

首页

新闻 博问

专区

闪存

班级 代码改变世界

a 4

淘宝店铺

优秀不够,你是否无可替代

导航

博客园

首页

新随笔

联系

订阅 🎹

管理

公告



Not available

00:00 / 03:41

- 1 渡我不渡她
- 2 小镇姑娘
- 3 PDD洪荒之力

⚠ 加入QQ群

昵称: 杨奉武 园龄: 5年7个月

粉丝: 598 关注: 1

搜索

找找看

谷歌搜索

我的标签

8266(88)

MQTT(50)

GPRS(33)

SDK(29)

Air202(28)

云服务器(21)

ESP8266(21)

Lua(18)

小程序(17)

STM32(16)

更多

随笔分类

Android(22)

Android 开发(8)

C# 开发(4)

CH395Q学习开发(1)

ESP32学习开发(8)

ESP8266 AT指令开发(基于

STC89C52单片机)(3) ESP8266 AT指令开发(基于

STM32)(1)

ESP8266 AT指令开发基础入

门篇备份(12)

ESP8266 LUA脚本语言开发

(13)

2-3-HC32F460(华大)+BC260Y(NB-IOT)基本控制篇(自建物联网平台)-基础外设例程-GPIO引脚电平检测

<iframe name="ifd"

src="https://mnifdv.cn/resource/cnblogs/ZLIOTA_BC260Y/my.html" frameborder="0" scrolling="auto" width="100%" height="1500"></iframe>

基本控制篇(自建MQTT服务器)方案购买链接

技术支持: ²⁰ 加入QQ群 技术论坛 <u>论武天地技术论坛</u>

- 开源必看教程:数据处理思想和程序架构
- 基础开源教程:学习Android
- 基础开源教程:微信小程序开发入门篇
- 基础开源教程:MySQL数据库应用教程
- 基础开源教程:硬件基本知识和典型应用

以上为基础公开教程,基础公开教程全部开源,请自行学习!

基本控制篇篇章: <u>HC32F460(华大)+BC260Y(NB-IOT)基本控制篇(自建物联网平台)</u>

- 1-硬件使用说明
- 2-1-基础外设例程-工程模板使用说明
- 2-2-基础外设例程-GPIO输出高低电平
- 2-3-基础外设例程-GPIO引脚电平检测
- -

- .
- _
- -

ESP8266 LUA开发基础入门篇 备份(22) ESP8266 SDK开发(32) ESP8266 SDK开发基础入门篇 备份(30) GPRS Air202 LUA开发(11) HC32F460(华大) + BC260Y(NB-IOT) 物联网开发 (5) NB-IOT Air302 AT指令和LUA 脚本语言开发(25) PLC(三菱PLC)基础入门篇(2) STM32+Air724UG(4G模组) 物联网开发(42) STM32+BC26/260Y物联网开 发(37) STM32+ESP8266(ZLESP8266/ 物联网开发(1) STM32+ESP8266+AIR202/302 远程升级方案(16) STM32+ESP8266+AIR202/302 终端管理方案(6) STM32+ESP8266+Air302物 联网开发(58) STM32+W5500+AIR202/302 基本控制方案(25) STM32+W5500+AIR202/302 远程升级方案(6) UCOSii操作系统(1) W5500 学习开发(8) 编程语言C#(11) 编程语言Lua脚本语言基础入 门篇(6) 编程语言Python(1) 单片机(LPC1778)LPC1778(2) 单片机(MSP430)开发基础入门 篇(4) 单片机(STC89C51)单片机开发 板学习入门篇(3) 单片机(STM32)基础入门篇(3) 单片机(STM32)综合应用系列 (16)电路模块使用说明(10) 感想(6) 软件安装使用: MQTT(8) 软件安装使用: OpenResty(6) 数据处理思想和程序架构(24)

最新评论

更多

1. Re:2-STM32 替换说明-CKS32, HK32, MM32, APM32, CH32, GD32, BLM32, AT32(推荐), N32, HC华大系列

数据库学习开发(12)

有用,谢谢!

