

# Prototipo de sistema georreferenciado anti robo de motocicletas

Sebastian Orozco Grisales; Rubén D. Cárdenas (Asesor); Alba L. Cárdenas (L. Semillero)

UNIVERSIDAD DE CALDAS – TECNOLOGÍA EN ELECTRÓNICA

Semillero de Investigación



**RELEC**  
Tecnología en Electrónica

Universidad de Caldas

[www.ucaldas.edu.co](http://www.ucaldas.edu.co)

Calle 65 No. 26 - 10

Tel: (57) (6) 878 15 00

Manizales, Colombia

Vigilado Mineducación

## RESUMEN

Este proyecto pretende **desarrollar un sistema georreferenciado anti robo de motocicletas**. La metodología empleada corresponde a una **investigación experimental y cuantitativa** con enfoque analítico, descriptivo, desarrollada en 4 etapas: **Análisis, Diseño, Implementación y Evaluación**. El **resultado esperado** es el desarrollo de un **sistema funcional georreferenciado anti robo de motocicletas**. El logro esperado es **comercializar el prototipo** de dicho sistema.

**Palabras clave:** Sistema de Posicionamiento Global GPS, Rastreo, Sistema Antirrobo, Ubicación exacta, Motocicletas

## PLANTEAMIENTO DEL PROBLEMA

¿Cómo desarrollar un sistema funcional georreferenciado anti robo de motocicletas?

### OBJETIVO GENERAL:

Desarrollar un sistema georreferenciado anti robo de motocicletas.

### OBJETIVOS ESPECÍFICOS:

1. **Analizar** las características técnicas de los sistemas de apagado y georreferenciados para motocicletas.
2. **Diseñar** un prototipo funcional electromecánico georreferenciado anti robo de motocicletas.
3. **Implementar** el prototipo funcional diseñado en una motocicleta de prueba
4. **Evaluar** el prototipo implementado.

## MATERIALES Y MÉTODOS

**Investigación Experimental con enfoque analítico y descriptivo** desarrollada en 4 fases: **Análisis, Diseño, Implementación y Evaluación**

LMS MOODLE Campus virtual 'Tecnología en Electrónica'

