

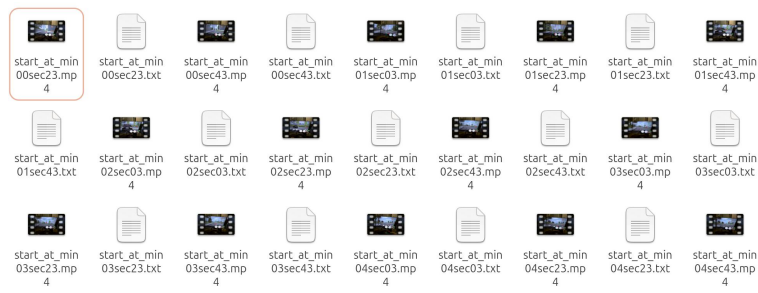
数据格式：



一共 46 个文件夹，每个文件夹为一组实验。

每组实验包括多个视频片段（时长 20 秒），以及对应同名的待标注文本

例如：



任务：

逐个查看文件夹里的每个视频，每看完一个视频完成对该视频对应的 txt 文本文件的填写。

txt 文件填写标准：

```
autonomous_mode:

driving_control_style:

visual_attention_style:

integrated_style:

suggestions:

-----

**Scene Description:**

**Driver's Attention:**

**Human-Machine Interaction:**

**Evaluation & Suggestions:**
```

对于每个 txt 文件，必须标注的内容为-----横线的上半部分（autonomous_mode, driving_control_style, visual_attention_style, integrated_style, suggestion），当你完成了对当前文件夹的标注后，需要从中选择至少五个以上的视频（你觉得最具有代表性，驾驶情况比较负责的视频，那种乏味的开直线场景尽量不选），选择五个视频对-----横线的下半部分进行标注。

下面对各个标注进行说明：

对于横线上半部分：autonomous_mode, driving_control_style, visual_attention_style, integrated_style, suggestion，务必完成对每个视频的标注。标注内容从文件<<词组库.docx>>里选择，即：

| |
|-------------------------|
| |
| Driving Control Style: |
| 过度谨慎驾驶 |
| 谨慎驾驶 |
| 平稳驾驶 |
| 激进驾驶 |
| 反应迟缓 |
| 反应迅速 |
| 动态操控 |
| 冒险驾驶 |
| 防御性驾驶 |
| 粗心马虎驾驶 |
| Visual Attention Style: |
| 专注前方 |
| 忽视前方 |
| 观察四周 |
| 忽视四周 |
| 关注行人 |
| 忽视行人 |
| 关注旁车 |
| 忽视旁车 |
| 查看后视镜 |
| 忽视后视镜 |
| 注视狭窄 |
| 适度扫视 |
| 频繁转移 |
| 观察仪表 |
| 忽略仪表 |
| 观察系统提示 |
| 忽略系统提示 |
| Integrated Style: |
| 谨慎 |
| 稳定 |
| 激进 |
| 粗心 |
| 分心 |
| 专注 |
| Suggestion: |
| 减速 |
| 适当加速 |
| 变道 |
| 超车 |
| 观察行人 |

对于txt文件里的driving_control_style, visual_attention_style,integrated_style，suggestion你需要分别从词组库里选择1-3个进行填充。注意，务必按照对应的组选择，比如driving_control_style只能使用词组库里driving_control_style部分的词组描述。对于driving_control_style, visual_attention_style,integrated_style, suggestion，各自选择1-3个（至少一个，最多三个）最符合你印象的描述。

为了提高效率，你可以打开词组库文件并置顶，每次鼠标双击一整行然后拷贝该词组，再粘贴到txt文件对应位置即可。

对于 autonomous_mode 字段，描述的为自动驾驶模式是否开启。 需要看视频决定，比如



这个图标橙色的时候表示自动驾驶模式关闭（用 0 表示）



这个图标绿色的时候表示自动驾驶模式开启（用 1 表示），

对于单个视频，如果全程处于橙色图标，则 autonomous_mode 标注为 0，如果全程基本都为绿色则标注为 1，如果前半段橙色后半段绿色则标注为 01，前半段绿色后半段橙色则 10

