

1. 填空题 (12 分)

(1) 考虑所有实系数一元多项式的集合  $\mathbb{P}(\mathbb{R})$ , 和  $n$  阶方阵空间  $M_{n \times n}$ , 作为实数域  $\mathbb{R}$  上的线性空间, 请列出下列映射中是线性映射的是 \_\_\_\_\_:

(a)  $\mathbb{P}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{P}(\mathbb{R}), f(x) \mapsto f'(x) + f''(x);$

(b)  $\mathbb{P}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{P}(\mathbb{R}), f(x) \mapsto f(x) + 1;$

(c)  $M_{n \times n} \rightarrow M_{n \times n}, A \mapsto AA^T;$

(d)  $M_{n \times n} \rightarrow M_{n \times n}, A \mapsto A - A^T.$

解. (a) (d).

(2) 设  $T$  是有限维线性空间  $V$  上的算子,  $\text{Null}(T), \text{Range}(T)$  分别是  $T$  的零空间和像空间. 请问  $\text{Null}(T) \oplus \text{Range}(T) = V$  是否对任意的  $T$  都成立? \_\_\_\_\_:

(a) 是;

(b) 不是.

解. (b).

(3) 设  $T$  为 5 维线性空间  $V$  上的算子, 令  $d_i$  为零空间  $\text{Null}(T^i)$  的维数,  $i = 1, 2, 3, 4, 5$ . 那么  $(d_1, d_2, d_3, d_4, d_5)$  可能的取值有 \_\_\_\_\_:

(a)  $(1, 2, 3, 4, 5);$

(b)  $(2, 3, 3, 3, 3);$

(c)  $(1, 1, 2, 2, 2);$

(d)  $(2, 3, 4, 5, 6).$

解. (a) (b).

2. (8 分) 设  $\mathbb{F}^2$  上的算子  $T: \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} x_2 \\ x_1 \end{bmatrix}.$

(1) 求  $T$  的所有特征值和特征子空间; (6分, 每个特征值1分, 每个特征子空间2分)

解. 在  $\mathbb{F}^2$  的自然基  $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$  和  $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$  下,  $T$  的矩阵为  $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$

解方程  $\det(\lambda I - A) = \lambda^2 - 1 = 0$  得  $T$  的特征值为  $1, -1.$

解方程  $(I - A)X = 0$  得特征值  $1$  的一组线性无关的特征向量为  $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ , 特征值  $1$  的特征子空间为  $\text{span}(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}).$

解方程  $(-I - A)X = 0$  得特征值  $-1$  的一组线性无关的特征向量为  $\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ , 特征值  $-1$  的特征子空间为  $\text{span}(\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}).$

(2) 判断  $T$  是否可对角化, 并简明说明理由. (2分)

解.  $T$  可对角化.

取  $T$  的特征向量  $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  和  $\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$  组成  $\mathbb{F}^2$  的一组基,

$T$  在这组基下的矩阵为对角阵  $\begin{bmatrix} 1 & \\ & -1 \end{bmatrix}$ .

3. (18 分) 设  $\mathbb{F}$  上的二阶方阵  $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$ . 考虑线性映射

$$\begin{aligned} T_A: M_{2 \times 2} &\rightarrow M_{2 \times 2} \\ X &\mapsto AX - XA. \end{aligned}$$

取  $M_{2 \times 2}$  的两组基

$$e_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, e_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, e_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, e_4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix},$$

$$t_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, t_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, t_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, t_4 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

(1) 求  $T_A$  在这两组基下的矩阵  $\mathcal{M}(T_A, (e_1, e_2, e_3, e_4), (t_1, t_2, t_3, t_4))$ . (8分)

解. 记  $N = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ , 则  $A = 2I + N$ .

