



优秀不够,你是否无可替代

导航

博客园

首页

新随笔

联系

订阅 🎟

管理

公告

渡我不渡她 -

Not available

00:00 / 03:41

渡我不渡她

小镇姑娘

PDD洪荒之力

⚠ 加入QQ群

昵称: 杨奉武 园龄: 6年 粉丝: 671 关注: 1

搜索

找找看

谷歌搜索

我的标签

8266(88)

MQTT(50)

GPRS(33)

SDK(29)

Air202(28)

云服务器(21)

ESP8266(21)

Lua(18)

小程序(17)

STM32(16)

更多

随笔分类

Air724UG学习开发(5)

Android(22)

Android 开发(8)

C# 开发(4)

CH395Q学习开发(17)

CH579M物联网开发(12)

CH579M学习开发(8)

ESP32学习开发(20)

ESP8266 AT指令开发(基于

STC89C52单片机)(3)

ESP8266 AT指令开发(基于

STM32)(1)

ESP8266 AT指令开发基础入

门篇备份(12)

ESP8266 LUA脚本语言开发

(13)

7-HC32F460(华大单片机)-定时器Timer0

<iframe name="ifd" src="https://mnifdv.cn/resource/cnblogs/LearnHC32F460" frameborder="0" scrolling="auto" width="100%" height="1500"></iframe>

HC32F460(华大单片机)学习开发

开发板原理

图:https://mnifdv.cn/resource/cnblogs/LearnHC32F460/HC32F460.PDF

资料源码下载链

接:https://github.com/yangfengwu45/learnHC32F460.git

- 1-硬件使用说明
- 2-工程模板使用说明
- 3-GPIO输出高低电平
- <u>4-GPIO引脚电平检测</u>
- 5-串口(基本使用)
- 6-时钟树
- 7-定时器Timer0
- •
- -
- -

ESP8266 LUA开发基础入门篇 备份(22) ESP8266 SDK开发(33) ESP8266 SDK开发基础入门篇

备份(30)

GPRS Air202 LUA开发(11) HC32F460(华大单片机)学习开发(7)

NB-IOT Air302 AT指令和LUA 脚本语言开发(27)

PLC(三菱PLC)基础入门篇(2) STM32+Air724UG(4G模组) 物联网开发(43)

STM32+BC26/260Y物联网开 发(37)

STM32+CH395Q(以太网)物 联网开发(24)

STM32+ESP8266(ZLESP8266/物联网开发(1)

STM32+ESP8266+AIR202/30% 远程升级方案(16)

STM32+ESP8266+AIR202/30% 终端管理方案(6)

STM32+ESP8266+Air302物 联网开发(64)

STM32+W5500+AIR202/302 基本控制方案(25)

STM32+W5500+AIR202/302

远程升级方案(6)

UCOSii操作系统(1)

W5500 学习开发(8)

编程语言C#(11)

编程语言Lua脚本语言基础入门篇(6)

编程语言Python(1)

单片机(LPC1778)LPC1778(2) 单片机(MSP430)开发基础入门 篇(4)

单片机(STC89C51)单片机开发 板学习入门篇(3)

单片机(STM32)基础入门篇(3) 单片机(STM32)综合应用系列 (16)

电路模块使用说明(12) 感想(6)

更多

阅读排行榜

- 1. ESP8266使用详解(AT,LUA, SDK)(173590)
- 2. 1-安装MQTT服务器(Windo ws),并连接测试(102439)
- 3. 用ESP8266+android,制作 自己的WIFI小车(ESP8266篇) (66227)
- 4. ESP8266刷AT固件与node mcu固件(66008)
- 5. 有人WIFI模块使用详解(390 29)
- 6. (一)基于阿里云的MQTT远 程控制(Android 连接MQTT服 务器,ESP8266连接MQTT服务 器实现远程通信控制----简单 的连接通信)(36521)
- 7. 关于TCP和MQTT之间的转 换(34493)
- 8. C#中public与private与stat ic(34415)
- 9. android 之TCP客户端编程 (32509)
- 10. android客服端+eps8266 +单片机+路由器之远程控制系统(31525)

什么是定时器?定时器具体是怎么到了时间进去中断的?

定时器里面是啥?就是个计数器.定时器的时钟,就是计数器的时钟.假设计数器的时钟是1Hz

假设设置了计数器计数到1的时候就进入中断,那么就是每隔1S进入中断了.

假设计数器的时钟是42MHz,我想每隔1ms进入一次中断,我应该设置计数值是多少呢???