<http://ucaldaselectronica.com>

Recursos utilizados **Mapa de Empatía, Escenarios de Uso, WhatsApp**

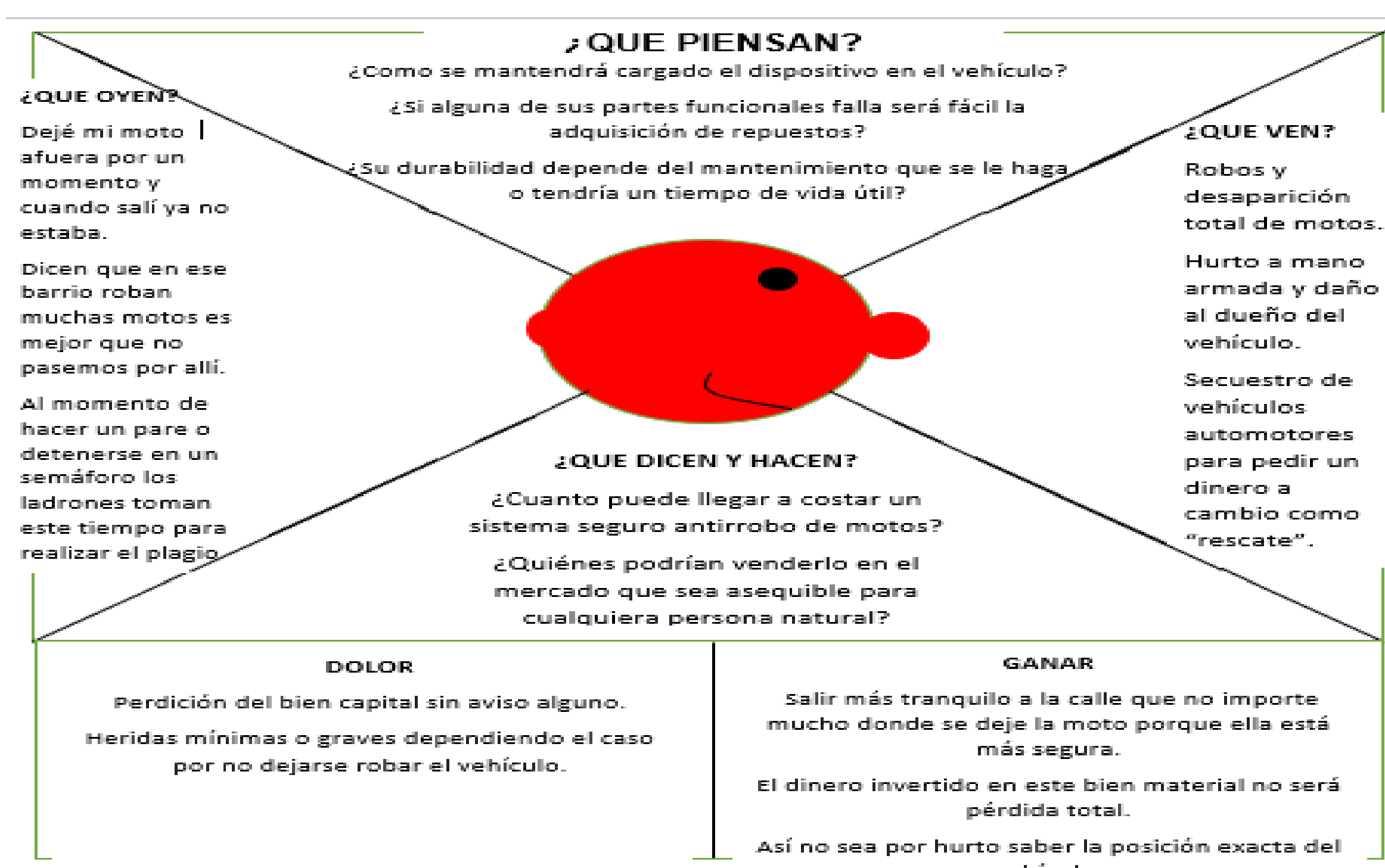


Fig. 1. Mapa de Empatía. Fuente (Propia)

## CONCLUSIÓN

El logro esperado es comercializar el prototipo funcional del sistema georreferenciado anti robo para motocicletas

## RESULTADOS ESPERADOS

Desarrollo de un prototipo funcional de sistema georreferenciado anti robo integrado de motocicletas

