1703 פיזיקה א' (מורחב) – מועד ב' 2022 בפברואר 2202

שאלה 1 [24 נקודות]

"אם אין להם לחם, שיאבלו בִּרִיּוֹשׁ". בך ציטט הפילוסוף זַ'אן-זַ'אק רוּסוֹ משפט שנאמר על-ידי "נסיבה" גדולה" של צרפת של המאה ה-18, המסמל את הניתוק בין האצולה לבין העם. בספר המתכונים :ניתן למצוא בעמוד 366 רשימת מצרכים למתכון בְּרִיּוֹשׁ: 1806) "Le cuisinier impérial"

| ביצים | חמאה | מלח | שמרים | קמח | מצרך |
|-------|-------|------|-------|-------|-------|
| 12 | 2 | 1 | 1 | 1 | כמות |
| _ | livre | once | once | quart | יחידה |

SI המוכרת לנו כיום. יחידת הנפח "quart" היא רבע מיחידת הבסיס "boisseau", ו-boisseau, אחד שווה ל-12.7 ליטרים. יחידת הבסיס למסה הנקראת "livre" שווה 489 גרם, והיא מורכבת מ-16 "once".

- 1.1 [12 נקודות] מהי מסת המרכיבים היבשים (קמח, שמרים, מלח) של מתכון אחד? נתון כי לסנטימטר מעוקב של קמח יש מסה של 7.0 גרם. תנו תשובה בקילוגרמים.
 - איש) הייתה ניזונה רק מבריושים, מה היה נפח החמאה הדרוש להכנת בריושים לכולם לשנה שלמה? הניחו כי מתכון בריוש אחד מאכיל 7 אנשים ליום. נתון כי המסה של חבילת חמאה של quart היא תנו תשובה במטרים מעוקבים.

בימים של לפני המהפכה הצרפתית, עוד לא הייתה קיימת מערכת היחידות

1.2 **[12 נקודות]** אם כל אוכלוסיית צרפת של שנת 1784 (24.8 מיליון

שאלה 2 [28 נקודות]

חברת SpinLaunch בונה מערכת חדשה לשיגור טילים לחלל. צנטריפוגה אנכית מסובבת טיל למהירויות גדולות, וברגע הנכון הטיל משוחרר כלפי מעלה דרך צינור השיגור. מערכת כזו יכולה להיות פתרון מצויין לסביבות ללא אטמוספרה, כמו הירח. חשבו את תשובתכם בצורה **פרמטרית**, זאת אומרת, בעזרת אותיות המייצגות את נתוני הבעיה, וקבלו ערך מספרי רק

- 100 kg חשבו את מהירות המילוט של טיל בעל מסה 100 kg מסה 100 kg. [תשובה ב-km/h]. זו המהירות המינימלית שתאפשר לטיל לברוח מהירח ולא לחזור לעולם. נתונים: מסת הירח היא $0^{22}\,\mathrm{kg}$ רדיוס הירח הוא $.G = 6.67408 \times 10^{-11} \text{ m}^3 \text{ kg}^{-1} \text{ s}^{-2}$ וקבוע הכבידה העולמי הוא, וקבוע הכבידה העולמי הוא 2.2 [6 נקודות] מיד לפני השיגור, זרוע השיגור מסתובבת בשיעור של 380 סיבובים לדקה. חשבו את רדיוס הזרוע [תשובה במטרים].
 - 12. [12 נקודות] טיל משוגר מפני הירח במהירות 800 m/s. כמה אנרגיה (בג'אולים) המנועים של הטיל יצטרכו להוציא כדי שהוא יוכל להיות באורביטה מעגלית סביב הירח, ובגובה 5000 km מעל פני השטח?

LE CUISINIER IMPÉRIAL, L'ART DE FAIRE LA CUISINE ET LA PATISSERIE

POUR TOUTES LES FORTUNES;

Avec différentes Recettes d'Office et de Fruits confits, et la manière de servir une Table depuis vingt jusqu'à soixante Couverts.

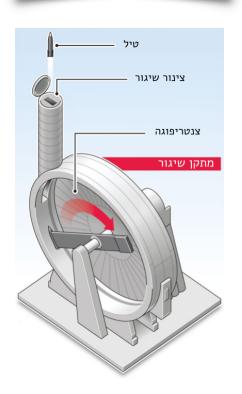
PAR A. VIARD, Homme de bouche.