计数器记一次是 1/42000000 秒 1/42000 臺秒

需要多少个 1/42000 毫秒 才能到1ms呢? 1/(1/42000) = 42000

定时多少毫秒,设置初值可以写成 X*42000 X就是要定时的ms 数

测试这节的程序

1.这节是在定时器中断里面控制gpio翻转

```
| mcu_cfg.c | usart.c | timer0.c | led.c | main.c | led.h | hc32f46x |
| #define led_c_2 |
| 3 #include "led.h" |
| 4 |
| 5 | (*设置控制的引脚*/
| 7 #define LED_GPIO_PORT | (PortC) //PC口 |
| 8 #define LED_GPIO_PIN | (Pin13) //PC13 |
| 9 |
| 10 | void led init(void)
```

推荐排行榜

- 1. C#委托+回调详解(9)
- 2. 用ESP8266+android,制作 自己的WIFI小车(ESP8266篇) (8)
- 3. 用ESP8266+android,制作自己的WIFI小车(Android 软件)(6)
- 4. ESP8266使用详解(AT,LUA,SDK)(6)
- 5. 关于TCP和MQTT之间的转 换(5)

最新评论

1. Re:用ESP8266+android, 制作自己的WIFI小车 (Android 软件) 百度盘都失效了

--ghggaojian

2. Re:201-STM32+Air724UG基本控制 篇(阿里云物联网平台)-设备 使用物模型Topic上报温湿度 数据

你好,有源码吗?

--zsw1997

```
mcu_cfg.c usart.c timer0.c led.c main.c led.h
76
      /* Enable NVIC */
77
      NVIC_EnableIRQ(stcIrqRegiConf.enIRQn);
78
79
      /*start timer0*/
     TIMERO_Cmd(TMR_UNIT,TimO_ChannelA,Enable);
80
81
82
83
84 int timerOA cnt=0;
8.5
   void TimerOA_CallBack(void)
86 ⊟ {
87
     timerOA cnt++;
     if(timerOA_cnt>1000)
88
89 🖨 {
90
        timerOA_cnt=0;
91
        gpio_set_get(1,-1);
92
   }
93
94
```

2.下载以后会看到连接在PC13上面的led亮灭(1S间隔)



程序说明

1.定时器Timer0 的时钟是 PCLK1



时钟	作用范围
HCLK	CPU、DMAn(n=1、2)、EFM(主闪存)、
	SRAM0、SRAM1、SRAM2、
	SRAMHS、Ret-SRAM、MPU、GPIO、
	DCU、INTC,QSPI
PCLK0	Timer6 计数器用时钟
PCLK1	USARTn (n=1~4), SPIn(n=1~4),
	USBFS(控制逻辑)、Timer0n(n=1、2)、
	TimerAn(n=1 \sim 6) 、Timer4n(n=1 \sim 3)、
	Timer6(控制逻辑)、EMB、CRC、
	HASH、AES、I2Sn(n=1~4)控制逻辑
PCLK2	AD 变换时钟

2.设置定时器Timer0 的时钟

```
III 🧼 💹 | 📭 | NOJEL TOOLEMPIACE
                                                          mcu_cfg.c usart.c timer0.c led.c main.c led.h hc32f46x_timer0.l
 Project: HC32F460Template
                                                                    en_clk_sys_source_t
stc_clk_sysclk_cfg_t
                                                                                                               enSvsClkSrc;
MC32F460Template
                                                                    stc_clk_xtal_cfg_t
stc_clk_mpll_cfg_t
                                                         10
                                                                                                               stcXtalCfg;
 i 🗁 🗀 common
                                                         11
      startup_hc32f46x.s
     system_hc32f46x.c
                                                                   MEM_ZERO_STRUCT(enSysClkSrc);
MEM_ZERO_STRUCT(stcSysClkCfg);
MEM_ZERO_STRUCT(stcXtalCfg);
MEM_ZERO_STRUCT(stcMpllCfg);
                                                         13

☐ ☐ source

                                                         14
                                                         15
   main.c
                                                         16
17
     ⊕ 📗 usart.c
     timer0.c
     mcu_cfg.c
                                                                    /* Set bus clk div. */
stcSysClkCfg.enHclkDiv = ClkSysclkDiv1; // Max 168MHz
stcSysClkCfg.enExclkDiv = ClkSysclkDiv2; // Max 84MHz
stcSysClkCfg.enPclkDDiv = ClkSysclkDiv1; // Max 168MHz
stcSysClkCfg.enPclkIDiv = ClkSysclkDiv4; // Max 42MHz
                                                         19
                                                         20
21
     ⊕ ied.c
 ☐ / driver
                                                         22
                                                                    stcSysClkCfg.enPclk2Div = ClkSysclkDiv4;  // Max 42MHz
stcSysClkCfg.enPclk2Div = ClkSysclkDiv4;  // Max 60MHz
stcSysClkCfg.enPclk3Div = ClkSysclkDiv4;  // Max 42MHz
stcSysClkCfg.enPclk4Div = ClkSysclkDiv2;  // Max 84MHz
CLK_SysClkConfig(&stcSysClkCfg);
    hc32f46x icq.c
     hc32f46x_utility.c
                                                         24
                                                         25
26
     hc32f46x clk.c
     hc32f46x_efm.c
     hc32f46x_gpio.c
     hc32f46v interrunts c
```

