

离散LSI系统的时域响应

MATLAB子函数

1.dlsim

功能： 求解离散系统的响应。

调用格式：

$y = \text{dlsim}(b, a, x)$; 求输入信号为 x 时系统的响应。

说明： b 和 a 分别表示系统函数 $H(z)$ 中，由对应的分子项和分母项系数所构成的数组。

实验原理

1.离散LSI系统时域响应的求解方法

在实验4中我们已经讨论过，一个线性移不变离散系统可以用线性常系数差分方程(式(5-1))表示，也可以用系统函数(式(5-2))表示。无论是差分方程还是系统函数，一旦式中的系数 b_m 和 a_k 的数据确定了，则系统的性质也就确定了。因此，在程序编写时，往往只要将系数 b_m 和 a_k 列写成数组，然后调用相应的处理子函数，就可以求出系统的响应。

对于离散LSI系统的响应，MATLAB为我们提供了多种求解方法：

(1)用conv子函数进行卷积积分，求任意输入的系统零状态响应。

(2)用dlsim子函数求任意输入的系统零状态响应。

(3)用filter和filtic子函数求任意输入的系统完全响应。

本实验重点介绍(2)、(3)两种方法。

2.用dlsim子函数求LSI系统对任意输入的响应

对于离散LSI系统任意输入信号的响应，可以用MATLAB提供的仿真dlsim子函数来求解。

例6-1 已知一个IIR数字低通滤波器的系统函数公式为

$$H(z) = \frac{0.1321 + 0.3963 z^{-1} + 0.3963 z^{-2} + 0.1321 z^{-3}}{1 - 0.34319 z^{-1} + 0.60439 z^{-4} - 0.20407 z^{-3}}$$

输入两个正弦叠加的信号序列

$$x = \sin\left(\frac{n}{2}\right) + \frac{1}{3} \sin(10n)$$

求该系统的响应。

编写MATLAB程序如下：

```
nx=0: 8*pi;
```

```
x=sin(nx/2)+sin(10*nx)/3; %产生输入信号序列
```

```
subplot(3, 1, 1); stem(nx, x);
```

```
a= [1, -0.34319, 0.60439, -0.20407] ; %输入系统函数的系数
```

```
b= [0.1321, 0.3963, 0.3963, 0.1321] ;
```

```
nh=0: 9;
```

```
h=impz(b, a, nh); %求系统的单位冲激响应
```

```
subplot(3, 1, 2); stem(nh, h);
```

```
y=dlsim(b, a, x); %求系统的响应
```

```
subplot(3, 1, 3); stem(y);
```

