

# Elektrik-Elektronik Mühendisliği Sinyaller ve Sistemler

Deney Raporu-0

Yakup Demiryürek 180711049

(Bahar 2022)

#### Amaç

Vektörler ve matrislerle ilgili temel bilgilerin öğrenilmesi

## DÇ1

# Vektörlerin ve Sinyallerin Matlab'ta Oluşturulması;

• Bütün elemanları sıfırdan oluşan 1×100'lük bir vektör

```
dc11 = zeros(1,100);
```

• Bütün elemanları birlerden oluşan 10×12'lik bir matris

```
dc12 = ones (10,12);
```

• 5×5'lik birim matris

```
dc13 = eye (5,5);
```

• Elemanları 1,2,3,4,5,...99,100 olan 1×100'lük bir vektör

```
dc15 = [1:1:100];
```

• Elemanları 7,17,27,37 olan 1×4'lük bir vektör

```
dc16 = [7:10:37];
```

• Elemanları 3,7,11,15,...395,399. olan 1×100'lük bir vektör

```
dc17 = [3:4:399];
```

- t(1,1)=0,t(1,2)=0.01,...,t(1,100)=0.99 olacak şekilde  $1\times100$ 'lük bir t zaman vektörü t = [0:0.01:0.99];
  - $x(1,1)=(\cos 2\pi 5*0), x(1,2)=\cos (2\pi 5*0.01),...$   $x(1,100)=\cos (2\pi 5*0.99)$  olacak şekilde  $1\times 100$ 'lük bir x vektörü

```
x = \cos(2*pi*5*t); %kullanılan t yukarıda elde edilen değerlerdir.
```

#### DC2

# Vektör Girişli Fonksiyonlar;

```
t = [-1:0.001:1]; %t zaman vektörü x(t) = 1
dc21 = ones(size(t)); x(t) = 2t + 3
dc22 = 2*t+3; x(t) = 3t^2 - 5t + 1
dc23 = 3*t.^(2) - 5*t + 1; x(t) = \frac{2t^2 - 4t + 1}{3t^3 - 2t^2 + 5t + 2}
dc24 = (2*t.^(2) - 4*t+1)./(3*t.^(3) - 2*t.^(2) + 5*t+2);
```

```
x(t) = 2\cos(2\pi 5t + 1)
dc25 = 2*cos(2*pi*5*t+1);
x(t) = \sin^3(2\pi 7t)
dc26 = sin(2*pi*7*t).^{(3)};
x(t) = \cos^5(2\pi 2t^2)
dc27 = cos(2*pi*2*t.^(2)).^(5);
x(t) = 3\sin(2\pi \frac{4t+3}{2t^2+1}) - 4
dc28 = 3*sin(2*pi*(4*t+3)./(2*t.^(2)+1)) -4;
       \frac{2\cos\left(\sqrt{\frac{2|t|+1}{4t^2+1}}\right)}{3\sin^3(5t-2)+4}
dc29 = (2*cos(sqrt(((2*abs(t)+1)./(4*t.^(2)+1)).^0.5)))./(3*sin(5*t-2).^(3)+4);
x(t) = e^{j2\pi 10t}
dc210 = exp(j*2*pi*10*t);
x(t) = e^{j\pi 3t^2}
dc211 = exp(j*pi*3*t.^(3));
\chi(t) = e^{\frac{-t^2}{2}}
dc212 = exp(-t.^(2)/2);
\chi(t) = e^{-|t|}
dc213 = exp(-abs(t));
```

