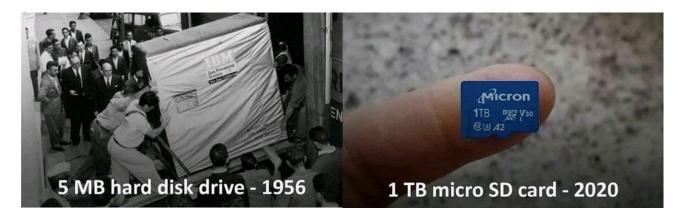
'מועד א' (מורחב) – מועד א' (מורחב) – מועד א' 1031 1 בפברואר 2021

שאלה 1 [20 נקודות]

בתמונה למטה רואים איך האחסון של מידע דיגיטלי התפתח במאה ה-20 ו-21. משמאל מוצג דיסק קשיח משנת 1956 של חברת IBM, המאחסן 5 מגה-בייטים (5 MB) של מידע. מסתו הייתה 1959, מימדיו היו 1500×1700×1500 מילימטרים, בכסף של שנת 2020 הוא היה עולה 300 אלף דולרים, וניתן היה לכתוב עליו מידע בקצב של 6.6 kB/s. בצד ימין מוצג כרטיס מיקרו-SD, המאחסן טרה-בייט אחד (1 TB) של מידע. מסתו 4.5 g, מימדיו הם 11×15×1 מילימטרים, הוא עולה 220 דולרים, וניתן לכתוב עליו מידע בקצב של 90 MB/s.

- 1.1 [5 נקודות] מה צפיפות המידע הנפחית של כל אחד מההתקנים? ענו ביחידות של גיגה-בייט לליטר (GB/L), כאשר ליטר (L) הוא נפחה של קובייה בעלת אורך צלע 10 cm.
 - 1.2 [5 נקודות] לסרט "שר הטבעות: אחוות הטבעת" יש GB קד. באיכות גבוהה. אילו היינו טוענים את הסרט לכל אחד מההתקנים, כמה מסה של אחסון היינו תופסים? [תשובה בקילוגרמים]
- 1.3 [5 נקודות] כמה זמן היה לוקח לטעון את אותו הסרט על כל אחד מההתקנים? ענו גם ביחידות של שניות, וגם ביחידות הנוחות ביותר להביע את הזמן, למשל: שנייה, דקה, שעה, יום, חודש, שנה, וכו'.
- 1.4 [5 נקודות] כמה דולרים עולה לאחסן GB ו של מידע בכל אחד מההתקנים? פי כמה יותר זול לאחסן GB בשנת 2020 ביחס לשנת 1956?



שאלה 2 [20 נקודות]

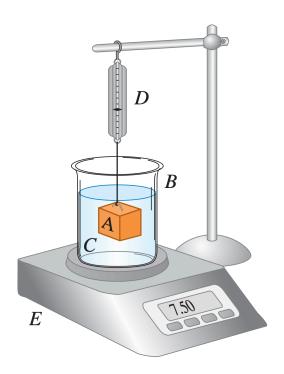
הנוסחאות בסוף המבחן.

שני כוכבי לכת עשויים מאותו החומר, ויש להם את אותה הצפיפות ho. הרדיוס של כוכב הלכת A הוא $V=rac{4}{3}\pi R^3$, בעוד הרדיוס של כוכב הלכת $R_B=2R_A$ הוא $R_B=2R_A$, נתון כי הנפח של כדור הוא $R_A=1$ בשאו את $R_A=1$ מה תהיה התאוצה של גוף הנופל נפילה חופשית על פני כוכב הלכת $R_A=1$ בשאו את תשובתכם כתלות בנתוני הבעיה: $R_A=1$, גזרו את תשובתכם רק מתוך הנוסחאות בסוף המבחן. ב-2 וכו בקודות מה המהירות המינימלית שתאפשר לגוף לברוח לאינסוף, עבור בל אחד מכוכבי הלכת (מהירות מילוט)? בטאו את תשובתכם כתלות בנתוני הבעיה: $R_A=1$, גזרו את תשובתכם רק מתוך

שאלה 3 [24 נקודות]

B קוביה A תלויה על ידי חוט אידאלי ממאזני קפיץ D, והיא כולה טבולה בנוזל C שנמצא בתוך מיכל A מסת המיכל היא 1.00 kg, ומסת הנוזל היא 1.80 kg. הקריאה במאזני הקפיץ מראה 1.00 kg, בעוד המאזניים הדיגיטליים A, עליהם המיכל מונח, מראים קריאה של 50 kg, נפח הקוביה A הוא A הוא A הוא A מונח, עליהם המיכל מונח, מראים קריאה של A מונח, A הוא המאזניים הדיגיטליים A.