程序执行的结果如图6-1所示。

从系统的输出响应 $y(n)$ 可以看出，原输入序列中的高频信号部分通过低通滤波器后已被滤除，仅剩下频率较低的 $\sin(n/2)$ 分量。

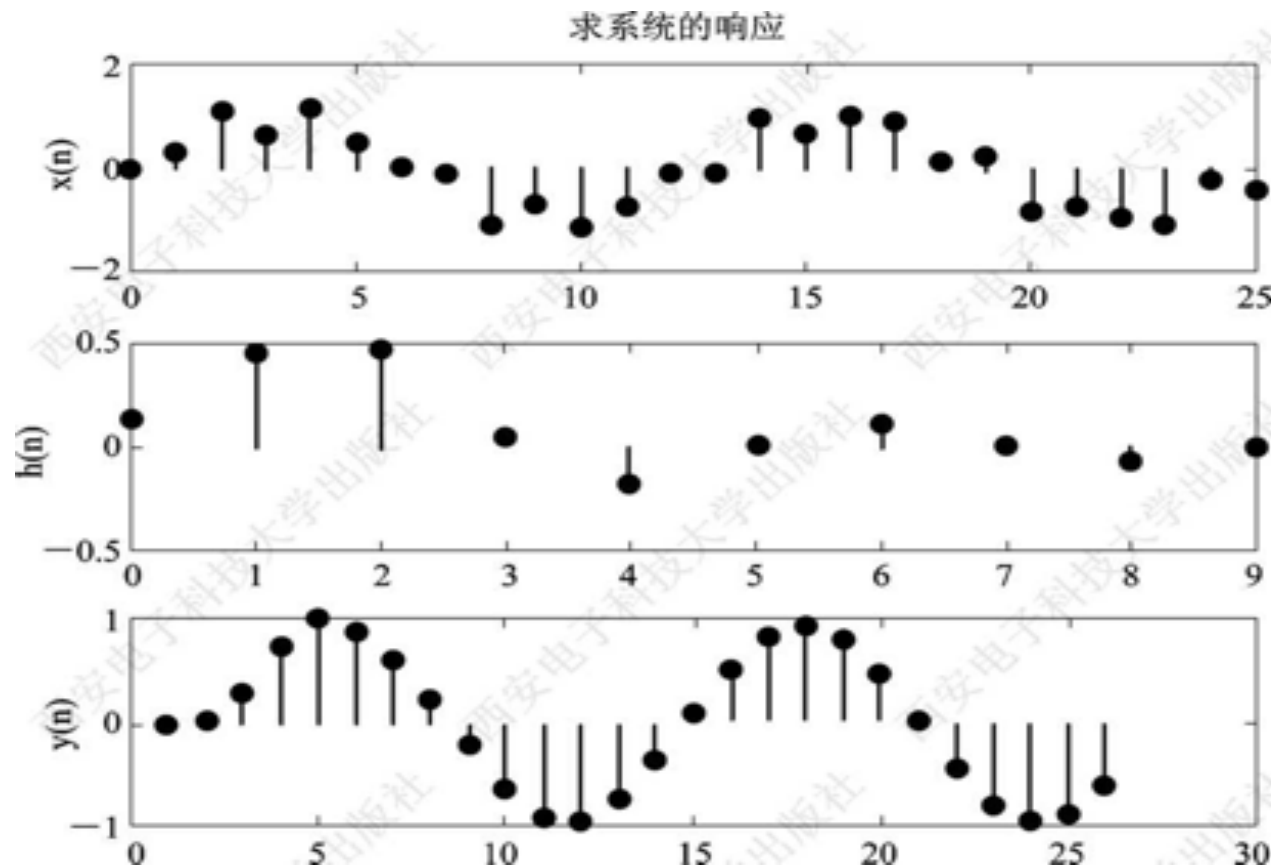


图6-1 例6-1 $x(n)$ 、 $h(n)$ 、 $y(n)$ 的波形

3.用filtic和filter子函数求LSI系统对任意输入的响应

filtic和filter子函数采用递推法进行系统差分方程的求解，可以用于求解离散LSI系统对任意输入的完全响应。在实验5中，当输入信号为单位冲激信号或单位阶跃信号时，求得的响应即为系统的单位冲激响应或单位阶跃响应。本实验则使用任意输入序列 $x(n)$ ，求系统的完全响应。

例6-2 已知一个LSI系统的差分方程为

$$y(n) = 0.9y(n-1) + x(n) + 0.9x(n-1)$$

满足初始条件 $y(-1)=0$, $x(-1)=0$, 求系统输入为 $x(n) = e^{-0.05 + j0.4n}u(n-2)$ 时的响应 $y(n)$ 。

解 将上式整理后得到：

$$y(n) - 0.9y(n-1) = x(n) + 0.9x(n-1)$$

由上式可列写出其 b_m 和 a_k 系数。

编写MATLAB程序如下：

```
a = [1, -0.9] ; %输入差分方程的系数
```

```
b = [1, 0.9] ;
```

```
x01=0; y01=0; %输入初始条件
```

```
xi=filtic(b, a, x01, y01); %计算初始状态
```

```
N=40; n=0: N-1;
```

```
x=(exp((-0.05+j*0.4)*n)).* [n>=2] ; %
```

建立输入信号x(n)

```
y=filter(b, a, x, xi); %求系统的完全响应
```

```
subplot(2, 2, 1), stem(n, real(x));  
title('输入信号x(n)的实部');  
subplot(2, 2, 2), stem(n, imag(x));  
title('输入信号x(n)的虚部');  
subplot(2, 2, 3), stem(n, real(y));  
title('系统响应y(n)的实部');  
subplot(2, 2, 4), stem(n, imag(y));  
title('系统响应y(n)的虚部');
```

