

**LM5: Analyse Numérique Élémentaire,
Fiche de TD no 2****Systèmes linéaires: Méthodes directes****Exercice 1 :**

Résoudre par la méthode d'élimination de Gauss le système $Ax = b$ en donnant l'expression de toutes les matrices intermédiaires, avec

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 0 \\ 4 & -1 & 5 & 1 \\ -2 & 2 & -2 & 3 \\ 0 & 3 & -9 & 4 \end{pmatrix} \text{ et } b = \begin{pmatrix} 8 \\ 16 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Même question avec:

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 5 & -6 & 2 \\ -4 & 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Donner la factorisation LU de chacune de ces matrices.

Exercice 2 :

La matrice $\begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 4 \\ -4 & -2 & 3 & -7 \\ 4 & 1 & -2 & 8 \\ 0 & -3 & -12 & -1 \end{pmatrix}$ est-elle factorisable LU ?

Exercice 3 :

Supposons que les nombres sont représentés en virgule flottante dans une base décimale avec 3 chiffres significatifs et que le résultat des opérations est arrondi à 3 chiffres significatifs. Soit le système linéaire $Ax = b$ avec

$$A = \begin{pmatrix} 10^{-4} & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

1. Résoudre par la méthode d'élimination de Gauss en choisissant comme premier pivot 10^{-4} .
2. Résoudre par la méthode d'élimination de Gauss en choisissant comme ligne pivot à la première étape, la deuxième ligne.
3. Conclure.

Exercice 4 :*(Méthode de Cholesky):*

Soit A une matrice symétrique définie positive, on sait qu'elle admet une factorisation LU .

1. En intercalant une bonne matrice diagonale à coefficients strictement positifs dans cette factorisation, montrer qu'il existe une matrice triangulaire inférieure B ayant ses éléments diagonaux tous strictement positifs telle que $A = BB^T$.
2. Montrer que cette factorisation est unique sous la condition "éléments diagonaux tous strictement positifs".
3. Quel est l'intérêt de cette factorisation pour la résolution du système $Ax = b$?
4. Effectuer la factorisation de Cholesky de la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 & 10 \\ 3 & 1 & 35 & 5 \\ 4 & 10 & 5 & 45 \end{pmatrix}.$$

5. Ecrire un algorithme pour le calcul de B . Compter le nombre d'opérations. Remarques ?

Exercice 5 :

On considère les deux matrices symétriques:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

1. Montrer que les matrices A et B sont symétriques définies positives.
2. Calculer $P = AB$. Que remarquez-vous? Quelles sont les valeurs propres de P ? Conclure que le produit de deux matrices symétriques définies n'est pas en général symétrique.
3. Montrer que le produit de deux matrices symétriques définies positives est toujours semblable à une matrice symétrique définie positive (utiliser une décomposition de Cholesky de A).

Exercice 6 :

B_k est la matrice d'ordre k donnée par:

$$B_k = \begin{pmatrix} 4 & 1 & & & \\ 1 & 4 & & & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & 1 & 4 & 1 \\ & & & & 1 & 4 \end{pmatrix} \quad \forall k \in \{1 \dots n\}.$$

1. Montrer que B_k est symétrique définie positive pour tout k de 1 à n . B_n admet-elle une factorisation LU ?
2. Montrer que $K_2(B_n) \leq 3$ (où $K_2(B_n)$ est le conditionnement de B_n associé à la norme spectrale).
3. On note δ_k le déterminant de B_k pour $k = 1 \dots n$ et on pose $\delta_0 = 1$.

(a) Etablir que:

$$\delta_k = 4\delta_{k-1} - \delta_{k-2}, \quad k = 2 \dots n.$$

(b) Montrer que la factorisation LU de B_n est:

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & \\ \frac{\delta_1}{\delta_0} & 1 & & & \\ & \frac{\delta_1}{\delta_2} & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \frac{\delta_{n-2}}{\delta_{n-1}} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\delta_1}{\delta_0} & 1 & & & \\ & \frac{\delta_2}{\delta_1} & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & 1 \\ & & & & \frac{1}{\delta_{n-1}} \end{pmatrix}.$$

L'exercice suivant est proposé aux étudiants comme un problème à résoudre, à rédiger et à rendre en TD et ne sera pas corrigé en TD. Un corrigé sera proposé aux étudiants.

Exercice 7 :

Soit $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ une matrice réelle symétrique définie positive de dimension n . Soit $\{e_1, \dots, e_n\}$ la base canonique de \mathbb{R}^n et $(\cdot | \cdot)$ le produit scalaire usuel sur \mathbb{R}^n . Nous allons nous intéresser à la diagonalisation de A par la méthode de Gauss.

1. On veut montrer que le pivot maximal $\beta \stackrel{\text{def}}{=} \max_{1 \leq i, j \leq n} |a_{ij}|$ est nécessairement sur la diagonale et qu'il correspond à une composante positive, i.e.

$$\beta = \max_{1 \leq i \leq n} (a_{ii}).$$

- (a) Montrer que :

$$a_{ij} = (Ae_i | e_j).$$

- (b) Supposons qu'il existe deux entiers i_0 et j_0 avec $i_0 \neq j_0$ tels que $\beta = |a_{i_0 j_0}|$. Calculer $(A(e_{i_0} - \varepsilon e_{j_0}) | (e_{i_0} - \varepsilon e_{j_0}))$ ($\varepsilon = 1$ ou -1).

- (c) Conclure.

2. Soit i_0 tel que $\beta = a_{i_0 i_0}$. Soit P la matrice de permutation qui échange e_1 et e_{i_0} . Montrer que :

$$PAP^T = \begin{pmatrix} \beta & b^T \\ b & B \end{pmatrix}$$

où $b \in \mathbb{R}^{n-1}$ et $B \in M_{n-1}(\mathbb{R})$.

- (a) Montrer qu'il existe un élément l de \mathbb{R}^{n-1} , que l'on déterminera en fonction de b , tel que :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ l & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \beta & b^T \\ b & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & l^T \\ 0 & I \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \beta & 0 \\ 0 & C \end{pmatrix}$$

- (b) Exprimer C en fonction de B et de β .

3. Montrer que C est symétrique définie positive.
4. En déduire que $\max_{1 \leq i, j \leq n} |c_{ij}| \leq \beta$.
5. En conclure que dans la méthode de Gauss de diagonalisation d'une matrice symétrique définie positive (qui consiste à itérer l'opération définie en 2.), la suite des pivots est décroissante minorée par 0.
6. Quel est l'intérêt de permuter lignes et colonnes ? Quel type de décomposition de A obtient-on si on s'interdit toute permutation de lignes et colonnes. Retrouver alors la décomposition LU de A ainsi que sa décomposition de Cholesky.