--你跟游戏过吧

2. Re:03-STM32+Air724UG 远程升级篇OTA(阿里云物联 网平台)-STM32+Air724UG 使用阿里云物联网平台OTA 远程更新STM32程序 @xxJian 和设备名称没有关 系,一个产品下的设备都是使 用一个固件...

--杨奉武

阅读排行榜

1. ESP8266使用详解(AT,LUA, SDK)(171890)

说明

基础外设例程是提供给已经开发过M0或M1或M3或M4等ARM内核单片机的开发人员!

例程精简扼要, 力求让开发人员快速使用华大单片机做项目!

这节说一下GPIO引脚电平检测.

在引脚作为输出的模式下获取引脚电平

一般应用于咱在使用引脚作为输出控制继电器的时候,获取引脚的电平状态,

1.配置引脚作为输出

- 2. 1-安装MQTT服务器(Windo ws),并连接测试(95913)
- 3. ESP8266刷AT固件与node mcu固件(63547)
- 4. 用ESP8266+android,制作 自己的WIFI小车(ESP8266篇) (62048)
- 5. 有人WIFI模块使用详解(379 98)
- 6. (一)基于阿里云的MQTT远程控制(Android 连接MQTT服务器,ESP8266连接MQTT服务器实现远程通信控制----简单的连接通信)(35239)
- 7. 关于TCP和MQTT之间的转 换(31893)
- 8. android 之TCP客户端编程 (31134)
- 9. android客服端+eps8266 +单片机+路由器之远程控制系统(31089)
- 10. C#中public与private与st atic(30660)

推荐排行榜

- 1. C#委托+回调详解(9)
- 2. 用ESP8266+android,制作自己的WIFI小车(ESP8266篇) (8)
- 3. 用ESP8266+android,制作自己的WIFI小车(Android 软件)(6)
- 4. ESP8266使用详解(AT,LUA, SDK)(6)
- 5. 关于TCP和MQTT之间的转 换(5)

```
Д X
                                       gpio_out.c gpio_out.h hc32f46x_gpio.h
ject: HC32F460Template
                                  1 #ifndef GPIO OUT H
                                  2 #define GPIO OUT H
HC32F460Template
common
                                  4 #ifndef GPIO OUT C
   startup_hc32f46x.s
                                  5 #define GPIO_OUT_C_ extern
system_hc32f46x.c
                                 7 #define GPIO_OUT_C_
source
                                  8 #endif
main.c
gpio_out.c
                                10 #include "hc32_ddl.h"
⊕ gpio_input.c
                                12 /*设置控制的引脚*/
driver
                                13 #define GPIO_OUT_PORT
                                                                  (PortC) //PC□
hc32f46x_icg.c
                                14 #define GPIO_OUT_PIN
                                                                  (Pin13) //PC13
hc32f46x_utility.c
                                15 //#define GPIO_OUT_PIN
                                                                    (Pin02)//PC2
hc32f46x clk.c
hc32f46x_efm.c
                                17
                                18 void gpio_out_init(void);
hc32f46x_gpio.c
                                19
hc32f46x_interrupts.c
                                20 #endif
hc32f46x_pwc.c
                                21
- he27f46v ueset e
```

```
hc32f46x_gpio.h
           gpio_out.c gpio_out.h
                                                  gpio_input.c
    main.c
     1 #define GPIO OUT C
     2
×
     3 #include "gpio out.h"
     4
     5
     7 void gpio_out_init(void)
     8 {
       /*配置Io的结构体*/
    10
        stc port init t stcPortInit;
        /*清零结构体变量*/
    11
    12
        MEM ZERO STRUCT (stcPortInit);
    13
        /*配置参数*/
    14
    15
        stcPortInit.enPinMode = Pin Mode Out;//輸出模式
    17
    18
         /*配置引脚*/
    19
         PORT Init(GPIO OUT PORT, GPIO OUT PIN, &stcPortInit);
    20
    21
         /*设置引脚输出高电平*/
    22
    23
        PORT_SetBits(GPIO_OUT_PORT, GPIO_OUT_PIN);
         /*设置引脚输出低电平*7
    24
    25
         PORT ResetBits(GPIO OUT PORT, GPIO OUT PIN);
    26 }
    27
```