结果如图6-2所示。注意：由于输入信号是一个复指数信号，作图时应分别表示。

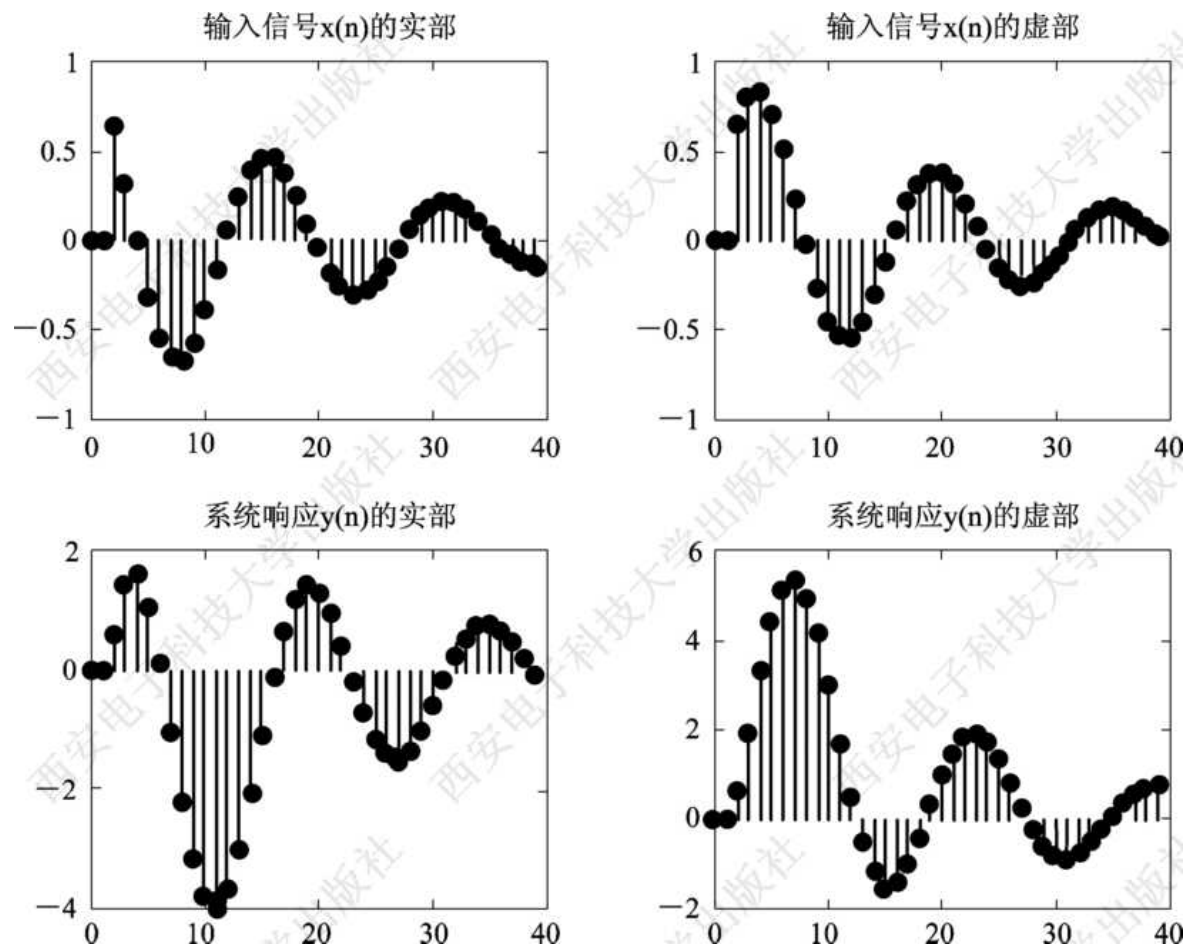


图6-2 例6-2 $x(n)$ 和 $y(n)$ 的实部、虚部波形

例6-3 已知一个系统的差分方程为

$$y(n) - 1.5y(n-1) + 0.5y(n-2) = x(n) \quad n \geq 0$$

满足初始条件 $y(-1)=4$, $y(-2)=10$, 用filtic和filter子函数求系统输入为 $x(n)=(0.25)^n u(n)$ 时的零输入、零状态以及完全响应。

解 为了更深入地理解filtic和filter子函数的用途, 我们对上述方程进行推导, 可得到完全响应的

$$y(n) = \left[\left(\frac{1}{2} \right)^n + \frac{1}{3} \left(\frac{1}{4} \right)^n \right] u(n) + \frac{2}{3} u(n)$$