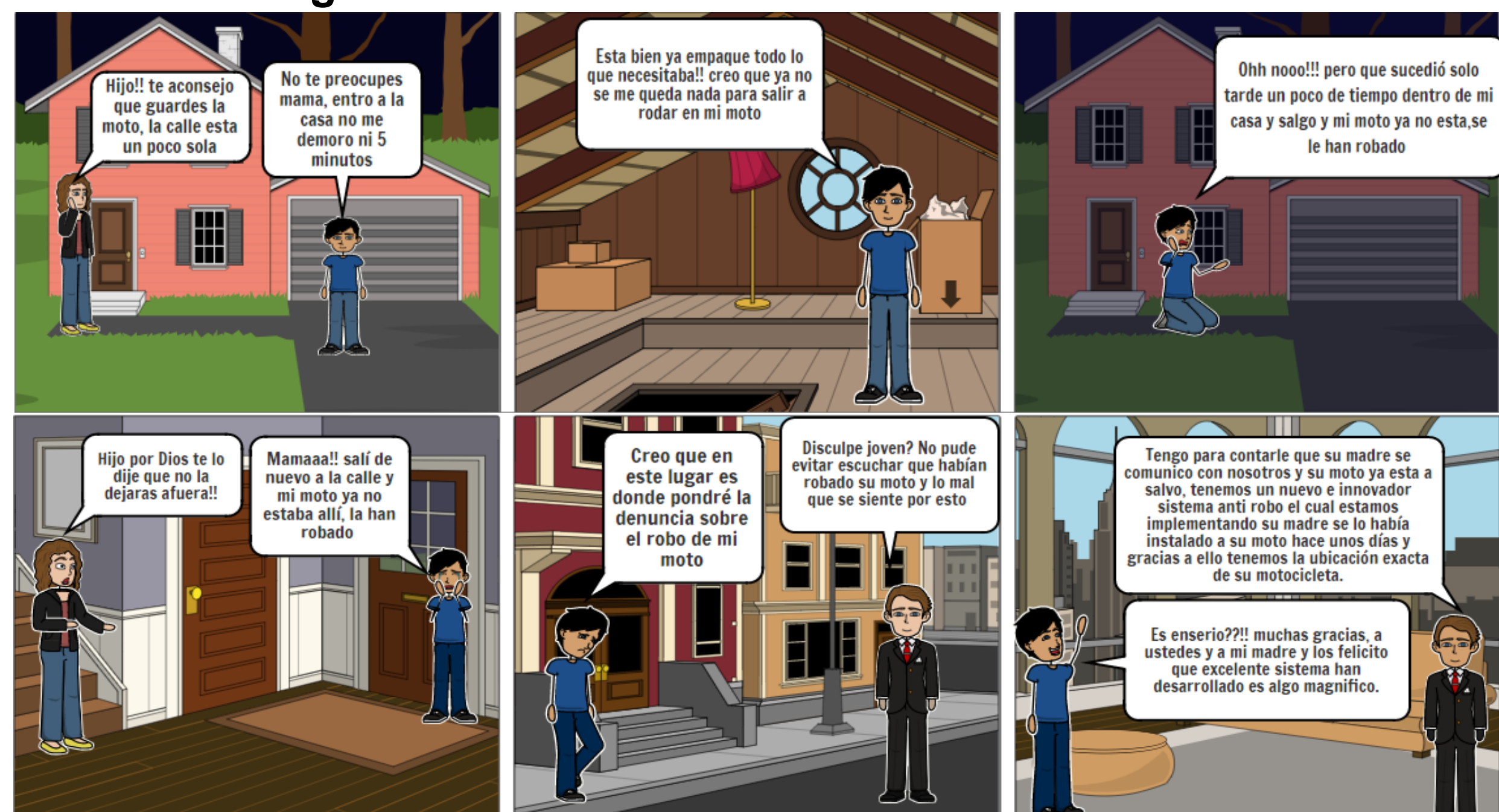


Fig. 2. Escenarios de Uso Fuente (Propia)