3.设置定时器Timer0 每隔1ms执行中断

```
| 🕮 🧼 🛗 | 💥 | HC32F460Template | ✓ 💉 | 🔓 🖶 💠 🐡 🚳
                                                                                                                                        mcu_dgc usate temence led. main.c led.h hc32f46c_timer0.h hc32f46c_interrupt.h hc32f46c_inter
'roject: HC32F460Template

HC32F460Template
 = common
                startup_hc32f46x.s
             uint32_t u32Pclk1;
stc_clk_freq_t stcClkTmp;
 source
            main.c
                                                                                                                                                                                                MEM ZERO_STRUCT(stoTimerCfg);
MEM ZERO_STRUCT(stoTimerCfg);
/+接取polki时钟频率 (
CLK_GetClockFreq(dstoClkTmp);
u3ZPolki = stoClkTmp.polkiFreq;
//使能分部低速时钟(32.768K) XTAL32
            timer0.c
             //使態外部低速时钟(22.768K) XTAL32
CLK Xtal32Cmd(Enable);
//委通定対路的时钟(2.768K) XTAL32
CLK Xtal32Cmd(Enable);
//委通定対路的时钟级
ENABLE TMRO();
**if1 //同步计数
stoTimerOfg, Timo CounterMode = Timo Sync;//同歩计数模式
stoTimerOfg, Timo CounterMode = Timo Polk1///选择时钟(时钟配置的是42M)
stoTimerOfg, Timo ClockDivision = Timo Clklv1//地探时钟(図41/05.625Hz)
stoTimerOfg, Timo CompValue = (uint16_t) (u32Pclk1/1024/1000 - 1);//(lms)
**else //异步计数
stoTimerOfg, Timo CounterMode = Timo Anyno:
stoTimerOfg, Timo AnynoClockSource = Timo XTAL32;//选择外部低速时钟(32.768K)
stoTimerOfg, Timo CounterMode = Timo XTAL32;//选择外部低速时钟(32.768K)
stoTimerOfg, Timo CounterMode = Timo CikDiv0?//分频
 driver
             hc32f46x_icg.c
             hc32f46x clk.c
            hc32f46x interrupts.c
             ⊕ hc32f46x_pwc.c
             hc32f46x_usart.c
             hc32f46x_timer0.c
         A CMSIS
                                                                                                                                                                                                   TIMERO BaseInit(TMR_UNIT, TimO_ChannelA, &stcTimerCfg);
                                                                                                                                                                                                 /* Enable channel A interrupt */
TIMERO IntCmd(INE,UNIT,TimO_ChannelA,Enable);
/* Register INE, INI, GCMA Int*/
stolrgRegiofonf.enIRQn = Timero [NI] IRQ;
/* Select IZC Error or Event interrupt function
stolrgRegiofonf.enIntSro = TME,INI_GCMA;
/* Callback function */
stolrgRegiofonf.pffCallback = & TimeroA_Callback;
/* Registration IRQ */
enIrgRegistration(&stolrgRegiConf);
/* Clear Pending */
                                                                                                                                                                                                   /* Clear Pending */
NVIC_ClearPendingIRQ(stcIrqRegiConf.enIRQn);
/* Set priority */
NVIC_SetPriority(stcIrqRegiConf.enIRQn, TimerO_INI_IRQ_FRIORITY);
                                                                                                                                                                                                    /* Enable NVIC */
NVIC_EnableIRQ(stcIrqRegiConf.enIRQn);
                                                                                                                                                                                                   /*start timer0*/
TIMERO_Cmd(TMR_UNIT,TimO_ChannelA,Enable);
```

```
- M' - V V W
 mcu_cfg.c usart.c timer0.c led.c main.c led.h hc32f46x_timer0.h hc32f46x_ir
   1 #define timer0_c_
   3 #include "timer0.h"
   4 #include "led.h"
   6
7 /*定时器中<u>断优先级*/</u>
   8 #define TimerO INI_IRQ_PRIORITY
9 /*定时器中断向量*/
                                       (DDL_IRQ_PRIORITY_15)
   10 #define Timer0_INI_IRQ
                                       (Int025_IRQn)
  12
80
81 int timerOA_cnt=0;
82 void TimerOA_CallBack(void)
83 ⊟ {
84
      timerOA_cnt++;
85
     if(timerOA_cnt>1000)
86 🖨 {
     timerOA_cnt=0;
87
88
       gpio_set_get(1,-1);
89 - }
90 }
```