在使用filtic和filter子函数进行系统差分方程的求解时，我们同时将上面推导出的公式也编入程序，与MATLAB子函数计算的结果进行比较。

编写MATLAB程序如下：

```
a = [1, -1.5, 0.5] ; %输入系统a、b系数
```

```
b = [1] ;
```

```
N=20; n=0: N-1;
```

```
x=0.25.^n; %建立输入信号x(n)
```

```
x0=zeros(1, N); %建立零输入信号
```

```
y01 = [4, 10] ; %输入初始条件
```

```
xi=filtic(b, a, y01); %计算初始状态
```

```
y0=filter(b, a, x0, xi); %求零输入响应
```

```
xi0=filtic(b, a, 0); %计算初始状态为零的情况
```

```
y1=filter(b, a, x, xi0); %求零状态响应
y=filter(b, a, x, xi); %求系统的完全响应
%用公式求完全响应
y2=((1/3)*(1/4).^n+(1/2).^n+(2/3)).*ones(1, N);
subplot(2, 3, 1), stem(n, x);
title('输入信号x(n)');
subplot(2, 3, 2), stem(n, y0);
title('系统的零输入响应');
subplot(2, 3, 3), stem(n, y1);
title('系统的零状态响应');
subplot(2, 2, 3), stem(n, y);
title('用filter求系统的完全响应y(n)');
subplot(2, 2, 4), stem(n, y2);
title('用公式求系统的完全响应y(n)');
```


程序执行的结果如图6-3所示。

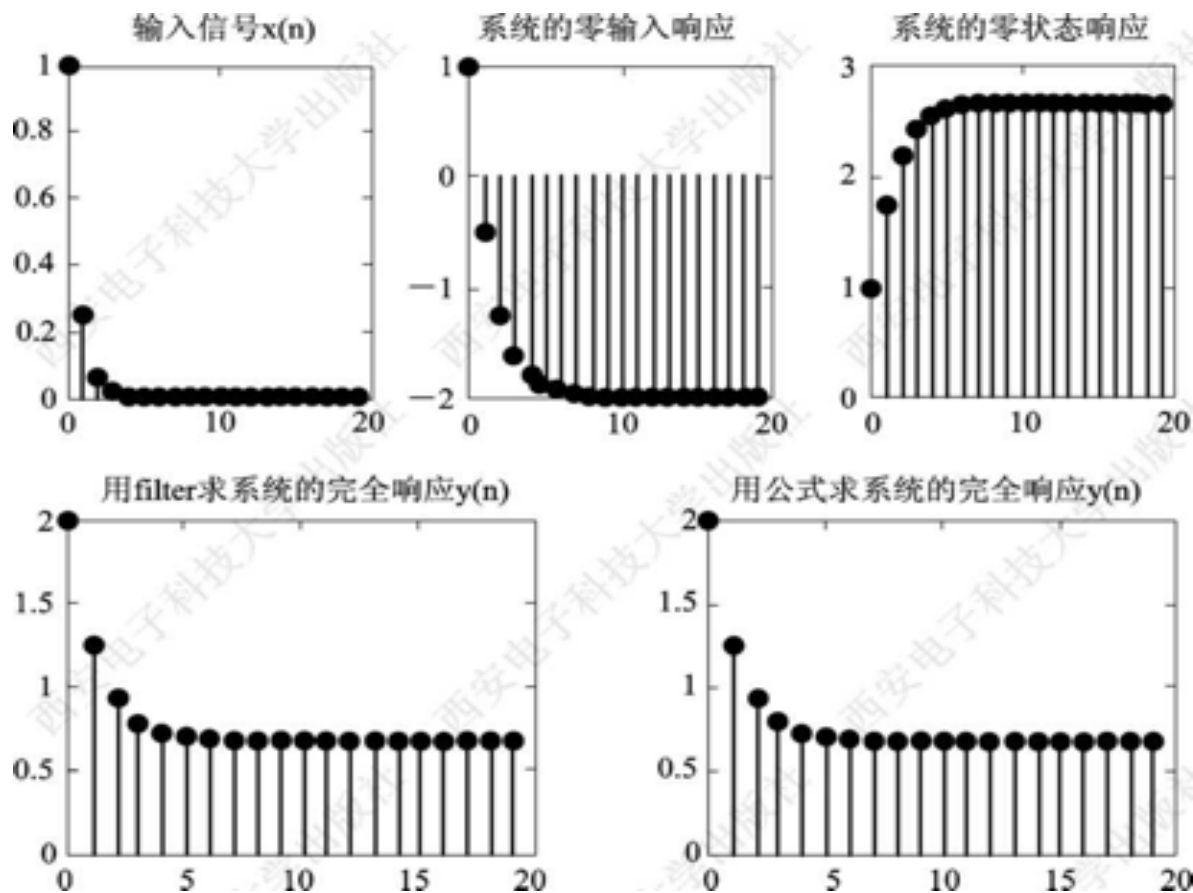


图6-3 例6-3 $x(n]$ 和系统零输入、零状态和完全响应的波形