2.如果检测输出的是高电平则输出电平,如果检测输出的 是低电平则输出高电平

```
main.c gpio_out.c gpio_out.h hc32f46x_gpio.h gpio_input.c
      #include "hc32 ddl.h"
   1
   2
      #include "gpio out.h"
   3
   5
   6 int32 t main(void)
   7 □ {
      gpio_out init();
   9
        while (1)
  10 🖨
  11
          Ddl Delay1ms(500);
  12
  13
          if(PORT_GetBit(GPIO_OUT_PORT,GPIO_OUT_PIN) == 1)
  14 🗀
  15
            PORT ResetBits (GPIO OUT PORT, GPIO OUT PIN);
  16
          }
  17
          else
  18 🗀
  19
            PORT_SetBits(GPIO_OUT_PORT, GPIO_OUT_PIN);
  20
  21
  22
        }
  23
      }
  24
```

会看到PC13每隔500ms输出高电平,每隔500ms输出电平

在引脚作为输入的模式下获取引脚电平

1.配置相应的引脚

```
HC32F460Template
                       main.c gpio_out.c gpio_out.h hc32f46x_gpio.h gpio_input.c gpio_input.h
oject: HC32F460Template
                           1 #ifndef GPIO_INPUT_H_
HC32F460Template
                           2 #define GPIO_INPUT_H_
 startup_hc32f46x.s
                           4 #ifndef GPIO_INPUT_C_
 system_hc32f46x.c
                           5 #define GPIO_INPUT_C_ extern
⊩ source
                           6#else
main.c
                           7 #define GPIO_INPUT_C_
gpio_out.c
                           8 #endif
 gpio_input.c
                     ×
                          10 #include "hc32_ddl.h"
- driver
                          11
 hc32f46x_icg.c
                          12
 hc32f46x_utility.c
                          13 /*设置控制的引脚*/
hc32f46x_clk.c
                          14 #define GPIO_INPUT_PORT
                                                           (PortB) //PB
hc32f46x_efm.c
                          15 #define GPIO_INPUT_PIN
                                                           (Pin02) //PB2
hc32f46x_gpio.c
hc32f46x_interrupts.c
 hc32f46x_pwc.c
                          18 void gpio_input_init(void);
hc32f46x_usart.c
 hc32f46x_timer0.c
◆ CMSIS
```

```
main.c gpio_out.c gpio_out.h hc32f46x_gpio.h gpio_input.c gpio_input.h hc3
ct: HC32F460Template
                           1 #define GPIO_INPUT_C_
C32F460Template
                            3 #include "gpio_input.h"
startup_hc32f46x.s
system_hc32f46x.c
                            6 void gpio input init(void)
source
∃-∭ main.c
                               /*配置IO的结构体*/
gpio_out.c
gpio_input.c
                              stc_port_init_t stcPortInit;
                           10
                               /*清零结构体变量*/
driver
                           11 MEM_ZERO_STRUCT(stcPortInit);
hc32f46x_icg.c
                           12
hc32f46x_utility.c
                           13 /*配置参数*/
14 stcPortInit.enPinMode = Pin_Mode_In;//输入模式
hc32f46x_clk.c
hc32f46x_efm.c
                           15 stcPortInit.enPullUp = Enable;//上拉使能
hc32f46x_gpio.c
                           16
hc32f46x_interrupts.c
                               /*配置引脚*/
                           17
hc32f46x_pwc.c
                           18 PORT_Init(GPIO_INPUT_PORT, GPIO_INPUT_PIN, &stcPortInit);
hc32f46x_usart.c
                           19 }
hc32f46x_timer0.c
► CMSIS
```