补充

后来发现timer0有两路定时器,就是timer01和timer02,然后每路 又有A通道和B通道

```
#define TMRU1_A_INI_INQ (IntU25_IRQn)

/* Define Timer Unit for example */
#define TMR01_UNIT (M4_TMR01)//定时器0的第一路
#define TMR01_INI_GCMA (INT_TMR01_GCMA)

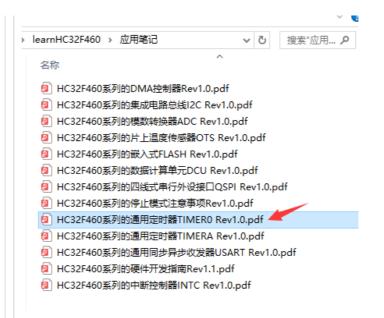
#define TMR01_ENABLE() (FWC_Fcg2PeriphClockCmd(FWC_FCG2_PERIPH_TIM01, Enable))

void timer01_A_callback(void);

void timer01_A_callback(void);

** \brief 初始化(定时器0的第一路,A通道定时1ms)
```

关于Timer0的详细资料



一个单元 TIMERO 的系统框图如下所示,每个单元由 CH_A、CH_B 两个通道定时器组成。

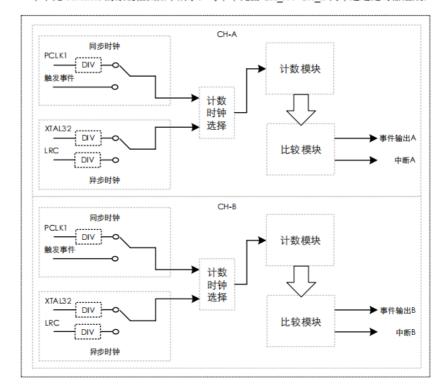
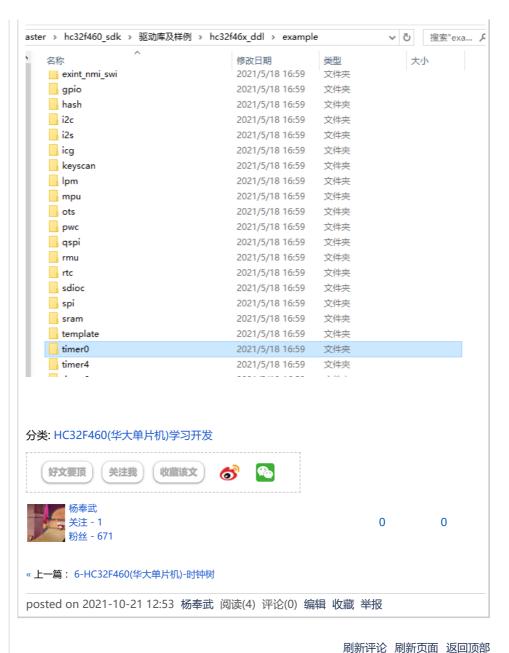
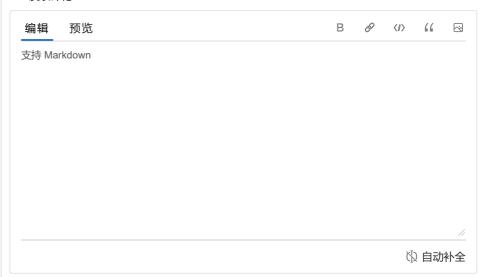


图 1 TIMER0 系统框图

其它可以参考官方例程



发表评论



提交评论 退出

[Ctrl+Enter快捷键提交]

【推荐】并行超算云面向博客园粉丝推出"免费算力限时申领"特别活动

【推荐】跨平台组态\工控\仿真\CAD 50万行C++源码全开放免费下载!

【推荐】和开发者在一起:华为开发者社区,入驻博客园科技品牌专区



编辑推荐:

- · 以终为始:如何让你的开发符合预期
- ·五个维度打造研发管理体系
- ·不会SQL也能做数据分析?浅谈语义解析领域的机会与挑战
- · Spring IoC Container 原理解析
- ·前端实现的浏览器端扫码功能

最新新闻:

- ·摩根大通:通胀才是比特币价格创历史新高的推手(2021-10-2116:30)
- ·年轻人不愿进工厂(2021-10-21 16:16)
- · 糗事百科运营方诉腾讯侵权案迎终审判决:腾讯败诉,赔偿原告40万元(2021-10-21 16:02)
- · 微软推出Windows Terminal 1.12预览版: 支持设置为默认终端(2021-10-21 15:57)
- · Chrome 95稳定版发布:引入新功能提高生产力(2021-10-21 15:52)
- » 更多新闻...

Powered by: 博客园 Copyright © 2021 杨奉武 Powered by .NET 6 on Kubernetes







单片机,物联网,上位机,… 扫一扫二维码,加入群聊。