# DÇ3

## Bir Matrisin veya Vektörün Parçalarını Çıkarma;

```
x = [x_1x_2 \ x_3 \ x_4 \ x_5 \ ..., x_{99} \ x_{100}] \ x = [1,2,3,4,.....,99,100]  olarak alındı.

x = [1:1:100]

y = [x_{22} \ x_{23} \ x_{24} \ ... x_{55} \ x_{56}]

dc31 = x(22:1:56);

y = [x_{61} \ x_{60} \ x_{59} \ ... x_{42} \ x_{41}]

dc32 = x(61:-1:41);

y = [x_2 \ x_4 \ x_6 \ ... x_{98} \ x_{100}]

dc33 = x(2:2:100);

y = [x_1 \ x_3 \ x_5 \ ... x_{97} \ x_{99}]

dc34 = x(1:2:99);

y = [x_{12} \ x_{19} \ x_{26} \ ... x_{75} \ x_{82}]

dc35 = x(12:7:82);

y = [x_{97} \ x_{92} \ x_{87} \ ... x_{37} \ x_{32}]

dc36 = x(97:-5:32);
```

```
y=[x_1\ 0\ 0\ 0\ x_2\ 0\ 0\ 0\ x_3\ 0\ 0\ 0...x_{99}\ 0\ 0\ 0\ x_{100}\ 0\ 0\ 0]
dc37 = zeros(1,400);
dc37(1:4:400)=x;
y=[0\ 0\ x_1\ 0\ 0\ 0\ x_2\ 0\ 0\ 0\ x_30\ ...0\ 0\ x_{99}0\ 0\ 0\ x_{100}0]
dc38 = zeros(1,400);
dc38(3:4:400)=x;
y=[0\ x_{100}\ 0\ 0\ x_{99}\ 0\ 0\ x_{98}\ 0\ ...0\ x_{2}0\ 0\ x_{1}\ 0]
dc39 = zeros(1,300);
dc39(2:3:300) = x(100:-1:1);
y=[0\ 0\ x_{42}\ 0\ 0\ 0\ 0\ x_{46}\ 0\ 0\ 0\ 0\ x_{50}0\ 0\ ...0\ 0\ x_{78}\ 0\ 0\ 0\ 0\ x_{82}0\ 0]
dc310 = zeros(1,55);
dc310(3:5:53) = x(42:4:82);
y=[0\ 0\ x_{95}\ 0\ 0\ x_{91}\ 0\ 0\ x_{87}0\ 0\ ...0\ 0\ x_{39}0\ 0\ x_{35}]
dc311 = zeros(1,48);
dc311(3:3:48) = x(95:-4:35);
```

## DÇ4

## Programlamada Yapılan Bazı Yaygın Hatalar;

#### a)

```
t = [1:1:1000]
x = [t];
y = [t];
g = x*y
```

Matlab hata mesajı: Error using mtimes, Inner matrix dimensions must agree

```
t = [1:1:1000]
x = [t];
y = [t];
g = x.*y;
```

Dikkat edecek olursak yazılan kodda çarpım sembolünün önüne nokta koyduğumuzda, Matlab vektörleri eleman-eleman olarak çarpar ve istenilen g'ye ulaşılmış olur.

```
b)
x = rand(512);
y=x^2;
```

Matlab yukarıda yazılan kod x'in kendisi ile matrissel çarpımını alır.(x\*x gibi)

```
x = rand(512);
y=x.^2;
```

İstediğimiz y matrisi y(1,1)=x(1,1)\*x(1,1), y(1,2)=x(1,2)\*x(1,2)... şeklinde olduğundan bizim için doğru kod yukarıdaki gibidir.

c)

```
MySum=zeros(size(t));
for j=1:100
          MySum=MySum+A(j)*exp(j*omega(j)*t);
end
```

Sayaç olarak kabul edilen j for içinde kök -1 olarak kullanılmak istenmiştir bu yüzden parametreler çakıştığından yanlış sonuçlar elde ederiz.

```
MySum=zeros(size(t));
for i=1:100
         MySum=MySum+A(i)*exp(j*omega(i)*t);
end
```

Bunun yerine for için j'den farklı sayaç harflerin kullanılması tercih edilmelidir. Programın kodlarını yukarıdaki gibi yazmak doğru sonuçlar elde etmemizi sağlar.

d)

```
x=zeros(size(t));
for k=-10:1:10
     x=x+X(k)*exp(j*2*pi*k*t/T);
end
```

Matlab hata mesajı:Index exceeds matrix dimensions

İndeks değerleri pozitif olması gerektiği için X(k) değiştirilmelidir.

```
x=zeros(size(t));
for k=-10:1:10
    x=x+X(k+11)*exp(j*2*pi*k*t/T);
end
```

İndeks değerleri pozitif olması gerektiği için X(k+11) olarak değiştirilmiştir.

## Sonuç

- Vektörler ve matrislerle ile ilgili temel öğrenilmiştir.
- Sürekli yapılan hatalarda analiz edilip doğrularının nasıl olduğu bulunmuştur.