**Driving Control Style::------------------------选择你认为最符合的1~3项即可**

过度谨慎驾驶---------------------------------------------车速很慢，犹豫不前，四处张望

谨慎驾驶--------------------------------------------------观察环境，车速合理

平稳驾驶--------------------------------------------------车速合理，驾驶平缓

激进驾驶--------------------------------------------------加速、减速、转向激烈

反应迟缓--------------------------------------------------对于旁车、行人等其他道路使用者的出现反应迟缓

反应迅速--------------------------------------------------眼神注视以及驾驶控制都反应迅速，并且及时注意到系统提示进行手动接管或开启自动驾驶

防御性驾驶-----------------------------------------------能感觉到司机对旁车保持警惕状态，经常检查后视镜，旁车超车时能适当避让，

粗心马虎驾驶--------------------------------------------对环境的扫视和观察不够，视野狭窄，忽略系统提示

**Visual Attention Style::------------------------选择你认为最符合的1~3项即可**

专注前方--------------------------------主要观察前方

忽视前方--------------------------------较少看正前方，东张西望

观察四周--------------------------------注视区域兼顾前后左右

忽视四周---------------------------------注视区域忽略左右和后方

关注行人--------------------------------对于明显的离自己较近的行人、过马路的行人存在关注

忽视行人--------------------------------对于明显的离自己较近的行人、过马路的行人不怎么关注

关注旁车---------------------------------有偶尔观察道路上其他车辆

忽视旁车---------------------------------不看道路上其他（包括后方）车辆

查看后视----------------------------------有看后视镜

忽视后视----------------------------------不看后视镜

注视狭窄----------------------------------基本都在盯着某一两个区域

适度扫视----------------------------------合理的在不同区域注视切换（后视镜，旁车，前方道路）

频繁转移----------------------------------注视点频繁切换

观察仪表-----------------------------------时不时观察仪表盘（速度、转速表）

忽略仪表-----------------------------------较少观察仪表盘

观察系统提示----------------------------当屏幕出现自动驾驶系统信息时，能及时注视，并且执行操作！

忽略系统提示----------------------------当屏幕出现自动驾驶系统信息时，没有注视，或者没有执行操作

**Integrated Style:------------------------选择你认为最符合的1~3项即可**

谨慎

稳定

激进

粗心

细心

分心

专注

**Suggestion::------------------------选择你认为最符合的1~3项即可**

减速------------------------------------------------------司机开的太快了

适当加速-------------------------------------------------司机开的太慢了

变道-------------------------------------------------------旁边有更畅通的车道

超车-------------------------------------------------------前车速度太慢

观察行人--------------------------------------------------前方出现行人

检查后视镜-----------------------------------------------司机不怎么看后视镜

增加车距--------------------------------------------------跟车太紧了，需要增加车距

使用转向灯------------------------------------------------目前驾驶员转弯不使用转向灯

关注周围交通---------------------------------------------目前驾驶员对环境观察不到位

手动驾驶---------------------------------------------------路况复杂，存在风险，建议全程手动驾驶

自动驾驶---------------------------------------------------路况简单的情况下，可以打开自动驾驶减缓疲劳

继续保持---------------------------------------------------你认为当前视频驾驶行为和注意力都比较合理，继续保持即可

准备接管--------------------------------------------------路况比较复杂，或者有一些风险事件（行人过马路），且当前处于自动驾驶状态