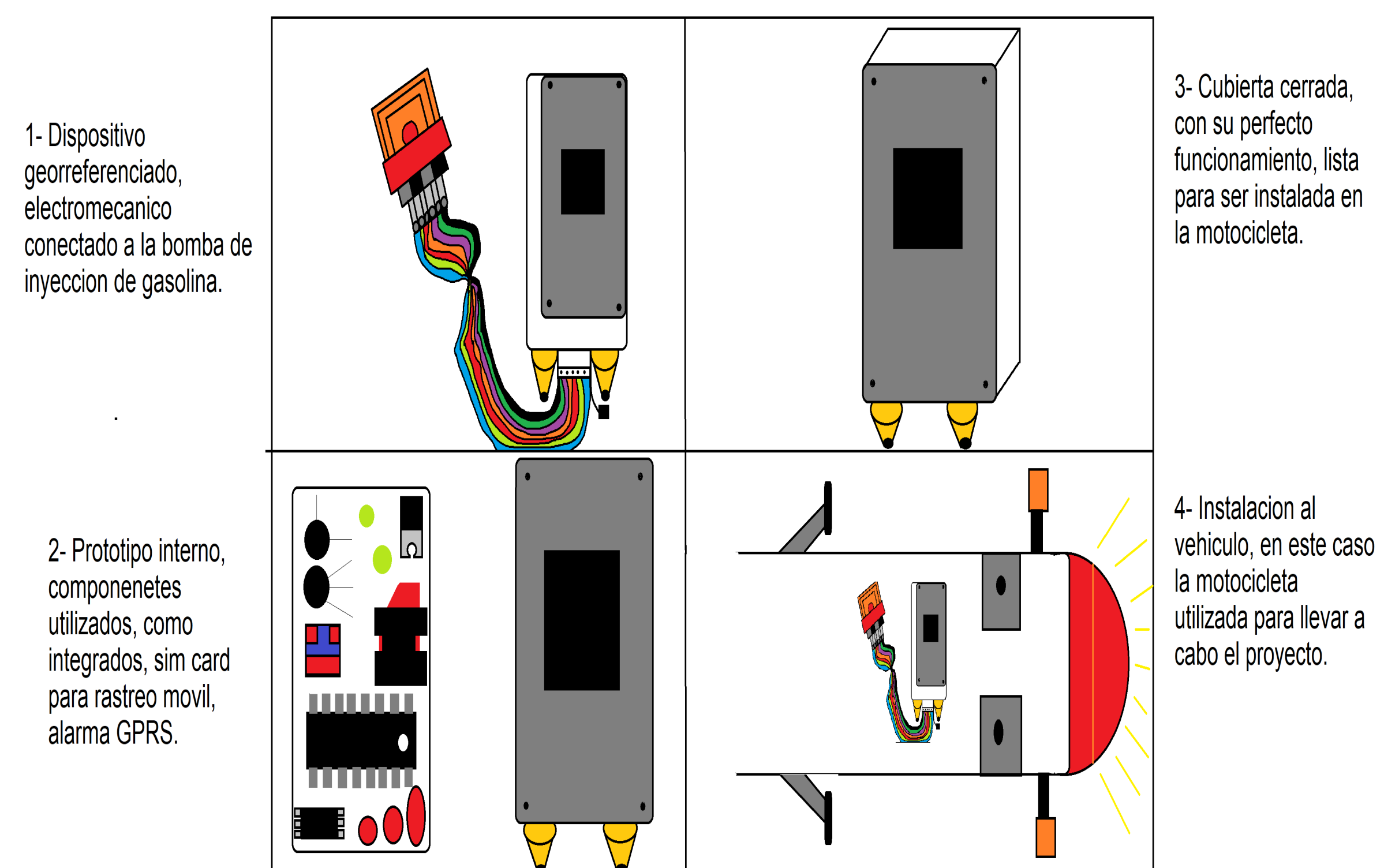


Fig. 3. Bosquejo de sistema anti robo de motocicletas. Fuente (Propia)

## REFERENCIAS

- Chuquitarco, C., Lorena, M., & Naranjo Santiana, R. J. (2012). *Diseño e instalación de un sistema de rastreo satelital mediante GPS y GPRS al vehículo Chevrolet-Aveo de la Escuela de Conducción de ESPE-Latacunga* (Bachelor's thesis, LATACUNGA/ESPE/2012).
- Correa, O., & Miguel, T. (2015). *Aplicación Web para Rastreo Satelital Vehicular* (Bachelor's thesis, Universidad del Azuay).
- Reina, B., & Alexander, W. Alarma doble vía GSM con posicionamiento GPS de bajo consumo para vehículos automotores.
- Tamayo Morocho, J. R. (2017). *Dispositivo de seguridad para alerta de manipulación, rastreo y localización de motos por medio de tecnología inalámbrica SMS Y GPRS* (Bachelor's thesis).
- León, A., & Ricardo, D. (2016). *Plan de negocio para una empresa dedicada a la distribución y comercialización de un localizador para moto: Securita* (Doctoral dissertation, Universidad EIA).