如果先橙色后绿色后橙色则 010 以此类推，最好是用 0 或者 01 这种不超过两位的描述。除非你实在发现存在明显的多次切换

对于以下部分的标注，工作量较大，不要求每个视频都填写，但是要求每个文件夹里至少挑选五个进行填写。采用句子描述。句子内容和选择标注的视频数量越多越好。

比如可以参考这个风格

****Scene Description:****

驾驶场景为城市环境，前方道路视野清晰，车辆较少，道路畅通，天气为晴天，能见度高。

****Driver's Attention:****

驾驶员的视觉注意力主要集中在前方道路上，并适度扫视周围环境。驾驶员也经常观察仪表盘，表明他留意车辆的性能和控制。

****Human-Machine Interaction:****

自动驾驶模式为0，表明正处于纯手动驾驶。驾驶员双手握住方向盘，车辆处于平稳驾驶状态。

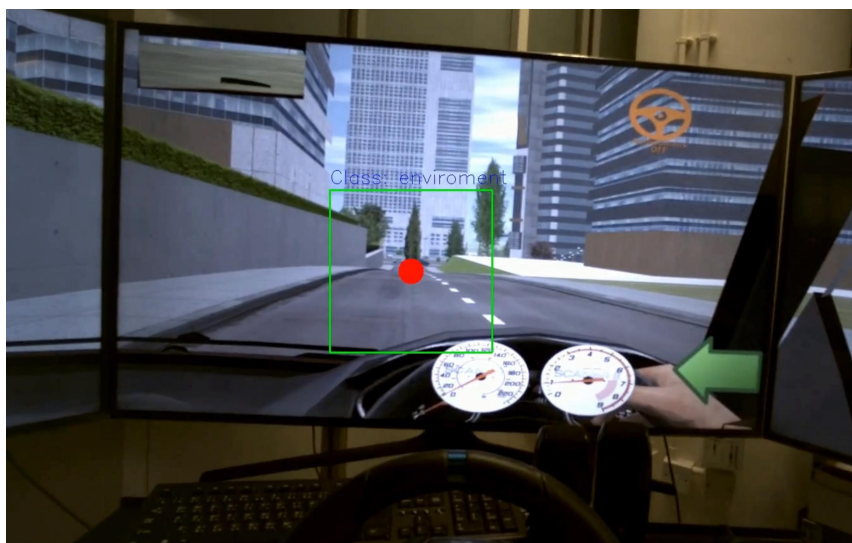
****Evaluation & Suggestions:****

驾驶员的行为特点是谨慎、稳定驾驶，并专注于前方道路。驾驶员的视觉注意力适中，主要关注路面和仪表盘。
给驾驶员的建议：

1. 继续保持平缓的速度和加速度。
2. 注意后视，发现潜在危险或交通状况变化。
4. 当前路况较好，适当时候开启自动驾驶缓解疲劳

其中 Scene Description 主要用于描述驾驶场景的环境、路口、天气等

Driver's Attention 用于描述司机的视觉注意力，是否有合理的关注周围环境、旁车、行人、后视镜、以及自动驾驶系统提示。



视频里，红点代表驾驶员正在看的地方。

关于**自动驾驶系统提示**，主要为以下形式：



这些信息主要是驾驶系统对驾驶的警告或提醒，视频里能直观地看到。

Human-Machine Interaction 主要用于描述驾驶员在看到这些信息以后是否有及时反馈，以及驾驶员当前是在使用自动驾驶还是手动驾驶状态。比如，看到了“即可恢复”后就及时的恢复了自动驾驶（自动驾驶是否开启通过观察方向盘图标为绿色还是橙色决定，绿色表示开启了自动驾驶）。

Evaluation & Suggestions 用于给出你个人对这段视频整体的人机共驾的评估、描述、建议、改进方向等

一个完整的标注文件形如（在文件夹《样例》中供参考）：

```
autonomous_mode:
0
driving_control_style:
平稳驾驶
visual_attention_style:
专注前方 观察仪表
integrated_style:
稳定 专注
suggestions:
继续保持
-----
**Scene Description:**
驾驶场景为城市环境，前方道路视野清晰，车辆较少，道路畅通，天气为晴天，能见度高。
**Driver's Attention:**
驾驶员的视觉注意力主要集中在前方道路上，并适度扫视周围环境。驾驶员也经常观察仪表盘，表明他留意车辆的性能和控制。
**Human-Machine Interaction:**
自动驾驶模式为0，表明正处于手动驾驶。驾驶员双手握住方向盘，车辆处于平稳驾驶状态。
**Evaluation & Suggestions:**
驾驶员的行为特点是谨慎、稳定驾驶，并专注于前方道路。驾驶员的视觉注意力适中，主要关注路面和仪表盘。
给驾驶员的建议：
1. 继续保持平稳的速度和加速度。
2. 注意后视镜，发现潜在危险或交通状况变化。
4. 当前路况较好，适当时候开启自动驾驶缓解疲劳
```

其中-----上半部分为必须标注项，不能留空，-----下半部分可以留空，但是每个文件夹必须有至少五个以上具备该部分内容。越多越好，每一份都宝贵

感谢您的工作！