$$\begin{aligned} T_A(X) &= AX - XA \\ &= (2I + N)X - X(2I + N) \\ &= 2X + NX - 2X - XN \\ &= NX - XN \\ &= T_N(X). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} T_A(e_1, e_2, e_3, e_4) &= (T_A e_1, T_A e_2, T_A e_3, T_A e_4) \\ &= (T_N e_1, T_N e_2, T_N e_3, T_N e_4) \\ &= (-t_2, 0, t_4, t_2) \end{aligned}$$

$$= (t_1, t_2, t_3, t_4) \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

$$\text{所求矩阵为 } \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

(2) 将  $T_A$  看作  $M_{2 \times 2}$  上的算子. 在  $\{0\}$  和  $M_{2 \times 2}$  之外, 找到两个  $M_{2 \times 2}$  的  $T_A$  不变子空间 (不需证明). (4分)

解.  $T_A(e_2) = 0$ , 故  $T(\text{span}(e_2)) = \{0\} \subset \text{span}(e_2)$ ,

故  $\text{span}(e_2)$  为  $T$  的不变子空间.

$T_A(e_1) = e_2$ , 故  $T(\text{span}(e_1, e_2)) = \text{span}(e_2) \subset \text{span}(e_1, e_2)$ ,

故  $\text{span}(e_1, e_2)$  为  $T$  的不变子空间.

(3) 判断  $T_A$  是否是幂零算子, 并说明原因. (6分)

解. 是.

由  $T_A = T_N$ , 只需验证  $T_N$  幂零.

$$T_N(X) = NX - XN.$$

$$\begin{aligned} T_N^2(X) &= T_N(T_N X) = T_N(NX - XN) \\ &= N(NX - XN) - (NX - XN)N \\ &= \underbrace{N^2 X}_{=0} - N X N - N X N + \underbrace{X N^2}_{=0} \\ &= -2NXN \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} T_N^3(X) &= T_N(T_N^2 X) = T_N(-2NXN) \\ &= N(-2NXN) - (-2NXN)N \\ &= -2 \underbrace{N^2 X N}_{=0} + 2NX \underbrace{N^2}_{=0} \\ &= 0. \end{aligned}$$

故  $T_N^3 = 0$ ,  $T_N$  幂零.

4. (12 分) 设  $S : V_0 \rightarrow V_1$ ,  $T : V_1 \rightarrow V_2$  为有限维线性空间之间的线性映射, 满足  $TS = 0$ .

(1) 证明:  $\text{Range}(S)$  是  $\text{Null}(T)$  的子集; (4分)

证明. 设  $v \in \text{Range}(S)$ ,

存在  $u \in S$ , 使得  $Su = v$ .

$$Tv = TSu = 0u = 0.$$

故  $v \in \text{Null}(T)$ .

故  $\text{Range}(S) \subseteq \text{Null}(T)$ .

(2) 令  $W_0 = \text{Null}(S)$ ,  $W_1 = \text{Null}(T) / \text{Range}(S)$ ,  $W_2 = V_2 / \text{Range}(T)$ , 证明下列等式:

$$\dim(V_0) - \dim(V_1) + \dim(V_2) = \dim(W_0) - \dim(W_1) + \dim(W_2). \quad (8分)$$

证明. 对于以下有限维向量空间, 有

$$\dim(V_0) = \dim(\text{Null}(S)) + \dim(\text{Range}(S))$$

$$\dim(V_1) = \dim(\text{Null}(T)) + \dim(\text{Range}(T))$$

$$\dim(\text{Null}(T) / \text{Range}(S)) = \dim(\text{Null}(T)) - \dim(\text{Range}(S))$$

$$\dim(V_2 / \text{Range}(T)) = \dim(V_2) - \dim(\text{Range}(T))$$

故

$$\dim(W_0) - \dim(W_1) + \dim(W_2)$$

$$= \dim(\text{Null}(S)) - \dim(\text{Null}(T) / \text{Range}(S)) + \dim(V_2 / \text{Range}(T))$$

$$= \dim(\text{Null}(S)) - (\dim(\text{Null}(T)) - \dim(\text{Range}(S))) + (\dim(V_2) - \dim(\text{Range}(T)))$$

$$= (\dim(\text{Null}(S)) + \dim(\text{Range}(S))) - (\dim(\text{Null}(T)) + \dim(\text{Range}(T))) + \dim(V_2)$$

$$= \dim(V_0) - \dim(V_1) + \dim(V_2).$$