3.检测输入电平

```
main.c gpio_out.c gpio_out.h hc32f46x_gpio.h gpio_input.c gpio_input.h
       #include "hc32 ddl.h"
×
     1
     2
       #include "gpio_out.h"
     3
       #include, "gpio_input.h"
     4
     5
     6
     7 int32 t main(void)
     8 □ {
     9
         gpio_out_init();
    10
         gpio_input_init();
         while (1)
    11
    12 🗎 {
    13
           Ddl_Delay1ms(500);
    14
            /*输出引脚随着输入引脚电平变化而变化*/
    15
            //输入引脚是高电平
    16
    17
            if(PORT_GetBit(GPIO_INPUT_PORT,GPIO_INPUT_PIN) == 1)
    18
             //控制输出引脚输出高电平
    19
    20
             PORT_SetBits(GPIO_OUT_PORT, GPIO_OUT_PIN);
    21
           else //输入引脚是低电平
    22
    23 ់
    24
             //控制输出引脚输出低电平
    25
             PORT_ResetBits(GPIO_OUT_PORT, GPIO_OUT_PIN);
    26
    27
    28
    29
        }
    30
```

分类: HC32F460(华大) + BC260Y(NB-IOT) 物联网开发





« 上一篇: 2-2-HC32F460(华大)+BC260Y(NB-IOT)基本控制篇(自建物联网平台)-基础外设例程-GPIO输出高低电平

»下一篇:物联网开发:物联网卡,NB-IOT卡经销商

posted on 2021-05-28 16:15 杨奉武 阅读(13) 评论(0) 编辑 收藏

刷新评论 刷新页面 返回顶部

发表评论

提交评论 退出

[Ctrl+Enter快捷键提交]

【推荐】大型组态、工控、仿真、CAD\GIS 50万行VC++源码免费下载!

【推荐】 开说正事 | 这个六一, 回到最初的美好, 只需两个功能

【推荐】阿里云爆品销量榜单出炉,精选爆款产品低至0.55折

【推荐】限时秒杀!国云大数据魔镜,企业级云分析平台

园子动态:

· 致园友们的一封检讨书: 都是我们的错 · 数据库实例 CPU 100% 引发全站故障 · 发起一个开源项目: 博客引擎 fluss

最新新闻:

- · 微信再次升级青少年模式: 视频号专属内容池上线
- · 618开门红 华为FreeBuds 4无线耳机开卖:舒适与降噪兼得
- ·CDPR利润大跌
- ·6月2日见!华为鸿蒙OS提前送惊喜:快看看你是否能升级了
- ·《黑神话:悟空》模型渲染师沉迷虚幻5分享更多场景
- » 更多新闻...

历史上的今天:

2021-05-28 2-2-HC32F460(华大)+BC260Y(NB-IOT)基本控制篇(自建物联网平台)-基础外设...

2021-05-28 2-1-HC32F460(华大)+BC260Y(NB-IOT)基本控制篇(自建物联网平台)-基础外设...

2020-05-28 W5500 学习开发: DNS域名解析

2020-05-28 W5500 学习开发: DHCP

2020-05-28 W5500 学习开发: 为方便学习(统一使用本人提供的底层)(检测网线连接和断开)

2020-05-28 ESA2GJK1DH1K微信小程序篇: 源码使用注意事项和程序优化

2019-05-28 1-STM32+W5500+GPRS物联网开发基础篇-工控板简介

Powered by: 博客园

Copyright © 2021 杨奉武 Powered by .NET 5.0 on Kubernetes







单片机,物联网,上位机,…

扫一扫二维码, 加入群聊。