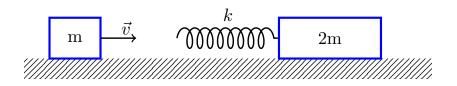
- ? (בו נקודות מהי צפיפות הנוזל?
- ?אם נוציא את הקוביה מהנוזל? אחד מהמאזניים (Eו-D) אם נוציא את הקריאה בכל אחד מהמאזניים (מו-E12) אם נוציא את הקוביה מהנוזל?



שאלה 4 [36 נקודות]

שני גופים, בעלי מסה m וm, מונחים על משטח מחוספס, כאשר מקדם החיכוך הקינטי והסטטי בין 2m, הגוף הגוף הגוף הגוף הגדול יותר במנוחה, וקפיץ אידאלי בעל קבוע קפיץ k מחובר אליו. הגוף הגופים למשטח הוא μ , הגוף הגדול, וברגע שהוא נוגע לראשונה בקפיץ, מהירותו $\overline{v_0}$. ענו על כל הסעיפים בעזרת הנתונים של הבעיה: m, k, μ, g . טיפ: לא לשכוח את כוח החיכוך.

- ? אלא יגרום לגוף הגדול לזוז מה הכיווץ המירבי של הקפיץ L שלא יגרום לגוף הגדול לזוז מה הכיווץ המירבי של הקפיץ L
 - ?וז? מה גודל המהירות המירבי v_0 שלא יגרום לגוף הגדול לזוז? 4.2
- 4.3 [12 נקודות] נניח שהגוף הקטן נוגע לראשונה בקפיץ כאשר מהירותו בגודל המירבי שמצאנו בסעיף הקודם. במקרה זה, הקפיץ יתכווץ (הגוף הגדול לא יזוז והגוף הקטן ייעצר לרגע), ואז יחזור לגודלו המקורי, כאשר הוא דוחף את הגוף הקטן שמאלה. מה יהיה גודל המהירות של הגוף הקטן כאשר הקפיץ יחזור לאורכו הרפוי?



בהצלחה!

נוסחאות

עבור התנגשות אלסטית:

$$v_{A_{2}} = v_{A_{1}} \frac{m_{A} - m_{B}}{m_{A} + m_{B}} + v_{B_{1}} \frac{2m_{B}}{m_{A} + m_{B}}$$

$$v_{B_{2}} = v_{A_{1}} \frac{2m_{A}}{m_{A} + m_{B}} + v_{B_{1}} \frac{m_{A} - m_{B}}{m_{A} + m_{B}}$$

$$x_{cm} = \frac{x_{1}m_{1} + x_{2}m_{2} + \dots + x_{n}m_{n}}{m_{1} + m_{2} + \dots + m_{n}}$$

$$\overrightarrow{F} = -G \frac{m_{1}m_{2}}{r^{2}} \hat{r}$$

$$U = -G \frac{m_{1}m_{2}}{r}$$

$$U = mV$$

$$P = P_{0} + \rho gh$$

$$P = \frac{1}{2}\rho v^{2} + \rho gy = \text{constant}$$

$$\vec{r}(t) = \overrightarrow{r_0} + \overrightarrow{v}t$$

$$\vec{r}(t) = \overrightarrow{r_0} + \overrightarrow{v_0}t + \frac{at^2}{2}$$

$$\overrightarrow{v}(t) = \overrightarrow{v_0} + \overrightarrow{a}t$$

$$v^2 = v_0^2 + 2\overrightarrow{a} \cdot \overrightarrow{\Delta r}$$

$$\Sigma \overrightarrow{F} = \overrightarrow{F}^{net} = m\overrightarrow{a}$$

$$F_s \leq \mu_s N; \qquad F_k = \mu_k N$$

$$a_{\text{centr}} = \frac{v^2}{r}; \qquad v = \omega R; \qquad \omega = \frac{2\pi}{T}$$

$$W = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : \forall v = \omega R : \qquad \omega = \frac{2\pi}{T}$$

$$W = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{\Delta x} : \forall v = \omega R : \qquad \omega = \frac{2\pi}{T}$$

$$\overrightarrow{V_1} \cdot \overrightarrow{V_2} = |\overrightarrow{V_1}| |\overrightarrow{V_2}| \cos(\theta)$$

$$E = K + U^G + U^{EL}$$

$$E_1 + W^{NC} = E_2$$

$$F = -\frac{d}{dx}U(x)$$

$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{F} \Delta t \text{ where } congenies and constraints and constraints are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{F} \Delta t \text{ where } congenies and constraints are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{F} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{F} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{F} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as
$$\overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} = \overrightarrow{J} \Delta t \text{ where } congenies are defined as are defined as a congenies are defined as a congenies$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$$