 x1t + Be xet + -- + Bh xkt + Et Thec t=1, --, T.

\* Yt: variable endogène ou à expliquer;

\*  $x_{1t}$ ,  $x_{2t}$ ,  $x_{kt}$ : variables exogènes ou explicatives;

\*  $x_{t}$ : terme d'erreur ou variable aléatoire;

\* Bo, B1, --, BR: les paramètres à estimer ou coefficients de régression.

$$y_{t} = \beta_{0} + \beta_{1} x_{1t} + \beta_{2} x_{2t} + \cdots + \beta_{k} x_{kt} + \varepsilon_{t}$$

$$|y_{1}| = |x_{11}| x_{11} x_{21} - \cdots - x_{k1}| x_{kt} |x_{2t}| + \varepsilon_{t}$$

$$|x_{1}| x_{1t} x_{2t} x_{2t} - \cdots - x_{kt}| x_{kt} |x_{2t}| + \varepsilon_{t}$$

$$|x_{1}| x_{1t} x_{2t} x_{2t} - \cdots - x_{kt}| x_{kt} |x_{2t}| + \varepsilon_{t}$$

$$|x_{1}| x_{1t} x_{2t} x_{2t} - \cdots - x_{kt}| x_{kt} |x_{2t}| + \varepsilon_{t}$$

$$|x_{1}| x_{1t} x_{2t} - \cdots - x_{kt}| x_{kt} |x_{2t}| + \varepsilon_{t}$$

$$Y = X\beta + E \longrightarrow (T,1)$$

$$(T,1) \quad (T,k+1) \quad (k+1,1)$$

$$\overline{X} \quad (K+1,1) \quad (K+1,1)$$

\* Y: C'est le vecteur composé par les valeurs de la variable endogène.

\*X: C'est la matrice des variables explicatives y compris les constantes.

\*B: E'est le vecteur des paramètres à estimer. \*E: E'est le vecteur relatif au terme d'erreur.

Des hypothèses du modèle: Le modèle de régression multiple repose sur les hypothèses suixantes:

3 Les hypothèses du modète: le modile de régression multiple repose son les hypothisas suivantes: \* Ha: La matrice X est de plein namy = ) Rang(X)=K=k+1

\* Ha: La matrice X est de plein namy = ) Rang(X)=K=k+1

Compaise assantados => Absonce de chinavité entre la vaniables explicatives (independuce entre la variable explicatives) => (X'X) of syllings of régulière de (X'X) excelle. Aver: X'= transposer de X. \* M3: E(E)=0 M4: hypothèses d'homoxédashicité et d'absence d'autocorrelati. Los erreus. Van (E) = SZE = TE 2. I ; I: matrix identité avec: le : la matie de varion as-covariantes deserreurs. => Van (@) = SZe = (V(E)) CON(E1, E0) ---

$$\Im \Omega_{\varepsilon} = \left( \nabla_{\varepsilon}^{2} \right)$$

$$(0) = \nabla_{\varepsilon}^{2} . T$$

$$(0)$$

\* HS: hypothèse de monmalité des erreurs: En NG, TE.I)

## (3) C. ML II Estimation par la Ethode des IMCO: 1Def.

On considère at dessous le modife de régression multiple sous sa forme motricielle cutec le variables eregines et Tobsevations

Y= X. B+E & E= Y-X.B Pour extimer le vedeur B, on applique la methodes des MCO qui consiste à minimiser la some des carrier des erreuls.

=D min \( \frac{1}{2} \) \( \f

21 Résolution;

Resolution;

Thin 
$$\mathbb{Z}_{\varepsilon_{1}}^{2} = \text{Min } \mathcal{E}'\mathcal{E} = \text{Min } (Y-X\beta)'(Y-X\beta)$$
 $\beta \in \mathbb{R}$ 
 $\beta \in \mathbb{R}$ 
 $\beta \in \mathbb{R}$ 
 $\beta \in \mathbb{R}$ 

Avea Q= (Y-XB) (Y-XB). = (Y'- XB). = Y'Y - Y'XB - BXY + BXXXB Mg (mathematiquet). Y'XB= (B'X'Y) = B'X'Y => Q = Y'Y - 2B'X'Y + B'X'XB, = 30 = 0 (= - 2x'Y + 2xx B=0 @ X'Y- X'XB=D Ex XY = x'XB: Equality mornals puisone (X'X) existe d'après Hz donc on oblient: 

Notations!

\*  $\hat{y} = X_{\circ}\hat{\beta}$ ; le verteur dus valeurs ajustées de la variable emdogene.

3) Equation d'analys de la variors.

Como dous le cos du ronodèle de régnossim sin ple l'équation d'analyse de la vanion le erécuit come suit; SCT = SCE + SCR

Avec:

Avec:  
\* SCT = 
$$E(y_4 - y)^2 = Ey_4^2 - Ty^2 = Y'Y - Ty^2$$

\* SCT = 
$$\mathcal{E}(y_1 - \overline{y}) = \mathcal{E}(y_1 - \overline{y}) = \mathcal{E}(y_1 - \overline{y}) = \mathcal{E}(y_1 - \overline{y})^2 = \mathcal{E}($$

Diomonstration:

= 
$$\frac{1}{2}$$
 SOR =  $\frac{1}{2}$   $\frac{1}{2$