A PARIS,

Chez BARBA, libraire, palais du Tribunat, galerie derrière le Théâtre Français, no. 51, et galerie des Libraires, vis-à-vis le passage Virginie, nº. 14.

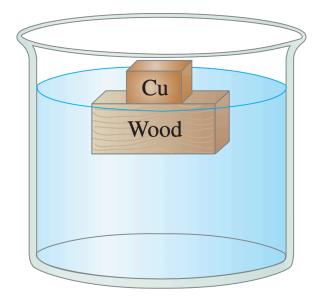
M. DCCCVI



שאלה 3 [18 נקודות]

תיבת נחושת (סמל כימי Cu) מונחת על תיבת עץ בעלת מסה תיבת נחושת (סמל כימי Cu) מונחת על תיבת עץ בעלת מסה 0.40 kg וצפיפות נצפיפות 1000 kg/m³), כאשר מפלס המים בדיוק מכסה את הדופן העליונה של תיבת העץ (תיבת הנחושת כולה מחוץ למים).

- 3.1 [7 נקודות] מהי מסת תיבת הנחושת? [תשובה בק"ג]
 3.2 [4 נקודות] אילו היינו שופכים מלח לתוך המים, כך
 שהצפיפות שלהם הייתה גדלה במעט, מה היה קורה לתיבת
- העץ? היא הייתה מתרוממת קצת ביחס למפלס המים, שוקעת קצת, או נשארת בדיוק במקומה? נמקו.
 - 3.2 [7 נקודות] איזה אחוז של נפח תיבת העץ יהיה מחוץ למים אם נסיר את תיבת הנחושת מעל התיבה? נמקו.



שאלה 4 [30 נקודות]



אדם: דיו! משוך בעגלה כדי שנזוז כבר.

סוס: למשוך את העגלה הוא מאמץ חסר תועלת. אם אמשוך בעגלה, העגלה תמשוך אותי בחזרה. לפי החוק השלישי של ניוטון, הכוחות שווים בגודלם ובכיוונים מנוגדים, לכן הם יתקזזו. כוח שקול אפס לא יוכל להזיז אותנו.

- **1.1 [15 נקודות]** האם הסוס צודק? נמקו.
- **4.2 [15 נקודות]** נכון או לא נכון: "כוח החיכוך שפועל על גוף תמיד בכיוון מנוגד לכיוון התנועה שלו. מהסיבה הזו, העבודה של כוח החיכוך תמיד תהיה שלילית, ולכן החיכוך רק יכול להוריד את האנרגיה המכנית של הגוף." נמקו.

בהצלחה!

נוסחאות

$$\vec{r}(t) = \overrightarrow{r_0} + \overrightarrow{v}t$$

$$\vec{r}(t) = \overrightarrow{r_0} + \overrightarrow{v}t$$

$$\vec{r}(t) = \overrightarrow{r_0} + \overrightarrow{v_0}t + \frac{at^2}{2}$$

$$v_{A_2} = v_{A_1} \frac{m_A - m_B}{m_A + m_B} + v_{B_1} \frac{2m_B}{m_A + m_B}$$

$$v_{B_2} = v_{A_1} \frac{2m_A}{m_A + m_B} + v_{B_1} \frac{m_A - m_B}{m_A + m_B}$$

$$v_{B_2} = v_{A_1} \frac{2m_A}{m_A + m_B} + v_{B_1} \frac{m_A - m_B}{m_A + m_B}$$

$$\sum \overrightarrow{F} = \overrightarrow{F}^{net} = m\overrightarrow{a}$$

$$\sum \overrightarrow{F} = \overrightarrow{F}^{net} = m\overrightarrow{a}$$

$$F_s \leq \mu_s N; \quad F_k = \mu_k N$$

$$\overrightarrow{F} = -G \frac{m_1 m_2}{r^2} \hat{r}$$

$$U = -G \frac{m_1 m_2}{r}$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R; \quad \omega = \frac{2\pi}{T}$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{A} \cdot \overrightarrow{A} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{A} \cdot \overrightarrow{A} : v = \omega R$$

$$V = \overrightarrow{A} \cdot$$